



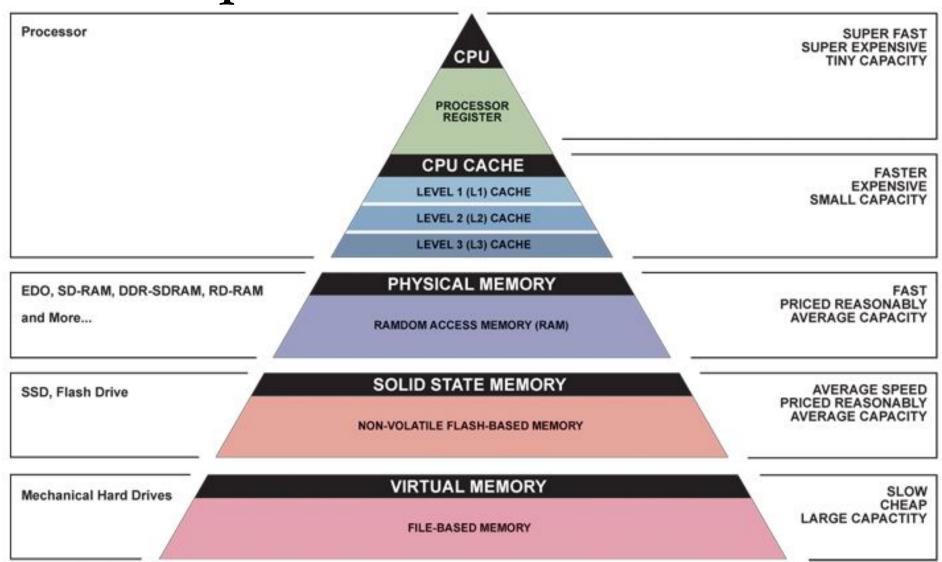
# Estruturas de Dados

#### Ordenação em Memória Secundária

Professores: Anisio Lacerda

Wagner Meira Jr.

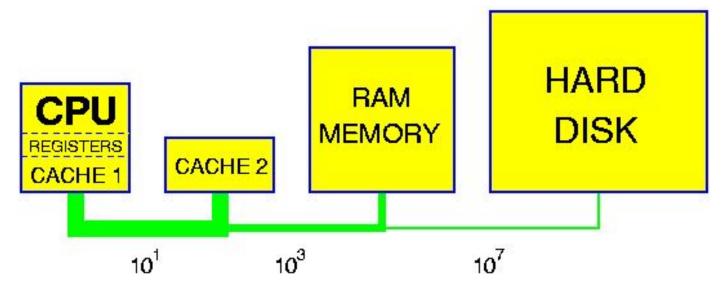
#### Hierarquia de Memória



▲ Simplified Computer Memory Hierarchy Illustration: Ryan J. Leng

#### Hierarquia de Memória

#### MEMORY HIERARCHY



Número aproximado de ciclos de CPU para acessar diferentes elementos da hierarquia de memória

#### Memória Interna x Memória Externa

- Os algoritmos vistos até aqui consideram que os dados podem ser armazenados na memória interna (física) do computador
  - Custo dos algoritmos é relacionado com o número de comparações e movimentações

- O que fazer quando a quantidade de dados é maior que o tamanho da memória interna?
  - Como ordenar 1TB usando uma RAM de 8GB?

#### Memória Interna x Memória Externa

- Nesse caso, devemos minimizar o número de acessos à memória externa, que têm um custo muito maior que comparações e movimentações de registros.
- É necessário trabalhar com "blocos" de dados, trazendo-os para a memória principal quando necessário e normalmente o acesso aos dados é sequencial
- Um conceito importante para isso é a Localidade de Referência

#### Analogia - Biblioteca

- Antes de utilizar um livro, você o procura na estante (memória externa),
   e o carrega até uma mesa (memória interna)
- Custo para achar o livro na estante é maior do que pegá-lo da mesa

"Memória externa"



"Memória interna"

 Vários livros para consultar: carregar um "bloco" de livros de uma vez para a mesa pode ser vantajoso

#### Localidade de Referência

- Padrões de acesso a dados observados desde os primeiros sistemas de computação:
  - Temporal: se um dado é acessado uma vez, há uma probabilidade grande dele ser acessado novamente num futuro próximo.
  - Espacial: se um dado é acessado uma vez, há uma probabilidade grande do seu vizinho ser acessado em breve
- A localidade de referência permite que os algoritmos possam trabalhar de forma eficiente utilizando blocos de dados

#### O Desafio do Armazenamento Secundário

#### Estruturas de dados para armazenamento secundário:

Estruturas de Dados para memória primária, projetadas para acesso aleatório à memória, não são eficientes para os padrões de endereçamento físico e acesso sequencial de dispositivos de armazenamento secundário.

#### Endereçamento físico:

Os dados são armazenados em blocos de tamanho fixo no dispositivo de armazenamento. Estruturas de dados tradicionais podem exigir a colocação de dados dispersos em vários blocos, impactando a velocidade de acesso.

#### Acesso sequencial:

A recuperação de dados é mais rápida quando os blocos são contíguos. O armazenamento secundário é otimizado para acesso sequencial de dados, enquanto a RAM permite acesso aleatório.

#### Algoritmos para Memória Externa

 Vários dos algoritmos são variações dos algoritmos para memória interna

#### Ordenação

- Intercalação Balanceada / Polifásica
- Seleção por Substituição
- Quicksort Externo

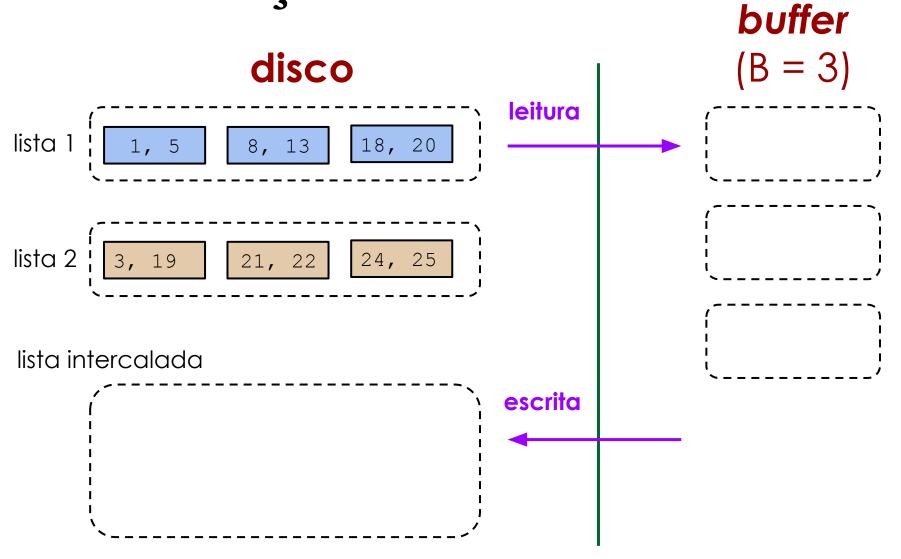
#### Pesquisa

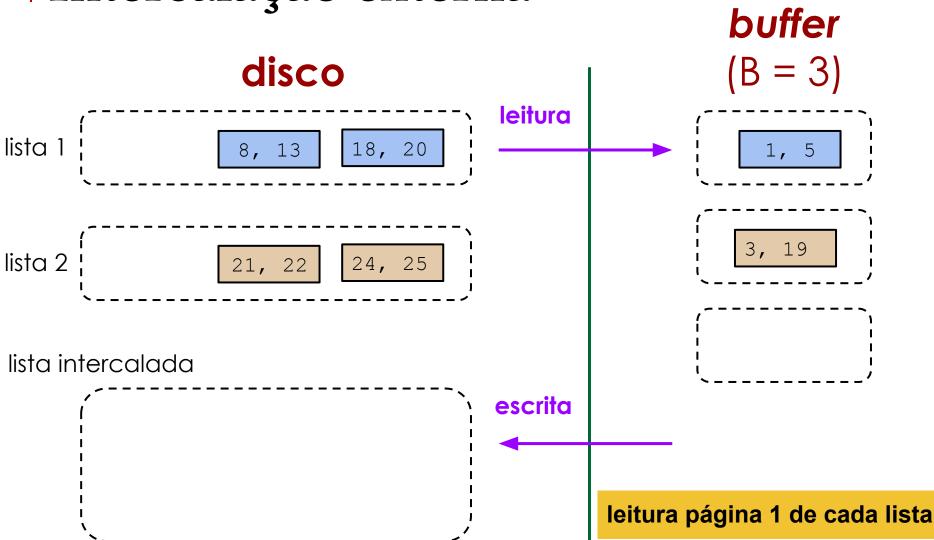
- Acesso Sequencial Indexado
- Árvores B
- Árvores B\*

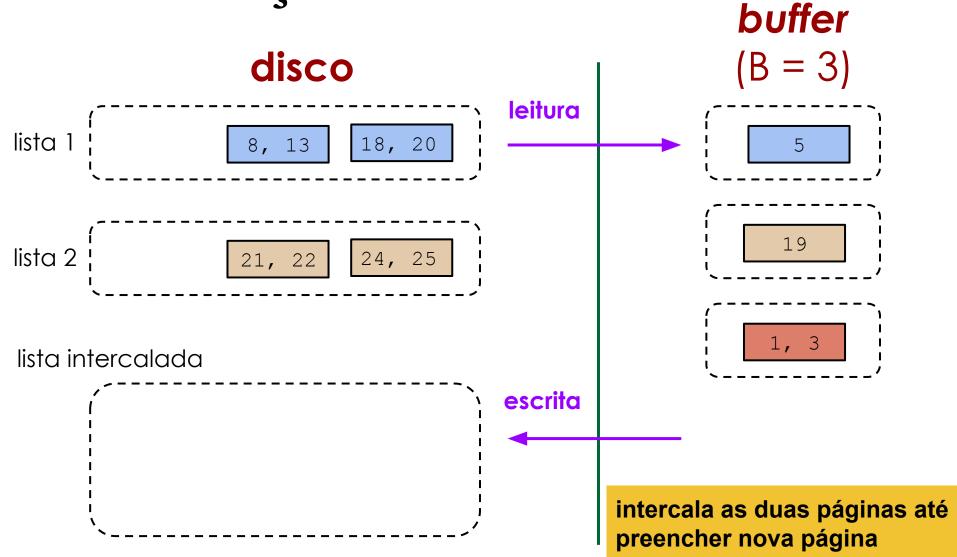
ENTRADA: 2 listas ordenadas (M e N)

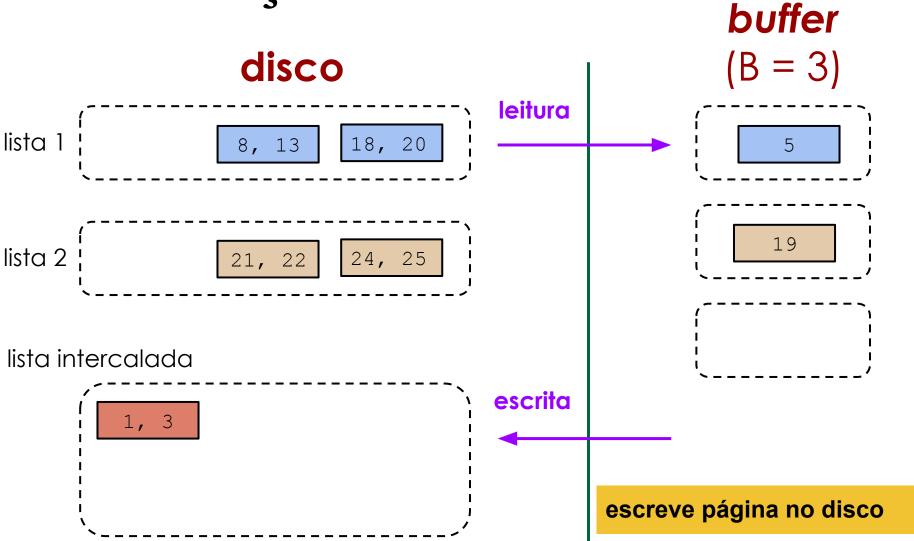
SAÍDA: 1 lista ordenada (*merged*) (M+N)

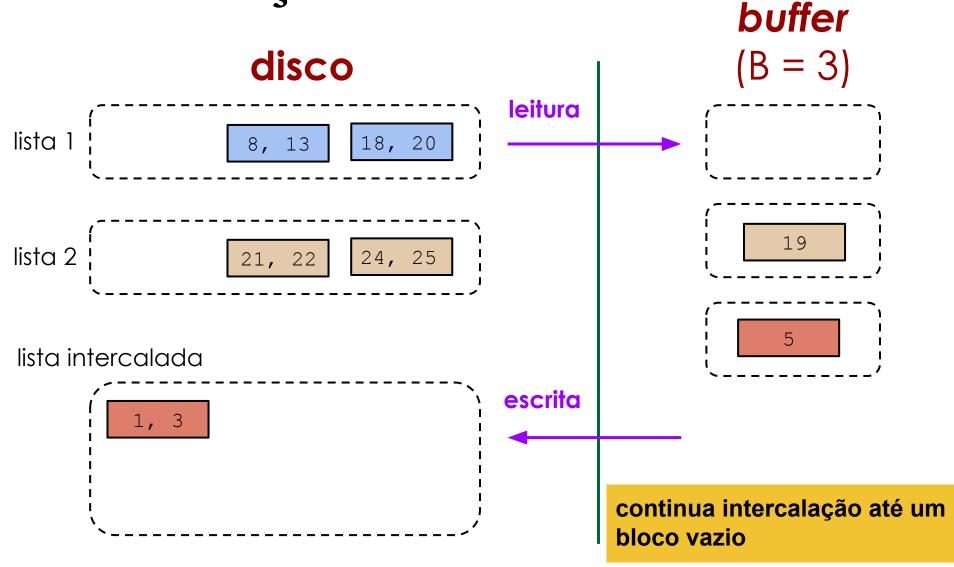
Podemos intercalar eficientemente (i.e., I/O) as duas listas usando um *buffer* de tamanho pelo menos 3?

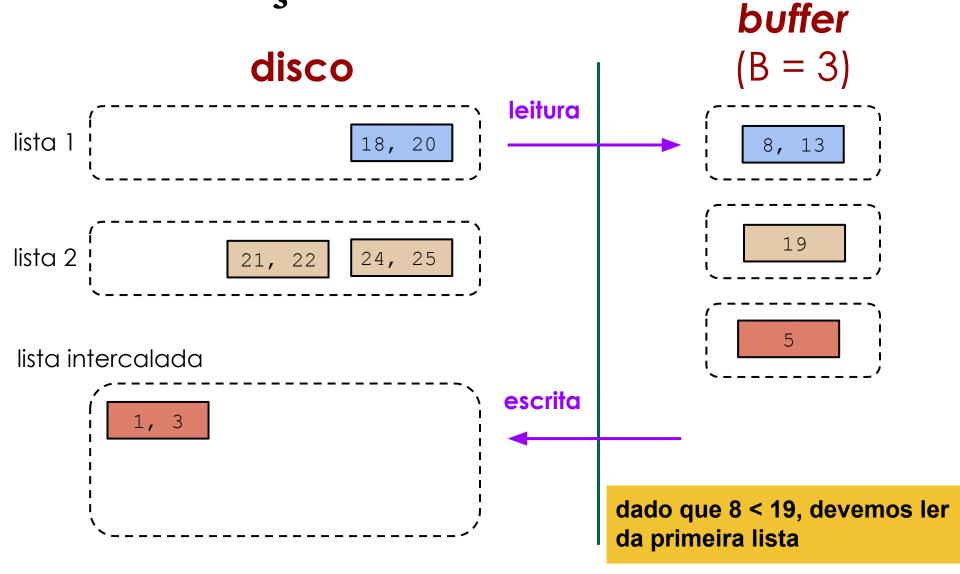


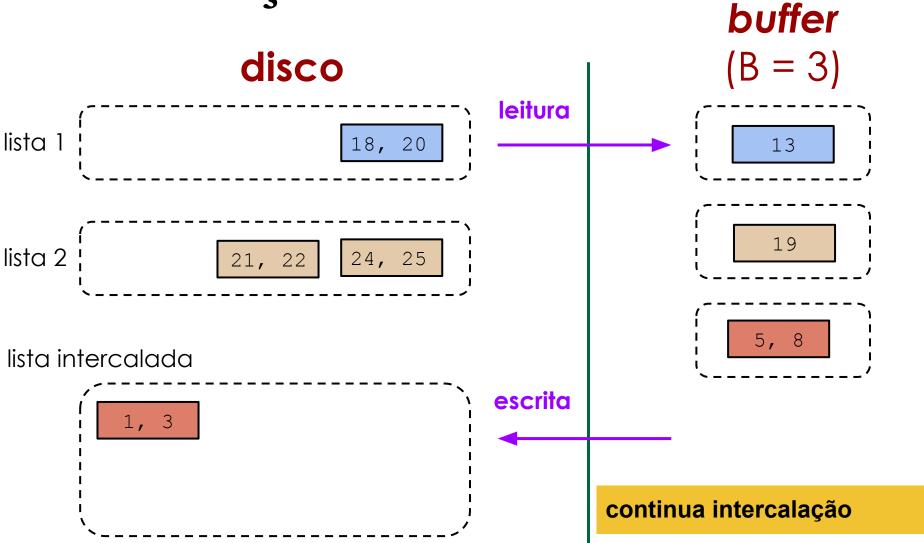


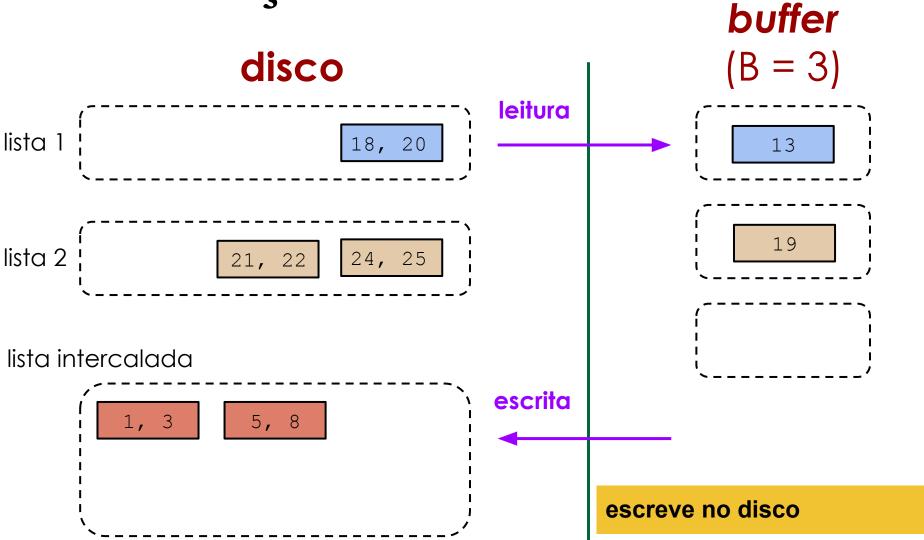


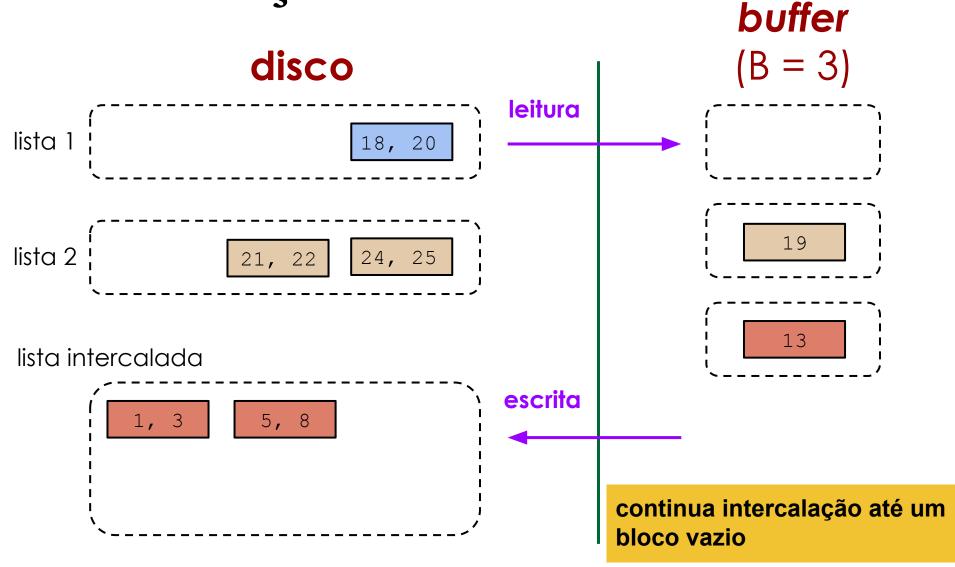


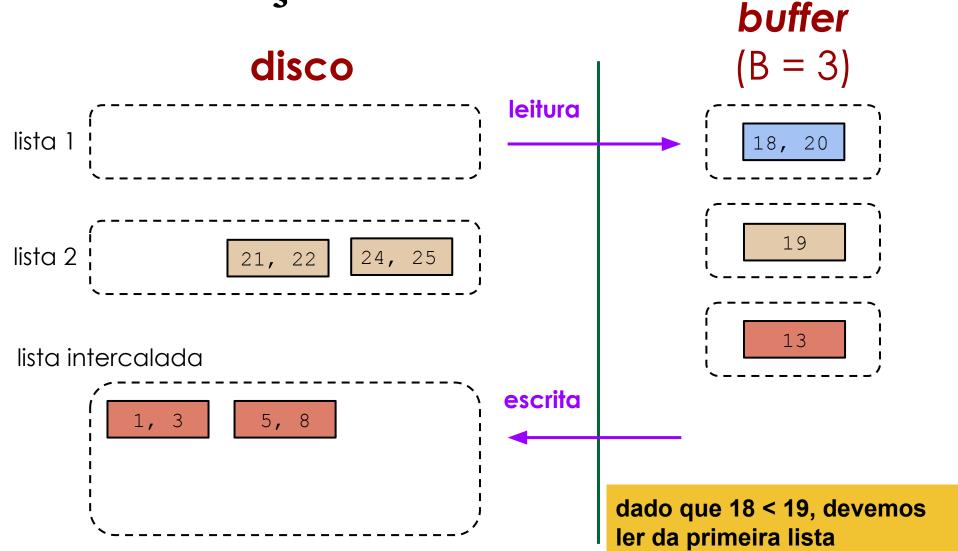


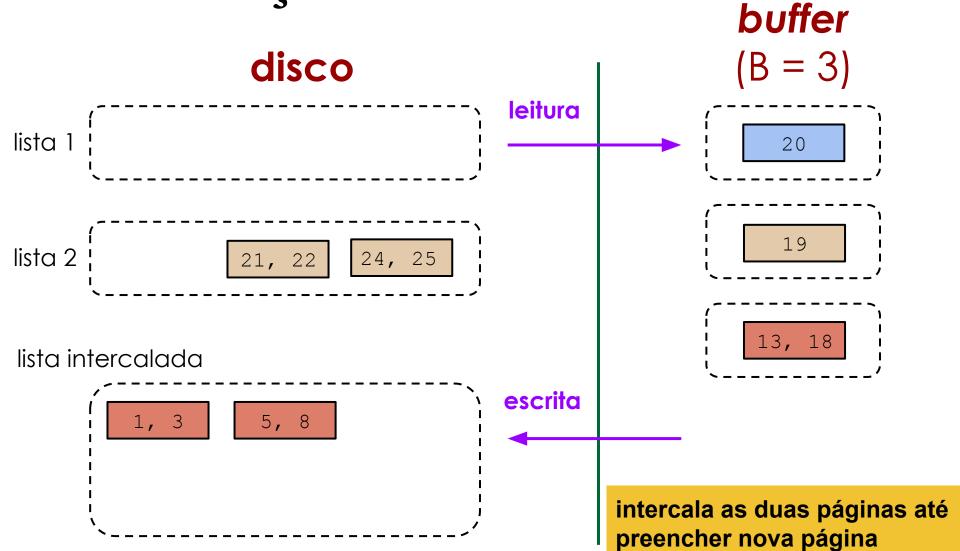


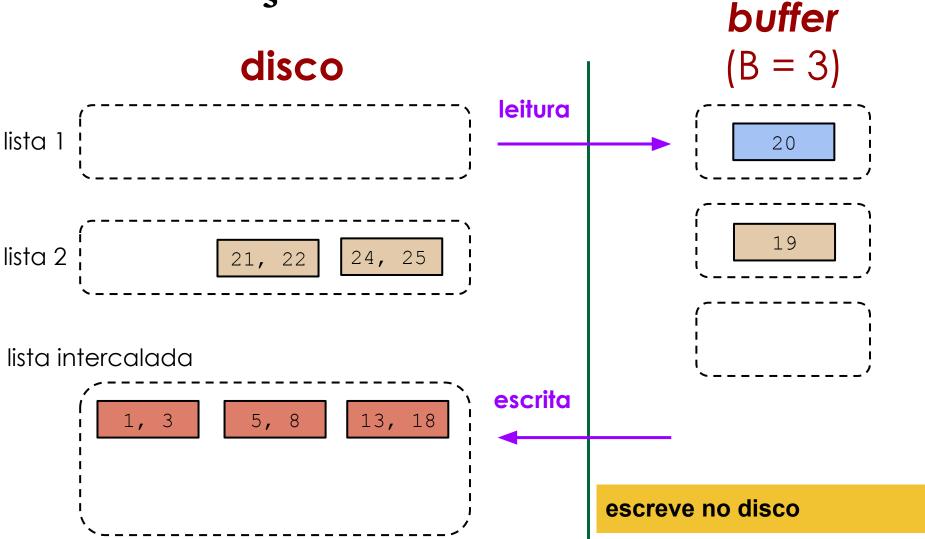


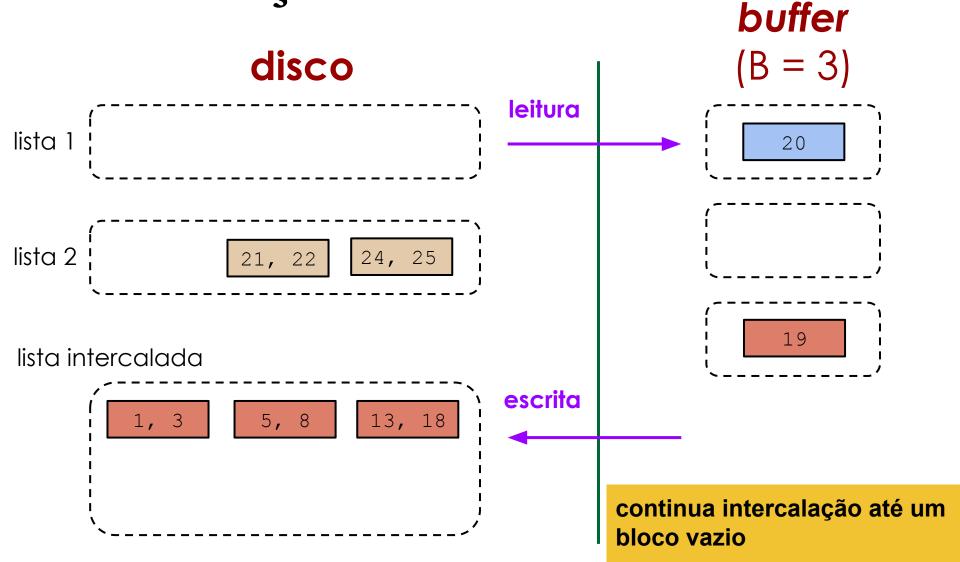


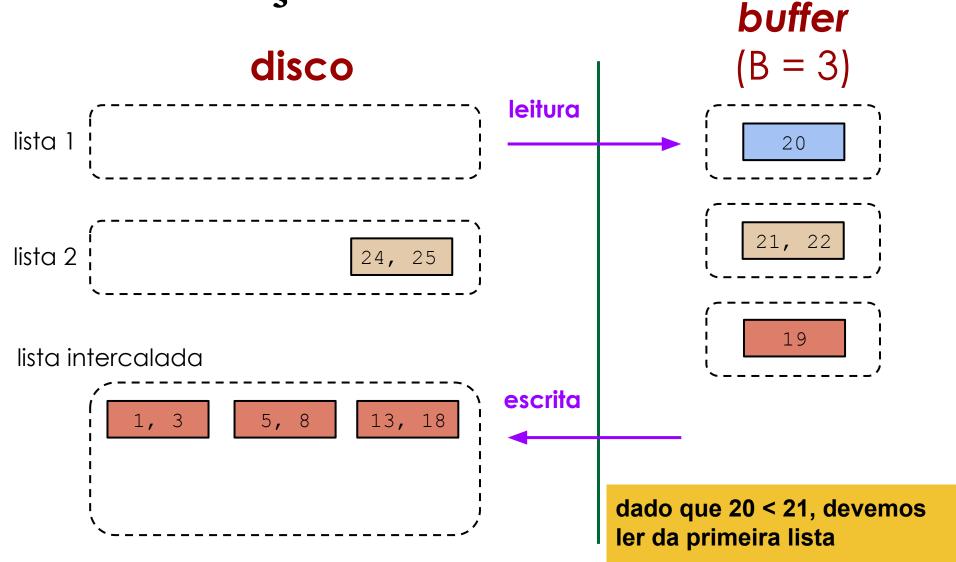


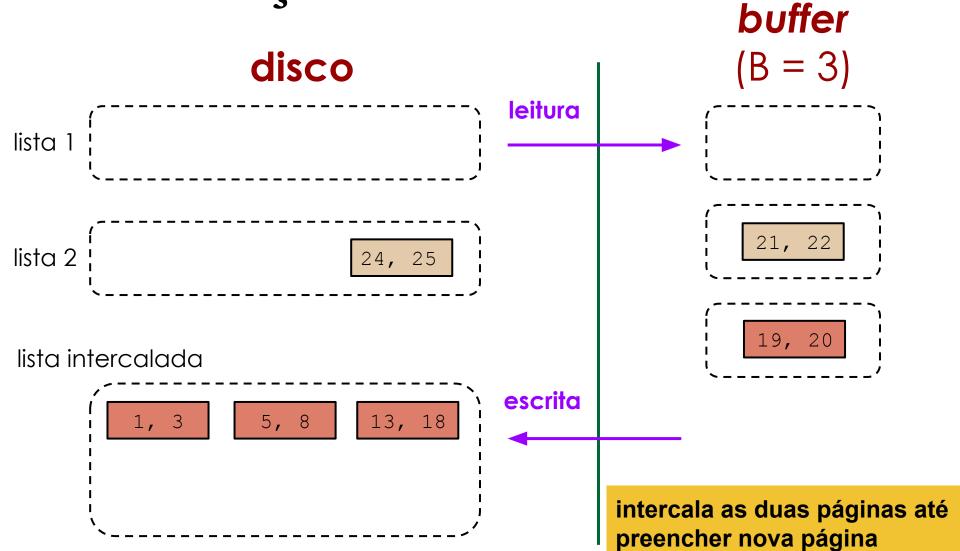


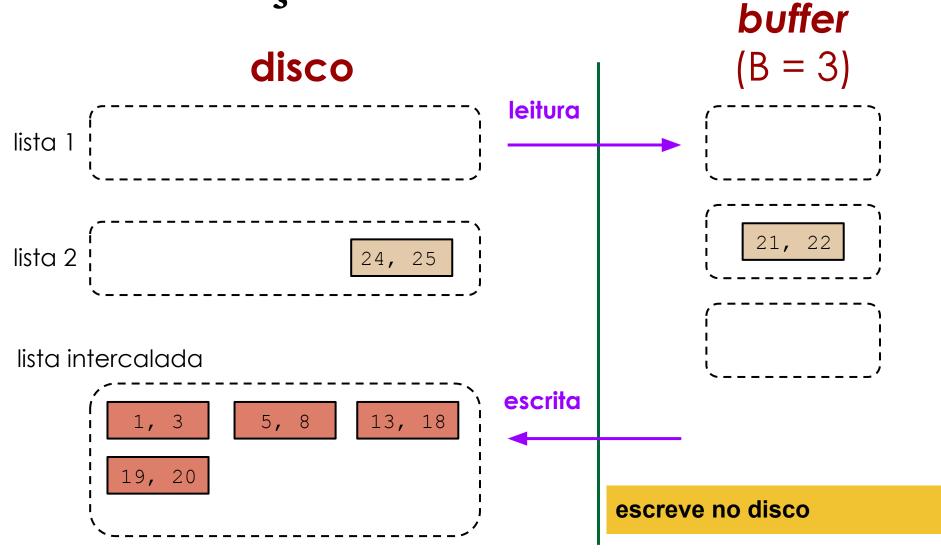


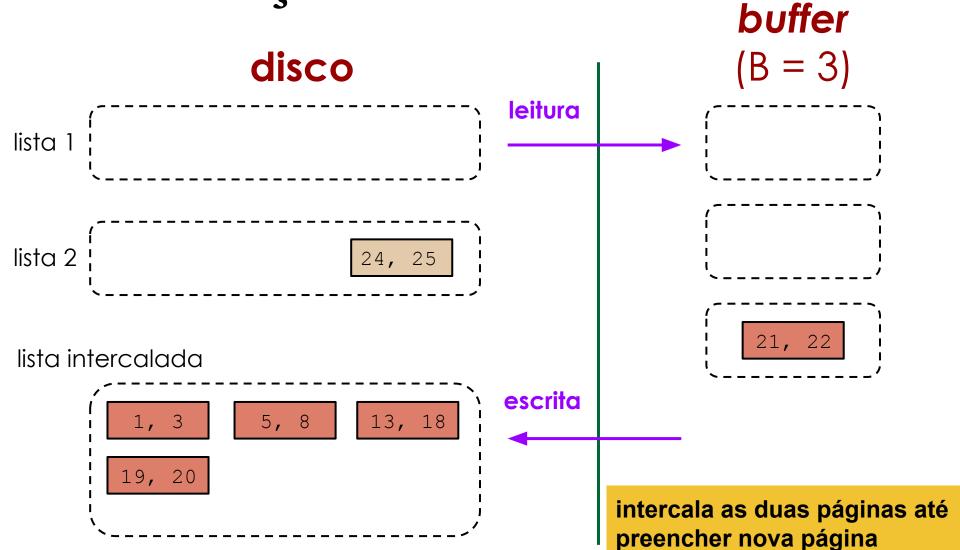


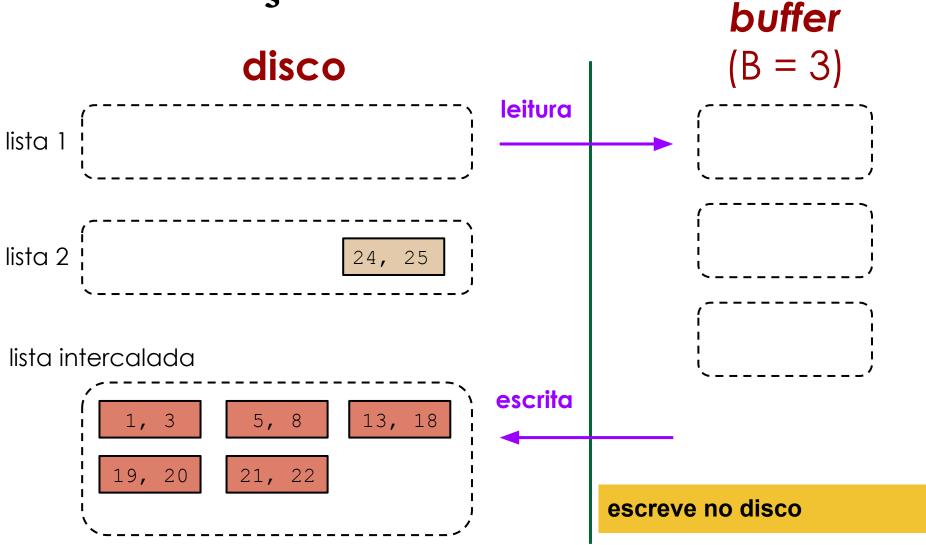


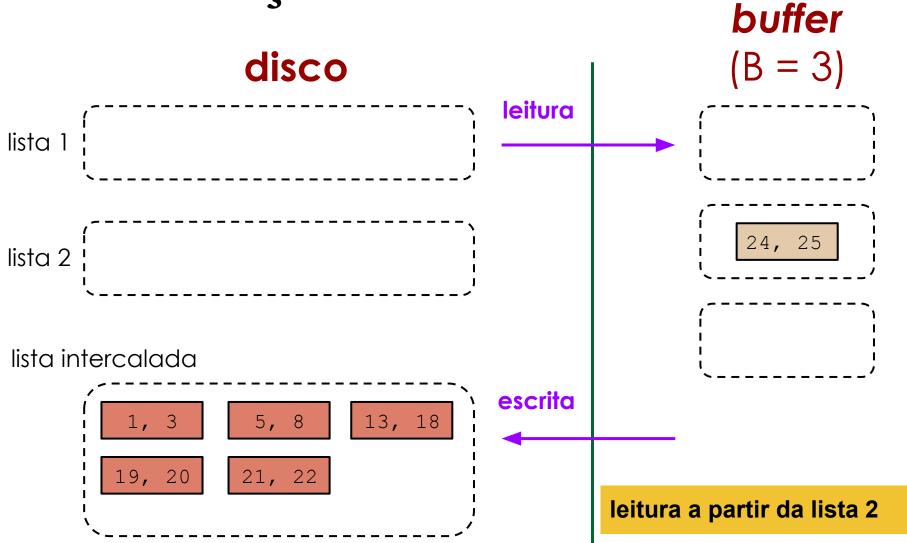


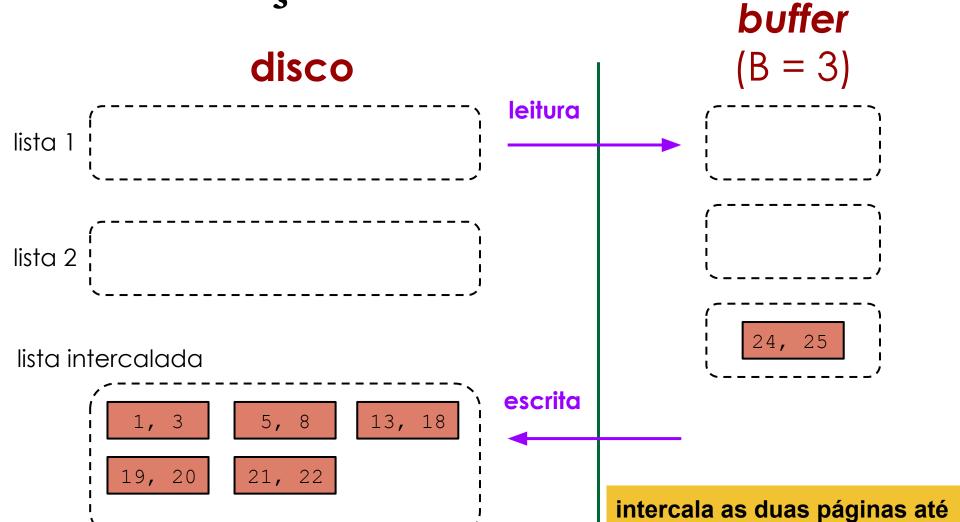




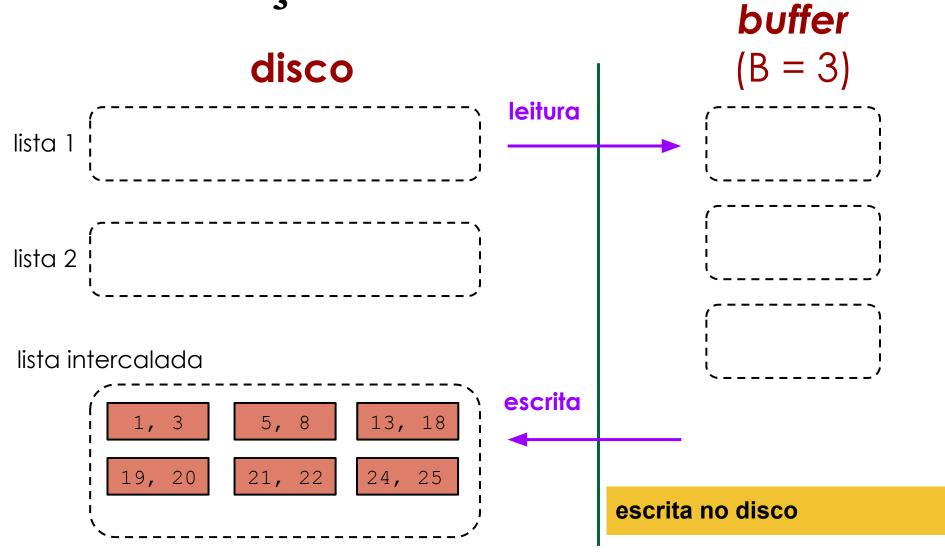








preencher nova página



ENTRADA: 2 listas ordenadas (M e N)

SAÍDA: 1 lista ordenada (*merged*) (M+N)

Podemos intercalar eficientemente (i.e., I/O) as duas listas usando um *buffer* de tamanho pelo menos 3?

**SIM**, custo de I/O: 2 (M + N) cada página é lida/escrita uma vez

ENTRADA: 2 listas ordenadas (M e N)

SAÍDA: 1 lista ordenada (*merged*) (M+N)

Podemos intercalar eficientemente (i.e., I/O) as duas listas usando um *buffer* de tamanho pelo menos 3?

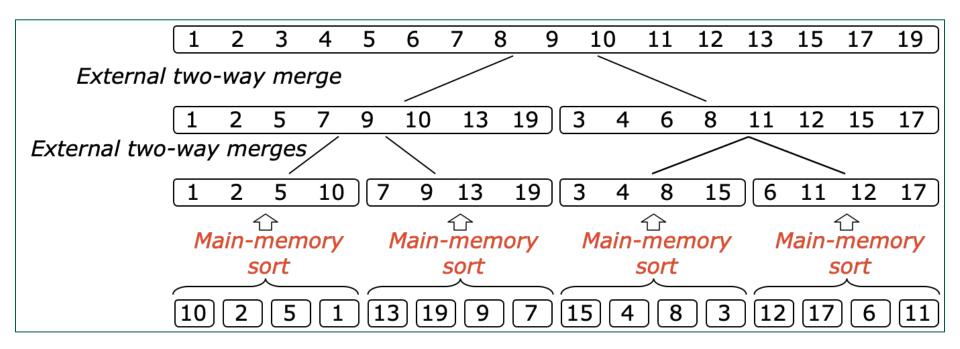
**SIM**, custo de I/O: 2 (M + N) cada página é lida/escrita uma vez

Se tivermos *B*+1 páginas no buffer, podemos intercalar *B* listas com o mesmo custo de I/O

#### Mergesort externo

#### Mergesort externo

#### Aumente o tamanho das *runs* de entrada



# Mergesort externo

#### Entrada:

arquivo a ser ordenado X arquivo vazio Y

#### Fase 1: repete até o fim do arquivo X

leia M registros de X ordene em memória escreva no fim do arquivo Y

#### Fase 2: repete enquanto existir mais de uma run

Apaga X

MergeAllRuns(Y, X)

X -> Y, Y -> X

# Mergesort externo

MergeAllRuns(X, Y): repete até o fim de Y chama TwoWayMerge para intercalar duas runs sequenciais de Y em uma run, que é escrita no fim de X

TwoWayMerge usa 3 buckets

#### Ideia

Dividir o vetor de entrada em *chunks* que caibam em memória (*runs*)

Intercalar grupos de *runs* usando o algoritmo intercalação externa

Continuar a intercalação das *runs* resultantes em passos (*pass*) até termos o arquivo de entrada ordenado

#### WARM UP: 2-way sort

#### buffer

disco

B = 3 frames

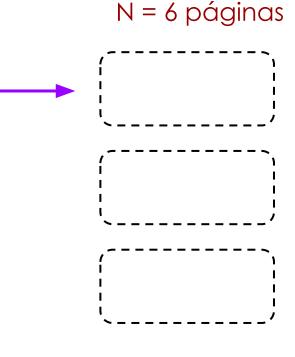
arquivo de entrada **não-ordenado** 

40, 3, 8, 34, 23, 12,

2, 13, 5, 17, 25, 15,

leitura

escrita



#### WARM UP: 2-way sort buffer disco B = 3 frames N = 6 páginas leitura 34 23, 12 40, 25, 15 5, 17 escrita

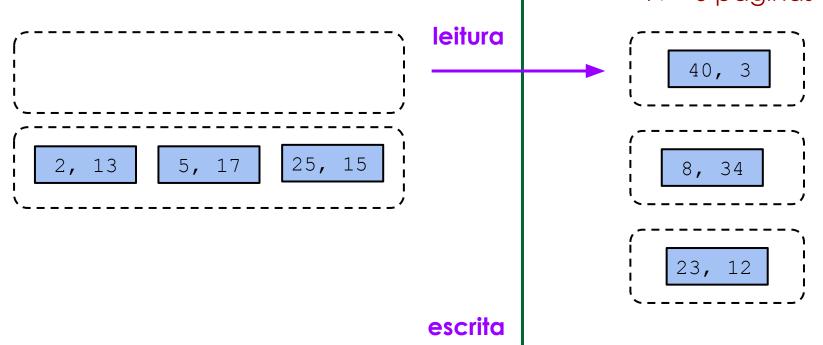
separe em *chunks* que caibam em memória

# WARM UP: 2-way sort

#### buffer



B = 3 frames N = 6 páginas



leia cada chunk em memória

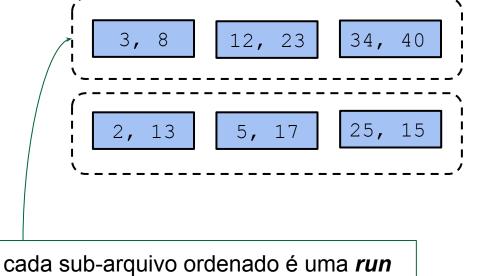
#### WARM UP: 2-way sort buffer disco B = 3 frames N = 6 páginas leitura 3, 25, 15 5, 12, 23 34, 40 escrita

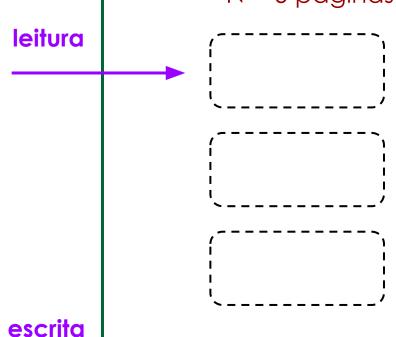
ordenação em memória

# WARM UP: 2-way sort disco







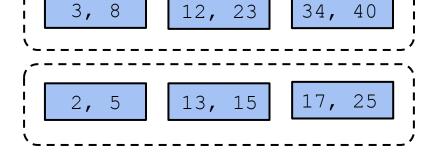


escrita em disco

# WARM UP: 2-way sort disco

#### buffer





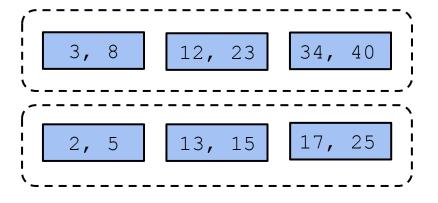
agora temos 2 *runs*!



mesmo para o outro chunk

# WARM UP: 2-way sort

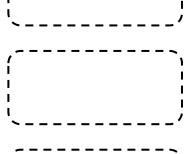
disco



PASSO FINAL usamos o algoritmo de intercalação externa para intercalar as 2 runs

#### buffer

B = 3 frames N = 6 páginas



escrita

leitura

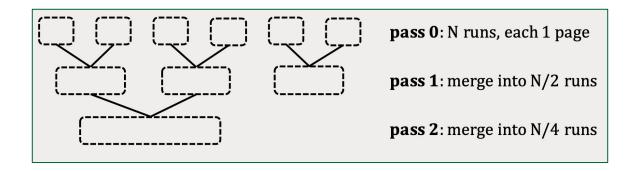
#### Custo de I/O

- **B** = 3 páginas de buffer, **N** = 6 páginas
  - Passo 0: criar a primeiras runs
    - 1 leitura + 1 escrita para toda página
    - custo total: 6 \* (1 + 1) = 12 I/O
  - Passo 1: mergesort externo
    - $_{\bullet}$  custo total: 2 \* (3 + 3) = 12 I/O

Logo, 24 I/O

### Custo de I/O

Vamos assumir **N** runs, cada uma referindo-se a uma única página



Precisamos de  $\lceil log_2N \rceil + 1$  passos para ordenar todo arquivo

Cada passo precisa de 2 N I/O

total I/O cost =  $2N(\lceil log_2N \rceil + 1)$ 

#### Podemos melhorar?

O algoritmo 2-way usa somente 3 páginas de buffer

E se tivermos mais memória disponível?

Ideia: utilizar o máximo de memória em cada passada, reduzindo o número de passadas, reduzimos a quantidade de operações de I/O

#### Intercalação de k sequências (k-way)

- k ≥ 2 sequências ordenadas em memória externa: S<sub>1</sub>,S<sub>2</sub>,...,S<sub>k</sub>
- $|S_i| = n_i$  para  $1 \le i \le k$
- $n = n_1 + n_2 + ... + n_k$
- S (inicialmente vazia) será armazenada em memória externa
- Cache grande o suficiente para
  - um bloco de cada S<sub>i</sub>
  - um bloco de S

#### Intercalação de k sequências (k-way)

- Seja B<sub>i</sub> o bloco de cache associado a S<sub>i</sub>
- Seja B o bloco de cache associado a S
- Sempre que B<sub>i</sub> vazio, leia próximo bloco de S<sub>i</sub>
- Continue removendo o menor elemento entre todos B<sub>i</sub>s para B
- Sempre que B estiver cheio, esvazie B escrevendo sequencialmente em S

# Intercalação de k sequências (k-way)

Para determinar o menor valor dentre as *k* listas O(n k) -> ineficiente

Uso de fila de prioridades (e.g., *heap*)
O(n log k)

# Custo (I/O) da intercalação externa

Supondo B >= 3

$$2N(\lceil log_2N \rceil + 1) \implies 2N(\left\lceil log_2\frac{N}{B} \right\rceil + 1) \implies 2N(\left\lceil log_{B-1}\frac{N}{B} \right\rceil + 1)$$

runs iniciais de tamanho 1 3-way merge

aumentando o tamanho das runs iniciais para B

intercalação B-1 *runs* por vez

# Número de passadas (passes)

N	B=3	B=17	B=257
100	7	2	1
10,000	13	4	2
1,000,000	20	5	3
10,000,000	23	6	3
100,000,000	26	7	4
1,000,000,000	30	8	4

Em geral, a intercalação balanceada reduz o número de *runs* por um fator 2 (i.e., N/2)

A ideia é reduzir o número de *runs* por um fator menor que 2

Os blocos ordenados são distribuídos de forma desigual entre as fitas disponíveis

Uma fita é deixada livre

Em seguida, a intercalação de blocos ordenados é executada até que uma das fitas esvazie

Neste ponto, uma das fitas de saída troca de papel com a fita de entrada.

#### Blocos ordenados

```
fita 1: INRT ACEL AABCLO
```

fita 2: AACEN AAD

fita 3:

Configuração após uma intercalação-de-2-caminhos das fitas 1 e 2 para a fita 3:

```
fita 1: AABCLO
```

fita 2:

fita 3: AACEINNRT AAACDEL

Depois da intercalação-de-2-caminhos das fitas 1 e 3 para a fita 2:

```
fita 1:
```

fita 2: AAAABCCEILNNORT

fita 3: AAACDEL

#### Finalmente:

fita 1: AAAAAAABCCCDEEILLNNORT

fita 2:

fita 3:

A implementação da intercalação polifásica é simples

A parte mais delicada está na distribuição inicial dos blocos ordenados entre as fitas

Distribuição dos blocos nas diversas etapas do

exemplo:

fi ta 1	fi ta 2	fi ta 3	Total
3	2	0	5
1	0	2	3
0	1	1	2
1	0	0	1

Para cada iteração da intercalação polifásica, o número total de runs segue um padrão similar a uma sequência de números de Fibonacci

Ex: com 4 fitas (buffers) e um dataset contendo 57 *runs*,

- o total a cada iteração é:
  - 57, 31, 17, 9, 5, 3, 1
- o fator de redução # de runs ~ 1.84
  - (57/31), (31/17), (17/9), (9/5), (5/3), 3/1

#### Quicksort

- Paradigma divisão e conquista
- Quicksort interno
  - Escolher um elemento pivot p da lista (ex.: rand, mediana)
  - Particionamento: reordenar a lista
    - Elementos menores que p: colocar antes de p
    - Elementos maiores que p: colocar depois de p
  - Recursivamente, ordenar as sub-listas >p e <p</li>

- Mesmo paradigma: divisão e conquista
- Similar ao quicksort interno, porém pivot é substituído por um buffer de tamanho m
  - $_{\square}$   $m = O(\log n), m \ge 3$
- É um algoritmo in situ
  - Não precisa de memória externa adicional
- Os n registros a serem ordenados estão em memória externa de acesso aleatório

- A: arquivo a ser ordenado
- Seja R<sub>i</sub> o registro que se encontra na *i-ésima* posição de A
- Algoritmo:
  - Particionar A da seguinte forma:

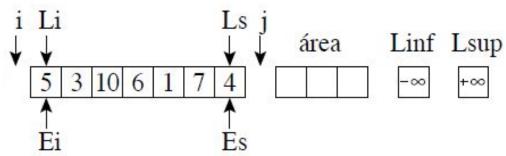
□ Chamar recursivamente para cada um dos subarquivos  $A_1 = \{R_1, ..., R_i\}$  e  $A_2 = \{R_i, ..., R_n\}$ 

- Para o particionamento, é utilizada uma área de armazenamento na memória interna
- Tamanho da área: TamArea = j i 1, com TamArea ≥ 3
- Nas chamadas recursivas, deve-se considerar que
  - Primeiro deve ser ordenado o arquivo de menor tamanho
  - Condição para que, na média, O(log n) subarquivos tenham o processamento adiado
  - Subarquivos vazios ou com um único registro são ignorados
  - Caso o arquivo de entrada A possua no máximo TamArea registros, ele é ordenado em um único passo

- Ler primeiros m/2 e últimos m/2 elementos de A para o buffer e ordená-los
- Guardar max(buffer) e min(buffer) para evitar reordenar elementos do meio que já estão escritos
- Ler x □ próximo elemento do começo ou do fim, alternadamente, de forma a balancear a escrita
  - Se x ≤ min(buffer), escrever x no espaço liberado no começo do arquivo de entrada
  - □ Se x ≥ max(buffer), escrever x no fim do arquivo
  - Senão (min(buffer) < x < max(buffer), escrever min(buffer) ou max(buffer) e colocar x no buffer
- Ao terminar, escrever o conteúdo do buffer
- Recursivamente, ordenar(partição menor); ordenar(partição maior)

#### Quicksort Externo - Particionamento

- Valores das chaves R<sub>i</sub> e R<sub>j</sub> são denominados limite inferior (Linf) e limite superior (Lsup) da partição
  - $\Box$  Tais limites são inicializados com os valores  $-\infty$  e  $+\infty$
- A leitura de A é controlada por ponteiros de leitura inferior (Li) e superior (Ls)
  - A cada leitura do extremo inferior, Li é incrementado; a cada leitura do extremo superior, Ls é decrementado
- Similarmente, a escrita em A é controlada por ponteiros de escrita inferior (Ei) e superior (Es)



# Quicksort Externo – Exemplo 1

Legenda:

- Lido
- Escrito

- Ordenar:  $A = \{5, 3, 10, 6, 1, 7, 4\}, m=3$
- Lê {4, 5, 7}, ordene em memória: B {4, 5, 7}, min=4, max=7
- 2. Lê  $\{3\}$   $(3 \le min)$   $\square$  escreve 3: A $\{3, 3, 10, 6, 1, 7, 4\}$
- 3. Lê {1} (1 ≤ min) □ escreve 1: A{3, 1, 10, 6, 1, 7, 4}
- 4. Lê {10} (10 ≥ max) □ escreve 10: A{3, 1, 10, 6, 1, 7, 10}
- 5. Lê {6} (min < 6 < max) □ escreve max (p/ balancear), coloca {6} no buffer</p>
  - $A\{3, 1, 10, 6, 1, 7, 10\}, B\{4, 5, 6\}, min=4, max=6$
- 6. Escreve buffer no arquivo: A{3, 1, 4, 5, 6, 7, 10}
- 7. Recursão: ordena A{3,1}; ordena A{7,10};

#### Quicksort Externo – Exemplo 2

- Legenda:
- Lido
- Escrito

- Ordenar: A = {5, 3, 10, 6, 1, 7, 4}, m=3
- Lê {5, 4, 3}, ordene em memória: B {3, 4, 5}, min=3, max=5
- 2. Lê  $\{7\}$   $(7 \ge \text{max}) \square \text{ escreve } 7: A\{5, 3, 10, 6, 1, 7, 7\}$
- 3. Lê {10} (10 ≥ max) □ escreve 10: A{5, 3, 10, 6, 1, 10, 7}
- 4. Lê {1} (1 ≤ min) □ escreve 1: A{1, 3, 10, 6, 1, 10, 7}
- 5. Lê {6} (6 ≥ max) □ escreve 6: A{1, 3, 10, 6, 6, 10, 7}
- 6. Escreve buffer no arquivo: A{1, 3, 4, 5, 6, 10, 7}
- 7. Recursão: ordena A{1}; ordena A{6, 10, 7};

#### Quicksort Externo - Análise

- Sejam:
  - n: número de registros no arquivo
  - b: tamanho do bloco de leitura e gravação do Sistema Operacional
- Melhor caso:  $O\left(\frac{n}{b}\right)$ 
  - Ocorre, por exemplo, quando o arquivo de entrada já está ordenado
- Pior caso:  $O\left(\frac{n^2}{TamArea}\right)$ 
  - Ocorre quando uma das partições tem o maior tamanho possível e a outra é vazia
  - À medida que n cresce a probabilidade de ocorrência do pior caso tende a zero
- **Caso médio**:  $O\left(\frac{n}{b}\log(\frac{n}{TamArea})\right)$





# Estruturas de Dados

#### Ordenação em Memória Secundária

Professores: Anisio Lacerda

Wagner Meira Jr.