Elaborato Assembly
Corso di Architettura degli Elaboratori A.A. 2023/2024
Prof. Franco Fummi, Prof. Michele Lora

Tommi Bimbato VR500751, Antonio Iovine VR504083

18 giugno 2024

# **Indice**

1	Intro	oduzione 1
	1.1	Approccio progettuale
	1.2	
		1.2.1 Input
		1.2.2 Algoritmi di pianificazione
	1.3	Sviluppo
		1.3.1 Acquisizione e struttura dati
		1.3.2 Ordinamento dei prodotti
		1.3.3 Output
		1.3.4 Penalità
	1.4	Codice
		1.4.1 Struttra della cartella di progetto
		1.4.2 File sorgenti
	1.5	Scelte progettuali
		1.5.1 Ouput su file / funzioni extra-specifiche
		1.5.2 Algoritmi di sorting
		1.5.3 Limiti del software

#### **Sommario**

L'obiettivo del progetto è sviluppare un software per la pianificazione delle attività di un sistema produttivo. La produzione è organizzata in slot temporali uniformi, durante i quali un solo prodotto può essere in fase di lavorazione. Il software consentirà di ottimizzare la pianificazione delle attività secondo due algoritmi di pianificazioni differenti. L'intero software è stato sviluppato in linguaggio Assembly (Sintassi AT&T) e testato su un insieme di dati di prova allegati a questa documentazione.

### Capitolo 1

### Introduzione

### 1.1 Approccio progettuale

L'elaborato è stato condotto seguendo un approccio metodologico strutturato. Inizialmente, è stata eseguita un'analisi dettagliata per identificare i requisiti e le funzionalità principali del software. Questo processo ha consentito una comprensione completa del contesto operativo e degli obiettivi da raggiungere.

Successivamente, è stata sviluppata una bozza del software utilizzando il linguaggio di programmazione C. Questo ha permesso la traduzione dei requisiti in una struttura logica e l'identificazione dell'architettura generale del software.

Parallelamente, sono stati definiti gli spazi di memoria necessari per la memorizzazione dei dati durante l'esecuzione del programma. Ciò ha garantito un utilizzo efficiente delle risorse disponibili.

Infine, sono stati eseguiti test approfonditi per verificare il corretto funzionamento del programma e identificare eventuali aree di miglioramento. L'iterazione su questo processo ha portato a modifiche e ottimizzazioni fino al raggiungimento di un livello soddisfacente di prestazioni e funzionalità.

### 1.2 Analisi delle specifiche

La produzione è organizzata in slot temporali uniformi, durante i quali un solo prodotto può essere in fase di lavorazione. Il programma analizza una serie di prodotti, ognuno caratterizzato da un identificativo, una durata, una scadenza e una priorità secondo le specifiche seguenti:

- Identificativo: un codice da 1 a 127;
- Durata: il numero di slot temporali per il completamento (da 1 a 10);
- Scadenza: il limite massimo di tempo entro cui il prodotto deve essere completato (da 1 a 100);
- Priorità: un valore da 1 a 5, che indica sia la priorità che la penalità per il ritardo sulla scadenza<sup>1</sup>.

Al termine della pianificazione, il programma calcolerà la penale dovuta agli eventuali ritardi di produzione.

#### 1.2.1 Input

L'utente invoca il programma "pianificatore" e fornisce due file come parametri da linea di comando, il primo viene considerato input, mentre il secondo viene utilizzato per salvare i risultati della pianificazione. Ad esempio:q

./Pianificatore Ordini.txt output.txt

<sup>&</sup>lt;sup>1</sup>Il valore 5 indica la priorità più alta.

In questo caso, il programma caricherà gli ordini dal file Ordini.txt e salverà le statistiche stampate a video nel file output.txt. Se l'utente fornisce solo un parametro, il salvataggio della pianificazione su file verrà ignorato.

Il file degli ordini dovrà avere un prodotto per riga, con tutti i parametri separati da virgola. Ad esempio, se l'ordine fosse:

```
ID: 4; Durata: 10; Scadenza: 12; Priorità: 4;
```

Il file dovrà contenere la seguente riga:

```
4,10,12,4
```

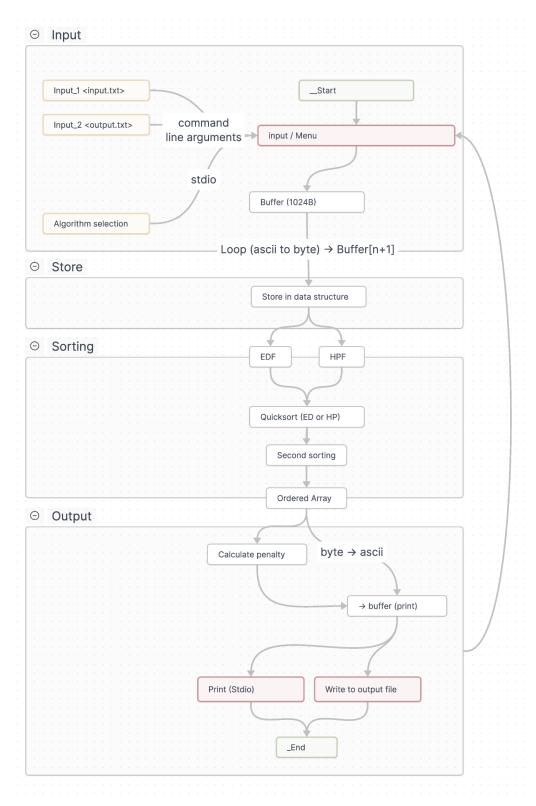
#### 1.2.2 Algoritmi di pianificazione

Una volta letto il file, il programma visualizzerà il menu principale, permettendo all'utente di selezionare l'algoritmo di pianificazione desiderato. Le opzioni disponibili sono:

- 1. Earliest Deadline First (EDF): Si pianificano per primi i prodotti con scadenza più vicina. In caso di parità nella scadenza, si considera la priorità più alta.
- 2. Highest Priority First (HPF): Si pianificano per primi i prodotti con la priorità più alta. In caso di parità di priorità, si considera la scadenza più vicina.

L'utente può selezionare uno dei due algoritmi per la pianificazione delle attività del sistema produttivo.

## 1.3 Sviluppo



**Figura 1.1:** Schema base del funzionamento del software. [alcune funzionalità sono state omesse per leggibilità dello schema.]

#### 1.3.1 Acquisizione e struttura dati

Il software acquisisce l'intero contenuto del file di input e lo memorizza in una variabile nel buffer, parallelamente ne calcola la lunghezza (numero di righe) per allocare la memoria necessaria per la struttura dati vera e propria. Successivamente, il programma procede a leggere il contenuto del buffer, converte le informazioni dal formato ASCII al formato numerico e le memorizza in un array di struct. La peculiarità di questa struttura dati è che lo spazio occupato da un prodotto (ID, durata, scadenza e priorità) è di 4 byte totali, pari alla dimensione di un registro interno del processore considerato per l'applicazione del software.

#### 1.3.2 Ordinamento dei prodotti

Acquisita la struttura dati, il programma acquisisce la scelta dell'algoritmo di pianificazione da parte dell'utente e procede con l'ordinamento dei prodotti in base alla scelta effettuata. Il sorting è gestito da una variabile che definisce la priorità di ordinamento (HPF o EDF) che viene passata alla funzione di ordinamento come parametro. La funzione di ordinamento, a sua volta, si occupa di confrontare i prodotti in base alla priorità scelta e di riordinarli in base a tale criterio nella struttura dati stessa.

Per l'effettivo ordinamento dei prodotti, il software utilizza un algoritmo di sorting di tipo "insertion sort" che si è dimostrato il più efficiente per la dimensione dei dati in ingresso. Il secondo ordinamento, ovvero quello che compara il parametro "scadenza" in caso di parità di priorità o "priorità in caso di pari scadenza, è gestito da una funzione basata su algoritmo di bubble sort.

#### 1.3.3 Output

Nel caso venisse specificato un file di output, il software stamperà su di esso i risultati della pianificazione secondo il seguente schema:

```
<Algoritmo di pianificazione scelto>:
<ID del prodotto>:<Inizio produzione>
[...]
Conclusione:<timeslot termine produzione>
Penalty:<penalità totale>
```

#### Esempio:

```
Pianificazione EDF:
1:0
4:2
...
9:55
Conclusione: 63
Penalty: 0
```

L'output della pianificazione viene comunque visualizzato a video.

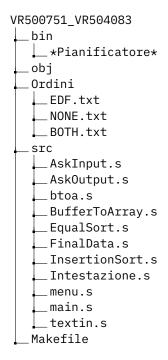
#### 1.3.4 Penalità

Se un prodotto non viene completato entro la scadenza, il programma calcola la penalità in base alla priorità del prodotto e alla quantità di slot temporali di ritardo. La penalità è calcolata come segue:

Penalità = Priorità × Ritardo

#### 1.4 Codice

#### 1.4.1 Struttra della cartella di progetto



#### 1.4.2 File sorgenti

#### Il programma è composto dai seguenti file sorgente in linguaggio assembly:

- AskInput.s: funzione per richiedere il nome del file di input all'utente;
- AskOutput.s: funzione per richiedere il nome del file di output all'utente;
- textin.s: funzione per la lettura di una scelta da tastiera.
- btoa.s: funzione loop per la conversione di un byte in ASCII;
- BufferToArray.s: funzione per la conversione del buffer di lettura in un array di struct;
- EqualSort.s: funzione per il secondo ordinamento dei prodotti;
- FinalData.s: funzione per la stampa dei risultati della pianificazione;
- InsertionSort.s: funzione per il primo ordinamento dei prodotti;
- Intestazione.s: scrittura dell'intestazione condizionale dell'output del programma;
- menu.s: file contenente la funzione per l'invocazione del menù utente;
- main.s: funzione principale del programma;

#### Alcuni stralci di codice significativi:

• Allocazione della memoria main.s:

```
malloc # alloca spazio per l'array

movl len, %eax
sal $2, %eax # moltiplico per 4 (4byte per int) (perchè
ho 4byte ogni riga/prodotto)
movl %eax, len

movl $45, %eax # syscall per la malloc
xorl %ebx, %ebx # alloco inizialmente 0byte
int $0x80

movl %eax, %esi # salvo l'indirizzo di memoria in esi
(zona di memoria puntata dalla malloc)
```

```
# aggiungo len a %eax (buffer allocazione)
addl len, %eax
movl %eax, %ebx
                        # salvo il risultato in ebx (lunghezza
   totale da allocare)
movl $45, %eax
                        # syscall per la malloc
int $0x80
                        # alloco la memoria - interrupt
cmpl %esi, %eax
                        # compara nuovo puntatore col vecchio (se
   sono uguali non ha allocato)
                        # esi è l'indirizzo di memoria puntato
ile Error
   dalla malloc (inizio array) mentre in eax c'è l'indirizzo di
   fine array
movl %esi, ArrayPointer # se tutto funziona salvo l'indirizzo di
   memoria in ArrayPointer cosi lo posso usare in BufferToArray
```

#### • Insertion sort insertionSort.s:

```
.section .data
      key .int 0
      base .int 0
.section .text
      .global insertionSort
      .type insertionSort, @function
insertionSort
      pushl %ebp
      movl %esp, %ebp
      movl 8(%ebp), %edi # edi = Arr[fine]
      movl 12(%ebp), %esi # esi = Arr[inizio]
      mov1 16(%ebp), %ecx # Metodo di sorting (+3 Priorità, +2 Scadenza)
      popl %ebp
      mov1 %ecx, base
      xorl %ecx, %ecx # i = 0
      xorl %edx, %edx # j = 0
      addl base, %ecx # %ecx punta alla priorità/scadenza
      addl $4, %ecx # %punta a 2 oggetto (1)
157 for
      cmpl %ecx, %edi
      ile endFor
      movl (%esi, %ecx, 1), %eax
      movb %al, key
      subl base, %ecx
      movl (%esi, %ecx, 1), %eax
      push %eax
      addl base, %ecx
      movl %ecx, %edx # j = i
      addl $-4, %edx # j = i - 1
172 while
      cmpl $0, %edx
      jl PrepEndWhile
```

```
movb (%esi,%edx,1), %al
      cmpb %al, key
      jg PrepEndWhile
      subl base, %edx
      movl %edx, %eax
      addl $4, %eax
      movl (%esi ,%edx,1), %ebx
      movl %ebx, (%esi ,%eax,1)
186
      decl %edx
      cmpl $3, base
189
      je while
190
      decl %edx
      jmp while
196 PrepEndWhile
      incl %edx
198
      cmpl $3, base
      je endWhile
      incl %edx
205 endWhile
      popl %eax
      movl %eax, (%esi ,%edx, 1)
      addl $4, %ecx
      jmp for
214 endFor
216 ret
```

• Bubble sort equalSort.s:

```
.section .data
base .byte 0
                              # EDF or HPF
133 flag .byte 0
                              # 1 -> swap 0 -> no swap
135 .section .text
      .global EqualSort
      .type EqualSort, @function
139 EqualSort
      pushl %ebp
      movl %esp, %ebp
      movl 8(%ebp), %edi
                               #len
      movl 12(%ebp), %esi
                               #pointer
      movl 16(%ebp), %ecx
                               #Base
      popl %ebp
                               #restore stack
                               #salvo base (EDF or HPF)
      movb %cl, base
```

```
movl %ecx, %eax # i
      movl %eax, %ebx
                              # j
                              # j + 1
      addl $4, %ebx
155 loop
      cmpl %eax, %edi
                             #len <= i (uscita)
      jle endLoop
      xorl %ecx, %ecx
      xorl %edx, %edx
      movb (%esi, %eax, 1), %cl
      movb (%esi, %ebx, 1), %dl
                                  #confronto i e j
      cmpb %cl, %dl
      je Check
                                  #se sono uguali vado a check
      jmp next
171 Check
                                 #se base = HPF (priorità) -> decrement
      cmpb $3, base
      je decrement
176 increment
                                 # guardo priorità
                                  #incremento i
      incl %eax
      incl %ebx
                                  #incremento j
      movb (%esi, %eax, 1), %cl
                                   # preparo il confronto dei
        prossimi valori
      movb (%esi, %ebx, 1), %dl
      subl $3, %eax
                             # torno a puntare l'inizio dell'elemento
      subl $3, %ebx
                             # =
      cmpb %cl, %dl
                             # confronto i e j
      jl reset
      je SetDurata
      movl (%esi, %eax, 1), %ecx
      movl (%esi, %ebx, 1), %edx
      movl %ecx, (%esi, %ebx, 1)
      movl %edx, (%esi, %eax, 1)
      movb $1, flag
      jmp reset
202 decrement
                             # guardo scadenza
      decl %eax
      decl %ebx
      movb (%esi, %eax, 1), %cl
      movb (%esi, %ebx, 1), %dl
      subl $2, %eax
      subl $2, %ebx
```

```
cmpb %dl, %cl
      jg reset
      je SetDurata
      movl (%esi, %eax, 1), %ecx
      movl (%esi, %ebx, 1), %edx
      movl %ecx, (%esi, %ebx, 1)
      movl %edx, (%esi, %eax, 1)
      movb $1, flag
      jmp reset
228 SetDurata
                  # se scadenza uguale priorità uguali, controllo la
      durata
      addl $1, %eax
                        # incremento così vado da ID a durata
      addl $1, %ebx
233 Durata
      movb (%esi, %eax, 1), %cl
      movb (%esi, %ebx, 1), %dl
      subl $1, %eax
      subl $1, %ebx
      cmpb %cl, %dl
      jge reset
      movl (%esi, %eax, 1), %ecx
      movl (%esi, %ebx, 1), %edx
      movl %ecx, (%esi, %ebx, 1)
      movl %edx, (%esi, %eax, 1)
      movb $1, flag
253 reset
                        # resetto base
# resetto base
      addb base, %al
      addb base, %bl
258 next
      cmpb $1, flag
      je Redo
      addl $4, %eax
      addl $4, %ebx
      jmp loop
267 Redo
                          # se ho fatto uno swap, ripeto il confronto
      movl $0, flag
      movl base, %ecx
      movl %ecx, %eax
      movl %eax, %ebx
      addl $4, %ebx
      jmp loop
```

```
277 endLoop
      ret
• Loop scrittura FinalData.s:
        .section .data
132 PenaltyMsgLen .byte 9
133 TimeMsgLen .byte 13
PenaltyMsg .string "Penalty: "
136 TimeMsg .string "Conclusione: "
138 timeAscii .byte 4
penaltyAscii .byte 6
142 .section .text
      .globl finalData
      .type finalData, @function
146 finalData
      pushl %ebx #salvo la penalita'
      pushl %eax #salvo il tempo
      addl %edx, %edi # aggiungo la lunghezza del buffer all'inizio del
          buffer per avere il primo spazio libero
      xorl %ecx, %ecx #per sicurezza azzero ecx
      movl $TimeMsg, %esi
      movb TimeMsgLen, %cl
      cld
                              #ctrl c e ctrl v
      LoopTime
          lodsb
          stosb
          loop LoopTime
getTime #Tempo in numeri in %ebx e dove scrivere in %edi
      popl %eax #Riprendo dalla stack il tempo
      movl $10, %ebx
      leal timeAscii+3, %esi
                                #un semplicissimo btoa che trasforma il
          tempo in ascii
      movl $10, (%esi)
169 loopTime
      xorl %edx, %edx
      divl %ebx
                               # divido per prendere il resto
      addb $48, %dl
                               #aggiungo 48 per trasformare il numero in
         ascii
      decl %esi
                               #decremento il puntatore che fino a questo
         punto punta a 10 (vedi sopra)
      movb %dl, (%esi)
      test %eax, %eax
      jz BufferTime
      jmp loopTime
BufferTime #copio il buffer in %edi(puntatore al buffer)
```

```
movb (%esi), %al
      cmpb $10, %al
186
      je next
      movb %al, (%edi)
      incl %edi
      incl %esi
      jmp BufferTime
next #finito il tempo uso il tappo \n
196
      movb $10, (%edi)
      incl %edi
      xorl %ecx, %ecx
      movl $PenaltyMsg, %esi
      movb PenaltyMsgLen, %cl
      cld
                                           # ctrl c e ctrl v
      LoopPenalty
          lodsb
           stosb
          loop LoopPenalty
210 getPenalty
      popl %eax #Riprendo dalla stack la penalita'
      movl $10, %ebx
      leal penaltyAscii+5, %esi
      movl $10, (%esi)
217 loopPenalty
      xorl %edx, %edx
      divl %ebx
      addb $48, %dl
      decl %esi
      movb %dl, (%esi) #stessa cosa di sopra ma per la penalita'
      test %eax, %eax
      jz BufferPenalty
      jmp loopPenalty
231 BufferPenalty
      movb (%esi), %al
      cmpb $10, %al
      je end
      movb %al, (%edi)
      incl %edi
238
      incl %esi
      jmp BufferPenalty
243 end
      movb %al, (%edi)
                            #aggiungo \n
      ret
```

#### In allegato si troveranno i seguenti dataset per testare il programma:

- Makefile: file per la compilazione del programma;
- EDF.txt: file di input con penalità uguale a zero con EDF e maggiore di zero con HPF;
- BOTH.txt: file di input con penalità uguale a zero con entrambi gli algoritmi;
- NONE.txt: file di input con penalità maggiore di zero con entrambi gli algoritmi.

#### 1.5 Scelte progettuali

#### 1.5.1 Ouput su file / funzioni extra-specifiche

Durante la programmazione del software sono state implementate alcune funzionalità aggiuntive:

- Salvataggio dei risultati della pianificazione su file;
- Visualizzazione del menù utente multi-scelta;
- Possibilità di lanciare il software senza specificare un file di output.
- Modifica a runtime di file di input e output.
- Visualizzazione di un messaggio di errore nel caso di file di output non non specificato.

#### 1.5.2 Algoritmi di sorting

Per l'ordinamento dei prodotti, sono stati implementati due algoritmi di sorting differenti:

- Sorting principale: ordinamento basato su algoritmo 'insertion sort' per il confronto diretto tra il valore indicato dalla tipologia di pianificazione (EDF: deadline, HPF: priorità);
- Sorting secondario: ordinamento secondario basato su algoritmo di tipo 'bubble sort' per il confronto in caso di valore principale identico.

#### 1.5.3 Limiti del software

Durante la fase di testing sono sorte alcune limitazioni del software:

- Il software non è in grado di gestire generalmete prodotti con valori maggiori di 256;
- Il software non è in grado di gestire file di input aventi dimensione maggiore di 1024 Byte.
- Il software non è in grado di gestire file di output aventi dimensione maggiore di 1024 Byte.