

Условия существования петель скрытой обратной связи в рекомендательных системах с учётом шума

А. А. Пилькевич¹, А. С. Хританков²
anton39reg@mail.ru; anton.khritankov@phystech.edu

В работе исследуются петли скрытой обратной связи в рекомендательных системах. Под положительной обратной связью подразумевается неограниченный рост интереса пользователя к предлагаемым объектам. Решается задача поиска условий возникновения положительной обратной связи. Учитывается наличие шума в выборе пользователя. Рекомендательная система использует алгоритм Thomson Sampling Multi-armed Bandit. В задачах без шума известно, что существуют условия неограниченного роста. Но отсутствие шума не реализуется в реальных системах. Экспериментально проверяются полученные условия в имитационной модели.

The paper explores hidden feedback loops in recommender systems. A positive feedback loop is an unlimited growth of user interest in proposed objects. The paper looks for conditions for positive feedback loops. The paper takes into account a noise in user responses. The recommender system uses Thompson Sampling Multi-armed Bandit algorithm. In noise-free problems other works improved that conditions for unlimited growth exist. But noise-free is not true in a practice. The paper carries out simulation experiments to check found conditions.

Ключевые слова: *machine learning, hidden feedback loops, filter bubble, thompson sampling*

DOI:

1 Введение

Рекомендательные системы являются важной составляющей социальных сетей, веб-поиска и других сфер [5,6,7,8,9]. Рассматриваются петли скрытой обратной связи, которые подразумевает рост качества предсказаний, как результат учёта принятых решений. Эффект петель скрытой обратной связи в реальных и модельных задачах в публикациях [7,8,9] описывается как нежелательное явление. Частные и часто рассматриваемые случаи скрытой обратной являются echo chamber и filter bubbles [1,9]. До сих пор нет строгой формализации условий возникновения этих эффектов при условиях приближенных к реальности [1,2,5,6].

Целью данной работы является нахождение условий существования петель обратной связи в рекомендательной системе с алгоритмом Thomson Sampling в условиях зашумлённости выбора пользователя. Зашумлённость выбора рассматривается, как смещение первоначального интереса к исходному объект или категории. Предлагается способ отыскание условий модели исходя из теоретических свойств алгоритма TS. Под условиями подразумеваются параметры шума и параметры рекомендательной системы. Для описания условий предлагается выражение для математического ожидания интереса. Также рассматривается вариант нахождения этих условий чисто из экспериментов. Целью является математическое описание искомых условий с дальнейшим экспериментальным подтверждением полученных условий. Для проверки результатов используется имитационная модель, использующая синтетические данные.

Ранее проблема изучалась с другой стороны - как преодолеть смещение распределения входных данных и сделать алгоритм лучше [5,6]. В этой работе важны изменения,

которые работа алгоритма привносит в данные. Важно, что источник изменений - сам алгоритм

Существует ранее описанная модель [1] петель в случае отсутствия шума в действиях пользователя. Подобное исследование проводилось в статье [1] на примере различных моделей (Oracle, Optimal Oracle, UCB, TS) в задаче многорукого бандита. Удалось показать условия существования неограниченного роста интереса пользователя. В работе [2] изучалась схожая постановка задачи и были получены условия возникновения, но рассматривалась линейная модель и градиентный бустинг. Но отсутствие шума в ответах пользователей в работах [1,2] не реализуется на практике. Важным отличием данной работы является факт рассмотрения более сложных условий модели, таких как шум в выборе пользователя и другой алгоритм рекомендательной системы.

В работе предлагается анализ роста интереса пользователя. Рассматривается математическое ожидание изменения интереса. Полученные условия проверяются в вычислительном эксперименте.

2 Петли скрытой обратной связи

Целью работы является теоретический анализ условий сходимости TS для различных параметров шума и экспериментальное подтверждение полученных соотношений. Также делается уточнение условий из [1].

2.1 Модель рекомендательной системы

Обозначим за t очередной момент выдачи рекомендаций. Рекомендательная система на шаге t выбирает элементы (a_t^1, \dots, a_t^l) из конечного набора M . Истинный *интерес* пользователя к элементу $a \in M$ описывается неизвестным отображением $\mu_t : M \rightarrow \mathbb{R}$. При этом считается, что чем больше значение $\mu_t(a)$, тем заинтересованнее пользователь в рекомендации a .

После очередного набора рекомендаций $a_t = (a_t^1, \dots, a_t^l)$ пользователь возвращает *отклик* $c_t = (c_t^1, \dots, c_t^l)$, $c_t^i \in \{0, 1\}$. Предполагается, он выбирает элементы c_t^i случайно и независимо, пропорционально $\mu_t(a)$. Значит отклик имеет распределение Бернулли :

$$c_t^i \sim \text{Bern}(\sigma(\mu_t(a_t^i))), \text{ где } \sigma(x) = \frac{1}{1 + e^x} - \text{сигмоида}.$$

Предполагаем, что интерес пользователя во времени описывается как

$$\begin{cases} \mu_{t+1} \geq \mu_t, & \text{если } c_t = 1, \\ \mu_{t+1} < \mu_t, & \text{если } c_t = 0, \\ \mu_{t+1} = \mu_t, & \text{если элемент не попал в рекомендацию.} \end{cases}$$

Тогда петля обратной связи выражается как

$$\lim_{t \rightarrow \infty} \|\mu_t - \mu_0\|_2 = \infty. \quad (1)$$

Обновление интереса для элементов очередной рекомендации происходит по правилу:

$$\mu_{t+1} - \mu_t = \delta_t c_t - \delta_t (1 - c_t), \text{ где } \delta_t \sim U[0, 0.01]. \quad (2)$$

Оптимизационной задачей рекомендательной системы является задача минимизации потерь. Максимальная сумма наград :

$$\max_{c_t^i} \sum_{t=1}^T \sum_{i=1}^l c_t^i = T \cdot l.$$

Тогда задача ставится так :

$$T \cdot l - \sum_{t=1}^T \sum_{i=1}^l c_t^i \rightarrow \min_b,$$

где b — используемый алгоритм в рекомендательной системе.

2.2 Алгоритм рекомендательной системы

Задача многорукого бандита состоит из k бандитов и системы взаимодействующей с ними. Каждый бандит имеет собственное распределение неизвестное для системы. Система "дёргает" за ручки бандита и получает награду из соответствующего распределения бандита. Задачей системы является максимизации суммы наград или же минимизации потерь.

В данной задаче рекомендательная система использует алгоритм Thompson Sampling [3] для задачи бернуллиевского бандита. Бандитами являются отклики пользователя c_t^i на очередную рекомендацию. Средняя награда равна: $\sigma(\mu_t(a_t^i))$.

В начальный момент времени определены вероятности бернуллиевских случайных величин c_t^i для элементов M равные $\pi_0(\theta_1), \dots, \pi_0(\theta_m)$. Задаётся априорное распределение для θ_i равное бэта-распределению $Beta(1, 1) = U[0, 1]$. Апостериорное распределение для элемента $a^i \in M$ описывается бэта-распределением: $Beta(\alpha_t^i, \beta_t^i)$. Параметры после очередной рекомендации обновляются по закону :

$$\alpha_{t+1} = \alpha_t + c_t, \beta_{t+1} = \beta_t + 1 - c_t. \quad (3)$$

2.3 Учёт аддитивного шума в поведении пользователя

Шум откликов описывается следующим образом:

$$c_t^i \sim Bern(\sigma(\mu_t(a_t^i) + q_t^i)), \quad (4)$$

$$q_t^i \sim U[-w, w]. \quad (5)$$

Наличие q_t^i позволяет описать несмещённый аддитивный шум, то есть отклонение от истинного интереса пользователь.

2.4 Накопительный шум в поведении пользователя

В этом случае шум откликов описывается следующим образом:

$$c_t^i \sim Bern(\sigma(\mu_t(a_t^i))).$$

Но обновление интереса для элементов очередной рекомендации происходит по правилу:

$$\begin{aligned} \mu_{t+1} - \mu_t &= \begin{cases} \delta_t c_t - \delta_t (1 - c_t) \cdot (1 + b \cdot s_t), & \text{если } \mu_t > 0, \\ \delta_t c_t \cdot (1 + b \cdot l_t) - \delta_t (1 - c_t), & \text{если } \mu_t < 0, \end{cases} \\ \delta_t &\sim U[0, 0.01], \\ s_t &= \{0 \leq k \leq t \mid c_t = 1, \dots, c_{t-k} = 1, c_{t-k-1} = 0\}, \\ l_t &= \{0 \leq k \leq t \mid c_t = 0, \dots, c_{t-k} = 0, c_{t-k-1} = 1\}. \end{aligned}$$

Если учесть, что c_t из распределения Бернулли, то:

$$\begin{aligned} s_t &= \text{Geom}(1 - \sigma(\mu_t(a_t))), \\ l_t &= \text{Geom}(\sigma(\mu_t(a_t))). \end{aligned}$$

2.5 Теоретические результаты

Назовём *режимом работы TS с фиксированными лидерами* поведение алгоритма, в котором TS не меняются элементы рекомендаций.

Утверждение 1. Пусть TS работает в режиме с фиксированными лидерами начиная с какого-то момента времени τ и используется аддитивная модель шума (4).

Тогда при $w \geq 0$: $\lim_{t \rightarrow \infty} \|\mu_t - \mu_0\|_2 = \infty$.

Из этого следует, что учёт аддитивного шума для модели, использующей алгоритм TS, не позволяет предотвратить возникновение петли в рекомендательной системе.

3 Вычислительный эксперимент

Целью эксперимента является подтверждение существования петель скрытой обратной связи для произвольных параметров шума w . Важной частью эксперимента является сравнения поведений рекомендательной системы с шумом в ответах пользователя и без.

3.1 Описание данных и работы модели

Перед началом эксперимента фиксируются следующие параметры: T — число итераций рекомендательной системы, $|M|$ — число рассматриваемых объектов для рекомендации, l — число элементов в одной выдаче. Также фиксируются параметры шума w, u . Далее случайным образом сэмпятся начальные значения интереса $\{\mu_0^i\}_{i=1}^{|M|}$. Параметры априорного распределения $\{\alpha_0^i, \beta_0^i\}_{i=1}^{|M|}$ также сэмпятся случайно.

Генерация элементов очередной рекомендации производится на основе текущего апостериорного распределения. Выбираются элементы с наибольшим значением. Получение отклика от пользователя заключается в генерации случайных величин на основе рекомендации. Обновление параметров апостериорного распределения происходит по правилу (3). Интерес обновляется согласно (2).

Также рассматривается вариант эксперимента, когда используется случайная модель генерации рекомендации. В этом случае l элементов для очередной рекомендации выбираются случайным образом.

В каждый момент выдачи t фиксируются значения интереса μ_t^i , сумма откликов c_t^i и параметры апостериорного распределения. По полученным данным строятся графики для определения наличия петель (1) скрытой обратной связи (см. рис. 1).

3.2 Псевдокод проведения эксперимента

Вход: M, l, T, w

`BanditLoopExperiment.prepare()`

для t от 1 до T

$r_t \leftarrow \text{TSBandit.predict}()$

$c_t \leftarrow \text{make_response_noise}(r_t, w)$

`TSBandit.update(c_t)`

`Model.interest_update(c_t)`

`save_iter(t, c_t, μ_t)`

4 Результаты

На рис. 1 изображена зависимость нормы разности начального значения интереса и интереса в момент времени $0 \leq t \leq 5000$, используется логарифмический масштаб. На рис. 2 изображена сумма наград c_t . Рассматриваются различные параметры аддитивного шума w .

Видно, что наблюдается эффект неограниченного роста интереса даже для больших значений шума. Причём величина шума никак не ограничивает рост интереса, а лишь замедляет его, что согласуется с определением петли и утверждением 1.

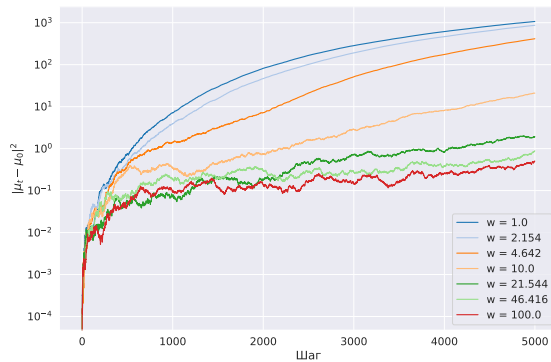


Рис. 1 Логарифм нормы интереса на очередном шаге рекомендации.

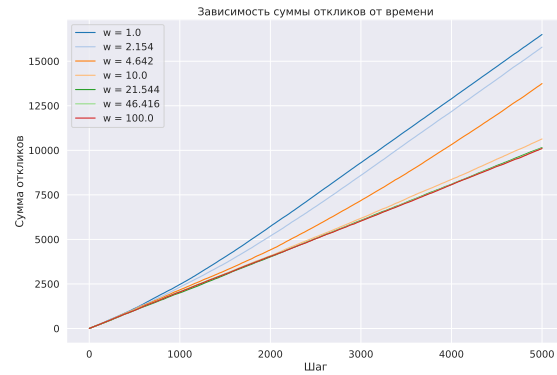


Рис. 2 Суммы наград на очередном шаге рекомендации.

На рис. 3 изображён разброс значений нормы интереса для 30 запусков эксперимента. На рис. 4 сравниваются рекомендательные системы со случайным алгоритмом и TS.

Для случайной модели тоже наблюдается образование петли (см. рис. 4). Она более хаотична, но тренд неограниченного роста интереса всё равно присутствует.

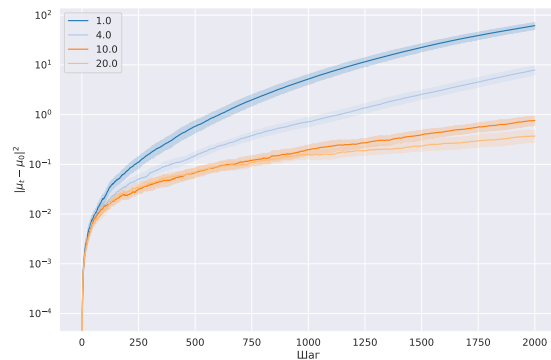


Рис. 3 Разброс логарифма нормы интереса от шага.

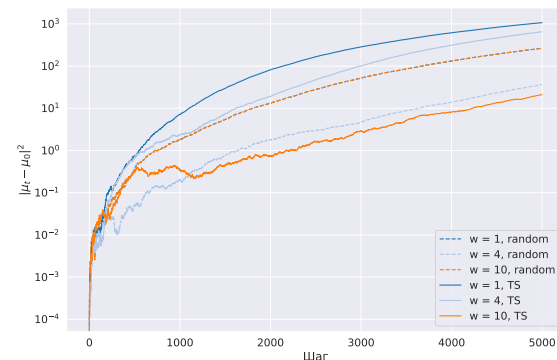


Рис. 4 Сравнение случайного алгоритма и TS.

5 Заключение

Поставлена задача существования петель скрытой обратной связи при наличии шума в ответах пользователя. Для текущей модели шума было получено, что при любых параметрах возникают петли. Это также подтверждается в эксперименте.

В дальнейшем требуется проверить гипотезу о возникновении петель при любом несмещённом аддитивном шума. Также стоит рассмотреть другие модели шума. Так как после определённого значения интереса из-за сигмной любое влияние шума сводилось на нет.

Литература

- [1] *Ray Jiang, Silvia Chiappa, Tor Lattimore, András György, Pushmeet Kohli* Degenerate Feedback Loops in Recommender Systems// CoRR, 2019, Vol. abs/1902.10730, URL: <https://arxiv.org/abs/1902.10730>.
- [2] *Khritankov, Anton* Hidden Feedback Loops in Machine Learning Systems: A simulation Model and Preliminary Results// Springer, 2021, P. 54–65.
- [3] *Daniel Russo, Benjamin Van Roy, Abbas Kazerouni, Ian Osband* A Tutorial on Thompson Sampling// CoRR, 2017, Vol. abs/1707.02038, URL: <https://arxiv.org/abs/1707.02038>.
- [4] *Shipra Agrawal, Navin Goyal* Analysis of Thompson Sampling for the multi-armed// CoRR, 2011, Vol. abs/1111.1797, URL: <https://arxiv.org/abs/1111.1797>.
- [5] *Giuseppe Burtini, Jason L. Loepky, Ramon Lawrence* Improving Online Marketing Experiments with Drifting Multi-armed Bandits// SciTePress, 2018, P. 630–636.
- [6] *David Krueger and Tegan Maharaj and Jan Leike* Hidden Incentives for Auto-Induced Distributional Shift// CoRR, 2020, Vol. abs/2009.09153.
- [7] *Wilbert Samuel Rossi, Jan Willem Polderman, Paolo Frasca* The closed loop between opinion formation and personalised recommendations// CoRR, 2018, Vol. abs/1809.04644.
- [8] *Pedreschi, D. and Miliou, I. and European Parliament. Directorate-General for Internal Policies of the Union* Artificial Intelligence (AI): new developments and innovations applied to e-commerce// European Parliament, 2020.
- [9] *Dominic DiFranzo, Kristine Gloria-Garcia* Filter bubbles and fake news// XRDS, 2017.
- [10] *Пилькевич Антон, Хританков Антон* Условие существования петель скрытой обратной связи в рекомендательных системах с учётом шума// URL: github.com/Intelligent-Systems-Phystech/2021-Project-74.

Поступила в редакцию

6 Приложение

Утверждение 2. Пусть TS работает в особом режиме начиная с какого-то момента времени τ . Тогда при $w \geq 0$: $\lim_{t \rightarrow \infty} \|\mu_t - \mu_0\|_2 = \infty$.

Доказательство. Так как алгоритм работает в особом режиме, то при $t \geq \tau$ известно какие объекты он будет рекомендовать. Для случая нормы интересов:

$$\|\mu_t - \mu_0\|_2^2 = \sum_{i=1}^M (\mu_t^i - \mu_0^i)^2,$$

с ростом t основной вклад будут давать только $l < M$ объектов попавших в рекомендацию. Причём эти объекты известны и не меняются для очередного шага.

Рассмотрим изменение интереса для произвольного $a \in M$. Обновление интереса происходит согласно: $\mu_t - \mu_{t-1} = \delta_t c_t - \delta(1 - c_t)$. Случайные величины δ_t, c_t независимы, поэтому:

$$\mathbb{E}\delta_t c_t = \mathbb{E}\delta_t \mathbb{E}c_t.$$

Для удобства будем считать, что у нас $c_t \sim \text{Bern}_{\pm}(\sigma(\mu_t(a_t) + q_t))$ Тогда:

$$\mathbb{E}(c_t | q_t = y) = 2\sigma(\mathbb{E}\mu_{t-1} + y) - 1,$$

В случае $\mathbb{E}(\mathbb{E}(c_t | q_t)) > 0$ петля будет возникать, так как рост интереса в среднем положителен.

Далее для простоты считается, что $\sigma(x) \approx \left(\frac{x}{4} + \frac{1}{2}\right) \cdot I[-2, 2] + I[2, \infty]$ и $p = 1$. Задача в этом случае записывается так:

$$\mathbb{E}(c_t | q_t = y) \approx 2 \left(\frac{\mathbb{E}\mu_{t-1} + y}{4} + \frac{1}{2} \right) - 1.$$

Теперь петля возникает при условии: $\mathbb{E}\sigma(x) > \frac{1}{2}$.

Тогда остаётся посчитать:

$$\begin{aligned} \mathbb{E}\sigma(\mu_t) &\approx \int_{-\infty}^{\infty} \left(\frac{\mathbb{E}\mu_t + y}{4} + \frac{1}{2} \right) I\{-2 < \mathbb{E}\mu_t + y < 2\} f(y) dy \\ &\quad + \int_{-\infty}^{\infty} I\{2 < \mathbb{E}\mu_t + y\} f(y) dy = \\ &\quad \int_{-2}^2 \left(\frac{z}{4} + \frac{1}{2} \right) f_s(z) dz + \int_2^{\infty} f_s(z) dz, \end{aligned}$$

где $f_s(z)$ плотность $U[\mathbb{E}\mu_t - w, \mathbb{E}\mu_t + w]$. Таким образом у нас возникает 6 случаев.

1. $\mathbb{E}\mu_t + w < -2$. Тогда, очевидно:

$$\mathbb{E}\sigma(\mu_t) = 0 \rightarrow \mathbb{E}(\mathbb{E}(c_t | q_t)) = -1.$$

В этом случае интерес бесконечно убывает. Так как рассматривается норма интересов, то всё равно $(\mu_t - \mu_0)^2 \rightarrow \infty$ при $t \rightarrow \infty$.

2. $\mathbb{E}\mu_t - w < -2 < \mathbb{E}\mu_t + w < 2$. Тогда:

$$\begin{aligned} \mathbb{E}\sigma(\mu_t) &= \frac{1}{16w} (y + 2)^2 \Big|_{-2}^{\mathbb{E}\mu_t + w} = \frac{1}{16w} (\mathbb{E}\mu_t + w + 2)^2 < \frac{1}{2}, \\ &\quad (\mathbb{E}\mu_t + w + 2)^2 < 8w, \\ &\quad \begin{cases} \mathbb{E}\mu_t < -w - 2 + \sqrt{8w}, \\ \mathbb{E}\mu_t > -w - 2 - \sqrt{8w}, \end{cases} \rightarrow \text{рост.} \end{aligned}$$

В случае $\mathbb{E}\sigma(\mu_t) > \frac{1}{2}$ система будет несовместна.

3. $E\mu_t - w < -2, E\mu_t + w > 2$.

$$\begin{aligned} E\sigma(\mu_t) &= \frac{1}{16w}(y+2)^2 \Big|_{-2}^2 + \frac{1}{2w}(E\mu_t + w - 2) = \\ &= \frac{1}{w} + \frac{E\mu_t + w}{2w} - \frac{1}{w} = \frac{E\mu_t + w}{2w} > \frac{1}{2} \Rightarrow \\ &E\mu_t > 0, w > 2 \rightarrow \text{рост.} \end{aligned}$$

4. $E\mu_t - w > -2, E\mu_t + w < 2$. Тогда:

$$\begin{aligned} E\sigma(\mu_t) &= \frac{1}{16w}(y+2)^2 \Big|_{E\mu_t-w}^{E\mu_t+w} > \frac{1}{2}, \\ (E\mu_t + w + 2)^2 - (E\mu_t - w + 2)^2 &> 8w, \\ (2E\mu_t + 4) \cdot 2w &> 8w, \\ E\mu_t > 0 &\rightarrow \text{рост.} \end{aligned}$$

5. $E\mu_t - w > -2, E\mu_t + w > 2$. Тогда:

$$\begin{aligned} E\sigma(\mu_t) &= \frac{1}{16w}(y+2)^2 \Big|_{E\mu_t-w}^2 + \frac{1}{2w} \Big|_2^{E\mu_t+w} = \\ &= \frac{1}{16w} (16 - (E\mu_t - w + 2)^2) + \frac{1}{2w}(E\mu_t + w - 2) = \\ &= \frac{1}{w} - \frac{(E\mu_t - w + 2)^2}{16w} + \frac{E\mu_t + w}{2w} - \frac{1}{w} = \\ &= -\frac{1}{16w} (E^2\mu_t - 2(w-2)E\mu_t + (w-2)^2) + \frac{E\mu_t + w}{2w} > \frac{1}{2} \Rightarrow \\ &E^2\mu_t - 2(w-2)E\mu_t + (w-2)^2 - 8(E\mu_t + w) + 8w < 0, \\ &E^2\mu_t - 2(w+2)E\mu_t + (w+2)^2 < 0, \\ &(E\mu_t - (w+2))^2 - (w+2)^2 + (w-2)^2 < 0, \\ &(E\mu_t - (w+2))^2 - 8w < 0, \\ &\begin{cases} E\mu_t < w+2 + \sqrt{8w}, \\ E\mu_t > w+2 - \sqrt{8w}, \end{cases} \rightarrow \text{рост.} \end{aligned}$$

6. $E\mu_t - w > 2$. Тогда:

$$E\sigma(\mu_t) = 1 > \frac{1}{2}.$$

Во всех случаях при заданных условиях удалось отделить от нуля изменение интереса:

$$E(\mu_t - \mu_{t-1}) = E\delta_t \cdot E(E(c_t|q_t)) > 0.$$

Поэтому существует $m > 0$ такое, что

$$E(\mu_t - \mu_{t-1}) = E\delta_t \cdot E(E(c_t|q_t)) > m > 0.$$

Тогда

$$E^2(\mu_t - \mu_0) > t^2 \cdot m^2 \rightarrow \infty \text{ при } t \rightarrow \infty.$$

Раз одно слагаемое стремится к бесконечности, то:

$$E\|\mu_t - \mu_0\|_2^2 \rightarrow \infty \text{ при } t \rightarrow \infty.$$