

Cálculo Estocástico

Tarea 6

Iván Irving Rosas Domínguez

30 de octubre de 2023

1. Teorema (Existencia y unicidad para ecuaciones diferenciales estocásticas)

Sea $T > 0$ y sean $b(\cdot, \cdot) : [0, T] \times \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n$, $\sigma(\cdot, \cdot) : [0, T] \times \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^{n \times m}$ dos funciones medibles que satisfacen

$$|b(t, x)| + |\sigma(t, x)| \leq C(1 + |x|), \quad x \in \mathbb{R}^n, \quad t \in [0, T]$$

para alguna constante $C > 0$ (donde $|\sigma|^2 = \sum |\sigma_{ij}|^2$) y tales que

$$|b(t, x) - b(t, y)| + |\sigma(t, x) - \sigma(t, y)| \leq D|x - y|, \quad x, y \in \mathbb{R}^n, \quad t \in [0, T]$$

para alguna constante D . Sea Z una variable aleatoria que es independiente de la σ -álgebra $\mathcal{F}_\infty^{(m)}$ generada por $B_s(\cdot)$, $s \geq 0$, y tal que

$$\mathbb{E}[|Z|^2] < \infty.$$

Entonces la ecuación diferencial estocástica

$$dX_t = b(t, X_t)dt + \sigma(t, X_t)dB_t, \quad 0 \leq t \leq T, \quad X_0 = Z \quad (1)$$

tiene una única solución $X_t(\omega)$, continua en la variable t con la propiedad de que $X_t(\omega)$ es adaptada a la filtración \mathcal{F}_t^Z generada por Z y $B_s(\cdot)$, con $s \leq t$ y

$$\mathbb{E} \left[\int_0^T |X_t|^2 dt \right] < \infty.$$

Demostración. Comenzamos por probar la unicidad (salvo indistinguibilidad). Supongamos que $X(t, \omega)$ y $\widehat{X}(t, \omega)$, $(t, \omega) \in [0, \infty) \times \Omega$ son dos soluciones continuas en t a la ecuación diferencial (1), con condiciones iniciales $X(0, \omega) = Z(\omega)$ y $\widehat{X}(0, \omega) = \widehat{Z}(\omega)$, con $\omega \in \Omega$. Supongamos que $Z = \widehat{Z}$ casi seguramente.

Denotemos por $a(s, \omega) = b(s, X_s(\omega)) - b(s, \widehat{X}_s(\omega))$ y $\gamma(s, \omega) = \sigma(s, X_s(\omega)) - \sigma(s, \widehat{X}_s(\omega))$. Entonces se tienen las siguientes estimaciones.

$$\begin{aligned} \mathbb{E} \left[|X_t - \widehat{X}_t|^2 \right] &= \mathbb{E} \left[\left(Z - \widehat{Z} + \int_0^t a ds + \int_0^t \gamma dB_s \right)^2 \right] \\ &\leq 2\mathbb{E} \left[\left(\int_0^t a ds \right)^2 \right] + 2\mathbb{E} \left[\left(\int_0^t \gamma dB_s \right)^2 \right] \\ &\leq 2t\mathbb{E} \left[\int_0^t a^2 ds \right] + 2\mathbb{E} \left[\int_0^t \gamma^2 ds \right], \end{aligned}$$

donde en la primera desigualdad usamos que $(|v| + |w|)^2 \leq 2v^2 + 2w^2$, y en la segunda desigualdad usamos Cauchy-Schwarz en la integral de a , mientras que en la integral estocástica utilizamos la isometría de Itô (ya que las soluciones las suponemos cuadrado-integrables, por lo que la integral es martingala y cumple dicha propiedad). Ahora bien, por hipótesis los coeficientes b y σ son Lipschitz, por lo que

$$\begin{aligned}
2t\mathbb{E} \left[\int_0^t a^2 ds \right] + 2\mathbb{E} \left[\int_0^t \gamma^2 ds \right] &= 2(1+t)\mathbb{E} \left[\int_0^t a^2 + \gamma^2 ds \right] \\
&= 2(1+t)\mathbb{E} \left[\int_0^t \left(b(s, X_s) - b(s, \hat{X}_s) \right)^2 + \left(\sigma(s, X_s) - \sigma(s, \hat{X}_s) \right)^2 ds \right] \\
&\leq 2(1+t)\mathbb{E} \left[\int_0^t \left(\left| b(s, X_s) - b(s, \hat{X}_s) \right| + \left| \sigma(s, X_s) - \sigma(s, \hat{X}_s) \right| \right)^2 ds \right] \\
&\leq 2(1+t)D^2\mathbb{E} \left[\int_0^t \left| X_s - \hat{X}_s \right|^2 ds \right] \\
&\leq 2(1+T)D^2 \int_0^t \mathbb{E} \left[\left| X_s - \hat{X}_s \right|^2 \right] ds,
\end{aligned} \tag{2}$$

donde en la última igualdad hemos utilizado el teorema de Tonelli. Lo anterior nos dice que la función $v : [0, T] \rightarrow \mathbb{R}$, $v(t) = \mathbb{E} \left[\left| X_t - \hat{X}_t \right|^2 \right]$ satisface la desigualdad

$$v(t) \leq 0 + A \int_0^t v(s) ds, \quad A := 2(1+T)D^2.$$

Por lo tanto, por la desigualdad de Gronwall, se deduce que

$$v(t) \leq 0 \cdot e^{At}.$$

Se sigue que $v(t) = 0$ para cualquier $t \geq 0$ y con ello, $\mathbb{E} \left[\left| X_t - \hat{X}_t \right|^2 \right] = 0$, así que forzosamente para cualquier $t \in \mathbb{R}$, $X_t = \hat{X}_t$. Esto hace a los procesos X y \hat{X} modificaciones el uno del otro. Sin embargo, como los procesos se suponen soluciones de la ecuación anterior, ambos son continuos y en particular son continuos por derecha, por lo que entonces son indistinguibles y por lo tanto la solución es única salvo indistinguibilidad.

Procedemos a la demostración de la existencia. Esta sigue la misma línea de la prueba de existencia para ecuaciones diferenciales ordinarias. Definimos de manera recursiva $Y_t^{(0)} := X_0$ y para cualquier $k \geq 0$,

$$Y_t^{(k+1)} := X_0 + \int_0^t b(s, Y_s^{(k)}) ds + \int_0^t \sigma(s, Y_s^{(k)}) dB_s.$$

Realizando exactamente las mismas cuentas que nos condujeron a (2), por definición de las $Y^{(k)}$ deducimos que

$$\mathbb{E} \left[\left| Y_t^{(k+1)} - Y_t^{(k)} \right|^2 \right] \leq 2(1+T)D^2 \int_0^t \mathbb{E} \left[\left| Y_s^{(k)} - Y_s^{(k-1)} \right|^2 \right] ds, \tag{3}$$

para $k \geq 1$ y $t \leq T$. Además, en el caso $k = 0, t \leq T$, se tiene que

$$\begin{aligned}
\mathbb{E} \left[\left| Y_t^{(1)} - Y_t^{(0)} \right|^2 \right] &= \mathbb{E} \left[\left| X_0 + \int_0^t b(s, X_0) ds + \int_0^t \sigma(s, X_0) dB_s - X_0 \right|^2 \right] \\
&\leq 2\mathbb{E} \left[\left(\int_0^t b(s, X_0) ds \right)^2 + \left(\int_0^t \sigma(s, X_0) dB_s \right)^2 \right] \\
&\leq 2\mathbb{E} \left[t \int_0^t b^2(s, X_0) ds + \int_0^t \sigma^2(s, X_0) ds \right] \\
&\leq 2(1+T)\mathbb{E} \left[\int_0^t b^2(s, X_0) + \sigma^2(s, X_0) ds \right] \\
&\leq 2(1+T)\mathbb{E} \left[\int_0^t (|b(s, X_0)| + |\sigma(s, X_0)|)^2 ds \right] \\
&\leq 2(1+T)\mathbb{E} \left[\int_0^t C^2(1+X_0)^2 ds \right] \\
&= 2(1+T)tC^2\mathbb{E} [1+X_0^2] \\
&\leq 4(1+T)tC^2(1+\mathbb{E} [X_0^2]),
\end{aligned}$$

donde hemos hecho uso de la desigualdad $a^2 + b^2 \leq (|a| + |b|)^2 \leq 2(a^2 + b^2)$, de Cauchy-Schwarz, de la condición de crecimiento lineal y de la isometría de Itô (ya que suponemos que X_0 es cuadrado integrable y por lo tanto $\sigma(s, X_0)$ es cuadrado integrable justo por la condición de crecimiento lineal). Nótese que podemos reescribir lo anterior simplemente como

$$\mathbb{E} \left[\left| Y_t^{(1)} - Y_t^{(0)} \right|^2 \right] \leq 4(1+T)tC^2(1+\mathbb{E} [X_0^2]) \leq A_1 t, \quad (4)$$

donde A_1 es una constante que solo depende de C , T y $\mathbb{E} [X_0^2]$.

Obsérvese que utilizando las cotas obtenidas antes, para $k = 1$ tenemos que

$$\mathbb{E} \left[|Y_t^{(2)} - Y_t^{(1)}|^2 \right] \leq 2(1+T)D^2 \int_0^t \mathbb{E} \left[|Y_s^{(1)} - Y_s^{(0)}|^2 \right] ds \leq 2(1+T)D^2 \int_0^t A_1 s ds = 2(1+T)D^2 A_1 \frac{t^2}{2}.$$

En general, utilizamos ahora un argumento recursivo sobre k para obtener que

$$\mathbb{E} \left[|Y_t^{(k+1)} - Y_t^{(k)}|^2 \right] \leq \frac{A_2^{k+1} t^{k+1}}{(k+1)!}, \quad (5)$$

para cualquier $k \geq 0$ y $t \in [0, T]$, donde A_2 es una constante que solo depende de C , D , T y $\mathbb{E} [X_0^2]$.

Por otro lado, notemos que \mathbb{P} - casi seguramente, se tiene

$$\sup_{0 \leq t \leq T} |Y_t^{(k+1)} - Y_t^{(k)}| \leq \int_0^T |b(s, Y_s^{(k)}) - b(s, Y_s^{(k-1)})| ds + \sup_{0 \leq t \leq T} \left| \int_0^t \sigma(s, Y_s^{(k)}) - \sigma(s, Y_s^{(k-1)}) dB_s \right|,$$

por monotonía de la integral. Luego, por monotonía de la probabilidad, para cualquier $k \geq 1$,

$$\begin{aligned}
\mathbb{P} \left(\sup_{0 \leq t \leq T} |Y_t^{(k+1)} - Y_t^{(k)}| > \frac{1}{2^k} \right) &\leq \mathbb{P} \left(\left(\int_0^T |b(s, Y_s^{(k)}) - b(s, Y_s^{(k-1)})| ds \right)^2 > 2^{-2(k-1)} \right) \\
&\quad + \mathbb{P} \left(\sup_{0 \leq t \leq T} \left| \int_0^t \sigma(s, Y_s^{(k)}) - \sigma(s, Y_s^{(k-1)}) dB_s \right| > 2^{-k-1} \right) \\
&\leq 2^{2(k+1)} \mathbb{E} \left[\left(\int_0^T |b(s, Y_s^{(k)}) - b(s, Y_s^{(k-1)})| ds \right)^2 \right] \\
&\quad + 2^{2(k+1)} \mathbb{E} \left[\left(\sup_{0 \leq t \leq T} \left| \int_0^t \sigma(s, Y_s^{(k)}) - \sigma(s, Y_s^{(k-1)}) dB_s \right| \right)^2 \right],
\end{aligned}$$

donde hemos usado en el último paso la desigualdad de Chebyshev. Usando nuevamente Cauchy-Schwarz en la última integral de la izquierda, y aplicando la desigualdad maximal de Doob usando el hecho de que la integral de Itô es una martingala (ya que la resta de las funciones σ es cuadrado-integrable) e isometría de Itô, se tiene que

$$\begin{aligned}
&2^{2(k+1)} \mathbb{E} \left[\left(\int_0^T |b(s, Y_s^{(k)}) - b(s, Y_s^{(k-1)})| ds \right)^2 \right] + 2^{2(k+1)} \mathbb{E} \left[\left(\sup_{0 \leq t \leq T} \left| \int_0^t \sigma(s, Y_s^{(k)}) - \sigma(s, Y_s^{(k-1)}) dB_s \right| \right)^2 \right] \\
&\leq 2^{2(k+1)} T \int_0^T \mathbb{E} \left[|b(s, Y_s^{(k)}) - b(s, Y_s^{(k-1)})|^2 \right] ds + 2^{2(k+1)} \cdot \left(\frac{2}{2-1} \right)^2 \mathbb{E} \left[\left| \int_0^T \sigma(s, Y_s^{(k)}) - \sigma(s, Y_s^{(k-1)}) dB_s \right|^2 \right] \\
&= 2^{2(k+1)} T \int_0^T \mathbb{E} \left[|b(s, Y_s^{(k)}) - b(s, Y_s^{(k-1)})|^2 \right] ds + 2^{2(k+1)} \cdot 4 \mathbb{E} \left[\int_0^T \left(\sigma(s, Y_s^{(k)}) - \sigma(s, Y_s^{(k-1)}) \right)^2 ds \right] \\
&= 2^{2(k+1)} T \int_0^T \mathbb{E} \left[|b(s, Y_s^{(k)}) - b(s, Y_s^{(k-1)})|^2 \right] ds + 2^{2(k+2)} \int_0^T \mathbb{E} \left[\left(\sigma(s, Y_s^{(k)}) - \sigma(s, Y_s^{(k-1)}) \right)^2 \right] ds \\
&= 2^{2(k+2)} \int_0^T \mathbb{E} \left[|b(s, Y_s^{(k)}) - b(s, Y_s^{(k-1)})|^2 + |\sigma(s, Y_s^{(k)}) - \sigma(s, Y_s^{(k-1)})|^2 \right] ds
\end{aligned}$$

De lo anterior y de la ecuación (3), se sigue que

$$\mathbb{P} \left(\sup_{0 \leq t \leq T} |Y_t^{(k+1)} - Y_t^{(k)}| > \frac{1}{2^k} \right) \leq 2^{2(k+2)} D^2(T+1) \mathbb{E} \left[\left| Y_s^{(k)} - Y_s^{(k-1)} \right|^2 \right] ds$$

y combinando lo anterior con la ecuación (5), se tiene que

$$\mathbb{P} \left(\sup_{0 \leq t \leq T} |Y_t^{(k+1)} - Y_t^{(k)}| > \frac{1}{2^k} \right) \leq 4^{k+2} D^2(T+1) \int_0^T \frac{A_2^k t^k}{k!} dt = 4^{k+2} D^2(T+1) A_2^k \frac{T^{k+1}}{(k+1)!},$$

por lo que si $A_2 \geq 2D^2(T+1)$ (lo cual está en nuestro control según definimos A_2 en (4)), tenemos que

$$\mathbb{P} \left(\sup_{0 \leq t \leq T} |Y_t^{(k+1)} - Y_t^{(k)}| > \frac{1}{2^k} \right) \leq \frac{(4A_2T)^{k+1}}{(k+1)!}.$$

Recordemos que A_2 solamente depende de C, T y $\mathbb{E}[X_0^2]$, por lo que la serie

$$\sum_{n \geq 0} \frac{(4A_2T)^{k+1}}{(k+1)!}$$

es convergente y es una cota independiente de $t \in [0, T]$. Luego,

$$\mathbb{P} \left(\limsup_{k \geq 0} \left\{ \sup_{0 \leq t \leq T} |Y_t^{(k+1)} - Y_t^{(k)}| > \frac{1}{2^k} \right\} \right) = 0,$$

por lo que entonces para cualquier $k \geq 0$ el conjunto de $\omega \in \Omega$ para los cuales la serie anterior es menor a $\frac{1}{2^k}$ tiene probabilidad 1. Acabamos de mostrar que \mathbb{P} -casi seguramente, la sucesión

$$Y_t^{(n)} := Y_t^{(0)} + \sum_{k=0}^{n-1} (Y_t^{(k+1)} - Y_t^{(k)})$$

es uniformemente convergente para $t \in [0, T]$.

Denotamos tal límite como X_t . Dicho límite está definido casi seguramente. Notemos que, por la continuidad de las trayectorias de $Y_t^{(n)}$ para casi todo $\omega \in \Omega$, se sigue que $(X_t)_{t \geq 0}$ es un proceso con trayectorias continuas casi seguramente. Además, dado que para cualquier $t \geq 0$, $Y_t^{(n)}$ es \mathcal{F}_t -medible, se sigue que X_t es \mathcal{F}_t -medible, por lo que el proceso $(X_t)_{t \geq 0}$ es adaptado a la filtración $(\mathcal{F}_t)_{t \geq 0}$.

Notamos ahora que el límite X_t también es el límite de la sucesión en L^2 . Sean $m \geq n \geq 0$ y notemos que

$$\begin{aligned} \|Y_t^{(m)} - Y_t^{(n)}\|_2 &= \left\| \sum_{k=n}^{m-1} (Y_t^{(k+1)} - Y_t^{(k)}) \right\|_2 \\ &\leq \sum_{k=n}^{m-1} \|Y_t^{(k+1)} - Y_t^{(k)}\|_2 \\ &\leq \sum_{k=n}^{\infty} \left(\frac{(A_2 t)^{k+1}}{(k+1)!} \right)^{1/2}, \end{aligned}$$

donde hemos hecho uso de la ecuación (5). Dado que los coeficientes de la serie anterior convergen (se trata de una serie exponencial), entonces se tiene que

$$\|Y_t^{(m)} - Y_t^{(n)}\|_2 \xrightarrow{n \rightarrow \infty} 0,$$

por lo que la sucesión $(Y_t^{(n)})_{n \geq 0}$ es de Cauchy en L^2 , y por lo tanto converge. Luego. Dado que la sucesión converge en L_2 , converge también en probabilidad, por lo que existe una subsucesión $(Y_t^{(n_k)})_{k \geq 0}$ que converge casi seguramente. Pero dado que $(Y_t^{(n)})_{n \geq 0}$ converge casi seguramente a $(X_t)_{t \geq 0}$, el límite $(X_t)_{t \geq 0}$ también es el límite en L^2 de la sucesión Y .

De la convergencia en L^2 del proceso, se sigue que

$$\mathbb{E} \left[\int_0^T X_t^2 dt \right] < \infty.$$

Finalmente, resta ver que el proceso $(X_t)_{t \geq 0}$ en efecto satisface la ecuación diferencial. Para ello, notamos que por definición,

$$dY_t^{(k+1)} = b(t, Y_t^{(k)})dt + \sigma(t, Y_t^{(k)})dB_t \quad (6)$$

De aquí se sigue que, como $Y_t^{(n)} \xrightarrow{n \rightarrow \infty} X_t$ uniformemente en $[0, T]$ y casi seguramente en \mathbb{P} , entonces por la convergencia en L^2 y el Lema de Fatou aplicado dos veces,

$$\begin{aligned} \mathbb{E} \left[\int_0^T (X_t - Y_t^{(n)})^2 dt \right] &= \mathbb{E} \left[\int_0^T \liminf_{m \rightarrow \infty} (Y_t^{(m)} - Y_t^{(n)})^2 dt \right] \\ &\leq \mathbb{E} \left[\liminf_{m \rightarrow \infty} \int_0^T (Y_t^{(m)} - Y_t^{(n)})^2 dt \right] \\ &\leq \liminf_{m \rightarrow \infty} \mathbb{E} \left[\int_0^T (Y_t^{(m)} - Y_t^{(n)})^2 dt \right] \\ &\leq \limsup_{m \rightarrow \infty} \mathbb{E} \left[\int_0^T (Y_t^{(m)} - Y_t^{(n)})^2 dt \right] \end{aligned}$$

y esta última expresión tiende a 0 conforme n tiende a infinito. Finalmente, expandiendo X_t y $Y_t^{(n)}$, se sigue de la isometría de Itô que

$$\int_0^t \sigma(s, Y_s^{(n)}) dB_s \rightarrow \int_0^t \sigma(s, X_s) dB_s$$

y de la desigualdad de Hölder que

$$\int_0^t b(s, Y_s^{(n)}) \rightarrow \int_0^t b(s, X_s) ds.$$

Ambos límites en el sentido L^2 . Por lo tanto, tomando el límite en el sentido integral de (6), se sigue que X_t cumple $dX_t = b(t, X_t)dt + \sigma(t, X_t)dB_t$. ■

2. Verificar que los procesos dados resuelven las correspondientes ecuaciones diferenciales estocásticas: (B_t denota el movimiento Browniano 1-dimensional)

a) $X_t = e^{B_t}$ resuelve $dX_t = \frac{1}{2}X_t dt + X_t dB_t$

Solución: Utilizando fórmula de Itô con la función $f(x) = e^x$, que claramente es C^2 , y recordando que la variación cuadrática del movimiento Browniano es $\langle B, B \rangle_t = t$, se tiene que

$$dX_t = d(e^{B_t}) = e^{B_t} dB_t + \frac{1}{2}e^{B_t} d\langle B, B \rangle_t = \frac{1}{2}X_t dt + X_t dB_t,$$

tal y como se quería.

b) $X_t = \frac{B_t}{1+B_t}$; $B_0 = 0$ resuelve

$$dX_t = -\frac{1}{1+t}X_t dt + \frac{1}{1+t}dB_t; \quad X_0 = 0.$$

Solución: Utilizamos ahora la función $f(x, t) = \frac{x}{1+t}$. Claramente dicha función es de clase $C^{2,1}$, por lo que por fórmula de Itô,

$$dX_t = df(B_t, t) = \frac{1}{1+t}dB_t - \frac{X_t}{1+t}dt + 0 \cdot d\langle B, B \rangle_t = \frac{1}{1+t}dB_t - \frac{X_t}{1+t}dt,$$

por lo que el proceso dado cumple con la ecuación diferencial estocástica. Finalmente, es claro que

$$\frac{B_0}{1+t} = 0 \quad \mathbb{P} - c.s.,$$

por lo que también cumple la condición inicial.

c) $X_t = \sin(B_t)$ con $B_0 = a \in (-\frac{\pi}{2}, \frac{\pi}{2})$ resuelve

$$dX_t = -\frac{1}{2}X_t dt + \sqrt{1 - X_t^2} dB_t \quad \text{para } t < T(\omega) = \inf \left\{ s > 0 : B_s \notin \left[-\frac{\pi}{2}, \frac{\pi}{2}\right] \right\}.$$

Solución: Ahora usamos la función $f(x) = \sin(x)$, la cual claramente es C^2 en $(-\frac{\pi}{2}, \frac{\pi}{2})$, se tiene que

$$dX_t = df(B_t) = \cos(B_t)dB_t - \sin(B_t)d\langle B, B \rangle_t = \sqrt{\cos^2(B_t)}dB_t - \sin(B_t)dt = \sqrt{1 - X_t^2}dB_t - X_t dt,$$

tal y como queríamos. Es importante destacar que en la ecuación anterior, dado que $t < T(\omega) = \inf \{s > 0 : B_s \notin [-\frac{\pi}{2}, \frac{\pi}{2}]\}$, entonces $\cos(B_t) \geq 0$, por lo que la expresión $\cos(B_t) = \sqrt{\cos^2(B_t)}$ utilizada antes tiene sentido, además de que $B_0 = a \in (-\frac{\pi}{2}, \frac{\pi}{2})$ hace que la solución sea consistente.

d) $(X_1(t), X_2(t)) = (t, e^t B_t)$ resuelve

$$\begin{bmatrix} dX_1 \\ dX_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 \\ X_2 \end{bmatrix} dt + \begin{bmatrix} 0 \\ e^{X_1} \end{bmatrix} dB_t$$

Solución: Resolvemos entrada a entrada. Notamos que X_1 debe cumplir la ecuación $dX_1(t) = 1 \cdot dt$, cuyo significado es

$$X_1(t) = X_1(0) + \int_0^t 1 ds = X_1(0) + t,$$

por lo que si $X_1(t) = t$, claramente $X_1(t) = 0 + t = t$ y acabamos. Para la segunda parte, utilizamos la fórmula de Itô en la función $f(x, t) = xe^t$, la cual claramente es $C^{2,1}$, por lo que

$$dX_2(t) = d(B_t e^t) = e^t dB_t + e^t B_t dt + \frac{1}{2} \cdot 0 = X_2(t) dt + e^t dB_t.$$

Y dado que $X_1(t) = t$ para cualquier $t \geq 0$, entonces

$$dX_2(t) = X_2(t) dt + e^t dB_t = X_2(t) + e^{X_1(t)} dB_t,$$

de tal forma que en efecto el proceso $X_2(t) = e^t B_t$ cumple la ecuación correspondiente. Se concluye que el vector $(X_1(t), X_2(t)) = (t, e^t B_t)$ resuelve el sistema de ecuaciones anterior.

e) $(X_1(t), X_2(t)) = (\cosh(B_t), \sinh(B_t))$ resuelve

$$\begin{bmatrix} dX_1 \\ dX_2 \end{bmatrix} = \frac{1}{2} \begin{bmatrix} X_1 \\ X_2 \end{bmatrix} dt + \begin{bmatrix} X_2 \\ X_1 \end{bmatrix} dB_t$$

Solución: Utilizamos fórmula de Itô nuevamente en cada entrada. Recordamos que

$$\cosh(x) = \frac{e^x + e^{-x}}{2} \quad \sinh(x) = \frac{e^x - e^{-x}}{2},$$

son funciones definidas en todo el plano complejo, son funciones analíticas y además cumplen que $\sinh'(x) = \cosh(x)$ y $\cosh'(x) = \sinh(x)$. Con esto en mente y utilizando la función $f(x) = \cosh(x)$, por Itô:

$$dX_1(t) = df(B_t) = \sinh(B_t) dB_t + \frac{1}{2} \cosh(B_t) d\langle B, B \rangle_t = \frac{1}{2} X_1(t) dt + \sinh(B_t) dB_t.$$

Por otro lado, utilizando la fórmula de Itô ahora con la función $f(x) = \sinh(x)$, se tiene que

$$dX_2(t) = df(B_t) = \cosh(B_t) dB_t + \frac{1}{2} \sinh(B_t) d\langle B, B \rangle_t = \frac{1}{2} X_2(t) dt + \cosh(B_t) dB_t.$$

Y dado que $(X_1(t), X_2(t)) = (\cosh(B_t), \sinh(B_t))$, se tiene claramente que

$$dX_1(t) = \frac{1}{2} X_1(t) dt + \sinh(B_t) dB_t = \frac{1}{2} X_1(t) dt + X_2(t) dB_t, \quad dX_2(t) = \frac{1}{2} X_2(t) dt + \cosh(B_t) dB_t = \frac{1}{2} X_2(t) dt + X_1(t) dB_t,$$

por lo que el vector anterior cumple los sistemas de ecuaciones dados.

3. Sea (B_1, \dots, B_n) un movimiento Browniano en \mathbb{R}^n , $\alpha_1, \dots, \alpha_n$ constantes. Resolver la ecuación diferencial estocástica

$$dX_t = rX_t dt + X_t \left(\sum_{k=1}^n \alpha_k dB_k(t) \right); \quad X_0 > 0.$$

(Este es un modelo para un crecimiento exponencial con varias fuentes de ruido blanco independientes en la tasa de crecimiento relativa.)

Solución: proponemos la solución siguiente:

$$X_t := X_0 e^{(r - \frac{1}{2} \sum_{k=1}^n \alpha_k^2) t + \sum_{k=1}^n \alpha_k B_k(t)}$$

Resta comprobar que en efecto es solución de la ecuación diferencial estocástica anterior. Nótese que por la fórmula de Itô n -dimensional, utilizando la función

$$g : \mathbb{R}^n \times [0, \infty) \rightarrow \mathbb{R}, \quad g(x_1, \dots, x_n, t) = X_0 \exp \left\{ \left(r - \frac{1}{2} \sum_{k=1}^n \alpha_k^2 \right) t + \sum_{k=1}^n \alpha_k x_k \right\}.$$

La función anterior es $C^{2,1}$, por lo que por la fórmula de Itô en n dimensiones, y aprovechando que la derivada de la exponencial es ella misma salvo constantes,

$$\begin{aligned}
dX_t &= dg(B_1, \dots, B_n, t) = \partial_t g(X_t, t)dt + \sum_{k=1}^n \partial_{B_k} g(X_t, t)dB_k + \sum_{i,j} \partial_{ij} g(X_t, t)d\langle B_i, B_j \rangle \\
&= \left(r - \frac{1}{2} \sum_{k=1}^n \alpha_k^2 \right) X_t dt + \sum_{k=1}^n \alpha_k X_t dB_k + \frac{1}{2} \sum_{k=1}^n \alpha_k^2 X_t d\langle B_i, B_i \rangle \\
&= \left(r - \frac{1}{2} \sum_{k=1}^n \alpha_k^2 \right) X_t dt + \sum_{k=1}^n \alpha_k X_t dB_k + \frac{1}{2} \sum_{k=1}^n \alpha_k^2 X_t dt \\
&= rX_t dt + \sum_{k=1}^n \alpha_k X_t dB_k \\
&= rX_t dt + X_t \left(\sum_{k=1}^n \alpha_k dB_k \right)
\end{aligned}$$

donde hemos utilizado que la variación cuadrática de dos brownianos independientes entre sí es cero, y que la variación cuadrática de un browniano consigo misma es t . Concluimos que el proceso d definido antes satisface la ecuación diferencial estocástica dada.

4. Resolver las siguientes ecuaciones diferenciales estocásticas

a)

$$\begin{bmatrix} dX_1 \\ dX_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \end{bmatrix} dt + \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & X_1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} dB_1 \\ dB_2 \end{bmatrix}.$$

Solución: Resolvemos por fórmula de Itô entrada a entrada. Para X_1 , se tiene que

$$dX_1(t) = dt + dB_1(t) + 0 \cdot dB_2(t) = dt + dB_1(t),$$

de tal forma que

$$X_1(t) = X_0 + t + B_1(t).$$

Mientras tanto, para la segunda ecuación, tenemos que

$$dX_2(t) = X_1(t)dB_2(t),$$

Ahora bien, utilizando integración por partes, tenemos que

$$d(X_1 B_2) = X_1 dB_2 + B_2 dX_1 + d\langle X_1, B_2 \rangle_t,$$

de donde se sigue que

$$\begin{aligned}
X_1 dB_2(t) &= d(X_1 B_2)(t) - B_2(dt + dB_1(t)) - d\langle X_1, B_2 \rangle_t \\
&= d(X_1 B_2)(t) - B_2 dt - B_2(t)dB_1(t) - 0 - d\langle X_1, B_2 \rangle_t \\
&= d(X_1 B_2)(t) - B_2(t)dt - B_2(t)dB_1(t),
\end{aligned}$$

donde hemos usado que la covariación de B_1 y B_2 es 0, pues estamos suponiendo que son movimientos brownianos independientes. Lo anterior nos dice que

$$dX_2 = X_1 dB_2 = d(X_1 B_2)(t) - B_2(t)dt - B_2(t)dB_1(t),$$

así que

$$X_2(t) = X_1(t)B_2(t) - 0 - \int_0^t B_2(s)ds - \int_0^t B_2(s)dB_1(s),$$

es decir,

$$X_2(t) = (X_0 + t + B_1(t)) B_2(t) - \int_0^t B_2(s)ds - \int_0^t B_2(s)dB_1(s)$$

es solución de la ecuación anterior.

b) $dX_t = X_t dt + dB_t$. (Sugerencia: multiplicar ambos lados con el ‘factor integrante’ e^{-t} y comparar con $d(e^{-t}X_t)$).

Solución: definimos $Y_t := e^{-t}X_t$ y notemos que por fórmula de Itô,

$$dY_t = e^{-t}dX_t - e^{-t}X_t dt + \frac{1}{2} \cdot 0 = e^{-t}(X_t dt + dB_t) - e^{-t}X_t dt = e^{-t}dB_t,$$

de donde se sigue que

$$e^{-t}X_t = X_0 + \int_0^t e^{-s}dB_s,$$

es decir,

$$X_t = e^t X_0 + e^t \int_0^t e^{-s}dB_s$$

satisface la ecuación anterior.

c) $dX_t = -X_t dt + e^{-t}dB_t$. **Solución:** definimos nuevamente $Y_t := e^t X_t$, entonces por Itô,

$$dY_t = e^t dX_t + e^t X_t dt + \frac{1}{2} \cdot 0 = e^t(-X_t dt + e^{-t}dB_t) + e^t X_t dt = dB_t,$$

de tal forma que

$$e^t X_t = X_0 + \int_0^t dB_s,$$

así que

$$X_t = e^{-t}X_0 + e^{-t}B_t$$

es solución a la ecuación anterior.

5. Resolver la ecuación diferencial estocástica (2-dimensional)

$$dX_1(t) = X_2(t)dt + \alpha dB_1(t)$$

$$dX_2(t) = X_1(t)dt + \beta dB_2(t)$$

donde $(B_1(t), B_2(t))$ es un movimiento Browniano 2-dimensional y α, β son constantes. Este es un modelo para una cuerda vibrante sujeta a una fuerza estocástica.

6. (El puente Browniano).

Para $a, b \in \mathbb{R}$ fijos, considérese la siguiente ecuación 1-dimensional.

$$dY_t = \frac{b - Y_t}{1 - t} dt + dB_t; \quad 0 \leq t < 1, \quad Y_0 = a.$$

Verificar que

$$Y_t = a(1 - t) + bt + (1 - t) \int_0^t \frac{dB_s}{1 - s}; \quad 0 \leq t < 1$$

resuelve la ecuación y demostrar que $\lim_{t \rightarrow 1} Y_t = b$ c.s. El proceso Y_t es denominado *el puente Browniano* (de a a b).

Solución: verificamos que el proceso Y_t anterior cumple la ecuación dada. En efecto. Claramente $Y_0 = a$. Definimos ahora $Z_t := \frac{b - Y_t}{1 - t}$. Nótese que

$$Y_t = a(1 - t) + bt + (1 - t) \int_0^t \frac{dB_s}{1 - s} \implies b - Y_t = b - \left(a(1 - t) + bt + (1 - t) \int_0^t \frac{dB_s}{1 - s} \right),$$

por lo que

$$Z_t = \frac{b - Y_t}{1 - t} = \frac{b}{1 - t} - a - \frac{bt}{1 - t} - \int_0^t \frac{dB_s}{1 - s} = b \frac{1 - t}{1 - t} - a - \int_0^t \frac{dB_s}{1 - s} = b - a - \int_0^t \frac{dB_s}{1 - s}.$$

y notamos que $Z_0 = b - a$. Con ello,

$$dZ_t = \frac{1}{1-t} dB_t.$$

Ahora, por definición, $Z_t = \frac{b-Y_t}{1-t}$, lo que nos dice que $Y_t = b - Z_t(1-t)$. Luego, utilizando la fórmula de Itô con la función $f(x, t) = b - x(1-t)$, que claramente es $C^{2,1}$, se tiene que

$$dY_t = -(1-t)dZ_t - (-Z_t)dt + \frac{1}{2} \cdot 0 = -(1-t)\left(\frac{1}{1-t}\right)dB_t + Z_t dt = dB_t + \frac{b-Y_t}{1-t} dt,$$

por lo que en efecto Y definido como antes cumple con la ecuación diferencial mencionada.

Finalmente para demostrar la convergencia, aplicamos integración por partes en la definición de Y_t :

$$Y_t = a(1-t) + bt + (1-t) \int_0^t \frac{dB_s}{1-s} = a(1-t) + bt + B_t + (1-t) \int_0^t \frac{B_s}{(1-s)^2} ds.$$

Claramente la parte que multiplica a las constantes tiende a 1, por lo que resta probar que la parte de la derecha tiende a 0. Nótese que

$$B_t + (1-t) \int_0^t \frac{B_s}{(1-s)^2} ds = (1-t) \int_0^t \frac{B_1 - B_s}{(1-s)^2} ds.$$

Recordamos ahora que, si g es una función positiva y decreciente en $[0,1]$ tal que $g(1) = 0$, entonces para cualquier función positiva f tal que

$$\int_0^1 f(u)g(u)du < \infty,$$

se cumple que $\lim_{t \rightarrow 1} g(t) \int_0^1 f(u)du = 0$. Aplicando esto a la función $f(u) = \frac{B_1 - B_t}{(1-u)^2}$ y $g(u) = 1 - u$, se tiene que

$$Y_t \xrightarrow[t \rightarrow 1]{} b,$$

casi seguramente.