主轴调试

- 1.1: 速度方式控制变频器常用设置
- 1.1.1 主轴控制输出: 位参数 P410 d7=0 电平
- 1.1.2 主轴 S 控制: 位参数 P410 d6=1 变频
- 1.1.3 S 换档输出: 位参数 P410 d5=0 直接
- 1.1.4 主轴转速调整:辅助参数 P300~P303,对应四个档位最高转速
- 1.1.5 变频器报警输入,修改接口参数 P587(自定义输入点,如 P587=24,接线: X2-37 脚)
- 1.2: 速度/位置方式切换控制常用设置(如配套 GS3000Y 系列伺服主轴驱动器), 用 Y 轴控制主轴的定位、分度。M47 切换到位置控制, M48 切换到速度控 制
- 1.2.1 控制轴 Y: 位参数 P405 d1=1 有 Y 轴
- 1.2.2 主轴与 Y 轴切换: 位参数 P410 d4=1 切换
- 1.2.3 Y 轴为回转轴时, 一圈清零坐标值 基准参数 P027 (如 360、36、10)
- 1.2.4 Y 轴最快速度限制, Y 轴为回转轴时运动参数 P102=30000
- 1.2.5 主轴制动信号输出: 位参数 P410 d3=0 用
- 1.2.6 主轴转速调整:辅助参数 P300~P303,对应四个档位最高转速
- 1.2.7 驱动器参数 PA4=3、PA5=0, 其它参数详见驱动器说明书, 数控系统与 GS3000Y-N 主轴驱动单元的接线表:

系统信号接口

X4	12	Ypu+	2	PULS+	
	13	Ypu-		PULS-	
	14	Ydir+	1	SIGN+	N- N [+ +
	15	Ydir-		SIGN-	
	19	Yen	23	SON	
	10	+24V	39	COM+	
	23	Yalm	9	ALM+	
	11	0v	24	COM-	
		0v	25	ALM-	
		0v	26	PST0-	
		0v			
		0v	29	ZOUT-	
	9	SVC -		VCMD+	CN
	18	AGND -	X <u>14</u>	VCMD-	
	20	APO -	38	PSTI	
9	25	API	10	PST0+	
	24	PCY -	13		4
	1	PA+	19	PAO+	
	2	PA-	4	PAO-	
	3	PB+	18	PB0+	
	4	PB-	3	PB0-	
	5	PC+	31	PZ0+	
	6	PC-	35	PZ0-	
	金属外壳		金	金属外壳	
X1	41	M3 -	20	SFR	
	40	0.00000	5	SRV	
		 射壳	金	属外壳	