## 手轮回退功能说明

## 功能说明

手轮回退是指在手轮试切的时候,通过手轮反转,对之前的手轮正转轨迹进行回退, 从而达到检测程序的目的。

## 功能参数:

	BIT7	BIT6	BIT5	BIT4	BIT3	BIT2	BIT0	BIT0
791	HDBK	***	***	***	***	***	***	***

HDBK =0: 手轮试切时, 手轮回退功能无效。

=1: 手轮试切时, 手轮回退功能有效。

790 HWPULSEINC 手轮试切功能手轮反馈 1 个采样周期对应的脉冲数 说明:参数设置越大的时候,摇动手轮时,系统的速度反应越快,但是不会超过程序本身指定的程序进给速度和参数快速速度。

794	HWQKRATE	手轮回退功能快速定位的倍率值%(0-100)	

说明: 设置倍率越高,手轮回退的快速速度越快

795	HWBKCHK	手轮回退选择的接口, 0: 手轮 1, 1: 手轮 2
说明:	选择当前手轮的正确	自轴口,手轮回退只允许一个手轮有效,避免多个手 中间,手轮回退只允许一个手轮有效,避免多个手

说明: 选择当前手轮的正确轴口,手轮回退只允许一个手轮有效,避免多个手轮同时有效的反转错误。

## 功能限制

- 1) 手轮回退最大段数为手轮试切前进过的 100 段程序;
- 2) 手轮前进时,如果遇到回退中断指令,如 M、T 或刚性攻丝等指令,系统将 在此处中断回退功能,不允许再往前回退;