
1. Indique se as afirmações são verdadeiras ou falsas e justifique.

- (a) No pior caso, a pesquisa binária e a pesquisa sequencial têm a mesma ordem de complexidade.

Solução:FALSO

Em um arranjo com n elementos, a ordem de complexidade no pior caso da busca binária é $O(\log(n))$, enquanto da busca sequencial é $O(n)$.

- (b) O melhor caso de uma pesquisa em tabela hash será $O(1)$, independente do tratamento de colisão adotado.

Solução:VERDADEIRO

Considerando o melhor caso nas implementações de tratamento de colisão vistas em sala:

- Utilizando encadeamento no melhor caso a lista que o elemento será inserido está vazia.
- Utilizando endereçamento aberto no melhor caso a posição retornada pela função de *hashing* está vazia.

Ambas operações podem ser realizadas em tempo constante.

- (c) O algoritmo de pesquisa em uma árvore AVL é o mesmo de uma árvore binária de pesquisa.

Solução:VERDADEIRO

A árvore AVL é essencialmente uma árvore binária de busca. Ela difere de uma árvore comum pois faz o autobalanceamento nas funções de inserção e remoção, que são as funções que interferem na estrutura da árvore. Como a função de pesquisa não mexe na estrutura da árvore, ela é idêntica a de uma árvore binária de busca.

- (d) A complexidade de inserção em uma árvore AVL tem o pior caso igual a $O(n)$.

Solução:FALSO

O processo de inserção consiste em localizar a posição onde o novo elemento deve ser inserido e realizar uma quantidade constante de rotações. Localizar o elemento pode ser feito em tempo $O(\log(n))$ e cada rotação gasta tempo constante.

- (e) Considere o seguinte algoritmo de ordenação que recebe como entrada um vetor v com n inteiros positivos.

- Crie uma árvore AVL T vazia. Insira em T os elementos de v na ordem em que eles aparecem.
- Re-escreva os elementos em v fazendo uma leitura in-fixa da árvore.

Este algoritmo possui complexidade de tempo $O(n\log(n))$ no pior caso.

VERDADEIRO!

A complexidade de inserção na AVL no pior caso é $O(\log(n))$. São feitas n inserções.

A varredura in-fixa tem custo $O(n)$

O custo total fica:

$O(n\log(n)) + O(n)$.

- (f) O tempo de execução do quicksort externo independe da disposição das chaves no arquivo.

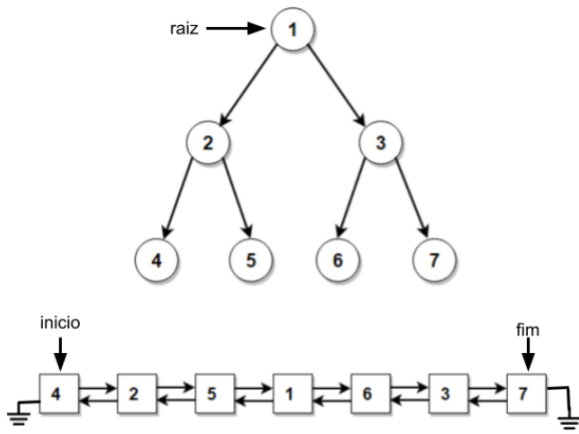
FALSO!

Dado a forma como o pivô é “escolhido”, a disposição dos elementos pode fazer com que a divisão dos arquivos levem ao pior caso quadrático.

2. O algoritmo recebe a raiz de uma árvore e retorna a soma das chaves em seus nós. Entretanto algumas linhas de código foram apagadas, sabendo o que esse método deve fazer e usando seus conhecimentos em estruturas de dados, reescreva esse algoritmo.

```
int somaArvore(No* t) {
    int x,y;
    if (t == NULL) return 0;
    x = SomaArvore(t->esq);
    y = SomaArvore(t->dir);
    return t->chave + x + y;
}
```

3. Uma lista duplamente encadeada é uma estrutura de dados lista que permite caminhar em ambas as direções, ou seja, você pode percorrê-la do início para o fim (como acontece na lista encadeada simples) ou do fim para o início. Você recebe uma árvore binária e precisa convertê-la em uma lista duplamente encadeada, mas deve utilizar apenas a estrutura de dados da própria árvore, ou seja, não existe estrutura de dados auxiliar além dos apontadores de início e fim da lista duplamente encadeada. Por exemplo, a árvore binária apresentada é convertida na lista duplamente encadeada, a qual vai estar ordenada de acordo com o caminhamento in-ordem da árvore. Complete o código apresentado de forma a executar a conversão:



```
typedef struct node {
    int data;
    struct node* esq;
    struct node* dir;
} node_t;
```

```
node_t* converte(node_t* raiz) {
    if (raiz == NULL) return raiz;
    node_t* inicio = NULL;
    node_t* fim = NULL;
    arvbin2lista(raiz, &inicio, &fim);
    return inicio;
}
```

```
void arvbin2lista(node_t* raiz, node_t** inicio, node_t** fim) {
    if (raiz == NULL) return;
    arvbin2lista(raiz->esq, inicio, fim);
    if (*inicio == NULL) *inicio = raiz;
    raiz->esq = *fim;
    if (*fim != NULL) (*fim)->dir = raiz;
    *fim = raiz;
    arvbin2lista(raiz->dir, inicio, fim);
}
```

4. Dada uma matriz contendo 0s e 1s, uma ilha é definida como um grupo de 1s (que sejam vizinhos horizontal ou verticalmente) que é cercado por apenas 0s em todos os quatro lados (excluindo as diagonais). Assuma que nenhum 1 está nas bordas da matriz fornecida. Por exemplo, a matriz abaixo tem duas ilhas:

```
00000000
01111000
01010000
01111010
00000000
```

Considere o tipo abstrato de dados para conjuntos disjuntos (union-find) abaixo:

```
typedef struct subset {
    int parent;
    int rank;
}subset;

void Union(subset sets[], int xroot, int yroot){
    if (sets[xroot].rank < sets[yroot].rank)
        sets[xroot].parent = yroot;
    else if (sets[xroot].rank > sets[yroot].rank)
        sets[yroot].parent = xroot;
    else {
        sets[yroot].parent = xroot;
        sets[xroot].rank++;
    }
}

int find(subset sets[], int i){
    if (sets[i].parent == i){
        return i;
    } else {
        return find(sets, sets[i].parent);
    }
}
```

Complemente o código a seguir que calcula o número de ilhas a partir de uma matriz usando o TAD acima:

```
int countislands(int map[DIMY][DIMX]){
    subset setv[MAXCEL];
    for (int i=0; i<MAXCEL; i++){ setv[i].parent = i; setv[i].rank = 0; }
    for (int i=0; i<DIMY; i++){
        for (int j=0; j<DIMX; j++){
            if (map[i][j]){
                int pos = i*DIMX+j;
                if (j+1<DIMX){
                    if (map[i][j+1]){
                        int dir = i*DIMX+j+1;
                        Union(setv, find(setv, pos), find(setv, dir));
                    }
                }
                if (i+1<DIMY){
                    if (map[i+1][j]){
                        int baixo = (i+1)*DIMX+j;
                        Union(setv, find(setv, pos), find(setv, baixo));
                    }
                }
            }
        }
    }
    int numislands=0;
    for (int i=0; i<DIMY; i++){
        for (int j=0; j<DIMX; j++){
            if (map[i][j]){
                int pos = i*DIMX+j;
                if (find(setv, pos) == pos) numislands++;
            }
        }
    }
    return numislands;
}
```

5. Escreva um algoritmo que calcule o piso de \sqrt{n} para qualquer número natural $n \geq 2$. O seu algoritmo só pode usar as operações de soma, subtração, multiplicação e divisão e deve consumir tempo $O(\log(n))$.

```

int BINSORT(int n, int i){
    j = i/2;
    if(j*j <= n){
        if((j+1)*(j+1) >= n){
            return j;
        }
        else{
            return BINSQRT(n, i/2);
        }
    }
    else{
        if((j-1)*(j-1) <= n){
            return j;
        }
        else{
            return BINSQRT(n, (3*i)/4);
        }
    }
}

```

6. Seja a busca ternária uma extensão do algoritmo de busca binária onde o vetor é dividido em 3 partes ao invés de 2. Tendo isso em mente:

a) Complete o código a seguir que implementa a busca ternária:

```

int ternaria(int x, int * T, int Esq, int Dir){
    int j = (Esq+Dir)/3; if (j<Esq) j=Esq;
    int k = 2*(Esq+Dir)/3; if (k>Dir) k=Dir;
    if (Esq==Dir) return Esq;
    if (Dir-Esq>=2){
        if (T[j] >= x){
            if (T[j] == x) return j;
            else return ternaria(x,T,Esq,j);
        } else {
            if (T[k] >= x){
                if (T[k] == x) return k;
                else return ternaria(x,T,j+1,k);
            } else return ternaria(x,T,k+1,Dir);
        }
    } else {
        if (T[Esq] == x) return Esq;
        if (T[Dir] == x) return Dir;
        return -1;
    }
}

```

b) Qual é a complexidade do algoritmo da letra a? Ele é assintoticamente melhor que a busca binária comum?

Solução:

A complexidade assintótica é $O(\log(n))$. A mudança é apenas na base do logaritmo, sendo assim diferem apenas por um fator constante, logo são assintoticamente equivalentes.

7. Escreva um procedimento que recebe dois vetores de tamanho n com inteiros positivos como entrada e imprime na tela a interseção dos dois em ordem não-decrescente. Seu algoritmo **deve** ter complexidade $O(n \log(n))$. Você não precisa implementar TADs ou métodos que foram vistos em sala, mas deve explicitar seu uso.

```
void Intersec(int* V, int* W, int n){
    MergeSort(V, n);
    MergeSort(W, n);
    for(int i = 0; i < n; i++){
        if(BinSearch(W, n, V[i]) != -1){
            cout << V[i] << " ";
        }
    }
    cout << "\n";
}
```

Se a condição de imprimir em ordem não-decrescente fosse removida, ou seja, você pode imprimir a interseção em qualquer ordem, explique como você poderia desenvolver uma estratégia para resolver este problema em tempo $O(n)$.

Solução:

Seja v e w os vetores em questão. Insira os elementos de w em uma Tabela Hash T e depois para cada elemento v_i de v , imprima v_i caso ele esteja presente em T .

8. O algoritmo Heapsort tem como premissa a construção e utilização de um Heap, que é uma árvore binária em um vetor. Para referência, considere a seguinte implementação do HeapSort usando um heap binário.

```

void heapify(int *A, int l, int r){
    int i, j;
    int x;
    i = l;
    j = i * 2;
    x = A[i];
    while (j <= r){
        if (j < r){
            if (A[j] < A[j+1]) j++;
        }
        if (x >= A[j]) break;
        A[i] = A[j];
        i = j;
        j = i * 2;
    }
    A[i] = x;
}

void buildheap(int *A, int n) {
    int l = n / 2;
    while (l > 0) {
        l--;
        heapify(A, l, n);
    }
}

void heapSort(int *A, int n) {
    int l, r;
    int x;
    buildheap(A, n);
    l = 1; r = n;
    while (r > 1){
        x=A[l];A[l]=A[r];A[r]=x;
        r--;
        heapify(A,l,r);
    }
}

```

Essa estratégia pode ser generalizada em um heap n-ário, onde n é o número de filhos de cada nó interno do heap. Um exemplo dessa estratégia é um heap ternário, ou seja, um heap onde cada nó interno tem até 3 filhos. Complete o código a seguir para implementar um heap ternário. Interessante notar que o código da função heapSort não precisa ser alterado.

```

void heapify(int *A, int l, int r){
    int x, i, k, m, n, maior;
    i = l;
    k = 3*i+1; // filho 1 de i
    m = 3*i+2; // filho 2 de i
    n = 3*i+3; // filho 3 de i
    maior = k;
    x = A[i];
    while (k <= r){
        if (k<=r && A[k] > A[maior]) maior = k;
        if (m<=r && A[m] > A[maior]) maior = m;
        if (n<=r && A[n] > A[maior]) maior = n;
        if (x >= A[maior]) break;
        A[i] = A[maior];
        i = maior;
        k = 3*i+1;
        m = 3*i+2;
        n = 3*i+3;
        maior = k;
    }
    A[i] = x;
}

void buildheap(int *A, int n) {
    int l;
    l = round((float)n/3);
    while (l > 0) {
        l--;
        heapify(A, l, n);
    }
}

```

9. Considere um hash de endereçamento aberto cuja função seja dada por $h(i) = i \bmod 13$. As colisões são tratadas de forma sequencial com passo igual a 1 (ou seja, considera a partir da próxima entrada da tabela a partir da posição indicada pelo hash). Diferencie as entradas não utilizadas daquelas onde houve remoção. Seja X seu número de matrícula % 100. A correção em sala será feita utilizando $X=71$.

1. Insira as chaves X, 88, 42, 19, 3 e 87. Qual a configuração da tabela hash?

0	-1
1	-1
2	-1
3	42
4	3
5	-1
6	71
7	19
8	-1
9	87
10	88
11	-1
12	-1

2. Insira as chaves 68, 22, 24, 65 e 38. Qual a configuração da tabela hash?

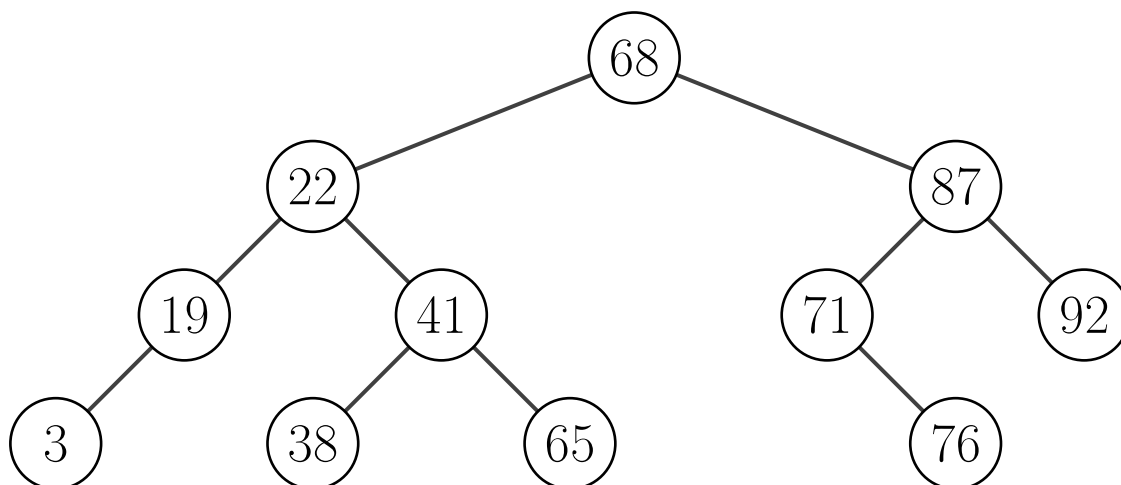
0	65
1	38
2	-1
3	42
4	3
5	68
6	71
7	19
8	-1
9	87
10	88
11	22
12	24

3. Remova as chaves 87, 22 e 24. Qual a configuração da tabela hash?

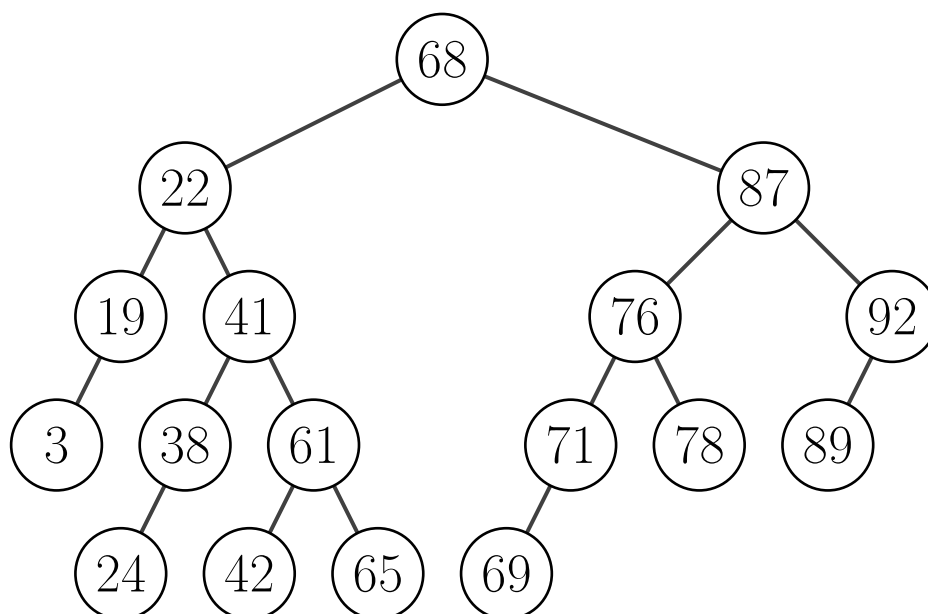
0	65
1	38
2	-1
3	42
4	3
5	68
6	71
7	19
8	-1
9	-2
10	88
11	-2
12	-2

10. Considere uma árvore AVL, onde remoções de chaves internas levam em consideração apenas o antecessor. Seja X seu número de matrícula % 100. A correção em sala será feita utilizando $X=71$.

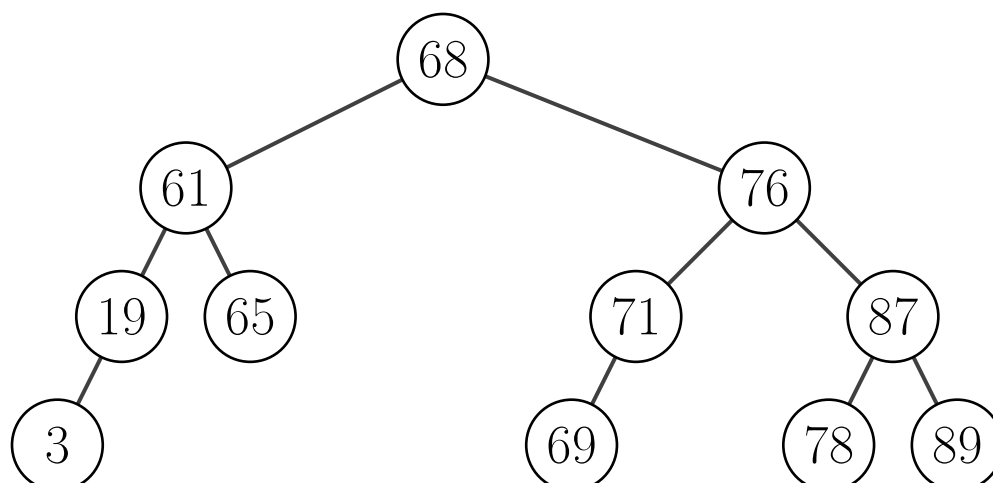
1. Insira as chaves X, 65, 68, 41, 19, 87, 92, 22, 76, 3 e 38 na árvore. Qual a árvore resultante?



2. Insira as chaves 24, 42, 78, 61, 89 e 69 na árvore. Qual a árvore resultante?

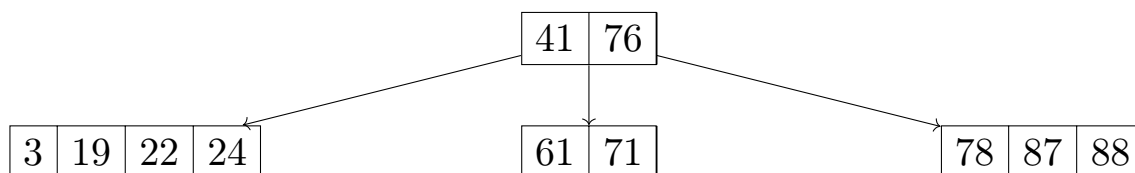


3. Remova as chaves 41, 92, 22, 38, 42 e 24 da árvore. Qual a árvore resultante?

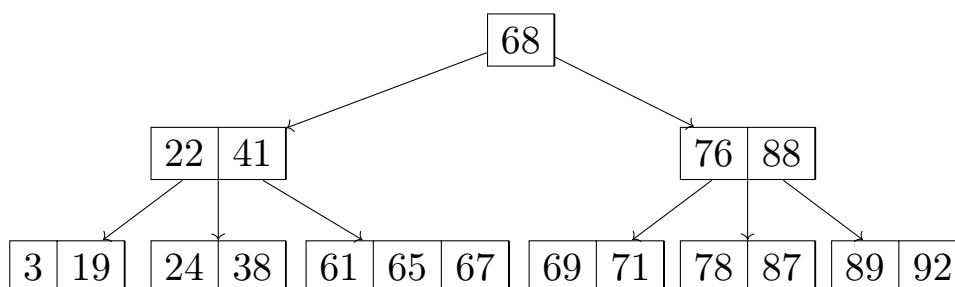


11. Considere uma árvore B com até 4 chaves por nó, onde remoções de chaves internas levam em consideração apenas o antecessor. Empréstimos de registros na remoção apenas dos “irmãos”, ou seja, nós que tenham o mesmo “pai”. Seja X seu número de matrícula % 100. A correção em sala será feita utilizando $X=71$.

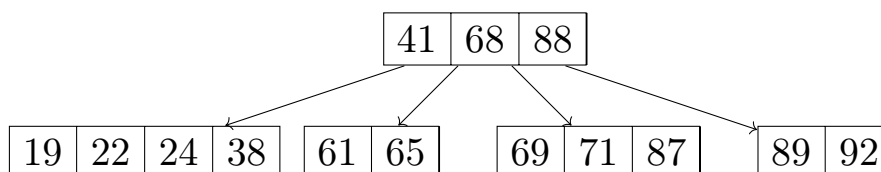
1. Insira as chaves X, 24, 19, 41, 76, 3, 61, 78, 88, 87 e 22 na árvore e mostre o resultado.



2. Insira as chaves 89, 92, 69, 65, 38, 68 e 67 na árvore e mostre o resultado.



3. Remova as chaves 76, 3, 78 e 67 da árvore e mostre o resultado.



12. Você foi encarregado de realizar uma ordenação de um arquivo cujo conteúdo não cabe em memória primária usando ordenação polifásica com 4 "fitas" no total. Seja X seu número de matrícula % 100 (Neste exercício, tome $X=24$). Após uma primeira passada usando seleção por substituição, você obteve $X+33$ blocos para serem intercalados. Indique quantos blocos cada uma das fitas deve receber para que o arquivo ordenado seja posicionado na fita 1. Justifique a sua resposta.

Fita 1	Fita 2	Fita 3	Fita 4	Total
13	0	24	20	57
0	13	11	7	31
7	6	4	0	17
3	2	0	4	9
1	0	2	2	5
0	1	1	1	3
1	0	0	0	1