3.2 快速定位 G00

代码格式: G00 X(U)__ Z(W)__;

代码功能: X轴、Z轴同时从起点以各自的快速移动速度移动到终点,如图3-1所示。 两轴是以各自独立的速度移动,短轴先到达终点,长轴独立移动剩下的距离, 其合成轨迹不一定是直线。

代码说明: G00为01组G代码的初值;

X(U)、Z(W)可省略一个或全部,当省略一个时,表示该轴的起点和终点坐标值一致;

同时省略表示终点和始点是同一位置,X与U、Z与W在同一程序段时X、Z有效,U、W无效。X、U、Z、W取值范围为见本篇的第一章的1.4.1的表1-2,单位为mm/inch。

运动轨迹图:

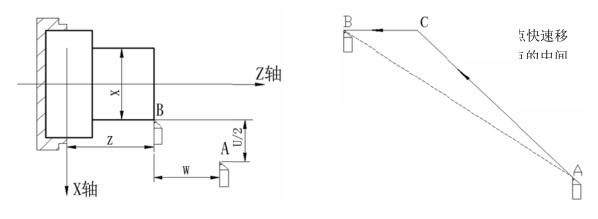


图 3-1

X、Z 轴各自快速移动速度分别由系统参数M.301 设定,实际的移动速度可通过机床面板的快速倍率键进行修调。

示例: 刀具从 A 点快速移动到 B 点,如图 3-2 所示。

