# Sorting triediace algoritmy

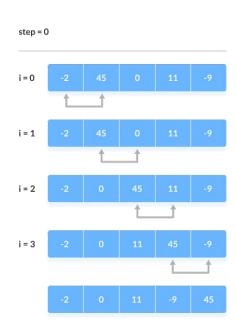
Dátové štruktúry a algoritmy 24/25 LS

Prednášky, garant: prof. Gabriel Juhás

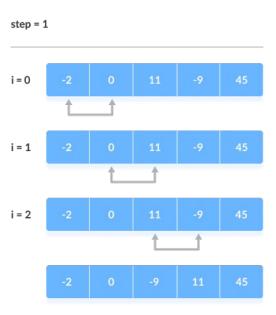
Cvičenia: Milan Mladoniczky - milan.mladoniczky@paneurouni.com

- Triediaci algoritmus, ktorý porovnáva dva susediace prvky a prehodí ich kým nesiu v želanom poradí.
- Porovnávacia funkcia môže byť ľubovoľná.
- Pre triedenie nie je vytvorená ďalšia štruktúra a prvky sú triedené priamo v kontajnery (tzv. in-place).
- Algoritmus prechádza kontajner niekoľkokrát pokiaľ prvky nie sú zotriedené.
- Nie je vhodné použiť pre väčšie data sety. Časová zložitosť je O(n²) a priestorová náročnosť O(1).

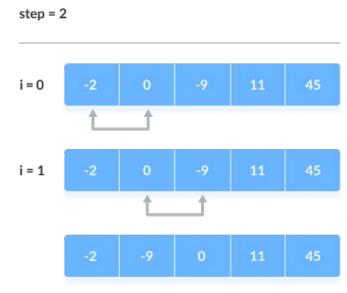
- Počnúc prvým indexom porovnáme prvý a druhý prvok.
- Ak je prvý prvok väčší ako druhý prvok, vymenia sa.
- Teraz porovnáme druhý a tretí prvok. Ak nie sú v rovnakom poradí, prehoďte ich.
- Uvedený postup pokračuje až po posledný prvok.



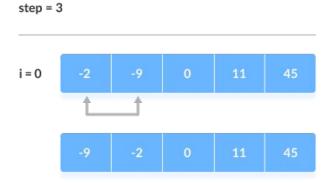
- Rovnaký postup pokračuje aj pri zvyšných iteráciách.
- Po každej iterácii sa na koniec umiestni najväčší prvok spomedzi netriedených prvkov.



V každej iterácii sa porovnanie uskutoční až po posledný nezoradený prvok.



Pole je zoradené, keď sú všetky nezoradené prvky umiestnené na správnych pozíciách.



```
bubbleSort(array)

for i <- 1 to sizeOfArray - 1

for j <- 1 to sizeOfArray - 1 - i

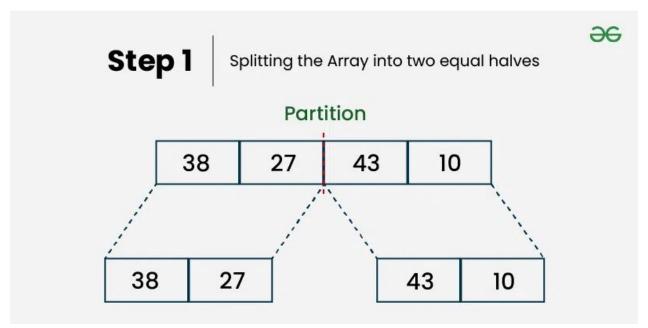
if leftElement > rightElement

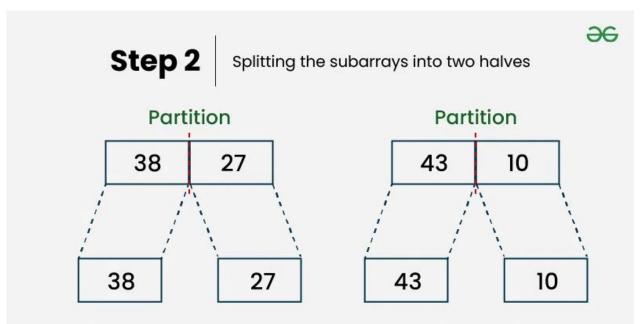
swap leftElement and rightElement
end bubbleSort
```

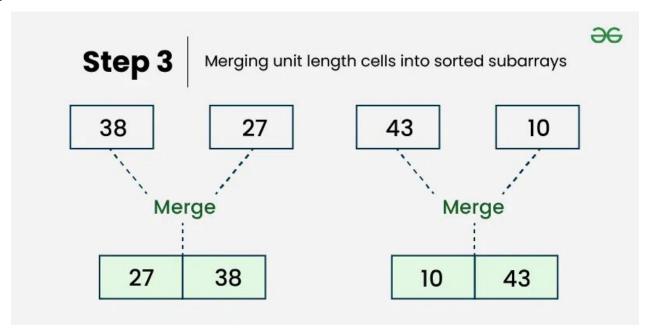
### **Merge Sort**

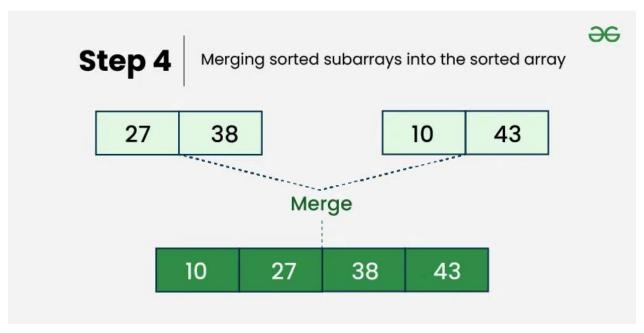
- Algoritmus sa riadi princípom rozdeľ a panuj.
- Rekurzívne delí kontajner na menšie a menšie podmnožiny kým sa dajú, zotriedi ich a následne ich naspäť spojí do kompletného kontajneru.
- Stabilný a efektívny algoritmus.
- Časová zložitosť O(n log n), priestorová náročnosť O(n).

- Rezdel: Rozdel' kontajner rekurzívne na dve polovice, kým sa už nedá rozdeliť.
- Panuj: Každé čiastkové pole sa zoradí samostatne pomocou platného porovnania.
- Zlúč: Zoradené čiastkové polia sa opäť spoja do jedného v zoradenom poradí.
- Proces pokračuje, kým sa nezlúčia všetky prvky z oboch čiastkových polí.









## **Merge Sort**

- Stabilný udržiava relatívne poradie rovnakých prvkov.
- Efektívny časovo aj na väčších data setoch avšak väčšia náročnosť na úložisko.
- Možné jednoducho paralelizovať.

- Reálne sa používa v programovacích jazykoch Python, Java, Swift.
- Jednoduché použitie aj pri zložitejších objektoch prvkov.
- Preferovaný pre zreťazené zoznamy.

- Algoritmus založený na metóde Rozdeľuj a Panuj.
- Vyberie prvok ako pivot a rozdelí dané pole okolo vybraného pivotu umiestnením pivotu na správnu pozíciu v zoradenom poli.
- Časová zložitosť je O(n log n), priestorová náročnosť je O(log n).

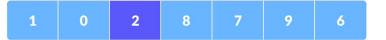
- Vyber pivot: Vyberieme prvok z poľa ako pivot. Výber pivotu môže byť rôzny (napr. prvý prvok, posledný prvok, náhodný prvok alebo medián).
- Rozdeľ: Zmeníme usporiadanie poľa okolo pivotu. Po rozdelení budú všetky prvky menšie ako pivot na jeho ľavej strane a všetky prvky väčšie ako pivot budú na jeho pravej strane. Pivot je potom na správnej pozícii a získame index pivotu.
- Rekurzívne volanie: Rekurzívne aplikujeme rovnaký postup na dve rozdelené čiastkové polia (vľavo a vpravo od pivotu).
- Základ: Rekurzia sa zastaví, keď v podmnožine zostane len jeden prvok, pretože jeden prvok je už zoradený.

# **Quick Sort - Vyber pivot**

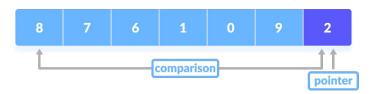
Existujú rôzne varianty quicksortu, pri ktorých sa pivot vyberá z rôznych pozícií. V tomto prípade budeme ako pivot vyberať najpravejší prvok poľa.

8	7	6	1	0	9	2

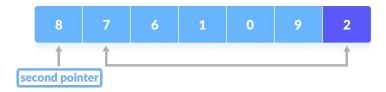
Teraz sa prvky poľa preskupia tak, že prvky menšie ako pivot sa umiestnia na ľavú stranu a prvky väčšie ako pivot sa umiestnia na pravú stranu.



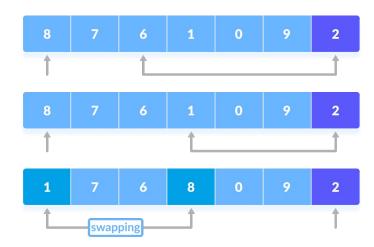
Na pivot je upevnený ukazovateľ. Pivot sa porovnáva s prvkami začínajúcimi od prvého indexu.



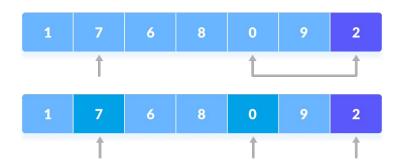
Ak je prvok väčší ako pivot, druhý ukazovateľ je nastavený na tento prvok.



Teraz sa pivot porovnáva s ostatnými prvkami. Ak sa dosiahne prvok menší ako pivot, menší prvok sa vymení za väčší prvok nájdený skôr (druhý ukazovateľ).



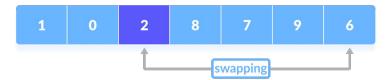
Znovu sa process opakuje na nastavenie ďalšie väčšieho prvku od pivotu ako druhý ukazovateľ a následne je vymenený s iným menším prvkom.



Proces pokračuje až kým nenarazíme na prvok susediaci s pivotom.

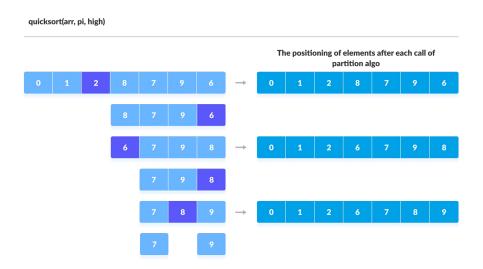


Nakoniec je pivot prehodený s druhým ukazovateľom.



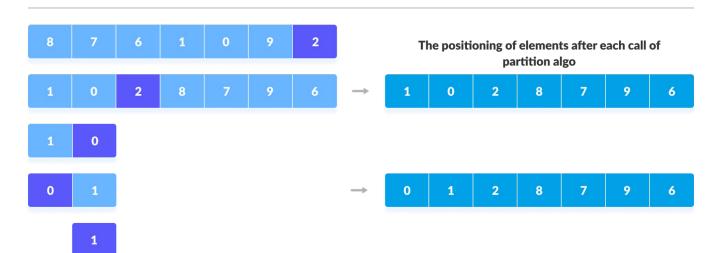
## Quick Sort - Rozdeľ podpolia

Pole je rozdelené na dve časti podľa pivota. Nové pivoty sú určené na v ľavom a pravom podpoli a je opäť spustený proces **Zotrieď prvky**.

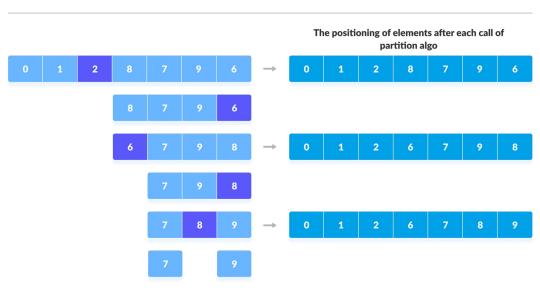


```
quickSort(array, leftmostIndex, rightmostIndex)
  if (leftmostIndex < rightmostIndex)</pre>
    pivotIndex <- partition(array,leftmostIndex,</pre>
rightmostIndex)
    quickSort(array, leftmostIndex, pivotIndex - 1)
    quickSort(array, pivotIndex, rightmostIndex)
partition(array, leftmostIndex, rightmostIndex)
  set rightmostIndex as pivotIndex
  storeIndex <- leftmostIndex - 1</pre>
  for i <- leftmostIndex + 1 to rightmostIndex</pre>
  if element[i] < pivotElement</pre>
    swap element[i] and element[storeIndex]
    storeIndex++
  swap pivotElement and element[storeIndex+1]
return storeIndex + 1
```

quicksort(arr, low, pi-1)



quicksort(arr, pi+1, high)



https://dsa.interes.group/exercises/exercise-5