# Построение оптимальной модели декодирования сигналов при моделировании нейрокомпьютерного интерфейса.

Кудрявцева Полина Юрьевна

Московский физико-технический институт

Курс: Численные методы обучения по прецедентам (практика, В. В. Стрижов), весна 2019

## Цель исследования

#### Задача

Построить систему нейрокомпьютерного интерфейса.

### Проблема

- Исходные сигналы сильно коррелированы
- Предсказательная модель неустойчива

#### Решение

Используются алгоритмы отбора признаков и снижения размерности исходных данных.

## Литература

- Anastasia Motrenko and Vadim V. Strijov. Multi-way feature selection for ECoG-based Brain-Computer Interface. 2018
- Andrey Eliseyev and Tetiana Aksenova. Penalized Multi-Way Partial Least Squares for Smooth Trajectory Decoding from Electrocorticographic (ECoG) Recording. 2016
- Rodriguez-Luján, Huerta, Elkan and Santa Cruz. Quadratic Programming Feature Selection. 2010.
- Krishnan, Williams, McIntosh and Abdi. Partial Least Squares (PLS) methods for neuroimaging: A tutorial and review. 2011

## Данные задачи

#### Исходные данные

$$\mathbf{X}' = \{x_{tj}\}_{i=1,...,T,j=1,...,NF}; \mathbf{Y}' = \{y_{tj}\}_{i=1,...,T,j=1,2,3};$$

где  $\mathbf{X}'$  - считанные с мозга сигналы, T - количество моментов времени, N - число каналов, F - набор частот.  $\mathbf{Y}'$  - матрица координат кисти в пространстве.

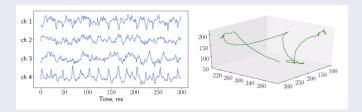


Рис.: Слева - данные матрицы X, справа - изменение координаты кисти во времени

## Постановка задачи

#### Построение признакового пространства

К матрицам X' и Y' применяются алгоритмы проецирования в скрытое пространтсво и отбора признаков. Матрицы X,Y - новые матрицы после применения алгоритмов.

### Задача прогнозирования

$$L(\boldsymbol{\Theta}, \mathbf{X}, \mathbf{Y}) = \|f(\boldsymbol{X}, \boldsymbol{\Theta}) - \mathbf{Y}\|_2^2 \rightarrow \min_{\boldsymbol{\Theta}}.$$

В частности, будет решаться задача при  $f(\boldsymbol{X}, \boldsymbol{\Theta}) = \boldsymbol{\Theta} \boldsymbol{X}$ 

### Решение

#### Алгоритм PLS

Проецирует исходные матрицы  $\mathbf{X}'$  и  $\mathbf{Y}'$  в пространство меньшей размерности,

$$\mathbf{X} = \mathbf{TP}^T + \mathbf{F}, \mathbf{Y} = \mathbf{UQ}^T + \mathbf{E}.$$

После нахождения проекций, алгоритм максимизирует линейную зависимость между столбцами матриц T, U.

### Решение

### Алгоритм QPFS

Ставит задачу отбора признаков в виде задачи квадратичного программирования

$$\min_{x} \frac{1}{2} x^{T} \mathbf{Q} x - \mathbf{F}^{T} x,$$

матрица  $\mathbf{Q}$  является мерой подобия признаков, вектор  $\mathbf{F}$  измеряет релевантность каждого признака по отношению к целевой переменной. Компоненты  $x_i$  решения задачи представляют собой веса i-го признака.

## Вычислительный эксперимент

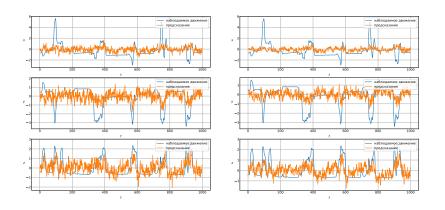


Рис.: Предсказания с помощью алгоритма PLS

Рис.: Предсказания с помощью алгоритма QPFS



## Заключение

#### Результаты

- Предложены алгоритмы построения признакового пространства
- Проведен вычислительный эксперимент
- Проведен анализ ошибки алгоритмов на данных