# Условия существования петель скрытой обратной связи в рекомендательных системах

 $A.~A.~\Piunbkeeuu^1,~A.~C.~Xpumankoo^2$  anton39reg@mail.ru; anton.khritankov@gmail.com

В работе исследуются петли скрытой обратной связи в рекомендательных системах. Под положительной обратной связью подразумевается неограниченный рост интереса пользователя к предлагаемым объектам. Решается задача поиска условий возникновения положительной обратной связи. Учитывается наличие шума в выборе пользователя. Рекомендательная система использует алгоритм Thomson Sampling Multi-armed Bandit. В задачах без шума известно, что существуют условия неограниченного роста. Но отсутствие шума не реализуется в реальных системах. Экспериментально проверяются полученные условия в имитационной модели.

Ключевые слова: machine learning; hidden feedback loops

DOI:

# 1 Введение

Рекомендательные системы являются важной составляющей социальных сетей, вебпоиска и других сфер [...]. Рассматриваются петли скрытой обратной связи, которые подразумевает рост качества предсказаний, как результат учёта принятых решений. Эффект
петель скрытой обратной связи в реальных и модельных задачах в публикациях [...] описыается как нежелательное явление. Частные и часто рассматриваемые случаи скрытой
обратной являются echo chamber и filter bubles [1]. До сих пор нет строгой формализации
условий возникновения этих эффектов при условиях приближенных к реальности [...].

Целью данной работы является нахождение условий существования петель обратной связи в рекоммендательной системе с алгоритмом Thomson Sampling в условиях зашумлённости выбора пользователя. Зашумлённость выбора рассматривается, как смещение первоночального интереса к исходному объект или категории. Предлагается способ отыскание условий модели исходя из теоретических свойств алгоритма ТЅ. Под условиями подразумеваются параметры шума и параметры рекомендательной системы. Для описания условий предлагается выражение для математического ожидания интереса. Также рассмаривается вариант нахождения этих условий чисто из экспериментов. Целью является матетическое описание искомых условий с дальнейшим экспериментальным подтверждением полученных условий. Для проверки результатов используется имитационная модель, использующая синтетические данные.

Существует ранее описанання модель [1] петель в случае отсутствия шума в действиях пользователя. Подобное исследование проводилось в статье [1] на примере различных моделей (Oracle, Optimal Oracle, UCB, TS) в задаче многорукого бандита. Удалось показать условия существования неограниченного роста интереса пользователя. В работе [2] изучалась схожая постановка задачи и были получены условия возникновения, но рассматривалась линейная модель и градиентный бустинг. Но отсутвие шума в ответах пользователей в работах [1,2] не реализуется на практике. Важным отличием данной работы является факт рассмотрения более сложных условий модели, таких как шум в выборе пользователя и другой алгоритм рекомендательной системы.

29

30

31

32

33

34

35

36

37

38

39

40 41

42

43

46

48

50

53

55

В работе предлагается анализ роста интереса пользователя. Рассматривается математическое ожидание изменения интереса. Полученные условия проверяются в вычислительном эксперименте.

# 2 Петли скрытой обратной связи

Целью работы является теоретический анализ условий сходимости TS для различных параметров шума и экспериментальное подтверждение полученых соотношений. Также делается уточнений условий из [1].

#### 2.1 Модель рекомендательной системы

Обозначим за t очередной момент выдачи рекомендаций. Рекомендательная система на шаге t выбирает элементы  $(a_t^1,\ldots,a_t^l)$  из конечного набора M. Истинный unmepec пользователя к элементу  $a\in M$  описывается неизвестным отображением  $\mu_t:M\to\mathbb{R}$ . При этом считается, что чем больше значение  $\mu_t(a)$ , тем заинтересованнее пользователь в рекоменднии a.

После очередного набора рекомендаций  $a_t = (a_t^1, \ldots, a_t^l)$  пользователь возвращает  $om\kappa nu\kappa \ c_t = (c_t^1, \ldots, c_t^l), c_t^i \in \{0,1\}$ . Предполагается, он выбирает элементы  $c_t^i$  случайно и независимо, пропорционально  $\mu_t(a)$ . Значит отклик имеет распределение Бернулли:

$$c_t^i \sim Bern(\sigma(\mu_t(a_t^i))),$$
 где  $\sigma(x) = \frac{1}{1+x}$  — сигмоида .

Предполагаем, что интерес пользователя во времени описывается как

$$\begin{cases} \mu_{t+1} \geqslant \mu_t, \text{ если } c_t = 1, \\ \mu_{t+1} < \mu_t, \text{ иначе.} \end{cases}$$

<sub>17</sub> Тогда петля обратной связи выражается как

$$\lim_{t \to \infty} \|\mu_t - \mu_0\|_2 = \infty.$$

49 Обновление интереса происходит по правилу:

$$\mu_{t+1} - \mu_t = \delta_t c_t - \delta_t (1 - c_t)$$
, где  $\delta_t \sim U[0, 0.01]$ .

оптимизационной задачей рекомендательной системы является задача минимизации потерь. Максимальная сумма наград:

$$\max_{c_t^i} \sum_{t=1}^{T} \sum_{i=1}^{l} c_t^i = T \cdot l.$$

<sub>54</sub> Тогда задача ставится так :

$$T \cdot l - \sum_{t=1}^{T} \sum_{i=1}^{l} c_t^i \rightarrow \min_b,$$

 $_{56}$  где b- используемый алгоритм в рекомендательной системе.

## $_{7}$ 2.2 Алгоритм рекомендательной системы

В данной задаче рекомендательная система использует алгоритм Thompson Sampling [3] для задачи бернуллиевского бандита. Бандитами являются отклики пользователя  $c_t^i$  на очередую рекомендацию. Средняя награда равна:  $\sigma(\mu_t(a_t^i))$ .

В начальный момент времени определены вероятности бернуллиевских случайных ве-61 личин  $c_t^i$  для элементов M равные  $\pi_0(\theta_1), \ldots, \pi_0(\theta_m)$ . Задаётся априорное распределение 62 для  $\theta_i$  равное бэта-распределению Beta(1,1)=U[0,1]. Апостериорное распределение для 63 элемента  $a^i \in M$  описывается бэта-распределением:  $Beta(\alpha_i^i, \beta_i^i)$ . Параметры после очередной рекомендации обновляются по закону:

$$\alpha_{t+1} = \alpha_t + c_t, \beta_{t+1} = \beta_t + 1 - c_t.$$

#### Учёт шума в поведении пользователя

66

77

79

Шум откликов описывается следующим образом:

$$c_t^i \sim Bern\left(\sigma(s_t^i \cdot \mu_t(a_t^i) + q_t^i)\right),$$
$$P(s_t^i = 1) = p,$$
$$P(s_t^i = -1) = 1 - p,$$
$$q_t^i \sim U[-w, w].$$

Наличие  $q_t^i$  позволяет описать несмещённый аддитивный шум, то есть отклонение от 68 истинного интереса пользователь. А  $s_t^i$  описывает кардинальное изменение интереса на 69 противоположный. 70

# 3 Теоретическое обоснование

**Утверждение 1.** Пусть p=1. Тогда при  $w\geqslant 0: \lim_{t\to\infty}\|\mu_t-\mu_0\|_2=\infty.$ 

Или же при фиксированном p=1 и любых параметрах шума w возникает петля скрытой обратной связи.

**Доказательство.** При достаточно большом t бандит имеет ограниченную дисперсию апостериорного распределния, поэтому точно извествно, что он будет рекомендовать. Для случая нормы интересов:

$$\|\mu_t - \mu_0\|_2^2 = \sum_{i=1}^M (\mu_t^i - \mu_0^i)^2,$$

с ростом t сновной вклад будут давать только l объектов.

Рассмотрим изменение интереса для произвольного фиксированного объекта  $a \in M$ . 76 Обновление интереса происходит согласно:  $\mu_t - \mu_{t-1} = \delta_t c_t - \delta(1-c_t)$ . Случайные величины  $\delta_t, c_t$  независимы, поэтому:

$$\mathsf{E}\delta_t c_t = \mathsf{E}\delta_t \mathsf{E}c_t$$

. Для удобства будем считать, что у нас  $c_t \sim \mathrm{Bern}_{\pm}(\sigma(s_t \cdot \mu_t(a_t) + q_t))$  Тогда:

$$\mathsf{E}(c_t|s_t = x, q_t = y) = 2\sigma(x \cdot \mathsf{E}\mu_{t-1} + y) - 1,$$

$$\mathsf{E}(\mathsf{E}(c_t|s_t, q_t = y)) = p \cdot (2\sigma(\mathsf{E}\mu_{t-1} + y)) - 1) + (1 - p) \cdot (2\sigma(-\mathsf{E}\mu_{t-1} + y)) - 1).$$

В случае  $\mathsf{E}(\mathsf{E}(\mathsf{E}(c_t|s_t,q_t))) > 0$  петля будет возникать, так как рост интереса в среднем 80

Далее для простоты считается, что  $\sigma(x) \approx \left(\frac{x}{4} + \frac{1}{2}\right) \cdot I[-2,2] + I[2,\infty]$  и p=1. Задача в этом случае записывается так:

$$\mathsf{E}(\mathsf{E}(c_t|s_t, q_t = y)) \approx 2\left(\frac{\mathsf{E}\mu_{t-1} + y}{4} + \frac{1}{2}\right) - 1.$$

<sup>82</sup> Теперь петля возникает при условии:  $\mathsf{E}\sigma(x) > \frac{1}{2}$ .

Тогда остаётся посчитать:

$$\begin{split} \mathsf{E}\sigma(\mu_t) &\approx \int_{-\infty}^{\infty} \left(\frac{\mathsf{E}\mu_t + y}{4} + \frac{1}{2}\right) I\{-2 < \mathsf{E}\mu_t + y < 2\} f(y) dy \\ &+ \int_{-\infty}^{\infty} I\{2 < \mathsf{E}\mu_t + y\} f(y) dy = \\ &\int_{-2}^{2} \left(\frac{z}{4} + \frac{1}{2}\right) f_s(z) dz + \int_{2}^{\infty} f_s(z) dz, \end{split}$$

- вз где  $f_s(z)$  плотность  $U[\mathsf{E}\mu_t w, \mathsf{E}\mu_t + w]$ . Таким образом у нас возникает 6 случаев.
  - 1.  $E\mu_t + w < -2$ . Тогда, очевидно:

$$\mathsf{E}\sigma(\mu_t)=0.$$

2.  $E\mu_t - w < -2 < E\mu_t + w < 2$ . Тогда:

$$\mathsf{E}\sigma(\mu_t) = \frac{1}{16w} (y+2)^2 \bigg|_{-2}^{\mathsf{E}\mu_t + w} = \frac{1}{16w} (\mathsf{E}\mu_t + w + 2)^2 > \frac{1}{2},$$
$$(\mathsf{E}\mu_t + w + 2)^2 > 8w,$$
$$\left\{ \mathsf{E}\mu_t > -w - 2 + \sqrt{8w}, \atop \mathsf{E}\mu_t < -w - 2 - \sqrt{8w}, \right\} \to \mathsf{poct}.$$

3.  $E\mu_t - w < -2, E\mu_t + w > 2.$ 

$$\mathsf{E}\sigma(\mu_t) = \frac{1}{16w}(y+2)^2 \Big|_{-2}^2 + \frac{1}{2w}(\mathsf{E}\mu_t + w - 2) = \frac{1}{w} + \frac{\mathsf{E}\mu_t + w}{2w} - \frac{1}{w} = \frac{\mathsf{E}\mu_t + w}{2w} > \frac{1}{2} \Rightarrow \mathsf{E}\mu_t > 0, w > 2 \to \mathsf{poct}.$$

4.  $\mathsf{E}\mu_t - w > -2, \mathsf{E}\mu_t + w < 2$ . Тогда:

$$\begin{split} \mathsf{E}\sigma(\mu_t) &= \frac{1}{16w} (y+2)^2 \bigg|_{\mathsf{E}\mu_t - w}^{\mathsf{E}\mu_t + w} > \frac{1}{2}, \\ (\mathsf{E}\mu_t + w + 2)^2 - (\mathsf{E}\mu_t - w + 2)^2 > 8w, \\ (2\mathsf{E}\mu_t + 4) \cdot 2w > 8w, \\ \mathsf{E}\mu_t > 0 \to \mathsf{poct}. \end{split}$$

5.  $E\mu_t - w > -2$ ,  $E\mu_t + w > 2$ . Тогда:

$$\begin{split} \mathsf{E}\sigma(\mu_t) &= \frac{1}{16w}(y+2)^2 \bigg|_{\mathsf{E}\mu_t-w}^2 + \frac{1}{2w} \bigg|_2^{\mathsf{E}\mu_t+w} = \\ &\frac{1}{16w} \left( 16 - (\mathsf{E}\mu_t - w + 2)^2 \right) + \frac{1}{2w} (\mathsf{E}\mu_t + w - 2) = \\ &\frac{1}{w} - \frac{(\mathsf{E}\mu_t - w + 2)^2}{16w} + \frac{\mathsf{E}\mu_t + w}{2w} - \frac{1}{w} = \\ -\frac{1}{16w} (\mathsf{E}^2\mu_t - 2(w-2)\mathsf{E}\mu_t + (w-2)^2) + \frac{\mathsf{E}\mu_t + w}{2w} > \frac{1}{2} \Rightarrow \\ \mathsf{E}^2\mu_t - 2(w-2)\mathsf{E}\mu_t + (w-2)^2 - 8(\mathsf{E}\mu + w) + 8w < 0, \\ \mathsf{E}^2\mu_t - 2(w+2)\mathsf{E}\mu_t + (w-2)^2 < 0, \\ (\mathsf{E}\mu_t - (w+2))^2 - (w+2)^2 + (w-2)^2 < 0, \\ (\mathsf{E}\mu_t - (w+2))^2 - 8w < 0, \\ \mathsf{E}\mu_t < w + 2 + \sqrt{8w}, \\ \mathsf{E}\mu_t > w + 2 - \sqrt{8w}, \\ \mathsf{E}\mu_t > w + 2 - \sqrt{8w}, \\ \end{split}$$

6.  $E\mu_t - w > 2$ . Тогда:

$$\mathsf{E}\sigma(\mu_t) = 1 > \frac{1}{2}.$$

# 84 4 Вычислительный эксперимент

Целью эксперимента является подтвержедние существования петель скрытой обратной связи для произвольных параметров шума w. Важной частью эксперимента является сравнения поведений рекомендательной системы с шумом в ответах пользователя и без.

### 4.1 Описание данных и работы модели

Перед началом эксперимента фиксируются следующие параметры: T — число итераций рекомендательной системы, |M| — число рассматриваемых объектов для рекомендации, l — число элементов в одной выдачи. Также фиксируются параметры шума p, w, u. Далее случайным образом сэмплируются начальные значения интереса  $\{\mu_0^i\}_{i=1}^{|M|}$ . Параметры априорного распеределения  $\{\alpha_0^i,\beta_0^i\}_{i=1}^{|M|}$  также семплируются случайно.

Генерация элементов очередной рекомендации производится на основе текущего апостериорного распределения. Выбираются элементы с наибольшим значением. Получение отклика от пользователя заключается в генерации случайных величин на основе рекомендации. Обновление параметров апостериорного распределения происходит по правилу  $\alpha_{t+1} = \alpha_t + c_t$ ,  $\beta_{t+1} = \beta_t + 1 - c_t$ . Интерес обновляется согласно  $\mu_{t+1} - \mu_t = \delta_t c_t - \delta_t (1 - c_t)$ .

Также рассматривается вариант эксперимента, когда используется случайная модель генерации рекомендации. В этом случае l элементов для очередной рекомендации выбираются случайным образом.

В каждый момент выдачи t фиксируются значения интереса  $\mu_t^i$ , сумма откликов  $c_t^i$  и параметры апостериорного распределения. По полученным данным строятся графики для определения наличия петель скрытой обратной связи (см. рис. ...). Как определялось раньше, петля скрытой обратной связи выражается так:  $\lim_{t\to\infty} \|\mu_t - \mu_0\|_2 = \infty$ .

106

118

120

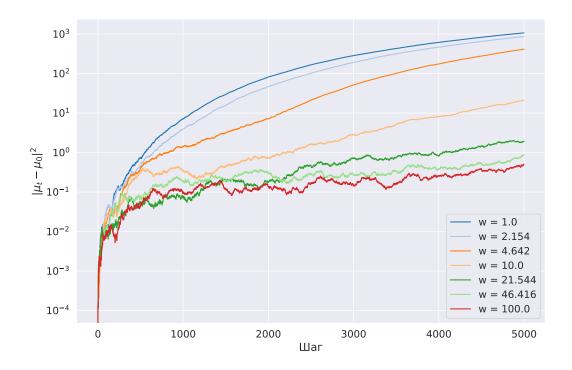
122

## 4.2 Псевдокод проведения эксперимента

```
Вход: M, l, T, w, p
107
       BanditLoopExperiment.prepare()
108
       для t от 1 до T
109
          r_t \leftarrow \text{TSBandit.predict}()
110
          c_t \leftarrow \text{make\_response\_noise}(r_t, w, p)
111
          TSBandit.update(c_t)
112
          Model.interest\_update(c_t)
113
          save_iter(t, c_t, \mu_t)
114
```

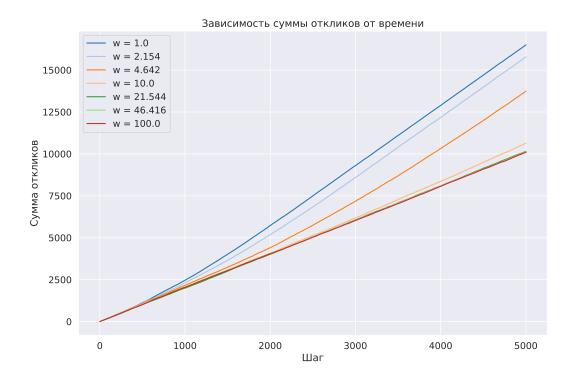
# 115 5 Результаты

Наблюдается эффект неограниченного роста интереса. Наличие петель скрытой обратной связи иллюстрируется следующим графиком:



Это согласуется с определением петель.

Из графика суммы наград видно, что с определённого момента кривые начинают идти параллельно максимально возможной сумме. Это свидетельствует о наличии петель обратной связи.



Разброс значений нормы интересов.

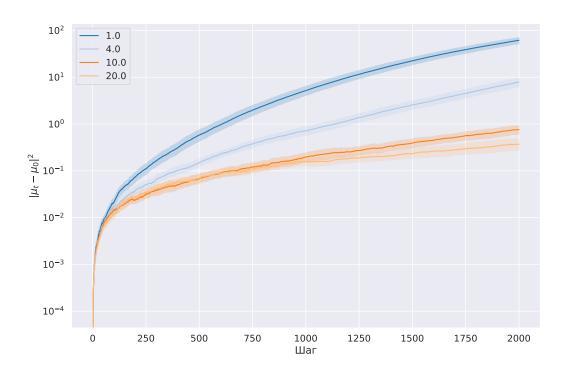
123

124

125

126

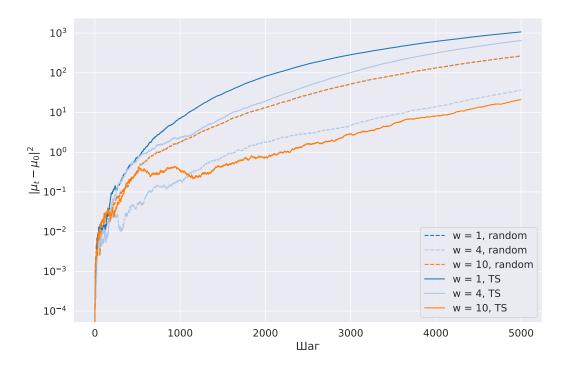
127



Для случайной модели тоже наблюдается образование петли. Она более хаотична, но тренд неограниченного роста интереса всё равно присутствует.

Машинное обучение и анализ ланных 2017 Том?? №??

А. А. Пилькевич и др.

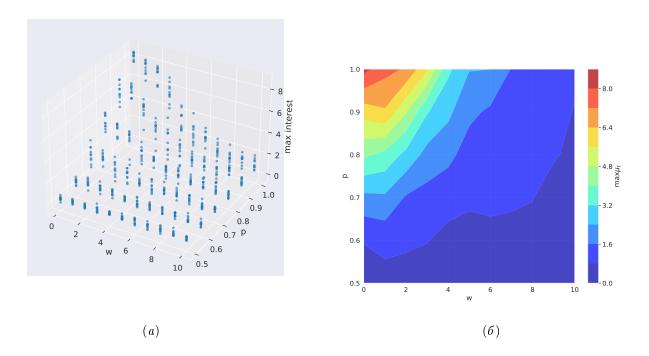


128

129

130

8



Весь экперимент и исходники расположены в гите:

https://github.com/Intelligent-Systems-Phystech/2021-Project-74.

## 6 Заключение

131

132

133

134

135

136

137

138

148

Поставлена задача существования петель скрытой обратной связи при наличии шума в ответах пользователя. Для текущей модели шума было получено, что при любых параметрах возникают петли. Это также подверждается в эксперименте.

В дальнейшем требуется проверить гипотезу о возникновении петель при любом несмещённом аддитивном шума. Также стоит расмотреть другие модели шума. Так как после определённого значения интереса из-за сигмоиды любое влияние шума сводилось на нет.

# Литература

- 139 [1] Ray Jiang, Silvia Chiappa, Tor Lattimore, András György, Pushmeet Kohli Degenerate Feedback Loops in Recommender Systems// CoRR, 2019, Vol. abs/1902.10730, URL: https://arxiv.org/ abs/1902.10730.
- [2] Khritankov, Anton Hidden Feedback Loops in Machine Learning Systems: A simulation Model and Preliminary Results// Springer, 2021, P. 54–65.
- [3] Daniel Russo, Benjamin Van Roy, Abbas Kazerouni, Ian Osband A Tutorial on Thompson Sampling// CoRR, 2017, Vol. abs/1707.02038, URL: https://arxiv.org/abs/1707.02038.
- [4] Shipra Agrawal, Navin Goyal Analysis of Thompson Sampling for the multi-armed// CoRR, 2011,
   Vol. abs/1111.1797, URL: https://arxiv.org/abs/1111.1797.

Поступила в редакцию