刀具破损功能

通过实时监测电流数据,根据预先设置好的阀值范围,可实现刀具破损时的 预警提示,避免后续加工的损失。

设置页面如下:

	过载系数(%)	空载系数(%)	延迟时间(秒)	检测功能
T1	0	0	0.000	关闭 🕙
T2	0	0	0.000	主轴延迟
T3	0	0	0.000	0.000
T4	0	0	0.000	滤波时间
T5	0	0	0.000	0.000
T6	0	0	0.000	当前负载(%)
17	0	0	0.000	0
T8	0	0	0.000	当前刀偏
T9	0	0	0.000	1
T10	0	0	0.000	当前主轴
T11	0	0	0.000	1
T12	0	0	0.000	
	##	<u></u>		
-				22

1、 相关设定

【过载系数】: 当指定刀具在加工中主轴负载超过【过载系数】设定数值则报警

【过载系数】设为0时相应刀偏号的刀具过载检测无效

【空载系数】: 当指定刀具在加工中主轴最小负载低于【空载系数】设定值则报警

【空载系数】设为0时相应刀偏号的刀具空载检测无效

【检测功能】: 开启一进行过载或空载检测 关闭一不检测过载或空载

【延迟时间】:刀具在切削、攻丝、螺纹指令执行后延时【延迟时间】再检测过载或

空载

【主轴延迟】: 启动主轴后当转速升至指令速度80%或降速至指令速度120%后延时

【主轴延迟】设定时间后再检测过载或空载

【滤波时间】:对切削中主轴负载波动进行滤波(

如加工中负载大于【过载系数】设定值超过【滤波时间】则过载报警,如加工中负载小于【空载系数】设定值超过【滤波时间】则空载报警

- 2、 过载报警条件:
- ① 启动主轴并转速达到指令转速80%或降速至指令速度120%后延时【主轴延迟】设定时间
- ② 切削启动后延时【延迟时间】设定时间
- ③ 切削中主轴负载大于【过载系数】设定数值超过【滤波时间】设定时间以上①②③成立则F267.0=1
- 3、 空载报警条件:
- ① 启动主轴并转速达到指令转速80%或降速至指令速度120%后延时【主轴延迟】设定时间
- ② 切削启动后延时【延迟时间】设定时间
- ③ 切削中主轴负载小于【空载系数】设定数值超过【滤波时间】设定时间以上①②③成立则 F267. 1=1

举例:

当动力头攻丝时如T0101 在切削中看[当前负载]最大值时则在下表的T1 上设定过载系

数值稍微大于切削中[当前负载]显示的最大值。

在攻丝过程中看下表的当前负载最大值,如当前负载最大40%则在T6 的过载 系数设为

50 以上,延迟时间=0.5 主轴延迟=0.5 滤波时间=0.3,检测功能=开启。空载系数的数值设

为0。

过载系	英数(%)	空载系数(%)	延迟时间(秒)	检测功能
T1	50	0	0.500	开启 ≥
T2	0	0	0.000	主轴延迟
T3	0	0	0.000	0.500
T4	0	0	0.000	滤波时间
T5	0	0	0.000	0.300
T6	0	0	0.000	当前负载(%)
17	0	0	0.000	0
T8	0	0	0.000	当前刀偏
T9	0	0	0.000	1
T10	0	0	0.000	当前主轴
T11	0	0	0.000	1
T12	0	0	0.000	
设置电流	负载检测的	滤波时间(秒)		
				22