



T_{pos} = heli- x , heli- y , heli- z

R_g = Eje y , Ángulo giro del helicóptero

R_a = Eje x , Ángulo de alabeo del helicóptero

R_c = Eje z , Ángulo de caleeo del helicóptero

R_1 = Eje x , -90°

T_z = Vector (Punto pivote de la hélice)

$T_1 = -\text{Vector}(\text{Punto pivote de la hélice})$

Punto pivote de la hélice = $(-0.075, 0, 4)$

$R_{\text{hélice}} = \text{Eje } z$, Ángulo de la hélice

$T_{\text{pos}}, R_a, R_c, R_g$ y $R_{\text{hélice}}$ son variables