# Introdução ao Controle Ótimo

Prof. Ana Isabel Castillo

May 17, 2025

Universidade do Controle Ótimo

### Sumário

- 1. O que é Controle Ótimo?
- 2. Exemplo Prático
- 3. Visualização
- 4. Aplicação Financeira
- 5. Exercício Resolvido
- 6. Conclusão

O que é Controle Ótimo?

# Definição de Controle Ótimo

#### Definição

Controle ótimo busca a estratégia u(t) que minimiza uma função custo J:

$$J = \int_0^T L(x(t), u(t), t) dt + \Phi(x(T)),$$

onde x(t) é o estado, u(t) é o controle, L é o custo instantâneo, e  $\Phi$  é o custo final.

#### Contexto

Usado em finanças (otimização de portfólios), robótica, energia, e mais.

**Exemplo Prático** 

## Exemplo: Otimização de Portfólio

Um investidor quer maximizar o retorno x(T) de um portfólio com risco controlado:

$$\dot{x} = ux$$
,  $J = -\frac{1}{2}x(T)^2 + \frac{1}{2}\int_0^T u^2 dt$ ,

onde u(t) é a taxa de investimento, x(t) é o valor do portfólio.

#### Solucão

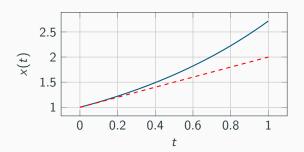
Usando o princípio do máximo, o controle ótimo é:

$$u^*(t) = x(T)e^{T-t}.$$

A trajetória ótima maximiza o retorno com risco mínimo.

# Visualização

## Visualização: Trajetória Ótima



### Interpretação

A curva azul mostra a trajetória ótima  $x(t) = e^t$ , comparada a uma estratégia linear (vermelha).

Aplicação Financeira

## Controle Ótimo em Gestão de Risco

Controle ótimo é usado para balancear retorno e risco em portfólios:

$$J = \mathbb{E}\left[-\frac{1}{2}x(T)^2 + \int_0^T \left(\frac{1}{2}u^2 + \sigma^2x^2\right) dt\right],$$

onde  $\sigma$  é a volatilidade.

#### Exemplo

Ajustar alocações dinâmicas para minimizar perdas em mercados voláteis.

Exercício Resolvido

### Exercício

Resolva o problema de controle ótimo:

$$\dot{x} = u$$
,  $J = \int_0^1 \left(\frac{1}{2}u^2 + x^2\right) dt$ ,  $x(0) = 1$ ,  $x(1)$  livre.

### Solução

Hamiltoniano:  $H = \frac{1}{2}u^2 + x^2 + \lambda u$ . Condições:

$$\frac{\partial H}{\partial u} = u + \lambda = 0 \Longrightarrow u = -\lambda, \ \dot{\lambda} = -\frac{\partial H}{\partial x} = -2x. \text{ Resolvendo:}$$

$$u^*(t) = \frac{2 \sinh(1-t)}{\cosh(1)}, \ x^*(t) = \frac{\cosh(1-t)}{\cosh(1)}.$$

# Conclusão

#### Resumo

- Controle ótimo minimiza custos em sistemas dinâmicos.
- Aplicações em finanças, como gestão de portfólios e risco.
- Métodos analíticos e numéricos são fundamentais.

#### **Próximos Passos**

Explorar formulação matemática e programação dinâmica no Capítulo 2.