Práctica #2



Materia: Sistemas de Visión Artificial

Grupo: 7°E1

Isaac Alejandro Gutiérrez Huerta 19110198

22/04/2022

Práctica #2

Objetivo:

Elegir 2 imágenes de nuestra elección y utilizarlas para realizar las siguientes operaciones:

La suma

La resta

La división

La Multiplicación

Logaritmo natural

Raíz

Derivada

Potencia

Conjunción

Disyunción

Negación

Traslación

Escalado

Rotación

Traslación A fin.

Transpuesta

Proyección.

Mostrar 2 imágenes al pulsar La primera letra de su nombre las imágenes se pondrán a los lados y a centro aparecerá la operación.

Código:

#Isaac Alejandro Gutiérrez Huerta 19110198 7E1

#Sistemas de Visión Artificial

import numpy as np

from PIL import Image

from matplotlib import pyplot as plt

import cv2 #opencv

import os

import math

```
os.system("cls")
img1=cv2.imread('Guepardo.png',1)
img2=cv2.imread('Aguila.png',1)
img_orig = np.concatenate((img1, img2), axis=1)
cv2.imshow("Imagenes originales",img_orig)
k=0
while (k!=105):
  k=cv2.waitKey(0)
  if k == ord('i'): # wait for 'i' key to continue
    cv2.destroyAllWindows()
#-----SUMA
suma1=cv2.add(img1,img2)
cv2.imwrite("Suma1.png",suma1)
suma1 = np.concatenate((img1, suma1, img2), axis=1)
suma2=img1+img2
suma2 = np.concatenate((img1, suma2, img2), axis=1)
suma3=np.array(img1)+np.array(img2)
suma3=np.concatenate((img1, suma3, img2), axis=1)
suma=np.concatenate((suma1, suma2, suma3), axis=0)
cv2.imshow("Suma",suma)
cv2.imwrite("Suma.png",suma)
cv2.waitKey(3000)
cv2.destroyAllWindows()
```

```
#-----RESTA
resta1=cv2.subtract(img1,img2)
cv2.imwrite("Resta1.png",resta1)
resta1 = np.concatenate((img1, resta1, img2), axis=1)
resta2=img1-img2
resta2 = np.concatenate((img1, resta2, img2), axis=1)
resta3=np.array(img1)-np.array(img2)
resta3=np.concatenate((img1, resta3, img2), axis=1)
resta=np.concatenate((resta1, resta2, resta3), axis=0)
cv2.imshow("Resta",resta)
cv2.imwrite("Resta.png",resta)
cv2.waitKey(3000)
cv2.destroyAllWindows()
#-----MULTIPLICACIÓN
mult1=cv2.multiply(img1,img2)
cv2.imwrite("Multiplicacion1.png",mult1)
mult1= np.concatenate((img1, mult1, img2), axis=1)
mult2=img1*img2
mult2= np.concatenate((img1, mult2, img2), axis=1)
mult=np.concatenate((mult1, mult2), axis=0)
cv2.imshow("Multiplicacion",mult)
cv2.imwrite("Multiplicacion.png",mult)
cv2.waitKey(3000)
cv2.destroyAllWindows()
#-----DIVISIÓN
```

```
div1=cv2.divide(img1,img2)
cv2.imwrite("Division1.png",div1)
div1= np.concatenate((img1, div1, img2), axis=1)
div2=img1/img2
div2= np.concatenate((img1, div2, img2), axis=1)
div=np.concatenate((div1, div2),axis=0)
cv2.imshow("Division",div)
cv2.imwrite("Division.png",div1)
cv2.waitKey(3000)
cv2.destroyAllWindows()
#-----LOGARÍTMO NATURAL
c = 255 / np.log(1 + np.max(img1))
log11 = c * (np.log(img1 + 1))
log11 = np.array(log11, dtype = np.uint8)
cv2.imwrite("LogaritmoNatural1.png",log11)
c = 255 / np.log(1 + np.max(img2))
log12 = c * (np.log(img2 + 1))
log12 = np.array(log12, dtype = np.uint8)
cv2.imwrite("LogaritmoNatural2.png",log12)
log1=np.concatenate((img1, log11, log12, img2), axis=1)
log21=np.log(img1)
log21 = np.asarray(log21, dtype="uint8")
log22=np.log(img2)
log22 = np.asarray(log22, dtype="uint8")
log2=np.concatenate((img1, log21, log22, img2), axis=1)
log=np.concatenate((log1, log2), axis=0)
```

```
cv2.imwrite("LogaritmoNatural.png",log)
cv2.imshow("Logaritmo Natural",log)
cv2.waitKey(3000)
cv2.destroyAllWindows()
#-----RAÍZ
sqrt21=img1**(0.5)
cv2.imwrite("RaizCuadrada1.png",sqrt21)
sqrt22=img2**(0.5)
cv2.imwrite("RaizCuadrada2.png",sqrt22)
sqrt2=np.concatenate((img1,sqrt21,sqrt22,img2),axis=1)
sqrt31=np.sqrt(img1)
sqrt31 = np.asarray(sqrt31, dtype="uint8")
sqrt32=np.sqrt(img2)
sqrt32 = np.asarray(sqrt32, dtype="uint8")
sqrt3=np.concatenate((img1,sqrt31,sqrt32,img2),axis=1)
sqrt=np.concatenate((sqrt2, sqrt3),axis=0)
cv2.imshow("Raiz Cuadrada",sqrt)
cv2.imwrite("Raiz Cuadrada.png",sqrt)
cv2.waitKey(3000)
cv2.destroyAllWindows()
#----POTENCIA
pot11=cv2.pow(img1,2)
cv2.imwrite("Potencia1.png",pot11)
pot12=cv2.pow(img2,2)
cv2.imwrite("Potencia2.png",pot12)
pot1=np.concatenate((img1,pot11,pot12,img2),axis=1)
```

```
pot21=img1**2
pot22=img2**2
pot2=np.concatenate((img1,pot21,pot22,img2),axis=1)
pot31=np.power(img1, 2)
pot32=np.power(img2, 2)
pot3=np.concatenate((img1,pot31,pot32,img2),axis=1)
pot=np.concatenate((pot1,pot2,pot3),axis=0)
cv2.imshow("Potencia",pot)
cv2.imwrite("Potencia.png",pot)
cv2.waitKey(3000)
cv2.destroyAllWindows()
#-----DERIVADA
der1=cv2.Sobel(img1,ddepth=cv2.CV_64F, dx=1, dy=1, ksize=5)
cv2.imwrite("Derivada1.png",der1)
der2=cv2.Sobel(img2,ddepth=cv2.CV_64F, dx=1, dy=1, ksize=5)
cv2.imwrite("Derivada2.png",der2)
der=np.concatenate((img1,der1,der2,img2),axis=1)
cv2.imshow("Derivada",der)
cv2.imwrite("Derivada.png",der)
cv2.waitKey(3000)
cv2.destroyAllWindows()
#-----CONJUNCIÓN
and1=cv2.bitwise_and(img1,img2)
cv2.imwrite("Conjuncion1.png",and1)
and1=np.concatenate((img1,and1,img2),axis=1)
```

```
cv2.imshow("Conjuncion",and1)
cv2.imwrite("Conjuncion.png",and1)
cv2.waitKey(3000)
cv2.destroyAllWindows()
#-----DISYUNCIÓN
or1=cv2.bitwise_or(img1,img2)
cv2.imwrite("Disyuncion1.png",or1)
or1=np.concatenate((img1,or1,img2),axis=1)
cv2.imshow("Disyuncion",or1)
cv2.imwrite("Disyuncion.png",or1)
cv2.waitKey(3000)
cv2.destroyAllWindows()
#----NEGACIÓN
not11=cv2.bitwise_not(img1)
cv2.imwrite("Negacion1.png",not11)
not12=cv2.bitwise_not(img2)
cv2.imwrite("Negacion2.png",not12)
not1=np.concatenate((img1,not11,not12,img2),axis=1)
cv2.imshow("Negacion",not1)
cv2.imwrite("Negacion.png",not1)
cv2.waitKey(3000)
cv2.destroyAllWindows()
#----TRASLACIÓN
ancho=img1.shape[1]
alto=img1.shape[0]
M1=np.float32([[1,0,50],[0,1,25]])
M2=np.float32([[1,0,-50],[0,1,25]])
```

```
tras11=cv2.warpAffine(img1,M1,(ancho,alto))
cv2.imwrite("Traslacion1.png",tras11)
tras12=cv2.warpAffine(img2,M2,(ancho,alto))
cv2.imwrite("Traslacion2.png",tras12)
tras1=np.concatenate((img1,tras11,tras12,img2),axis=1)
cv2.imshow("Traslacion",tras1)
cv2.imwrite("Traslacion.png",tras1)
cv2.waitKey(3000)
cv2.destroyAllWindows()
#----ESCALADO
porc_escalado=50
ancho2=int(img1.shape[1]*porc_escalado/100)
alto2=int(img1.shape[0]*porc_escalado/100)
escal1=(ancho2,alto2)
escal11=cv2.resize(img1,escal1)
cv2.imwrite("Escalado1.png",escal11)
escal12=cv2.resize(img2,escal1)
cv2.imwrite("Escalado2.png",escal12)
escal1=np.concatenate((escal11,escal12),axis=1)
cv2.imshow("Escalado",escal1)
cv2.imwrite("Escalado.png",escal1)
cv2.waitKey(3000)
cv2.destroyAllWindows()
#----ROTACIÓN
rot=cv2.getRotationMatrix2D((ancho/2,alto/2),45,1)
rot11=cv2.warpAffine(img1,rot,(ancho,alto))
cv2.imwrite('Rotacion1.png',rot11)
rot12=cv2.warpAffine(img2,rot,(ancho,alto))
```

```
cv2.imwrite('Rotacion2.png',rot12)
rot1=np.concatenate((img1,rot11,rot12,img2),axis=1)
cv2.imshow('Rotacion',rot1)
cv2.imwrite('Rotacion.png',rot1)
cv2.waitKey(3000)
cv2.destroyAllWindows()
#----TRASLACIÓN A FIN
rows,cols = img1.shape[:2]
pts1 = np.float32([[50,50],[200,50],[50,200]])
pts2 = np.float32([[10,100],[200,50],[100,250]])
M = cv2.getAffineTransform(pts1,pts2)
trasafin11 = cv2.warpAffine(img1,M,(rows,cols))
trasafin11 = cv2.resize(trasafin11,(cols,rows))
cv2.imwrite('TraslacionAFin1.png',trasafin11)
rows,cols = img2.shape[:2]
pts1 = np.float32([[50,50],[200,50],[50,200]])
pts2 = np.float32([[10,100],[200,50],[100,250]])
M = cv2.getAffineTransform(pts1,pts2)
trasafin12 = cv2.warpAffine(img2,M,(rows,cols))
trasafin12 = cv2.resize(trasafin12,(cols,rows))
cv2.imwrite('TraslacionAFin2.png',trasafin12)
trasafin1=np.concatenate((img1,trasafin11,trasafin12,img2),axis=1)
cv2.imshow('Traslacion A Fin',trasafin1)
cv2.imwrite('TraslacionAFin.png',trasafin1)
cv2.waitKey(3000)
cv2.destroyAllWindows()
```

```
#-----TRANSPUESTA
trans=cv2.getRotationMatrix2D((ancho/2,alto/2),90,1)
trans11=cv2.warpAffine(img1,trans,(ancho,alto))
cv2.imwrite('Transpuesta1.png',trans11)
trans12=cv2.warpAffine(img2,trans,(ancho,alto))
cv2.imwrite('Transpuesta2.png',trans12)
trans1=np.concatenate((img1,trans11,trans12,img2),axis=1)
cv2.imshow('Transpuesta',trans1)
cv2.imwrite('Transpuesta.png',trans1)
cv2.waitKey(3000)
cv2.destroyAllWindows()
#-----PROYECCIÓN
pts1=np.float32([[200, 0],[350,0],[28,200],[350,210]])
pts2=np.float32([[0,0],[480,0],[0,270],[480,270]])
M=cv2.getPerspectiveTransform(pts1,pts2)
proy11=cv2.warpPerspective(img1,M,(cols,rows))
cv2.imwrite('Proyeccion1.png',proy11)
proy12=cv2.warpPerspective(img2,M,(cols,rows))
cv2.imwrite('Proyeccion2.png',proy12)
proy1=np.concatenate((img1,proy11,proy12,img2),axis=1)
cv2.imshow('Proyeccion',proy1)
cv2.imwrite('Proyeccion.png',proy1)
cv2.waitKey(3000)
cv2.destroyAllWindows()
#-----
```

os.system("cls")

Resultados de Impresión:

A continuación, se muestran algunos de los resultados:

Suma:



Resta:



Multiplicación:



División:



Logaritmo Natural:



Raíz Cuadrada:



Potencia:



Derivada:



Conjunción:



Disyunción:



Negación:



Traslación:



Escalado:



Rotación:



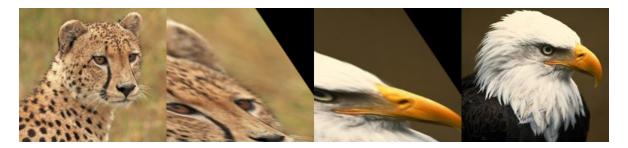
Traslación a fin:



Transpuesta:



Proyección:



Conclusiones:

Algo que me pareció interesante fue el hecho de aprender a realizar todas las operaciones ya que supongo que nos serán de gran utilidad para prácticas posteriores. Asimismo, lamentablemente no pude encontrar métodos distintos para realizar algunas operaciones, me resultó complicado encontrar información al respecto y su aplicación muchas veces no me dio los resultados esperados.

Sin embargo, lo que más me gustó fue poder visualizar como interactúan las imágenes entre ellas en cada una de las operaciones que, al estar investigando, pude observar que algunas de estas son utilizadas en prácticas más avanzadas e visión artificial.

Enlace GitHub:

https://github.com/IsaacGutierrezCETI/Practica-2-VA.-Operaciones-con-imagenes