3.24.9 螺纹切削循环 G92

代码格式: G92 X(U) Z(W) F J K L; (公制直螺纹切削循环)

G92 X(U)_ Z(W)_ I_ J_ K_ L_; (英制直螺纹切削循环)

G92 X(U) Z(W) R F J K L; (公制锥螺纹切削循环)

G92 X(U) Z(W) R I J K L_; (英制锥螺纹切削循环)

代码功能:从切削起点开始,进行径向(X 轴)进刀、轴向(Z 轴或 X、Z 轴同时)切削,实现等螺距的直螺纹、锥螺纹切削循环。执行 G92 代码,在螺纹加工未端有螺纹退尾过程:在距离螺纹切削终点固定长度(称为螺纹的退尾长度)处,在 Z 轴继续进行螺纹插补的同时,X 轴沿退刀方向指数或线性(由参数设置)加速退出,Z 轴到达切削终点后,X 轴再以快速移动速度退刀,如图 3-88 所示。

代码说明: G92 为模态 G 代码:

切削起点: 螺纹插补的起始位置;

切削终点: 螺纹插补的结束位置;

- X: 切削终点 X 轴绝对坐标;
- U: 切削终点与起点 X 轴绝对坐标的差值;
- Z: 切削终点 Z 轴绝对坐标;
- W: 切削终点与起点 Z 轴绝对坐标的差值;
- R: 切削起点与切削终点 X 轴绝对坐标的差值(半径值),当 R 与 U 的符号不一致时,要求 $|R| \le |U/2|$;
- F: 螺纹导程,取值范围见第一篇的第一章的 1.4.1 的表 1-2, F 指定值执行后保持,可省略输入;
- I: 螺纹每英寸牙数,取值范围见第一篇的第一章的 1.4.1 的表 1-2, I 指定值执行后保持,可省略输入:
- J: 螺纹退尾时在短轴方向的移动量,取值范围 0~99999999×最小输入增量,单位: mm./inch 不带方向(根据程序起点位置自动确定退尾方向),模态参数,如果短轴是 X 轴,则该值为半径指定:
- K: 螺纹退尾时在长轴方向的长度,取值范围 0~99999999×最小输入增量,单位: mm/inch。不带方向,模态参数,如长轴是 X 轴,该值为半径指定;
- L: 多头螺纹的头数,该值的范围是: 1~99,模态参数。(省略L时默认为单头螺纹)。

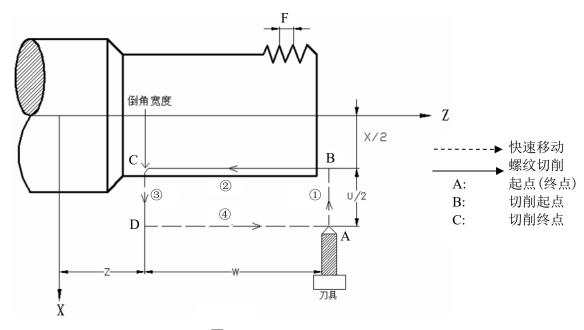


图 3-88

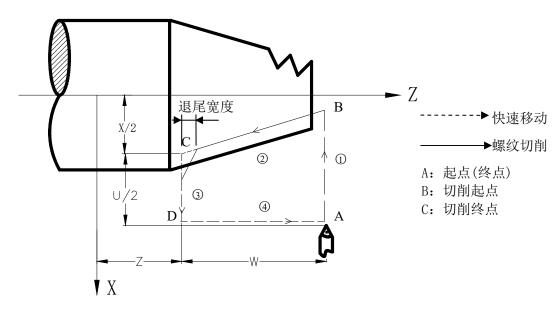


图 3-89

G92 代码可以分多次进刀完成一个螺纹的加工,但不能实现两个连续螺纹的加工,也不能加工端面螺纹。G92 代码螺纹螺距的定义与 G32 一致,螺距是指主轴转一圈长轴的位移量(X 轴位移量按半径值)。

锥螺纹的螺距是指主轴转一圈长轴的位移量(X 轴位移量按半径值),B 点与 C 点 Z 轴坐标差的绝对值大于 X 轴(半径值)坐标差的绝对值时,Z 轴为长轴,反之,X 轴为长轴。

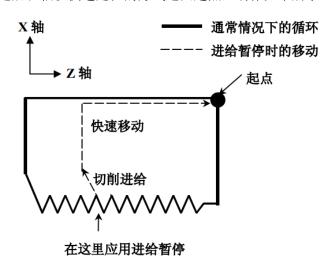
循环过程: 直螺纹如图 3-88 所示, 锥度螺纹如图 3-89 所示。

- ①X 轴从起点快速移动到切削起点;
- ②从切削起点螺纹插补到切削终点;
- ③X 轴以快速移动速度退刀(与①方向相反),返回到 X 轴绝对坐标与起点相同处;
- ④Z 轴快速移动返回到起点,循环结束。

注意事项:

1) 在进行螺纹循环加工时,螺纹段车削的过程中,按下进给保持按键,GSK980TDi根据状态 参数NO0018的Bit6位设置值,有以下两种处理方式:

当参数设为 0 时:立即在当前位置,短轴以退尾方式退出工作,再快速返回短轴方向的循环起点位置,之后长轴以快速定位的方式返回起点,动作如下所示。



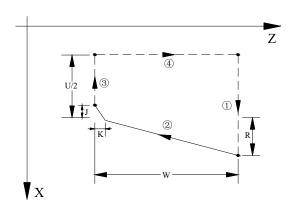
当参数设为1时:执行完当前螺纹段的切削(包括退尾动作)后,产生刀具暂停。

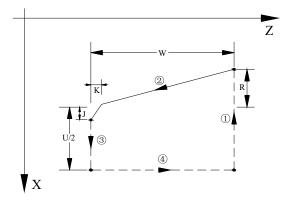
- 2) 省略J、K时,按№.19号参数设定值退尾;
- 3) 省略J时,长轴方向按K退尾,短轴方向按№.19号参数设定值退尾;
- 4) 省略K时,按K=J退尾;
- 5) J=0或J=0、K=0时, 无退尾;
- 6) J≠0, K=0时, 按K=J退尾;
- 7) J=0, K≠0时, 无退尾;
- 8) 当参数№.107号设为 0 时,退尾角度与J、K比值匹配。当参数№.107号不为 0 时,短轴退尾速度为参数设定值,退尾角度由螺纹切削速度和短轴退尾速度决定;
- 9) 螺纹切削过程中执行单程式段操作后,在返回起点后(一次螺纹切削循环动作完成)运行停止;
- 10) J、K输入负值时,按正值处理;
- 11) 系统复位、急停或驱动报警时,螺纹切削减速停止。

代码轨迹: U、W、R 反应螺纹切削终点与起点的相对位置,在符号不同时刀具轨迹与退尾方向如图 所示。

1) U>0, W<0, R>0

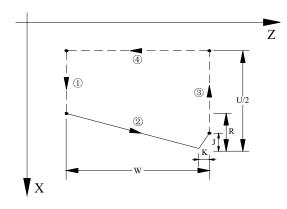
2) U<0, W<0, R<0





3) U>0, W>0, R<0, $|R| \le |U/2|$

4) U<0, W>0, R>0, $|R| \le |U/2|$



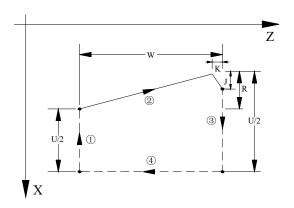


图 3-90

示例:

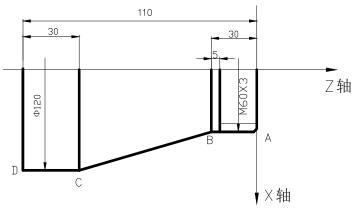


图 3-91

程序:

O0012;

M3 S300 G0 X150 Z50 T0101; (螺纹刀)

G0 X65 Z5; (快速定位)

G92 X58.7 Z-28 F3 J3 K1; (加工螺纹,分4刀切削,第一次进刀1.3mm)

X57.7;(第二次进刀1mm)X57;(第三次进刀0.7mm)X56.9;(第四次进刀0.1mm)

M30;