# Μικροεπεξεργαστές & Εφαρμογές

Εξαμηνιαία Εργασία Ομάδας 33 Μπούρχα Ιωάννα Α.Μ. 58019

Επιβλέπων καθηγητής: Γ. Συρακούλης

#### Εισαγωγή

Στην παρούσα εργασία ζητείται η υλοποίηση ενός αλγορίθμου ο οποίος θα δείχνει πόσο θα πρέπει να πληρώσει ο ιδιοκτήτης ενός αυτοκινήτου το οποίο έχει αφήσει σε χώρο στάθμευσης για συγκεκριμένο χρόνο. Ο χρόνος προσδιορίζεται από έναν χρονομετρητή και παρουσιάζεται με πέντε ψηφία στο δεκαεξαδικό σύστημα αρίθμησης.

Χρόνος παραμονής στον χώρο στάθμευσης	Τιμή
Λιγότερο από μία ώρα	0,50 €
Περισσότερο από μία ώρα και λιγότερο από δύο	0,95 €
Περισσότερο από δύο ώρες και λιγότερο από τρεις	1,70 €
Περισσότερο από τρεις ώρες και λιγότερο από τέσσερις	2,60 €
Περισσότερες από τέσσερις ώρες	3,50 €

Πίνακας 1: Τιμοκατάλογος

Σύμφωνα με την παρατήρηση της εκφώνησης, ο χρόνος εισόδου του κάθε αυτοκινήτου αποθηκεύεται στην θέση μνήμης της οποίας η διεύθυνση είναι η τιμή της πινακίδας του αυτοκινήτου.

### Παραδοχές

Θεωρώ ότι οι τιμές των χρόνων που συμμετέχουν στο πρόγραμμα είναι σε δευτερόλεπτα. Δεδομένου ότι μία μέρα αποτελείται από 24\*60\*60 = 86.400 δευτερόλεπτα για την αναπαράσταση των οποίων απαιτούνται 5 ψηφία, όπως ακριβώς δίδεται και στην εκφώνηση. Συγκεκριμένα με την χρήση πέντε ψηφίων για την αναπαράσταση του χρόνου μπορώ να μετρήσω μέχρι το (FFFFF)<sub>16</sub> = (1.048.575)<sub>10</sub> που αντιστοιχεί στα δευτερόλεπτα 12 ημερών.

Η εμφάνιση του αντίστοιχου αντιτίμου προκύπτει από τον συνδυασμό των περιεχομένων δύο συγκεκριμένων θέσεων μνήμης οι οποίες ορίζονται από τον προγραμματιστή. Στη συγκεκριμένη εφαρμογή οι τιμές που επιλέχτηκαν είναι η 0xFFFFFD50 όπου αποθηκεύεται το πλήθος των ευρώ και η επόμενη, δηλαδή η 0xFFFFFD54, όπου αποθηκεύεται το πλήθος των λεπτών.

## Κώδικας

```
// Ergasia Omadas <u>33</u>
// Ioanna Bourcha A.M. 58019
// time is declared in seconds
#include <MKL25Z4.H>
__asm void payment(int plate_number, int now_time){
    // r0 --> plate_number
                                 r1 --> now_time in seconds
    ldr r11, =0xFFFFFD50 // default address to save euros
                          // default address to save cents 0xFFFFFD54
    movs r6, #60
    mul r6, r6, r6
                          // r6 = 3600 --> sec in 1 h
                          // r7 = 3600
    adds r7, r6, #0
    ldr r2, [r0]
                          // r2 --> entry_time_in_parking (sec)
                          // diff = now - entry (sec)
    subs r2, r1, r2
                          // 3600 sec == 1 h
    cmp r2, r7
    bhi c2
                          // euros
    movs r3, #0
    movs r4, #50
                          // cents
    str r3, [r11]
    str r4, [r11, #4]
```

```
bx lr
c2: add r7, r7, r6
                        // r7 = 7200
                        // 7200 sec == 2 h
    cmp r2, r7
    bhi c3
                        // euros
   movs r3, #0
                        // cents
   movs r4, #95
    str r3, [r11]
    str r4, [r11, #4]
    bx lr
c3: add r7, r7, r6 // r7 = 10800
                        // 10800 sec == 3 h
    cmp r2, r7
    bhi c4
                        // euros
   movs r3, #1
   movs r4, #70
                        // cents
    str r3, [r11]
    str r4, [r11, #4]
   bx lr
                        // r7 = 14400
c4: add r7, r7, r6
                        // 14400 sec == 4 h
    cmp r2, r7
   bhi c5
                        // euros
   movs r3, #2
                        // cents
   movs r4, #60
    str r3, [r11]
    str r4, [r11, #412]
    bx lr
c5: movs r3, #3
                        // euros
   movs r4, #50
                        // cents
    str r3, [r11]
    str r4, [r11, #4]
    bx lr
}
int main(void)
    int plate_number = 0x0FFFF000;
    int entry_time = 3058;
                               // time in seconds
    int now_time
                               // time in seconds
                = 6089;
    store_entry(plate_number, entry_time);
    payment(plate_number, now_time);
}
// Ergasia Omadas 33
```

Η εκτέλεση του προγράμματος σύμφωνα με την εκφώνηση πρέπει να γίνει σε περιβάλλον που υποστηρίζει επεξεργαστή ARM και συγκεκριμένα προτείνεται το Keli Uvision. Δυστυχώς, η εκτέλεσή του στο περιβάλλον αυτό δεν ήταν εφικτή λόγω αδυναμίας συμβατότητας του compiler. Για αυτό αποφάσισα να χρησιμοποιήσω έναν online simulator. Ύστερα από αναζήτηση διαπίστωσα ότι ο CPUlator (<a href="https://cpulator.01xz.net/?sys=arm">https://cpulator.01xz.net/?sys=arm</a>) είναι ο καλύτερος για την συγκεκριμένη περίπτωση. Στην περίπτωση αυτή, τα δεδομένα που βρίσκονται στην main σε γλώσσα c θα πρέπει να γραφτούν σε assembly.

Ο αντίστοιχος κώδικας στο περιβάλλον αυτό είναι:

```
.global _start
// time in seconds
_start:
    ldr r0, =0x0FFFF000 // plate_number
    ldr r1, =0xBF2 // entry_time 3058
    str r1, [r0]
```

```
ldr r1, =0x17C9
                      // now_time
                                         6089
    // r0 --> plate_number
    // r1 --> now_time in sec
    ldr r11, =0xFFFFFD50
                                  // address to save euros
                                  // address to save cents 0xFFFFFD504
    movs r6, #60
    mul r6, r6, r6
                          // r6 = 3600 --> sec in 1 h
    adds r7, r6, #0
                          // r7 = 3600
    ldr r2, [r0]
                          // r2 --> entry_time_in_parking (sec)
    subs r2, r1, r2
                          // now - entry (sec)
                          // 3600 sec == 1 h
    cmp r2, r7
    bhi c2
                          // euros
    movs r3, #0
                          // cents
    movs r4, #50
    str r3, [r11]
    str r4, [r11, #4]
    bx lr
c2: add r7, r7, r6 // r7 = 7200
                          // 7200 sec == 2 h
    cmp r2, r7
    bhi c3
                          // euros
    movs r3, #0
    movs r4, #95
                          // cents
    str r3, [r11]
str r4, [r11, #4]
    bx lr
c3: add r7, r7, r6 // r7 = 10800
                          // 10800 sec == 3 h
    cmp r2, r7
    bhi c4
    movs r3, #1
                          // euros
    movs r4, #70
                          // cents
    str r3, [r11]
    str r4, [r11, #4]
    bx lr
c4: add r7, r7, r6
                          // r7 = 14400
    cmp r2, r7
                          // 14400 sec == 4 h
    bhi c5
                          // euros
    movs r3, #2
    movs r4, #60
                          // cents
    str r3, [r11]
    str r4, [r11, #4]
    bx lr
c5: movs r3, #3
                          // euros
    movs r4, #50
                          // cents
    str r3, [r11]
    str r4, [r11, #4]
    bx lr
```

#### Τα περιεχόμενα των καταχωρητών είναι:

```
r0
      0ffff000
 r1
      000017c9
 r2
      00000bd7
 r3
      00000000
 r4
    00000032
 r5
      00000000
 r6
      00000el0
 r7
      00000el0
 r8
      00000000
 r9
      00000000
r10
      00000000
      fffffd50
r11
r12
      00000000
      00000000
 sp
  lr
      00000000
      00000000
 pc
cpsr
    000001d3
spsr 00000000
```

Πίνακας 2: Περιεχόμενα καταχωρητών

fffffd50 00000000 00000032 aaaaaaaa aaaaaaaa

Πίνακας 3: Περιεχόμενα μνήμης