螺纹切削循环 G92

指令功能

从起点开始,进行径向进刀、轴向(或径向和轴向同时)切削,分多次进刀完成一个螺纹的加工,实现等螺距的直螺纹、锥螺纹切削循环。

指令格式

G92 IP__F(I)_ (J_) (K_) (L_) (Q_) (P_); (直螺纹切削循环) G92 IP__F(I)_ (J_) (K_) (L_) (Q_) (P_) R_; (锥螺纹切削循环) G92 为模态 G 代码;

指令说明

指令字说明

IP	终点坐标值,可用绝对值或增量值指定		
	指令的轴只能为当前平面的插补轴		
R	锥度量(半径值,带方向),模态值。		
F(I)	F: 螺纹螺距,为主轴转一圈长轴的移动量(半径值),模态指令;		
	I: 指定每英寸螺纹的牙数, 模态指令。		
J	螺纹退尾时在短轴方向的移动量(半径值,不带方向),模态指令;		
	根据程序起点位置自动确定退尾方向		
K	螺纹退尾时在长轴方向的长度(半径值,不带方向),模态指令;		
L	多头螺纹的头数(1~999),模态参数,省略时默认为单头螺纹		
Q	螺纹切削开始角度的位差角。取值单位与范围请参考 G32。		
Р	螺纹类型,模态指令		
	当 P=0 或省略 P 时,加工轴向螺纹;		
	当 P=1 时,加工端面螺纹。		

长轴/短轴的判断

螺纹类型	长轴	短轴
P=0(轴向螺纹)	G17/G18/G19 横轴	G17/G18/G19 纵轴
P=1(端面螺纹)	G17/G18/G19 纵轴	G17/G18/G19 横轴

锥度 R 说明

锥度 R 决定了锥螺纹起点短轴的位置,

R 与短轴切削起点与切削终点纵轴绝对坐标的差值的符号不一致时,要求满足下述条件:

短轴为半径编程时: | R | ≤ | 短轴起点和终点差值 |

短轴为直径编程时: | R | ≤ | 短轴起点和终点差值/2 |

螺距解释

G92 代码螺纹螺距的定义与 G32 一致,螺距是指主轴转一圈长轴的位移量(纵轴位移量按半径值)。

锥螺纹的螺距是指主轴转一圈长轴的位移量(纵轴位移量按半径值)。

G92 加工模式选择(退尾方式)

执行 G92 时,通过参数 THM(No.5129)可以选择两种 G92 循环加工模式。

G92 加工模式	G92 加工模式选择方法
普通 G92 模式	设定参数 THM = '0'
高速 G92 模式	设定参数 THM = '1'

(1) 普通 G92 模式:

J≠0, K=0 时, 无退尾。

J=0 或 J=0、K=0 时, 无退尾。

J=0, K≠0 时, 无退尾。

省略J时,无退尾。

省略 K 时,长轴无退尾,短轴方向按 J 值退尾。

省略 J、K 时,按参数 5130 (倒角量) 和参数 5131 (退尾角度)确定退尾,长轴退尾值=NO.5130 号设定值×0.1×F,F 为螺纹螺距,当参数 5131 (退尾角度)设置为零时,长轴和短轴以 45°角退尾。

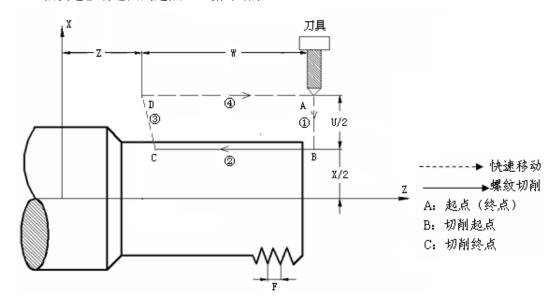
(2) 高速 G92 模式:

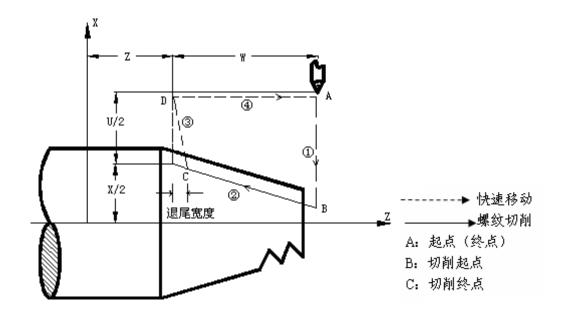
省略J时,长轴方向按K退尾。

省略 K 时,长轴无退尾,短轴方向的退尾长度,固定为切削终点到起点的短轴轴向距离,与J是多少无关。

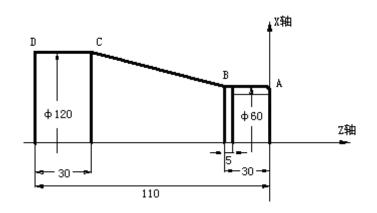
执行过程(以 G18 平面为例)

- (1) X 轴从起点 A 快速移动到切削起点 B;
- (2) 从切削起点 B 螺纹插补到切削终点 C;
- (3) 普通 G92: X 轴和 Z 轴同时进行切削, 到 D 点; 高速 G92: X 轴以快速移动速度退刀(与(1)方向相反),返回到 X 轴绝对坐标 与起点相同处 D。
- (4) Z轴快速移动返回到起点 A, 循环结束。





编程示例(以G18平面为例)



程序 O0012;

M3 S300 G0 X150 Z50 T0101; (螺纹刀)

G0 X65 Z5; (快速定位)

G92 X58.7 Z-28 F3 J3 K1; (加工螺纹,分 4 刀切削,第一次进刀 1.3mm)

X57.7 J3 K1;(第二次进刀 1mm)X57 J3 K1;(第三次进刀 0.7mm)

X56.9 J3 K1; (第四次进刀 0.1mm)

••••

M30;

注意事项

- 注 1: 螺纹切削过程中执行进给保持操作后,系统仍进行螺纹切削,在返回起点后(一次螺纹切削循环动作完成),显示"停止",程序运行暂停。
- 注 2: 螺纹切削过程中执行单程序段操作后,在返回起点后(一次螺纹切削循环动作完成)运行停止。
 - 注 3: 系统复位、急停或驱动报警时, 螺纹切削减速停止。
 - 注 4: 当螺纹长轴方向退尾长度大于长轴的螺纹加工长度时,系统产生报警。
- 注 5: 当螺纹短轴方向退尾长度大于无退尾时的退刀距离时,系统默认短轴方向退尾长度为无退尾时的退刀距离。
- 注 6: 螺纹加工前系统自动检查主轴速度,如果无速度信号反馈到系统或速度过低或无速度到达信号(此信号参数 NO.3708.1=1 时检测)时,产生报警,加工过程中不检查主轴速度。