

Rubik's Cube in OpenGL

Felix Baumann, Jonas Winkler, Ravinder Sangar

Einführung Computergraphik PS

25.06.2021

.. Übersicht

- Erzeugung des Würfels
- 2 Rotationen
- 3 Lösungsalgorithmus
- 4 Live-Demo



Erzeugen des Würfels

- Gesamte Rubikscube besteht aus 27 (26) Würfel
- Dabei gilt:
 - Rot gegenüber Orange
 - Weiß gegenüber Gelb
 - Grün gegenüber Blau





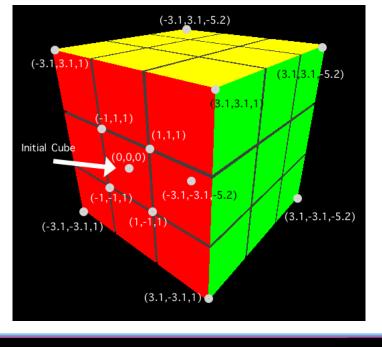


Erzeugen des Würfels

- 27 Objekte der Cube-Klasse
- Initialwürfel als Array mit Koordinaten (x,y,z) und Farben (r,g,b)
- Alle anderen bauen auf diesem auf
- Positionen (x,y,z) werden angepasst
- Farben bleiben gleich

```
Cube(TOP LEFT, -2.1f),
Cube(TOP RIGHT, -2.1f),
Cube(TOP RIGHT, -4.2f).
```





3 Rotationen

Rotation um die X-Achse



Rotation um die Y-Achse



Rotation um die z-Achse



Alle Rotationen jeweils um 90°



 $^{^{1}} https://www.youcandothecube.com/solve-it/3x3-solution \\$

Rotation um X-Achse

- glm::translate(glm::vec(0, 0, 2.1))
- glm::rotate(glm::vec(1, 0, 0))
- glm::translate(glm::vec(0, 0, 2.1))



Rotation um X-Achse

- glm::translate(glm::vec(0, 0, 2.1))
- glm::rotate(glm::vec(1, 0, 0))
- glm::translate(glm::vec(0, 0, 2.1))



Rotation um y- und z-Achse

- Für y-Achse im Grunde Analog
- ullet Translation o Rotation o Translation aufheben



Rotation um y- und z-Achse

- Für y-Achse im Grunde analog
- ullet Translation o Rotation o Translation aufheben
- Für die z-Achse zunächst keine Translation nötig



Rotation Erfolgreich ... Aber



Rotationsproblem

- Der gesamte Würfel rotierte um die jeweilige Achse
- Die richtigen Ebenen rotierten, aber der Würfel setzte sich zurück



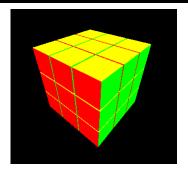
Rotationsproblem

- Jede Rotation berechnet eine Matrix aber auf was wenden wir diese an?
- Jeder Teilwürfel benötigt sein eigenes Koordinatensystem
- Beim Zeichnen wird pro Teilwürfel die eigene Matrix verwendet
- Rotation \rightarrow neue Matrix

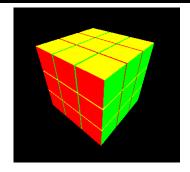


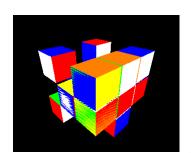
Was, wenn wir nun mehrere Rotationen nacheinander ausführen?







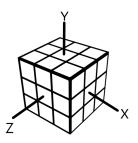






Initialzustand vom Würfel

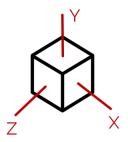
Rotation um X-Achse





Initialzustand vom Würfel

Rotation um X-Achse

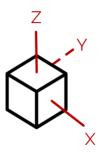




Initialzustand vom Würfel

Rotation um x-Achse

y- und z-Achse vertauscht y-Richtung geändert

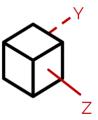




Initialzustand vom Würfel

Rotation um ursprüngliche Z-Achse

X- und z-Achse vertauscht X-Richtung geändert





Einbindung des Lösungsalgorithmus

- separate Klasse für Algorithmus: AlgoCube
- randomisiert Würfel → speichert in Vektor randomizeCubeMoves
- löst diesen mittels Layer-By-Layer-Methode → speichert in Vektor solverMoves
- Objekt wird im Main-File erzeugt, Vektoren ausgelesen und abgearbeitet



Struktur von AlgoCube-Klasse

- 3*3*3 Array von CubePieces mit Farben als Characters, hierarchisch angeordnet
- Implementierung von 24 Moves
 - 6 für Rotation des ganzen Würfels
 - 18 für Rotation der einzelnen Ebenen (6 pro Achse)
- \bullet Ausführung eines Moves ändert nicht nur Position, sondern auch Anordnung \to muss an Hierarchie angepasst werden



Layer-By-Layer-Algorithmus

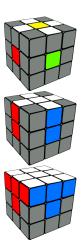


Lösungsalgorithmus in 8 Schritten - Untere Ebene

Gänseblümchen

Weißes Kreuz

Weiße Ecken



2

 $^{^2} http://www.learnhowtosolvearubikscube.com/how-to-solve-a-rubiks-cube-solution-overview \\$



Lösungsalgorithmus in 8 Schritten - Mittlere Ebene

Manten in mittlerer Ebene





Lösungsalgorithmus in 8 Schritten - Obere Ebene

Gelbes Kreuz

Positionierung gelber Kanten

Ositionierung gelber Ecken

Orientierung gelber Ecken





Demo



The End

