

Uma Introdução à Análise de Séries Temporais com R

Dr. Everaldo Freitas Guedes

Salvador, 20 de novembro de 2019

















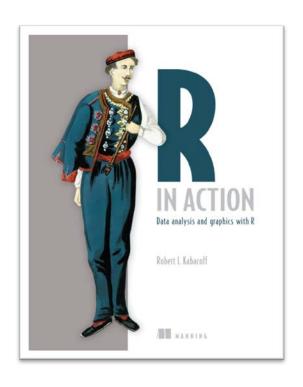


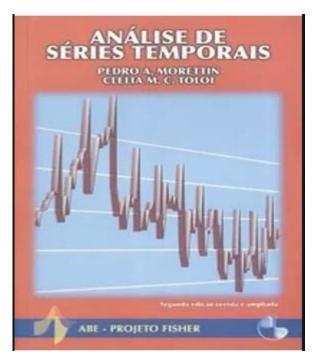


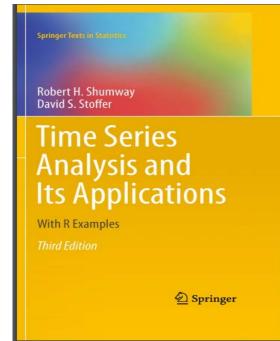


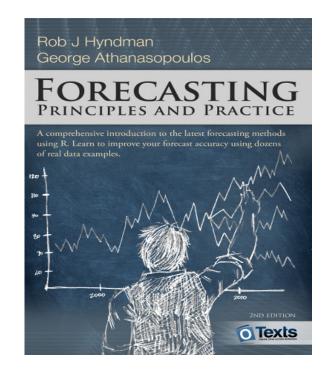


Referências









Objetivos

- ✓ Introduzir os conceitos da análise de séries temporais;
- ✓ Apresentar de modelos clássicos de predição de séries temporais;
- ✓ Utilizar do software R para o ajuste e simulação de alguns modelos de séries temporais.

1.1 O que é análise de séries temporais?

A análise de séries temporais é um ramo da ciência estatística dedicada ao tratamento analítico de uma séries de instâncias ou observações dependentes.

1.2 Noções

Uma série temporal é definida como qualquer conjunto de observações ordenadas no tempo. Entretanto, pode ser substituída por uma outra, a exemplo de espaço e profundidade.

Matematicamente, uma série temporal é definida pelos valores $Y_1, ..., Y_N$ de uma variável Y, nos tempos $t_1, ..., t_N$. Portanto, Y é uma função simbolizada Y = f(t).

1.3 Classificação

- ✓ **Discreta**: quando T (conjunto de índices) é um conjunto finito de pontos, t = 1, 2, ..., n.
- ✓ Contínua: quando T é um intervalo finito $T = [t: t_1 < t < t_2]$. Por exemplo, o registro da maré no Porto de Salvador durante 1 ano T = [0, 23] se a unidade de tempo é a hora.

1.3 Classificação

- ✓ Determinística: quando uma função matemática pode ser utilizada para estabelecer exatamente os valores futuros da série.
- ✓ Estocástica: quando os valores futuros da série somente podem ser estabelecidos em termos probabilísticos, pois o modelo compõe-se também de um termo aleatório.

1.4 Aplicações de séries temporais

Economia -> preços diários de ações; taxa mensal de desemprego.

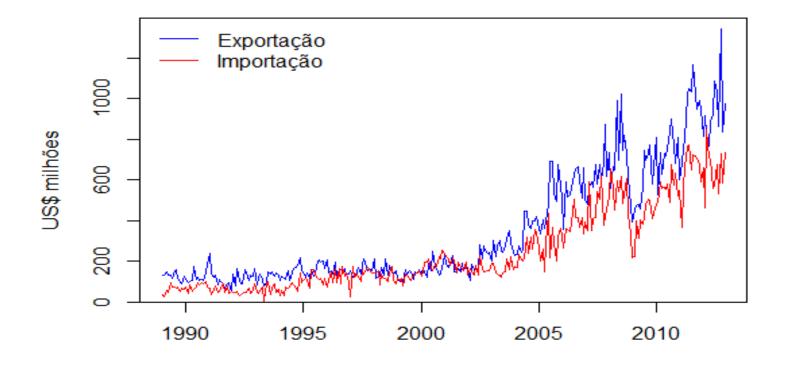
Medicina -> eletrocardiograma, eletroencefalograma.

Epidemiologia -> número mensal de novos casos de dengue.

Meteorologia -> precipitação pluviométrica.

Climatologia -> humidade relativa do ar, temperatura.

Exemplos:

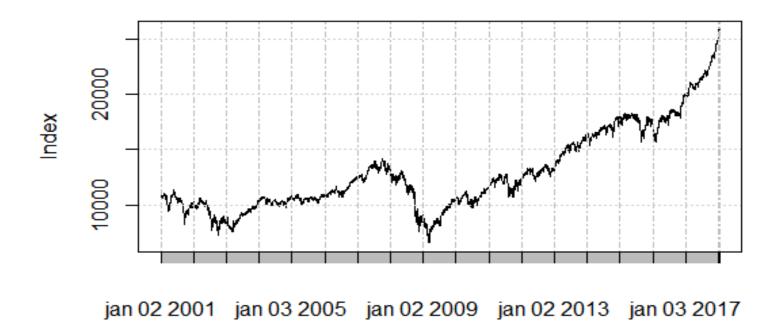


Bahia: Evolução mensal das exportações e importações (Jan/1989 a Dez/2013).

Fonte: MDIC. Nota: Elaborado pelo autor.

Exemplos:

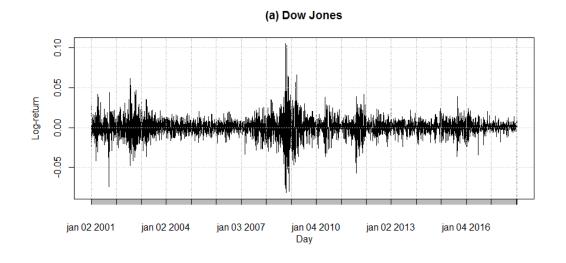
Dow Jones

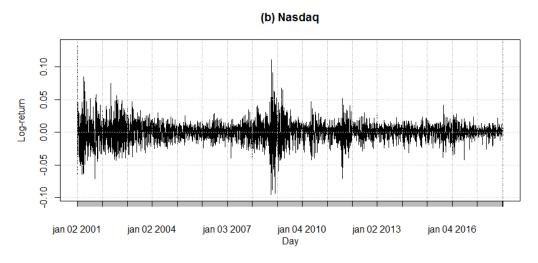


Índice de Fechamento do Dow Jones. Nota: Elaborado pelo autor.

Day

Exemplos:

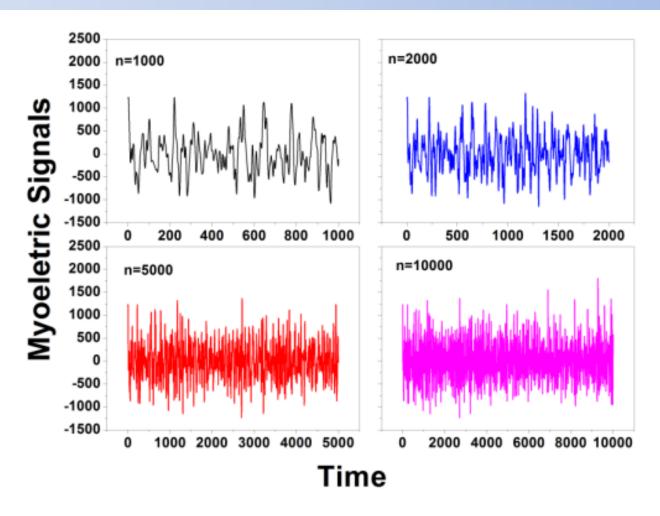




Retorno dos mercados Dow Jones e Nasdaq. Nota: Elaborado pelo autor.

Exemplos:





Sinais Mioelétricos do movimento de abrir e fechar a mão. Nota: Elaborado pelo autor.

1.5 Objetivos

✓ Em linhas gerais, pode-se dizer que o objetivo global do estudo de séries temporais é sumarizar as propriedades da série e caracterizar seu comportamento, identificando ou sugerindo um modelo adequado.

1.5 Objetivos

- ✓ Explicação: usar a variação de uma série para explicar a variação de outra série.
- ✓ Predição: predizer valores futuros com base em valores passados. Esta poderá ser de curto prazo (1 a 3 meses), médio prazo (3 a 24 meses) ou longo prazo (acima de 24 meses).

1.5 Objetivos

- ✓ Controle de processos: controle estatístico de qualidade. Controlar a qualidade de uma série temporal é importante por permitir ajustar o modelo à série de dados, possibilitando tomar medidas corretivas nas séries para evitar que a qualidade se afaste de um nível estabelecido.
- ✓ Descrição: propriedades da série, a exemplo de tendência, sazonalidade, outliers, alterações estruturais e etc.

1.6 Componentes

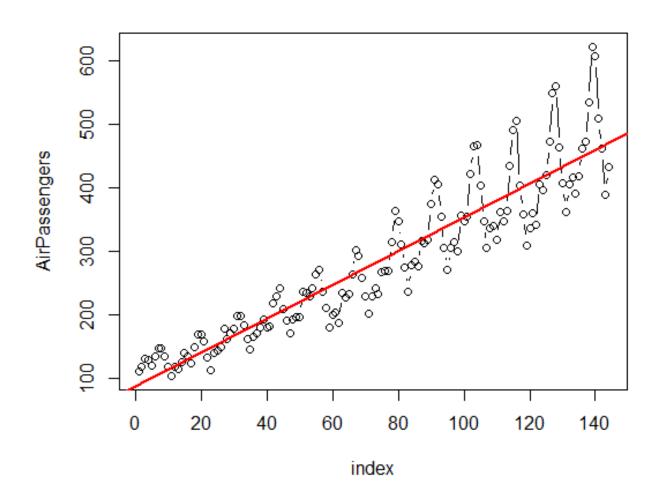
✓ Os movimentos característicos das séries de tempo podem ser classificados em três tipos principais, frequentemente denominados componentes.

$$Y_t = T_t + S_t + A_t$$
 ou $Y_t = T_t * S_t * A_t$

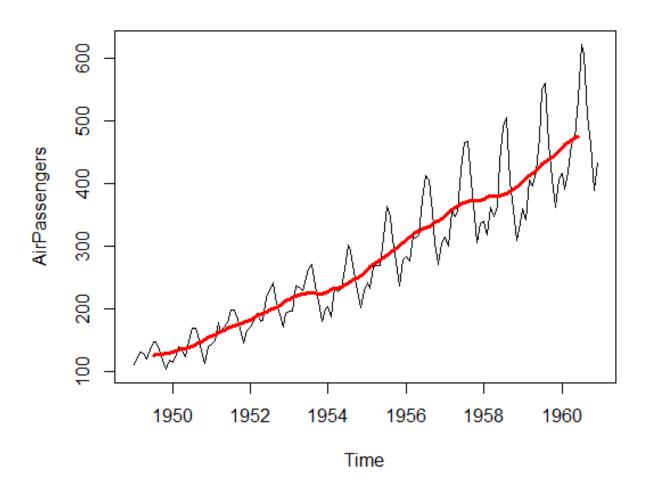
1.6 Componentes

✓ Tendência: Representa a componente macro de uma série; é a indicadora da direção global dos dados (ou o movimento geral da variável). Esse movimento pode ser de crescimento/decréscimo linear ou não-linear.

Exemplo:



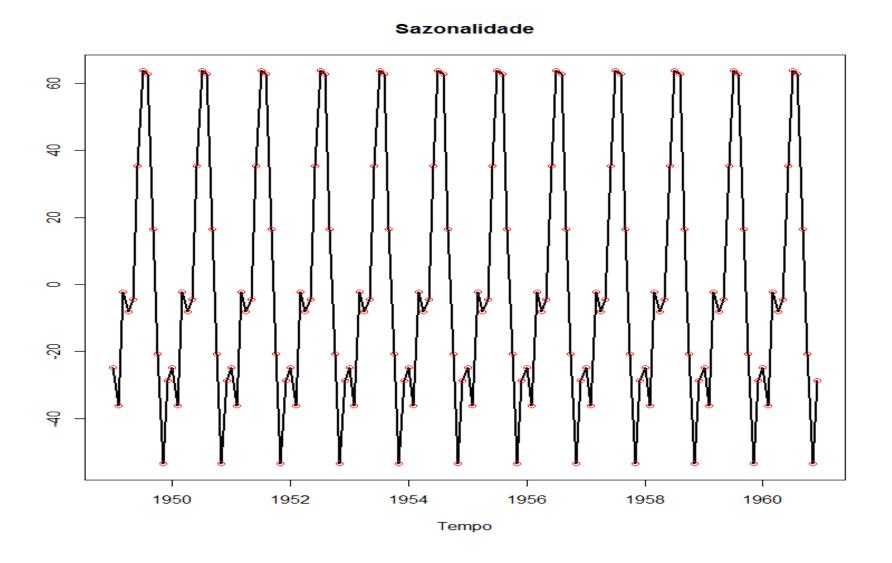
Exemplo:



1.6 Componentes

- ✓ Sazonal: Representa padrões idênticos, ou quase, que uma série temporal parece obedecer durante uma determinada época do ano. Esse movimento refere-se aos ciclos de curto prazo em torno da tendência.
- ✓ Ex.: Refere-se a eventos ligados às estações do ano, vinculados ao calendário e repetidos a cada doze meses, relacionado às causas climáticas, ciclos vegetativos, usos e costumes, festas sociais e religiosas.

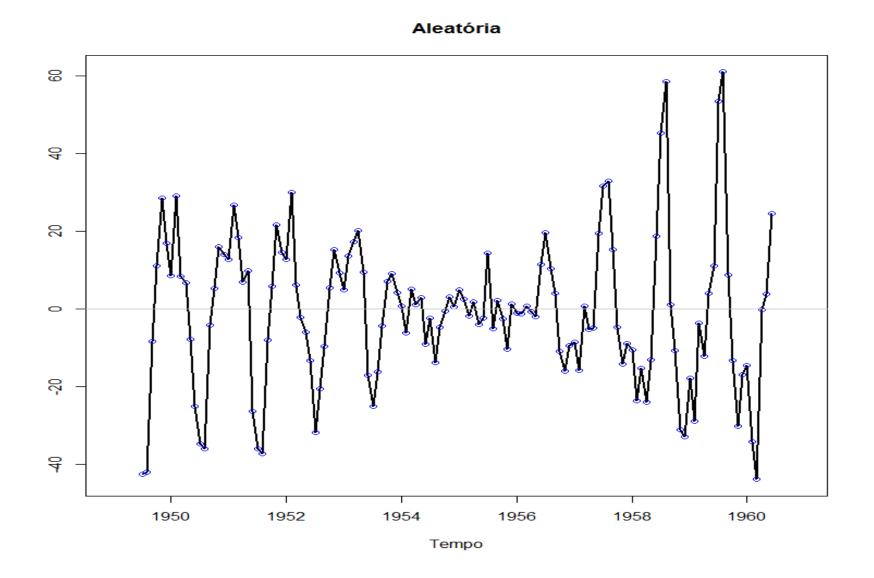
Exemplo:



1.6 Componentes

✓ Aleatória: Refere-se aos deslocamentos esporádicos das séries temporais, provocados por eventos casuais. A importância dessa componente vincula-se ao poder de alterar tanto a direção da tendência quanto a amplitude dos ciclos existentes.

Exemplo:



1.6 Componentes

✓ A análise de séries temporais consiste em uma modelagem dessas componentes. Nesse sentido, a maneira clássica de decomposição baseia-se nos seguintes modelos:

Exercício 1

- 1) Realizar a estimação da tendência através das técnicas de regressão linear simples e de média móvel das seguintes séries:
 - a) AirPassengers
 - b) co2
 - c) Nile
 - d) nottem
 - e) ausbeer #library(fpp)
 - f) visitors #library(fpp)
 - g) JohnsonJohnson

1.7 Decomposição de séries temporais

Muitas das propriedades observadas em uma série temporal Y_t podem ser captadas assumindo-se as seguintes formas de decomposição:

$$Y_t = T_t + S_t + A_t$$
 ou $Y_t = T_t * S_t * A_t$

Tipos:

- ✓ Clássica;
- ✓ STL (Seasonal Trend Decomposition Loess)

Exercício 2

- 1) Realizar a decomposição clássica das seguintes séries:
 - a) AirPassengers
 - b) co2
 - c) Nile
 - d) nottem
 - e) ausbeer #library(fpp)
 - f) visitors #library(fpp)
 - g) JohnsonJohnson

O que é possível concluir?

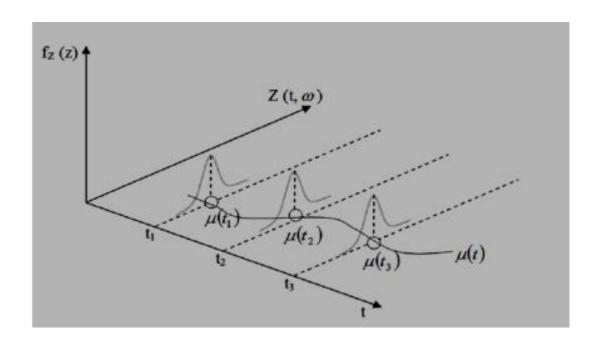
2.1 Conceitos básicos

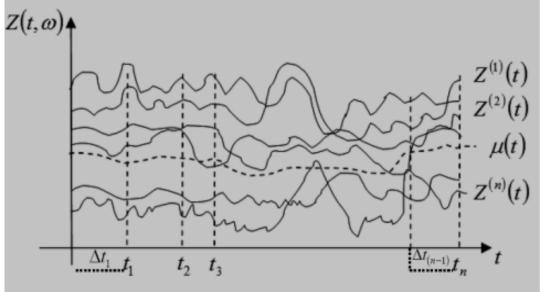
Definições:

"é uma família de variáveis aleatórias representando a evolução de um sistema de valores com o tempo".

"é o conjunto de todas as possíveis trajetórias de um fenômeno ou uma coleção de realizações do processo físico".

Ilustração:





2.1 Conceitos básicos

Usualmente, descreve-se um processo estocástico através de suas funções média, autocovariância e variância.

$$E[Y(t)] = \mu_t$$

$$\gamma_{(t1,t2)} = E[(Y(t_1) - \mu_{t1})][(Y(t_2) - \mu_{t2})]$$

$$\sigma^2 = E[Y^2(t) - \mu_{t1}]$$

2.2 Estacionários

- ✓ Quando é invariante no tempo (estrita ou fraca).
- ✓ Um P.E. é estritamente estacionário se a média e a variância forem constantes ao longo do tempo.
- ✓ Um P.E. será considerado fracamente estacionário se e somente se

```
\begin{aligned} & \mathrm{E}\{\mathrm{X}(\mathrm{t})\} = \mu(\mathrm{t}) = \mu, \text{ constante, para todo } \mathrm{t} \in \mathrm{T}; \\ & \mathrm{E}\{X^2(\mathrm{t})\} < \infty \text{ , para todo } \mathrm{t} \in \mathrm{T}; \\ & \gamma(t_1,\,t_2) = \mathrm{Cov}\mathrm{X}(t_1),\,\mathrm{X}(t_2) \text{ \'e uma função de } |t_1 - t_2|. \end{aligned}
```

2.2 Estacionários

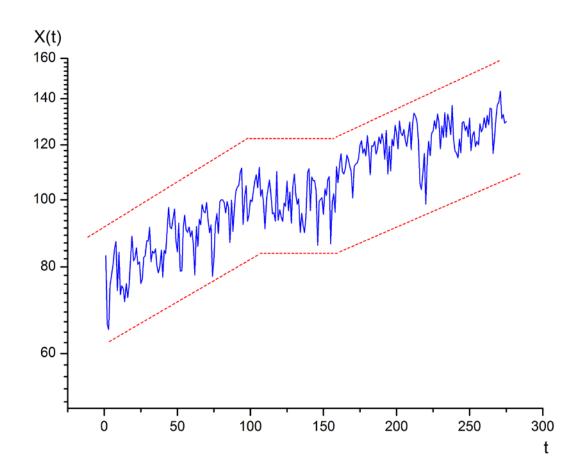
- ✓ Quando é invariante no tempo. (estrita ou fraca)
- ✓ Um P.E. é estritamente estacionário se as distribuições unidimensionais são invariantes no tempo, ou seja, se a média e a variância forem constantes.
- ✓ Um P.E. será considerado fracamente estacionário se e somente se

```
\begin{split} & \text{E}\{\mathbf{X}(\mathbf{t})\} = \mu(\mathbf{t}) = \mu, \text{ constante, para todo } \mathbf{t} \in \mathbf{T}; \\ & \text{E}\{X^2(\mathbf{t})\} < \infty \text{ , para todo } \mathbf{t} \in \mathbf{T}; \\ & \gamma(t_1,\,t_2) = \text{CovX}(t_1),\,\mathbf{X}(t_2) \text{ \'e uma função de } |t_1 - t_2|. \end{split}
```

2.2 Estacionários

Obs.: uma série poderá ser estacionaria durante períodos longos ou apenas em períodos breves, mudando de nível e/ou de inclinação.

Ilustração:



2.2 Estacionários

Obs.: Caso não seja, poderá se transformar em estacionária ao ser diferenciada em uma quantidade *n* finita de vezes.

$$\Delta X(t) = X(t) - X(t-1),$$

$$\Delta^2 X(t) = \Delta [\Delta X(t)] = \Delta [X(t) - X(t-1)],$$

$$\Delta^n X(t) = \Delta [\Delta^{n-1} X(t)].$$

2.2 Estacionários

Obs.: No máximo duas diferenças são suficientes para tornar a série temporal estacionária. No entanto, quando as diferenças não são suficientes para alcançar tal suposição, costuma-se aplicar antes das diferenças, uma transformação não linear nos dados, como por exemplo, a transformação logarítmica.

Exercício 3

- 1) Realizar a 1^a e 2^a diferença das séries abaixo e plotar as séries originais:
 - a) AirPassengers
 - b) co2
 - c) Nile
 - d) nottem
 - e) ausbeer #library(fpp)
 - f) visitors #library(fpp)
 - g) JohnsonJohnson

2.3 Função de autocorrelação

A FAC quantifica a interdependência de uma série temporal.

$$\hat{\rho}_{(k)} = \frac{\hat{\gamma}_{(k)}}{\hat{\gamma}_{(0)}} = \frac{\sum_{t=1}^{n-k} (Y_t - \bar{Y}_t)(Y_{(t+k)} - \bar{Y}_t)}{\sum_{t=1}^{n} (Y_t - \bar{Y}_t)^2}$$

 $\gamma_{(k)}$ é a covariância na defasagem $k(k=0,1,2,\ldots);\ \gamma_{(0)}$ é a variância amostral,

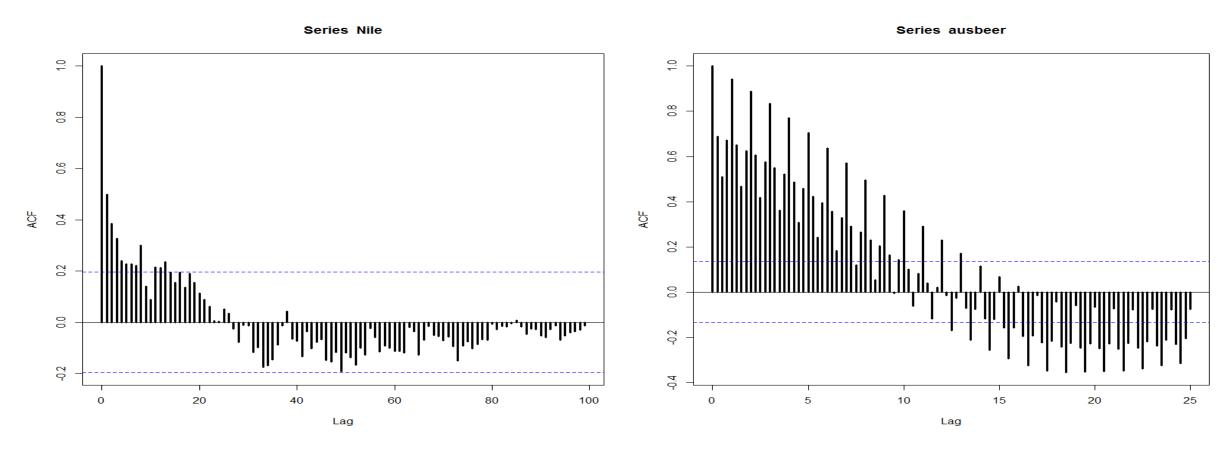
2.3 Função de autocorrelação

Como a covariância e a variância apresentam as mesmas unidades de medida, os valores de $\rho_{(k)}$ são adimensionais e variam entre -1 a 1, de modo que:

 $0 < \hat{\rho_{(k)}} \le 1$ a série possui autocorrelação positiva;

 $\hat{\rho}_{(k)} = 0$ não existe autocorrelação na série; e,

-1 ≤ ρ̂(k) < 0 a série possui autocorrelação negativa;</p>



2.3 Função de autocorrelação

A partir do correlograma é possível caracterizar uma séria temporal em:

- a. Estacionária
- b. Não estacionária;
- c. Periódica;
- d. Ruído branco;

Exercício 4

- 1) Realizar a 1^a e 2^a diferença das séries abaixo. Plotar as séries originais e as funções de autocorrelação.
 - a) AirPassengers
 - b) co2
 - c) Nile
 - d) nottem
 - e) ausbeer #library(fpp)
 - f) visitors #library(fpp)
 - g) JohnsonJohnson

O que é possível concluir?

2.5 Tipos

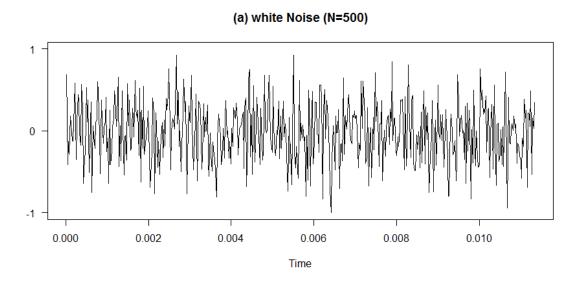
um processo estocástico ε_t é especificado como **ruído** branco ou sequência aleatória se

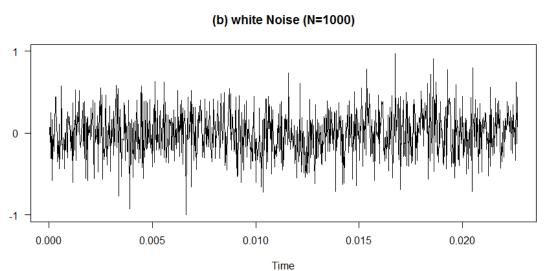
```
E[\varepsilon_t] = 0, constante, para todo t \in T;

Var[\varepsilon_t] = \sigma_{\varepsilon}^2, para todo t \in T;

\gamma(\varepsilon_{t_1}, \varepsilon_{t_2}) = Cov[\varepsilon_{t_1}, \varepsilon_{t_2}] = 0, para todo t_1 \neq t_2.
```

Obs.: o RB é homogêneo, estacionário e sem dependência temporal. Além disso, possui distribuição normal com média zero, variância e covariâncias nulas.





2.5 Tipos

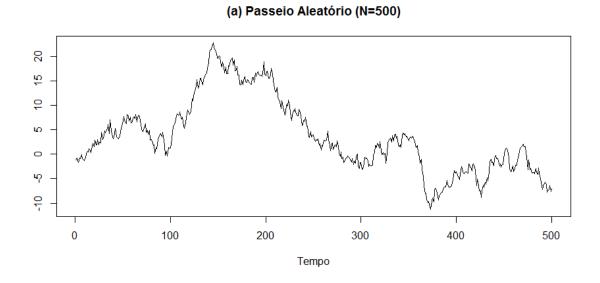
Um processo estocástico é dito passeio aleatório se a primeira diferença deste resulta em um RB.

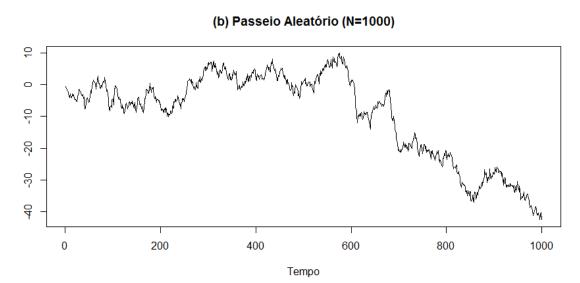
$$E[Y_t] = \sum_{j=1}^t E[\varepsilon_j] = t\mu;$$

$$Var[Y_t] = \sum_{j=1}^t Var[\varepsilon_j] = t\sigma_{\varepsilon}^2;$$

$$Cov(Y_t, Y_{t-k}) = Cov[\varepsilon_1 + \dots + \varepsilon_{t-k} + \dots + \varepsilon_t, \varepsilon_1 + \dots + \varepsilon_{t-k}] = (t-k)\sigma_{\varepsilon}^2$$

Obs.: Apresenta tendência e, portanto, não é estacionário.



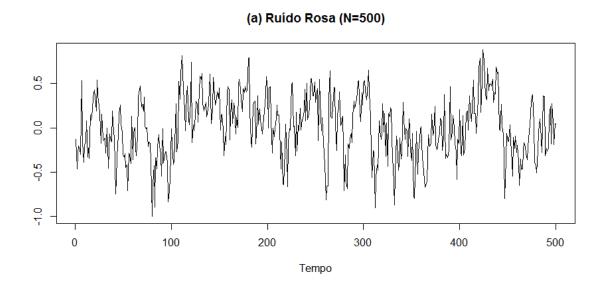


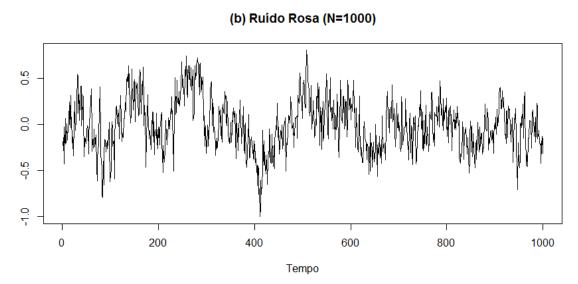
2.5 Tipos

Ruído Rosa é um processo estocástico intermediário entre o ruído branco e passeio aleatório.

Obs.: A família de processos aleatórios estatisticamente auto-semelhantes $^1\!/_f$.

Dica: https://label2.tecnico.ulisboa.pt/vilela/Cursos/Beyond.pdf





Exercício 5

- 1) Simular os processos estocásticos RB, PA e RR com os tamanhos 250, 500, 750, 1000.
- 2) Analisar a função de autocorrelação das séries simuladas. O que é possível concluir?

2.5 Tipos

Um processo AR(p) é uma representação de um tipo de processo aleatório especifica que a variável de saída depende linearmente de seus próprios valores anteriores e de um termo estocástico.

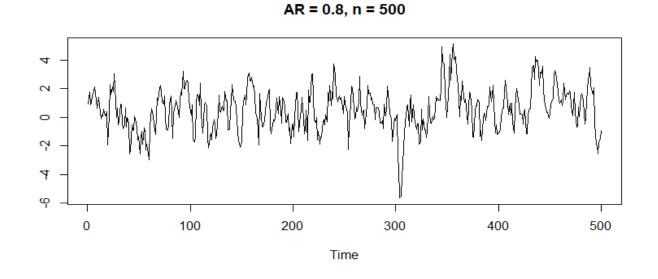
$$\phi(\mathbf{B})X_t = c + \varepsilon_t$$

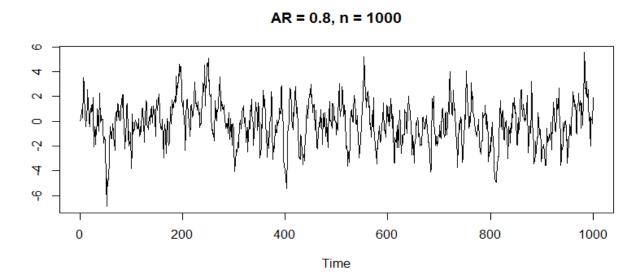
em que, $\phi(B) = 1 - \phi_1 B - \phi_2 B^2 - \dots - \phi_p B^p$ representa o operador autorregressivo de ordem p.

2.5 Tipos

Características:

- ✓ A fac teórica de um processo autorregressivo decai segundo exponenciais e/ou senóides amortecidas;
- ✓ As autocorrelações parciais (facp) nos primeiros lags são estatisticamente diferentes de zero;
- ✓ O processo AR, geralmente, não é estacionário;





Exercício 6

- 1) Simular os processos estocásticos AR com os tamanhos 250, 500, 750, 1000.
- 2) Analisar as funções de autocorrelação e autocorrelação parcial das séries simuladas. As séries são estacionárias?

2.5 Tipos

Um processo MA(q) é um tipo de processo aleatório que especifica que a variável de saída depende linearmente de seus próprios valores anteriores e atuais mais um termo estocástico.

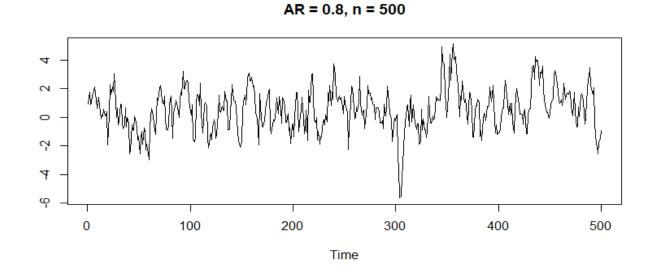
$$X_t = \mu + \theta(B)\varepsilon_t$$

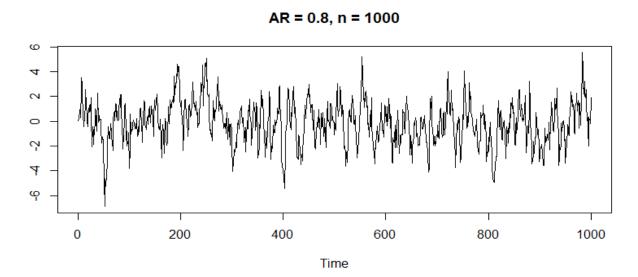
em que, $\theta(B) = 1 - \theta_1 B - \theta_2 B^2 - \dots - \theta_q B^q$ representa o operador de médias móveis de ordem q.

2.5 Tipos: MA

Características:

✓ O processo MA é estacionário;





Exercício 7

- 1) Simular os processos estocásticos MA com os tamanhos 250, 500, 750, 1000.
- 2) Analisar as funções de autocorrelação e autocorrelação parcial das séries simuladas. As séries são estacionárias?

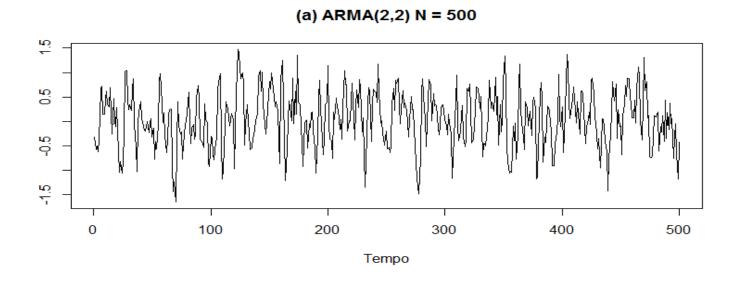
2.5 Tipos

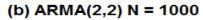
Um processo ARMA(p,q) é um processo misto.

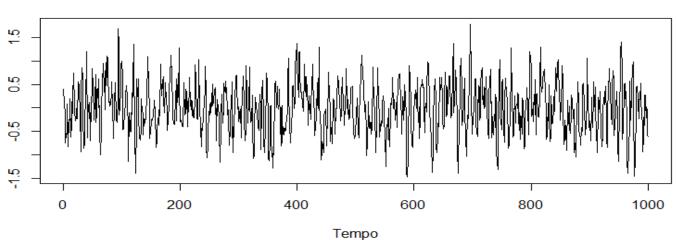
$$\phi(\mathbf{B})X_t = c + \theta(\mathbf{B})\varepsilon_t$$

em que,

- $\phi(B) = 1 \phi_1 B \phi_2 B^2 \dots \phi_p B^p$ é o operador autorregressivo de ordem p;
- $\theta(B) = 1 \theta_1 B \theta_2 B^2 \dots \theta_q B^q$ é o operador de médias móveis de ordem q.







Exercício 8

- 1) Simular os processos estocásticos ARMA com os tamanhos 250, 500, 750, 1000.
- 2) Analisar as funções de autocorrelação e autocorrelação parcial das séries simuladas. As séries são estacionárias?

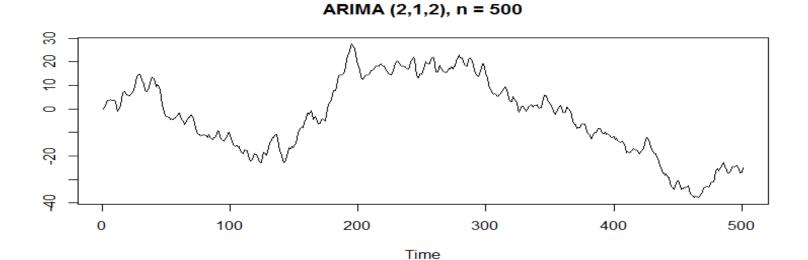
2.5 Tipos

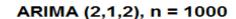
Um processo ARIMA(p, d, q) é um processo misto.

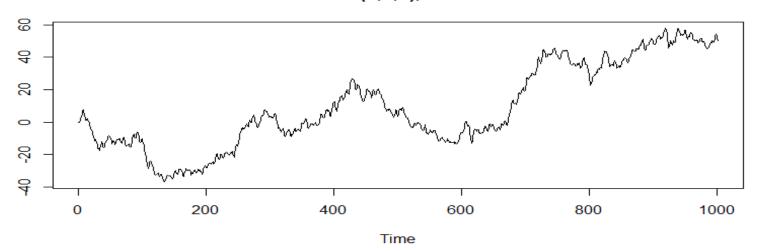
$$\phi(B)[(1 - B)^{d}X_{t} - \mu] = c + \theta(B)\varepsilon_{t}$$

em que,

- $\phi(B) = 1 \phi_1 B \phi_2 B^2 \dots \phi_p B^p$ é o operador autorregressivo de ordem p;
- μ é a média da série com d diferenças;
- $\theta(B) = 1 \theta_1 B \theta_2 B^2 \dots \theta_q B^q$ é o operador de médias móveis de ordem q.



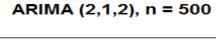


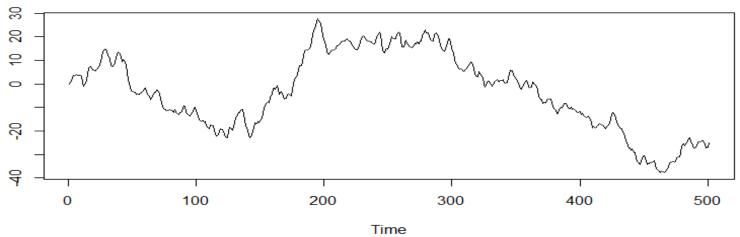


2.5 Tipos

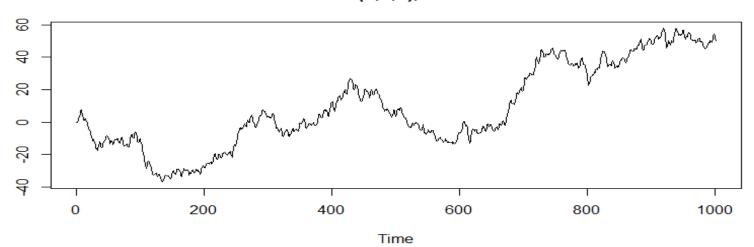
Um processo SARIMA(p,d,q)x(P,D,Q) é um processo ARIMA misto com parte sazonal.

$$\phi(\mathbf{B}) \cdot \Phi_p(\mathbf{B}^s) \left[(1 - \mathbf{B})^d (1 - \mathbf{B})^D_s - \mu \right] X_t = \theta(\mathbf{B}) \cdot \Theta_Q \cdot \left(\mathbf{B}^s\right) \cdot \xi_t$$





ARIMA (2,1,2), n = 1000



Exercício 9

- 1) Simular os processos estocásticos ARIMA com os tamanhos 250, 500, 750, 1000.
- 2) Analisar as funções de autocorrelação e autocorrelação parcial das séries simuladas. As séries são estacionárias?
- 3) Repetir as simulações acima para os processos SARIMA.

Análise exploratória de Séries Temporais

3. Análise exploratória

3.1 – Imputação de valores ausentes

O objetivo aqui é preencher valores ausentes na série pela média ou pela mediana.

```
###código
library(imputeTS)
x <- ts(c(1, 2, 3, 4, 5, 6, 7, 8, NA, NA, 11, 12))
na.mean(x)
na.mean(x, option="median")
```

1. Introdução

Exercício 10

1) Na pasta "exercício 10". Preencher, se possível, os valores da séries.

3. Análise exploratória

3.2 – Estatísticas descritivas

O objetivo aqui é caracterizar as séries temporais.

- Mínimo, máximo, amplitude;
- Média, variância, desvio padrão, coeficientes de variação, de assimetria e de curtose;
- Gráficos (boxplot, histograma);

1. Introdução

Exercício 11

- 1) Determinar e analisar as estatísticas descritivas das séries abaixo. Interprete.
 - a) AirPassengers
 - b) co2
 - c) Nile
 - d) nottem
 - e) ausbeer #library(fpp)
 - f) visitors #library(fpp)
 - g) JohnsonJohnson

3. Análise exploratória

3.3 – Verificar a hipótese de normalidade

- Teste Jarque-bera;
- Teste Shapiro-Wilk;

3.3.1 - Teste JB

O teste JB utiliza os coeficientes de assimetria e curtose para formar a seguintes estatística:

$$JB = n. \left[\frac{S^2}{6} + \frac{(K-3)^2}{24} \right] \sim \chi_{(2)}^2$$

 H_0 : X_t é normal

 H_1 : X_t não é normal

3.3.1 - Teste SW

O teste SW é o mais utilizado na identificação de normalidade. Tal teste baseia-se na estatística W denotada por

$$W = \frac{(\sum_{i=1}^{n} a_i y_i)^2}{\sum_{i=1}^{n} (y_i - \overline{y})^2}$$

sendo $a_1, a_2, ..., a_n$ constantes calculadas como a solução da equação

 H_0 : X_t é normal

 H_1 : X_t não é normal

1. Introdução

- 1) Verificar se as séries abaixo são possuem distribuição normal.
 - a) AirPassengers
 - b) co2
 - c) Nile
 - d) nottem
 - e) ausbeer #library(fpp)
 - f) visitors #library(fpp)
 - g) JohnsonJohnson

3.4 – Verificar a hipótese de estacionariedade

- ✓ Teste Dickey-Fuller;
- ✓ Teste Dickey-Fuller Aumentado;

3.3.1 – Teste de Dickey-Fuller

O teste DF baseia-se numa regressão entre os valores de uma série temporal X_t e sua medição em um período imediatamente anterior $X_{(t-1)}$, ou seja, um modelo do tipo [AR(1)] representado por

$$\Delta X_t = \phi X_{t-1} + \varepsilon_t$$
 $\varepsilon_t \sim RB(0, \sigma_{\varepsilon}^2)$

3.3.1 – Teste Dickey-Fuller

As hipóteses são:

- i) $\Delta X_t = \pi X_{t-1} + \varepsilon_t$ Sem constante (α) , sem tendência (α_t)
- ii) $\Delta X_t = \alpha + \pi X_{t-1} + \varepsilon_t$ Com constante (α) , sem tendência (α_t)
- iii) $\Delta X_t = \alpha + \alpha_t + \pi X_{t-1} + \varepsilon_t$ Com constante (α) e tendência (α_t)

 H_0 : X_t não é estacionária

 H_1 : X_t é estacionária

3.3.2 - Teste Dickey-Fuller Aumentado

O teste ADF introduz um operador de defasagens no teste DF, para resolver o problema da autocorrelação serial tal como:

$$\Delta X_t = \phi X_{t-1} + \varepsilon_t$$

$$\Delta X_t = \alpha X_{(t-1)} + \sum_{k=1}^{n} \beta_k \Delta X_{(t-k)} + \varepsilon_t$$

$$\varepsilon_t \sim RB(0, \sigma_{\varepsilon}^2)$$

3.3.2 – Teste Dickey-Fuller Aumentado

As hipóteses são:

- i) $\Delta X_t = \pi X_{(t-1)} + \sum_{k=1}^n \beta_k \Delta X_{(t-k)} + \varepsilon_t$ Sem constante (α) , sem tendência (α_t)
- ii) $\Delta X_t = \alpha + \pi X_{(t-1)} + \sum_{k=1}^n \beta_k \Delta X_{(t-k)} + \varepsilon_t$ Com constante (α) , sem tendência (α_t)
- iii) $\Delta X_t = \alpha + \alpha_t + \pi X_{(t-1)} + \sum_{k=1}^n \beta_k \Delta X_{(t-k)} + \varepsilon_t$ Com constante (α) e tendência (α_t)

 H_0 : X_t não é estacionária

 H_1 : X_t é estacionária

1. Introdução

- Executar o teste ADF nas séries listadas abaixo. O que é possível concluir?
 - a) AirPassengers
 - b) co2
 - c) Nile
 - d) nottem
 - e) ausbeer #library(fpp)
 - f) visitors #library(fpp)
 - g) JohnsonJohnson

1. Introdução

- 2) Executar o teste ADF na duas primeiras diferenças das séries abaixo. O que é possível concluir?
 - a) AirPassengers
 - b) co2
 - c) Nile
 - d) nottem
 - e) ausbeer #library(fpp)
 - f) visitors #library(fpp)
 - g) JohnsonJohnson

3.3.3 – Teste para memória

✓ Método DFA;

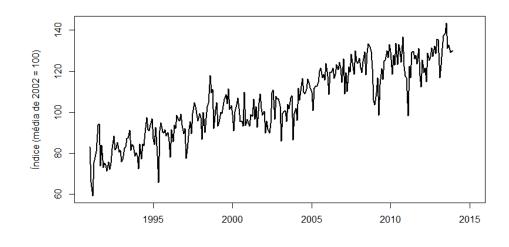
3.3.3 - DFA

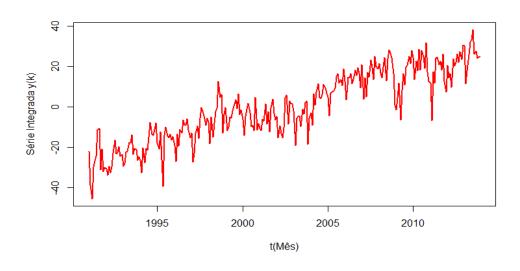
O método DFA é um método computacional de análise de escala utilizado para estimar expoentes que caracterizam o decaimento lento da função de autocorrelação e possibilita a identificação de auto-afinidade em séries temporais não estacionárias.

Passos do DFA:

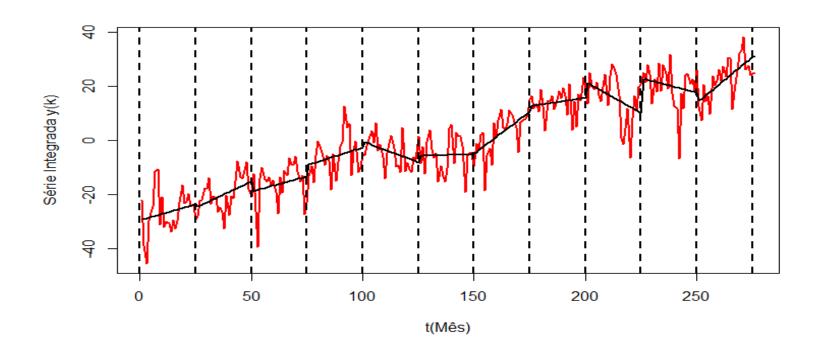
1° – Obter a série integrada $y_{(k)}$

$$y(k) = \sum_{i=1}^{n} (X_i - \langle X \rangle),$$





 2° – A série integrada $y_{(k)}$ é dividida em intervalos (box) de tamanhos iguais n, que não se interceptam. Em seguida, ajusta-se um polinômio de grau ≥ 1 a $y_{(k)}$ para cada box de tamanho n. O polinômio é do tipo ($y_n(k) = a + bx$).



 3° – A série integrada $y_{(k)}$ é subtraída de $y_n(k)$ em cada intervalo de tamanho n. Assim, é calculada a raiz quadrática média $F_{(n)}$ para cada amplitude de tamanho n, isto é,

$$F(n) = \sqrt{\frac{1}{N} \sum_{k=1}^{N} [y(k) - y_n(k)]^2},$$

Nota: O cálculo descrito anteriormente deve ser repetido sistematicamente para diferentes *boxes* de tamanho $n (4 \le n \le {}^{n}/_{4})$.

 3° – Por último, determina-se o comportamento de escala da flutuação $F_{(n)}$ através da relação linear entre $\log F_{(n)}$ em função de $\log(n)$.

$$F_{(n)} \sim n^{\alpha}$$

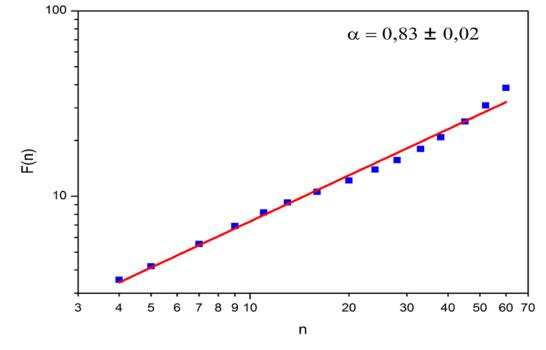


Tabela 1.3: Tipos de comportamento considerados na análise do DFA

DFA	Tipos de comportamentos
$\alpha_{DFA} < 0.5$	Antipersistente
$\alpha_{DFA} \simeq 0.5$	Não correlacionado (Ruído Branco)
$\alpha_{DFA} > 0.5$	Persistente
$\alpha_{DFA} \simeq 1.0$	Ruído $1/f$
$\alpha_{DFA} > 1.0$	Não estacionário (Passeio Aleatório)
$\alpha_{DFA} \simeq 1.5$	Ruído Browniano

- 1) Testar a memória das séries abaixo. O que é possível concluir?
 - a) AirPassengers
 - b) co2
 - c) Nile
 - d) nottem
 - e) ausbeer #library(fpp)
 - f) visitors #library(fpp)
 - g) JohnsonJohnson

- 2) Simule séries do tipo RB, RR, PA, AR, MA, ARMA, ARIMA com tamanho 1000. Para cada série simulada pede-se
- a. Plote a função de autocorrelação.
- b. Aplique o DFA e classifique as séries com base no a.

O que é previsão?

Etimologicamente (*prae e videre*), a palavra <u>previsão</u> sugere que se quer ver uma coisa antes que ela exista.

Alguns autores sugerem a palavra <u>predição</u>, para indicar algo que deverá existir no futuro. Outros autores, preferem o termo <u>projeção</u>.

Obs.: Salienta-se que a projeção é apenas um meio de fornecer informações para uma tomada de decisão.

Abordagens

- ✓ Econométrico
- ✓ De Séries Temporais

Métodos de Séries Temporais

- ✓ Média;
- ✓ Naive;
- ✓ SES;
- ✓ SEH;
- ✓ SEHW;
- ✓ ETS
- ✓ TBATS
- ✓ ARIMA;
- ✓ SSA;

4.1 – Indicadores de acurácia

- ✓ É difícil encontrar modelos que vinculem plenamente o mundo real aos dados observados.
- ✓ Vários indicadores de performance foram desenvolvidos para avaliar o desempenho preditivo (acurácia) de modelos.

4.1 – Indicadores de acurácia

$$ME = \frac{\sum_{t=1}^{n} (X_t - \hat{X}_t)}{n}$$

$$MAE = \frac{\sum_{t=1}^{n} |X_t - \hat{X}_t|}{n}$$

$$MSE = \frac{\sum_{t=1}^{n} (X_t - \hat{X}_t)^2}{n}$$

$$MAPE = \left[\frac{1}{n} \sum_{t=1}^{n} \frac{|X_t - \hat{X}_t|}{X_t}\right] * 100$$

4.2 - Média

As previsões de todos os valores futuros são iguais à média dos dados históricos.

$$\widehat{Y}_{T+h} = (Y_1, \dots, Y_N)/T$$

Ex.: plot(AirPassengers)
 library(forecast)
 model <- meanf(AirPassengers)
 lines(model\$mean, col="red")
 summary(model)</pre>

- 1) Realize a modelagem das séries abaixo com o método de médias e estime a valor futuro considerando-se h=5. Os valores são iguais? Por que?
 - a) co2
 - b) Nile
 - c) ausbeer #library(fpp)
 - d) visitors #library(fpp)

4.3 - Naive

As previsões são definidas como o valor da última observação Y_t .

- ✓ Simples
- ✓ Drift
- √ Sazonal

4.2.1 – Naive Simples

As previsões são definidas como o valor da última observação Y_t .

$$\widehat{Y}_{T+h|T} = Y_T$$

```
Ex.: plot(AirPassengers)
    library(forecast)
    model1 <- naive(AirPassengers, h = 3)
    summary(model1)
    plot(model1)</pre>
```

4.2.2 - Naive drift

Uma variação do método Naive que permite que as previsões aumentem ou diminuam com o tempo Y_t .

$$\widehat{Y}_{T+h|T} = Y_T + \frac{h}{T-1}(Y_T - Y_1)$$

Ex.: plot(AirPassengers)
 library(forecast)
 model2 <- rwf(AirPassengers, h = 3, drift=TRUE)
 summary(model2)
 plot(model2)</pre>

4.2.3 - Naive seasonal

É útil para dados altamente sazonais. Neste caso, cada previsão é igual ao último valor observado da mesma estação do ano.

$$\hat{Y}_{T+h|T} = Y_{T+h-km}, \quad k = \left[\frac{h-1}{m}\right] + 1$$

Ex.: plot(AirPassengers)

library(forecast)

model3 < - snaive(AirPassengers, h = 3)

summary(model3) plot(model3)

- 1) Realize a modelagem das séries abaixo usando os métodos Naive simples, Naive drift e Naive Seasonal. Qual deles apresenta a melhor acurácia?
 - a) co2
 - b) Nile
 - c) ausbeer #library(fpp)
 - d) visitors #library(fpp)

4.4 - SES

É adequado para prever dados sem tendência ou padrão sazonal.

$$\widehat{Y}_{t+1} = \alpha Y_t + (1-\alpha)\widehat{Y}_t \qquad 0 \leq \alpha \leq 1$$

$$0 \leq \alpha \leq 1$$

$$\widehat{Y}_0 = Y_t$$

$$\widehat{Y}_{T+h|T} = N_t$$

Obs.: Explicar Utilizando o excel

- 1) Realize a modelagem das séries abaixo usando o método SES. Qual foi o erro obtido?
 - a) Nile
 - b) nottem

4.5 - SEH

É adequado para prever dados com tendência.

$$N_{t+1} = \alpha R_t + (1 - \alpha)(N_{t-1} + T_{t-1})$$

$$0 \leq \alpha \leq 1$$

$$T_{t+1} = \beta(N_t - N_{t-1}) + (1 - \beta)T_{t-1}$$

$$0 \leq \beta \leq 1$$

$$N_0 = Y_t$$

$$T_0 = Y_{t+1} - Y_t$$

$$\widehat{Y}_{T+h|T} = N_t + hT_t$$

Obs.: Explicar Utilizando o excel

- 1) Realize a modelagem das séries abaixo usando o método SEH. Qual foi o erro obtido?
 - a) Co2
 - b) AirPassengers
 - c) JohnsonJohnson

4.7 - SEHW

É adequado para prever dados com tendência e sazonalidade.

Aditivo	Multiplicativo	
$N_t = \alpha(Y_t - S_{t-m}) + (1 - \alpha)(N_{t-1} + T_{t-1})$	$N_t = \alpha(\frac{Y_t}{S_{t-m}}) + (1-\alpha)(N_{t-1} + T_{t-1})$	$0 \leq \alpha \leq 1$
$T_t = \beta(N_t - N_{t-1}) + (1 - \beta)T_{t-1}$	$T_t = \beta(N_t - N_{t-1}) + (1 - \beta)T_{t-1}$	$0 \leq \beta \leq 1$
$S_t = \gamma(Y_t - N_{t-1} - T_{t-1}) + (1 - \gamma)S_{t-m}$	$S_t = \gamma (\frac{Y_t}{N_{t-1} + T_{t-1}}) + (1 - \gamma) S_{t-m}$	$0 \le \gamma \le 1$
$\widehat{Y}_{T+h T} = N_t + hT_t + S_{t-m}$	$\widehat{Y}_{T+h T} = (N_t + hT_t) S_{t-m}$	13

Exercício 19

- 1) Realize a modelagem das séries abaixo usando o método SEHW. Qual foi o erro obtido?
 - a) Co2
 - b) AirPassengers
 - c) JohnsonJohnson

Dica: Verifiquem se a sazonalidade é aditiva ou multiplicativa antes de modelar.

4.6 - ARIMA

Um processo ARIMA(p,d,q) é um processo misto. É adequado para prever séries com tendência.

$$\phi(B)[(1 - B)^{d}X_{t} - \mu] = c + \theta(B)\varepsilon_{t}$$

em que,

- $\phi(B) = 1 \phi_1 B \phi_2 B^2 \dots \phi_p B^p$ é o operador autorregressivo de ordem p;
- μ é a média da série com d diferenças;
- $\theta(B) = 1 \theta_1 B \theta_2 B^2 \dots \theta_q B^q$ é o operador de médias móveis de ordem q.

4.6 - **SARIMA**

Um processo SARIMA(p,d,q)x(P,D,Q) é um processo misto. É adequado para prever séries com tendência e sazonalidade.

$$\phi(\mathbf{B}).\Phi_{p}(\mathbf{B}^{s})[(1-\mathbf{B})^{d}(1-\mathbf{B})^{D}_{s}-\mu]X_{t}=\theta(\mathbf{B}).\Theta_{Q}.(\mathbf{B}^{s}).\xi_{t}$$

4.6 – Formas

a) Forma de Equação de Diferenças

Representado em termos de valores prévios de Y_t e do valor atual. É bastante utilizado para calcular previsões.

$$Y_{t} = \xi_{1}Y_{t-1} + \dots + \xi_{p+d}Y_{t-p-d} + u_{t} - \theta_{1}u_{t-1} - \dots - \theta_{q}u_{t-q}$$

b) Forma de Choques Aleatórios

Representado em termos do valor atual e prévio de u_t . É uma forma conveniente para se calcular a variância dos erros de previsão.

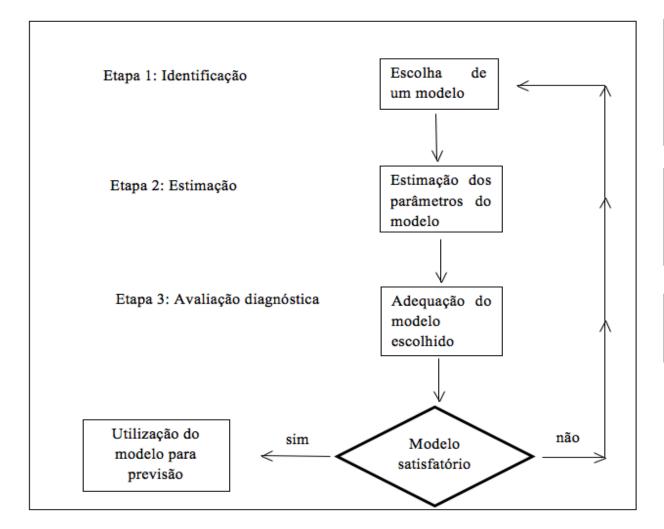
$$Y_t = u_t + \psi_1 u_{t-1} + \psi_2 u_{t-2} + \dots = \psi(B) u_t$$

c) Forma Invertida

Representada em termos dos valores prévios de Y_t e do valor atual de u_t .

$$\pi(B)Y_t = Y_t - \pi_1 Y_{t-1} - \pi_2 Y_{t-2} - \dots = u_t$$

4.6 - ARIMA/SARIMA



- 1 Uma classe geral de modelos é considerada para a análise. A estimação é realizada considerando-se a ferramentas: FAC, FACP e critérios de informação (AIC, BIC e etc).
- 2 Os parâmetros do modelo identificado são estimados com base nos dados (máxima verossimilhança ou mínimos quadrados).
- 3 Avaliação residual. Espera-se que os resíduos não apresentem correlação serial (RB).

4.6 - ARIMA/SARIMA

Tabela 2.1 - Comportamento teórico da AC e PACF para alguns modelos

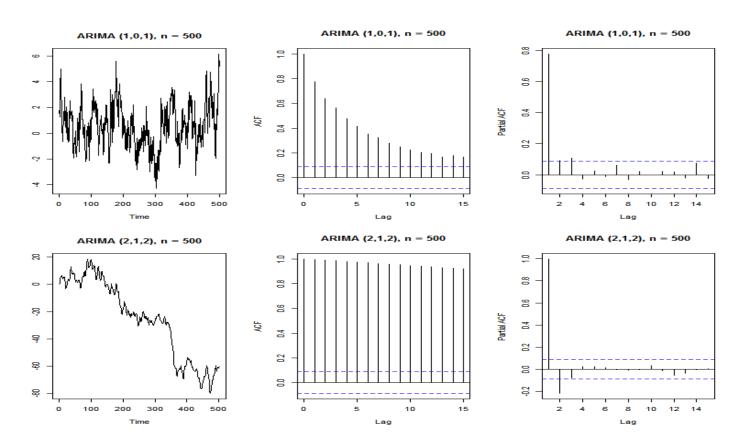
Modelo	ACF	PACF
MA(1)	1 pico no lag 1	Decrescimento exponencial
AR(1)	Decrescimento exponencial	1 pico no lag 1
MA(2)	1 pico no lag 1 e 1 pico no lag 2	Mistura de exponenciais ou ondas senóides amortecidas
AR(2)	Mistura de exponenciais ou ondas senóides amortecidas	1 pico no lag 1 e 1 pico no lag 2

$$AIC = -2ln(L) + 2(p+q)$$

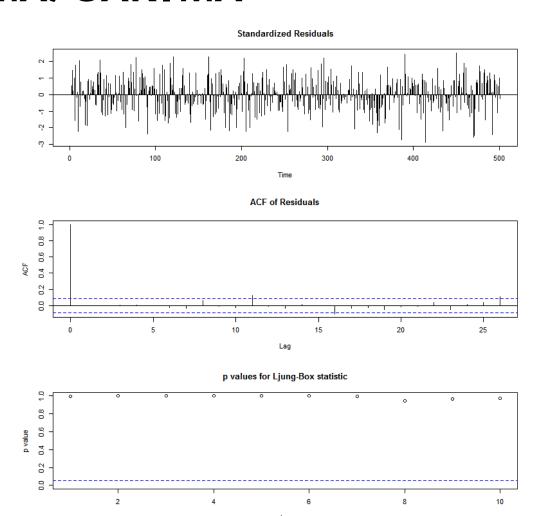
$$BIC = -2ln(L) + (p+q)ln(N)$$

L a verossimilhança maximizada.

library(forecast)
model <- auto.arima(AirPassengers)
summary(model)</pre>



4.6 - ARIMA/SARIMA



tsdiag(model)

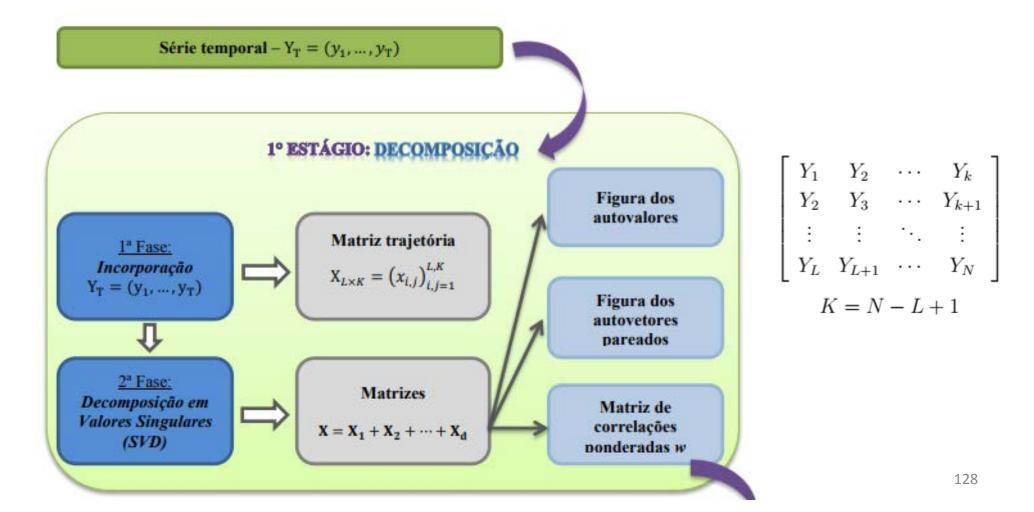
$$H_0: \ \rho_{(1)}^2 = \rho_{(2)}^2 = \cdots \rho_{(k)}^2 = 0$$

 $\rho_{(1)}^2 \neq \rho_{(2)}^2 \neq \cdots \rho_{(k)}^2 \neq 0$

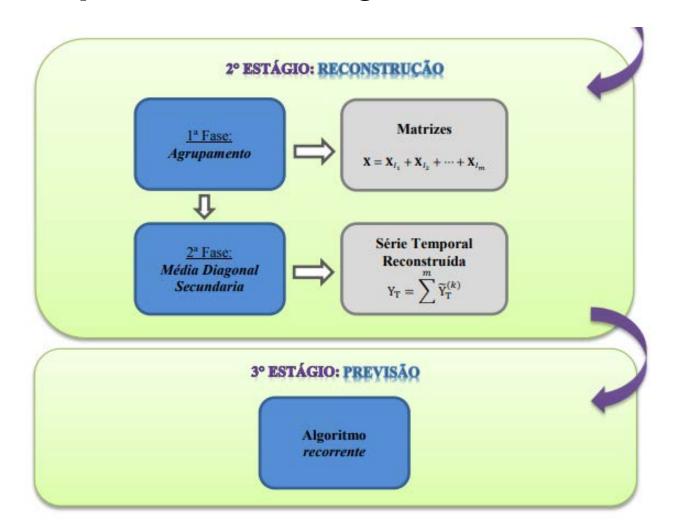
Exercício 20

- 1) Realize a modelagem das séries abaixo usando o método ARIMA/SARIMA.
 - a) Co2
 - b) AirPassengers
 - c) JohnsonJohnson
 - d) nottem

4.7 - Singular Spectrum Analysis (SSA)



4.7 - Singular Spectrum Analysis (SSA)



Obs.: Demostrar SSA no R

Exercício 21

- 1) Aplique o método SSA nas séries abaixo.
 - a) Co2
 - b) JohnsonJohnson
 - d) nottem

4.8 – Tópico especial

Importante! Antes de aplicar um método preditivo é necessário realizar o *data partition*. Pode ser:

```
☐ train set, predict set [70%, 30%];
```

Obs.: Rodar o script n°21.

Obrigado!

Everaldo Guedes efgestatistico@gmail.com