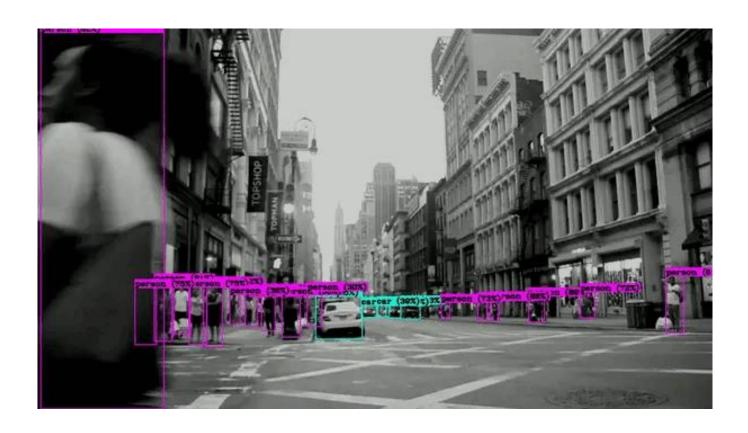
대덕인재개발원 401호 team3

Al 모듈

YOLO(You Only Look Once)

team3

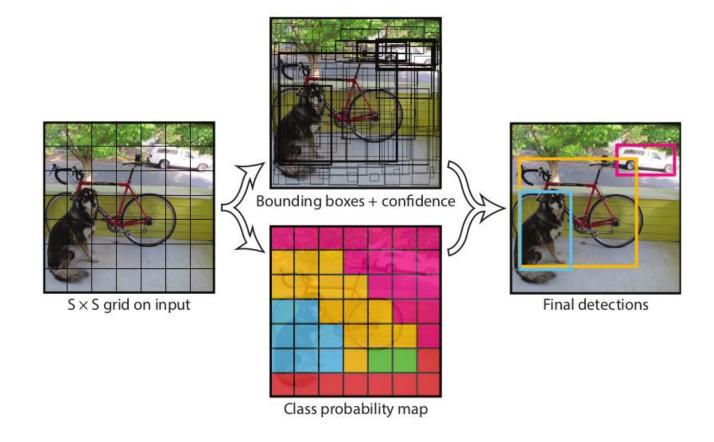
정시윤 김종명 노태현 이주연 전아현 YOLO란?



You Only Look Once

이미지를 한번 보는 것으로 Object의 종류와 위치를 추측하는 딥러닝 기반의 물체인식 알고리즘

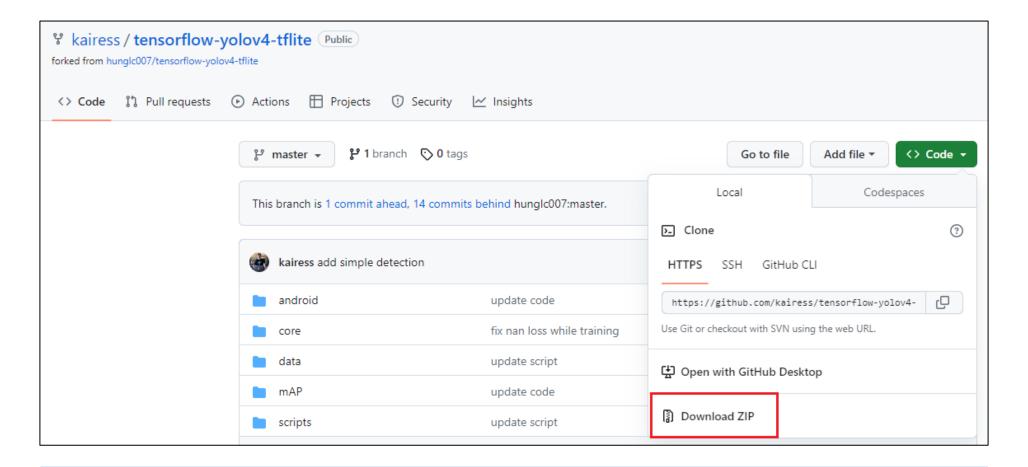
YOLO란?



이미지를 그리드라는 단위로 분할

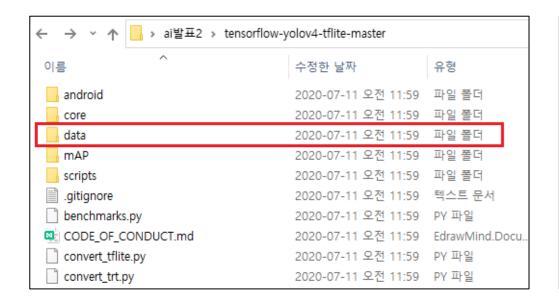
이미지 전체를 신경망에 넣고 특징 추출을 통해 그리드 정보, 신뢰 점수, 분류 클래스 등의 정보로 예측 텐서를 생성 그리드별 예측 정보를 바탕으로 이미지에 테두리 분류 작업을 수행

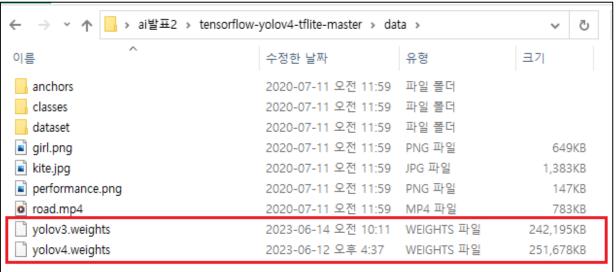
YOLO 사용법 1: 다운로드



Tensorflow를 이용한 yolov4 다운로드 https://github.com/kairess/tensorflow-yolov4-tflite 설치한 yolov4에서 필요한 라이브러리 설치 pip install easydict

YOLO 사용법 2: 가중치





COCO dataset을 이용하여 학습시킨 가중치 파일을 다운받은 폴더내 data폴더 안에 넣는다.

https://github.com/AlexeyAB/darknet/releases 에서 원하는 버전의 가중치를 선택할 수 있다.

Yolov3.weights / Yolov4.weights

YOLO 사용법 3 : 모델 변환

save_model.py

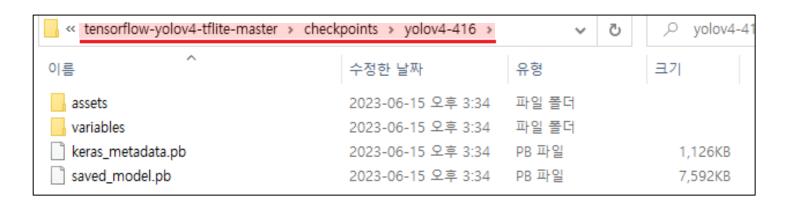
```
P save_model x

8  flags.DEFINE_string('weights', './data/yolov4.weights', 'path to weights file')
9  flags.DEFINE_string('output', './checkpoints/yolov4-416', 'path to output')
10  flags.DEFINE_boolean('tiny', False, 'is yolo-tiny or not')
11  flags.DEFINE_integer('input_size', 416, 'define input size of export model')
12  flags.DEFINE_float('score_thres', 0.2, 'define score threshold')
13  flags.DEFINE_string('framework', 'tf', 'define what framework do you want to convert (tf, trt, tflite)')
14  flags.DEFINE_string('model', 'yolov4', 'yolov3 or yolov4')
```

save_model.py 옵션 설정 구조

옵션(설정명)	설정값	설명
weights	./data/yolov4.weights	본인이 다운받은 weight 버전으로 설정
output	./checkpoints/yolov4-416	변환된 모델이 저장될 장소
tiny	False	경량화 버전으로 True 선택 시 tiny 모델로 변환됨
input_size	416	이미지의 사이즈를 의미함(416 * 416)
score_thres	0.2	0.2보다 낮은 정확도를 가지는 박스는 필터링됨
Framework	tf	tf(TensorFlow), trt(TensorRT), tflite(TensorFlow Lite)
Model	yolov4	변환에 사용할 YOLO 버전을 정의

YOLO 사용법 3 : 모델 변환



.pb(Protobuf 형식) 파일은 모델 아키텍처, 가중치, 그래프 연산 등의 정보를 담고 있는 TensorFlow에서 사용되는 모델 저장 형식 YOLO 사용법 4: 코드 수정 1

설치 받은 파일의 core/utils.py 코드를 수정해준다.

```
수정 전)
                         fontScale = 0.5
                 147
                 148
                         score = out_scores[0][i]
                 149
                         class_ind = int(out_classes[0][i])
                 150
                         bbox_color = colors[class_ind]
                 151
                         bbox_thick = int(0.6 * (image_h + image_w) / 600)
                 152
                         c1, c2 = (coor[1], coor[0]), (coor[3], coor[2])
                         cv2.rectangle(image, c1, c2, bbox_color, bbox_thick)
                 153
수정 후)
          147
               fontScale = 0.5
               score = out_scores[0][i]
          148
               class_ind = int(out_classes[0][i])
          149
          150
               bbox_color = colors[class_ind]
               bbox_thick = int(0.6 * (image_h + image_w) / 600)
          151
               c1, c2 = (int(coor[1]), int(coor[0])), (int(coor[3]), int(coor[2]))
          152
               cv2.rectangle(image, c1, c2, bbox_color, bbox_thick)
```

```
Line 152:

c1, c2 = (coor[1], coor[0]), (coor[3], coor[2])

-> c1, c2 = (int(coor[1]), int(coor[0])), (int(coor[3]), int(coor[2]))
```

수정 전)

```
155
         if show label:
156
             bbox_mess = '%s: %.2f' % (classes[class ind], score)
157
             t_size = cv2.getTextSize(bbox_mess, 0, fontScale, thickness=bbox_thick // 2)[0]
158
             c3 = (c1[0] + t_size[0], c1[1] - t_size[1] - 3)
159
             cv2.rectangle(image, c1, (np.float32(c3[0]), np.float32(c3[1])), bbox color, -1) #filled
160
161
             cv2.putText(image, bbox_mess, (c1[0], np.float32(c1[1] - 2)), cv2.FONT_HERSHEY_SIMPLEX,
162
                         fontScale, (0, 0, 0), bbox thick // 2, lineType=cv2.LINE AA)
163
     return image
```

수정후)

```
155
        if show label:
156
            bbox mess = '%s: %.2f' % (classes[class ind], score)
157
            t_size = cv2.getTextSize(bbox_mess, 0, fontScale, thickness=bbox_thick // 2)[0]
158
            c3 = (c1[0] + t size[0], c1[1] - t size[1] - 3)
            cv2.rectangle(image, c1, (int(np.float32(c3[0])), int(np.float32(c3[1]))), bbox_color, -1) #
159
160
            cv2.putText(image, bbox_mess, (c1[0], int(np.float32(c1[1] - 2))), cv2.FONT_HERSHEY_SIMPLEX,
161
                         fontScale, (0, 0, 0), bbox_thick // 2, lineType=cv2.LINE_AA)
162
163 return image
```

Line 159: cv2.rectangle(image, c1, (np.float32(c3[0]), np.float32(c3[1])), bbox_color, -1) -> cv2.rectangle(image, c1, (int(np.float32(c3[0])), int(np.float32(c3[1]))), bbox_color, -1)

Line 161: cv2.putText(image, bbox_mess, (c1[0], np.float32(c1[1] - 2)), cv2.FONT_HERSHEY_SIMPLEX, -> cv2.putText(image, bbox_mess, (c1[0], int(np.float32(c1[1] - 2))), cv2.FONT_HERSHEY_SIMPLEX,

YOLO 사용법 5: 이미지 디텍팅

detect.py

```
P detect ×

16 flags.DEFINE_string('framework', 'tf', '(tf, tflite, trt')

17 flags.DEFINE_string('weights', './checkpoints/yolov4-416', 'path to weights file')

18 flags.DEFINE_integer('size', 416, 'resize images to')

19 flags.DEFINE_boolean('tiny', False, 'yolo or yolo-tiny')

20 flags.DEFINE_string('model', 'yolov4', 'yolov3 or yolov4')

21 flags.DEFINE_string('image', './data/apple.png', 'path to input image')

22 flags.DEFINE_string('output', 'result.png', 'path to output image')

23 flags.DEFINE_float('iou', 0.45, 'iou threshold')

24 flags.DEFINE_float('score', 0.25, 'score threshold')
```

detect.py 옵션 설정 구조

옵션(설정명)	설정값	설명
framework	tf	tf(TensorFlow), trt(TensorRT), tflite(TensorFlow Lite)
weights	./checkpoints/yolov4-416	사용할 모델의 위치(경로)
tiny	False	True 선택 시 tiny 모델(경량화 버전)로 변환됨
model	yolov4	이미지 디텍팅에 사용할 YOLO 버전을 정의
image	./data/kite.jpg	디텍팅에 사용할 이미지 경로
output	result.png	디텍팅된 결과가 들어간 이미지를 저장할 경로
iou	0.45	객체들이 겹치는 박스간의 중복되는 경계값이 (0이면 겹치지 않음 1이면 완전히 겹침) 0.45만큼 가까우면 같은 객체로 지정
score	0.25	0.2보다 낮은 정확도를 가지는 박스는 필터링됨

YOLO 사용법 6: 영상 디텍팅

detectvideo2.py

```
flags.DEFINE_string('framework', 'tf', '(tf, tflite, trt')
flags.DEFINE_string('weights', './checkpoints/yolov4-416/variables/variables','path to weights file')
flags.DEFINE_integer('size', 416, 'resize images to')
flags.DEFINE_boolean('tiny', False, 'yolo or yolo-tiny')
flags.DEFINE_string('model', 'yolov4', 'yolov3 or yolov4')
flags.DEFINE_string('video', './data/test2.mp4', 'path to input video')
flags.DEFINE_float('iou', 0.45, 'iou threshold')
flags.DEFINE_float('score', 0.25, 'score threshold')
flags.DEFINE_string('output', './data/result/vidio.mp4', 'path to output video')
flags.DEFINE_string('output_format', 'XVID', 'codec used in VideoWriter when saving video to file')
flags.DEFINE_boolean('dis_cv2_window', False, 'disable cv2 window during the process') # this is good for
```

```
92 print("Video from: ", video_path )
93 # vid = cv2.VideoCapture(video_path)
94 vid = cv2.VideoCapture(0) # 이걸로 사용하면 웹켐 사용가능
```

텐서플로우 버전의 차이로 인한 오류로 detectvideo.py가 아닌 제공된 detectvideo2.py를 detectvideo.py가 위치한 곳으로 옮긴 후 실행하면 영상 디텍팅 가능

Line 93~94 : vid = cv2.VideoCapture(video_path) -> vid = cv2.VideoCapture(0) 변경 시 웹캠 사용 가능

사용 결과물



