## План тестирования облачного сервиса и приложения по управлению роботом-пылесосом

- 1. **Unit тесты:** Пишутся по мере написания кода на классы и методы API облачного сервиса, API обновления, авторизации и мобильного приложения.
- 2. **E2E-тестирование:** Проводим после завершения работы над кодом. Тестируем каждую систему на работоспособность. При этом воздействуем на систему через ее самые внешние интерфейсы и проверяем ожидаемую реакцию системы через эти же интерфейсы.

Таблица 1. Протокол тестирования АРІ облачной системы

№	Вызываемый метод	Ожидаемый результат
п/п		
1.1	checkAutorization()	Производится проверка введенных данных пользователя на соответствие с данными о логине и хэше пароля хранимыми в БД. Возвращает булево значение true при совпадении введенной информации.
1.2	createAuthorization()	Создание нового авторизированного пользователя с внесение полученных логина и хэша пароля в БД.
1.3	removeAuthorization()	Удаление данных авторизированного пользователя из БД.
2.1	addRobot()	Добавление нового робота-пылесоса в БД.
2.2	updateRobot()	Обновление хранимой в БД информации о роботепылесосе
2.3	removeRobot()	Удаление информации о роботе-пылесосе из БД
3.1	checkUpgradeRobot()	Проверка наличия обновлений программного обеспечения робота пылесоса. Возвращает булево значение true при наличии обновлений.
3.2	upgradeRobot()	Обновление программного обеспечения робота-
4.1	setSequreGroup()	Добавление информации о группе пользователей допущенных к управлению устройством
4.2	createGroup()	Создание группы пользователей
4.3	updateGroup()	Обновление информации о группе пользователей
4.4	removeGroup()	Удаление группы пользователей
5.1	createSchedule()	Создание нового расписания уборки и запись в БД информации о нем.
5.2	updateSchedule()	Обновление информации о текущем расписании уборки в БД
5.3	removeSchedule()	Удаление текущего расписания уборки из БД

3. **UAT** – **тестирование:** готовый программный продукт тестирует ограниченный круг пользователей. Тестируется каждый саѕе из UseCaѕе диаграммы. При этом группа людей изучает эффективность сервиса, его функционала. UAT нужен для того, чтобы понять: а) как ведет себя продукт в реальных условиях, соответствует ли результат задумке; б) выявить, были ли добавлены все возможные функции; в) проверить, есть ли ошибки, которые будут мешать пользователю.

Таблица 2. UAT – тестирование приложения робота-пылесоса

	Экран авторизации пользователя								
Интерфейс	Идентификатор	Описание	Шаги	Входные	Ожидаемый	Статус			
				данные	результат				
CLEAN WORK	B1	Вход пользователя в приложение при успешном прохождении авторизации	Ввести регистрационные данные в поля «email» и «password», нажать на кнопку войти						
раssword  Войти  В1					пользователю выводиться всплывающее окно «Ошибка при вводе логина или пароля»				

	T	ab Bar – навигационно	ое меню приложени	Я
	B1	Список зарегистрированных устройств	Нажать на	Переход на страницу со списком зарегистрированных устройств
B1 B2 B3 B4 B5	B2	Конфигурация приложения	Нажать на кнопку В2	Переход на страницу с настройками приложения
	В3	Карта помещения	Нажать на кнопку В3	Переход на страницу картой помещения конкретного устройства
	B4	Информация об устройстве	Нажать на кнопку В4	Переход на страницу с информацией об устройстве
	B5	Ручное управление устройством	Нажать на кнопку В5	Переход на страницу ручного управления конкретным устройством

	List robot vac	cuum cleaner– Экран сп	иска зарегистри	рованных устройств	
CDUCOK  ex-800	B1	Переход на страницу информации для устройства	Двойное нажатие на поле В1		При нажатии на поле конкретного устройства происходит переход на информационную страницу данного устройства
B1 00 B2	B2	Кнопка управления конкретным устройством	Нажать на кнопку В2	Начало уборки	При нажатии на кнопку, начинается уборка
В3  ex-800  D  11  Удалить В4 добавить  В6  В5  В 1	В3	Кнопка управления конкретным устройством	Нажать на кнопку ВЗ/Двойное нажатие на кнопку ВЗ	Приостановка уборки/завершение уборки	В зависимости от нажатия происходит приостановка или завершение уборки
	B4	Кнопки управления всеми зарегистрированными устройствами	Нажать на кнопки блока В4	Начало уборки; Приостановление уборки; Завершение уборки	При нажатии на кнопку происходит смена режима для всех зарегистрированных устройств
	В5	Добавление нового устройства	Нажать на кнопку В5		После нажатия на кнопку пользователю выводится всплывающее окно с предложением добавить новое устройство
	В6	Удаление устройства	Нажать на кнопку В6		После нажатия на кнопку удаляется выбранное устройство

	Robot vacu	um cleaner – Описание	состояние робота пыл	iecoca
kp-500 ↓	B1	Список зарегистрированных устройств	Нажать на кнопку В1	После нажатия на кнопку пользователю выводится всплывающее окно со списком зарегистрированных устройств
	B2	Выбор типа убокри	Нажать на кнопку блока В2	После нажатия на кнопку происходит смена типа уборки
100% 77%  88%  Тип уборки  Сухая Влажная Combo	В3	Добавление нового устройства	Нажать на кнопку В3	После нажатия на кнопку пользователю выводится всплывающее окно с предложением добавить новое устройство
Ва В	B4	Удаление устройства	Нажать на кнопку В4	После нажатия на кнопку устройство удаляется

	Co	onfigurations – Конфигура	ация приложения	
	B1	Настройки профиля пользователя	Нажать на кнопку В1	Переход на страницу настроек профиля пользователя
Настройки В1	B2	Выбор зарегистрированного устройства	Нажать на кнопку В2	После нажатия на кнопку пользователю выводится всплывающее окно со списком зарегистрированных устройств
В3 График уборки В4 Настройки подключения	В3	График уборки	Нажать на кнопку В3	Переход на страницу настроек графика уборки
В5 Язык приложения	B4	Настройки подключения	Нажать на кнопку В4	Переход на страницу настроек подключения
В6 Обновить прилоржение В7 Сообщения об ошибках	В5	Язык приложения	Нажать на кнопку В5	Переход на страницу настроек языка локализации приложения
В8 Сброс	В6	Обновить приложение	Нажать на кнопку В6	Переход на страницу проверки и установки обновлений
	В7	Сообщения об ошибках	Нажать на кнопку В7	Переход на страницу зарегистрированных ошибок устройств
	В8	Сброс	Нажать на кнопку В8(Подержать 10 сек)	Сброс до заводских настроек

	Cor	nfigurations – Конфигур	оация приложения	
График уборки В1 кр-500 ↓	B1	Выбор зарегистрированного устройства	Нажать на кнопку В1	После нажатия на кнопку пользователю выводится всплывающее окно со списком зарегистрированных устройств
В2 — Пн Вт Ср Чт Пт С6 Вс В2 — О О О О О О О О О О О О О О О О О О	B2	Выбор дней уборки	Проверить работоспособность radio button дней уборки	При выборе конкретного дня уборки иконка radio button меняется на выбранную, при повторном нажатии на не активную.
В4 Сохранить  В5 Сброс	В3	Блок установки времени уборки	Проверить изменения времени уборки, установки времени до полудня и после полудня	Поле часов и минут при смахе вверх увеличивает значение, при смахе вниз уменьшает значение. Поле выбора ат, рт при переключение изменяет цвет с серого на синей.
	B4	Сохранение выбранного расписания	Нажать на кнопку В4	При нажатии выбранное расписание уборки сохраняется. Устройство подтверждает внесенные изменения.
	B5	Сброс	Нажать на кнопку В5	Сброс настроек расписания

	Map – K	Харта помещений для к	онкретного устройства	
Карта В1 → kp-500 ↓	B1	Выбор зарегистрированного устройства	Нажать на кнопку В1	После нажатия на кнопку пользователю выводится всплывающее окно со списком зарегистрированных устройств
B2  В3  Выбор  Запретная  В5	В2	Карта помещения сохраненная в выбранном устройстве	Проверка карты на мульти касания: перемещение карты, изменение масштаба карты	При сдвиге вправо, влево, вверх и вниз — карта перемещается соответственно. При раздвижении палацев — карта увеличивается. При сдвиге пальцев — карта уменьшается.
В4 Содать вируальная В6 Вируальная Стена В7 Сброс	В3	Выбор установленной зоны уборки	Нажать на кнопку В3, установить зону уборки	После нажатия этой кнопки, выбираем в поле «Карта» область уборки(«Галочка» становится зеленой)
	В4	Установление зоны уборки	Нажать на кнопку В4	После нажатия этой кнопки, создаем в поле «Карта» область уборки
	В5	Установление запретной зоны уборки	Нажать на кнопку В5	После нажатия этой кнопки, создаем в поле «Карта» запретную область уборки
	В6	Установление виртуальных стен	Нажать на кнопку В6	После нажатия этой кнопки, создаем в

			поле «Карта» виртуальные стены
B7	Сброс	Нажать на кнопку В7	Сброс настроек карты

	M	anual – Ручное управле	ние устройством	
Ручное управление В1	B1	Выбор зарегистрированного устройства	Нажать на кнопку В1	После нажатия на кнопку пользователю выводится всплывающее окно со списком зарегистрированных устройств
B2	B2	Движение вперед	Нажать на кнопку В2	При нажатии и удержании кнопки иконка выделяется, устройство движется вперед.
B3 Clean B5	В3	Движение влево	Нажать на кнопку В3	При нажатии и удержании кнопки иконка выделяется, устройство поворачивает влево
B4	B4	Движение назад	Нажать на кнопку В4	При нажатии и удержании кнопки иконка выделяется, устройство движется назад.
	B5	Движение вправо	Нажать на кнопку В5	При нажатии и удержании кнопки иконка выделяется, устройство поворачивает вправо.
	Clean	Режим работы устройства	Нажать на кнопку/Двойное нажатие/Нажать и подержать	Уборка/Отключение уборки/Возвращение на базу