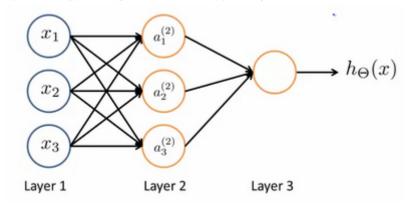
Neural Network

Introduction

在之前,我们提到了多项式回归,当我们的特征数不断增加的时候,我们所需要的计算量将会阶乘式的增长,假设我们有100个特征值,我们只考虑他们的二次项,那也会有约5000种选择,这样的计算量是不可忍受的。为了有效地处理这类问题,我们可以使用神经网络(Neural Network)

Model Representation

神经网络算法的模型和人脑的神经元类似:



一个简单的神经网络模型如上图所示,分为Input Layer(第一层),Hidden Layer(中间所有层),Output Layer(最后一层),一般来说每次层都会有一个bias unit(固定为1) 我们用 $a_i^{(j)}$ 来表示第j层的第i个单元,用 $\Theta^{(j)}$ 表示控制第j层到第j+1层的参数矩阵,用g(x)表示我们的激活函数(Sigmoid function)于是在上图的模型中,我们有如下等式:

$$egin{aligned} a_1^{(2)} &= g(\Theta_{10}^{(1)}x_0 + \Theta_{11}^{(1)}x_1 + \Theta_{12}^{(1)}x_2 + \Theta_{13}^{(1)}x_3) \ a_2^{(2)} &= g(\Theta_{20}^{(1)}x_0 + \Theta_{21}^{(1)}x_1 + \Theta_{22}^{(1)}x_2 + \Theta_{23}^{(1)}x_3) \ a_3^{(2)} &= g(\Theta_{30}^{(1)}x_0 + \Theta_{31}^{(1)}x_1 + \Theta_{32}^{(1)}x_2 + \Theta_{33}^{(1)}x_3) \ h_{\Theta}(x) &= a_1^{(3)} &= g(\Theta_{10}^{(2)}a_0^{(2)} + \Theta_{11}^{(2)}a_1^{(2)} + \Theta_{13}^{(2)}a_3^{(2)} + \Theta_{13}^{(2)}a_3^{(2)}) \end{aligned}$$

上述等式可以用矩阵来表示:

$$z^{(2)} = \Theta^{(1)} x \ a^{(2)} = g(z^{(2)})$$

一般的,我们在神经网络中从j层到j+1层有如下的形式:

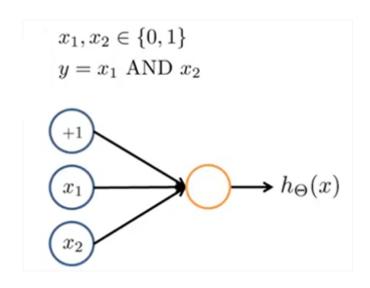
$$egin{aligned} Add: a_0^{(j)} &= 0 \ z^{(j+1)} &= \Theta^{(j)} a^{(j)} \ a^{(j+1)} &= g(z^{(j+1)}) \end{aligned}$$

这个过程被称为神经网络的前向传播(forward propagation)。

如果我们只看Layer2到Layer3的这个过程,不难发现这个过程和Logistic Regression类似,它对特征值 $a_0^{(2)}, a_1^{(2)}, a_2^{(2)}, a_3^{(2)}$ 进行线性组合,然后经过激活函数,对我们的 $h_{\Theta}(x)$ 做一个估计。神经网络没有对输入层的特征值进行逻辑回归,而是对自己生成的特征值进行回归,这也就意味着我们可以通过参数矩阵来形成一些比较高级、复杂的特征值使用。

Example

下面给出利用神经网络模型实现一些非线性函数的例子: 首先我们需要实现一个AND函数:



我们的权重矩阵可以设为:

$$\Theta^{(1)} = (-30, 20, 20)$$

这样对应的结果是 $(g(4.6) \approx 0.99, g(-4.6) \approx 0.01)$:

x_1	x_2	$h_{\Theta}(x)$		
0	0	g(-30)pprox 0		
0	1	g(-10)pprox 0		
1	0	g(-10) pprox 0		
1	1	g(10) pprox 1		

如果我们要实现一个OR函数的话,可以让 $\Theta^{(1)}=(-10,20,20)$

x_1	x_2	$h_{\Theta}(x)$		
0	0	g(-10)pprox 0		
0	1	g(10)pprox 1		
1	0	g(10)pprox 1		
1	1	g(30)pprox 1		

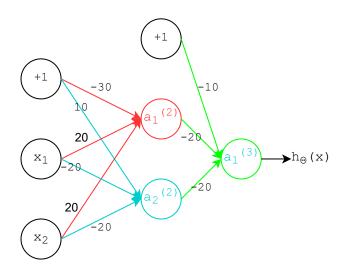
实现NOT函数时,只需要一个特征值,参数矩阵设置为 $\Theta^{(1)}=(10,-20)$

x_1	$h_{\Theta}(x)$
0	g(10)pprox 1
1	g(-10)pprox 0

如果要实现 $y=\overline{x}_1\wedge\overline{x}_2$,则可以令权重矩阵为 $\Theta^{(1)}=(10,-20,-20)$

x_1	x_2	$h_{\Theta}(x)$		
0	0	g(10)pprox 1		
0	1	g(-10)pprox 0		
1	0	g(-10)pprox 0		
1	1	g(-30)pprox 0		

如果我们需要实现XNOR的话,注意到 $x_1\odot x_2=(x_1\wedge x_2)\vee(\overline{x}_1\wedge\overline{x}_2)$),在这里我们可以使用多层神经网络,先分别实现 $x_1\wedge x_2$ 和 $\overline{x}_1\wedge\overline{x}_2$,再用or进行组合:

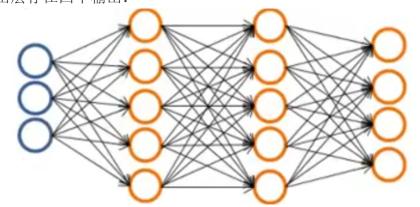


真值表如下:

x_1	x_2	$a_1^{(2)}$	$a_2^{(2)}$	$h_{\Theta}(x)$
0	0	0	1	1
0	1	0	0	1
1	0	0	0	1
1	1	1	0	1

Multiclass Classification

和在logistic regression中介绍的类似,在神经网络中,我们可以使用这样的方法解决多分类问题。 假设我们要处理一个四分类的问题,在之前我们会把y赋值为1,2,3,4表示四种不同的类别,在神经网络中,我们更倾向于用向量 $(1,0,0,0)^T$, $(0,1,0,0)^T$,..., $(0,0,0,1)^T$ 来表示四种分类,也就是说,我们的输出层存在四个输出:



$$h_{\Theta}(x) \in \mathbb{R}^4$$

Learning

回顾Logistic Regression的cost function:

$$egin{split} J(heta) &= -rac{1}{m}[\sum_{i=1}^m (y^{(i)} \log h_ heta(x^{(i)}) + (1-y^{(i)}) \log (1-h_ heta(x^{(i)}))] \ &+ rac{\lambda}{2m} \sum_{j=1}^n heta_j^2 \end{split}$$

因为实际上神经网络就是多层的逻辑回归,所以神经网络的cost function可以表示为:

$$egin{aligned} h_{\Theta}(x) &\in \mathbb{R}^k \; (h_{\Theta}(x))_i riangleq i^{th} ext{ output} \ J(\Theta) &= -rac{1}{m} [\sum_{i=1}^m \sum_{k=1}^K y^{(i)} \log(h_{ heta}(x^{(i)}))_k + (1-y^{(i)}) \log(1-(h_{ heta}(x^{(i)}))_k))] \ &+ rac{\lambda}{2m} \sum_{l=1}^{L-1} \sum_{i=1}^{s_l} \sum_{j=1}^{s_{l+1}} (\Theta_{ji}^{(l)})^2 \end{aligned}$$

问题是如何让这个cost function最小化,依照惯例我们使用梯度下降算法。

Backpropagation Algorithm

为了使用梯度下降算法实现 $\underset{\Theta}{\operatorname{arg\,min}} J(\Theta)$,我们需要计算 $J(\Theta)$ 和 $\frac{\partial}{\partial \Theta_{ij}^{(l)}} J(\Theta)$,这里用到的算法就是

backpropagation algorithm.

我们定义l层第j个节点的误差为:

$$egin{aligned} \delta_j^{(l)} &= rac{\partial}{\partial z_j^{(l)}} cost(i) \ cost(i) &= -(y^{(i)} \log h_ heta(x^{(i)}) + (1-y^{(i)}) \log (1-h_ heta(x^{(i)})) \end{aligned}$$

对于输出层,我们有:

$$\delta_{j}^{(L)} = rac{\partial}{\partial z_{j}^{(L)}} cost(i) = \sum_{k=1}^{K} rac{\partial}{\partial a_{k}^{(L)}} cost(i) \cdot rac{\partial a_{k}^{(L)}}{\partial z_{j}^{(L)}}$$

因为第j个节点的误差和其他节点无关,所以有:

$$egin{aligned} \delta_{j}^{(L)} &= rac{\partial}{\partial a_{j}^{(L)}} cost(i) \cdot rac{\partial a_{j}^{(L)}}{\partial z_{j}^{(L)}} \ &= -(rac{y_{j}}{a_{j}^{(L)}} - rac{1 - y_{j}}{1 - a_{j}^{(L)}}) \cdot a_{j}^{(L)} (1 - a_{j}^{(L)}) \ &= a_{j}^{(L)} - y_{j} \end{aligned}$$

用向量表示就是:

$$\delta^{(L)} = a^{(L)} - y$$

同样的,对于隐藏层我们可以推导出:

$$\delta^{(l)} = (\Theta^{(l)})^T \delta^{(l+1)} \cdot *g'(z^{(l)})$$

于是我们得到了backpropagation算法:

Set
$$\Delta_{ij}^{(l)}=0$$
 (for all i,j,l).
For $i=1$ to m
Set $a^{(1)}=x^{(i)}$
Perform forward propagation to compute $a^{(l)}$ for $l=2,3,...,L$
Using $y^{(i)}$ to compute $\delta^{(L)}=a^{(L)}-y^{(i)}$
Compute $\delta^{(L-1)},\delta^{(L-2)},...,\delta^{(2)}$
 $\Delta_{ij}^l:=\Delta_{ij}^l+a_j^{(l)}\delta_i^{(l+1)}$
 $D_{ij}^{(l)}=\frac{1}{m}\Delta_{ij}^l+\lambda\Theta_{ij}^{(l)},\ if\ j\neq 0$
 $D_{ij}^{(l)}=\frac{1}{m}\Delta_{ij}^l,\ if\ j=0$
其中 $D_{ij}^{(l)}$ 即我们想要计算的 $\frac{\partial}{\partial\Theta_{ij}^{(l)}}J(\Theta)$

Gradient Checking

在实际操作中,我们需要检验我们的backpropagation算法是否正确,这时候需要进行梯度检验,梯度 检验的核心思想就是去用,导数估计值和我们得出的偏导数相比较,在数值计算中,有一种比较常用的 导数值估计的方法:

$$f'(x) = rac{f(x+\epsilon) - f(x-\epsilon)}{2\epsilon}$$

一般来说,我们取 $\epsilon \approx 10^{-4}$,我们需要检查的是 $D_{ij}^{(l)}$ 是否和我们估算出来的导数值相近。需要注意的是,如果我们验证好了我们算法的正确性,我们应该关闭梯度检验,否则代码的运行速度将大幅减慢。

Random Initialization

在实现神经网络算法的时候,如果我们把权重矩阵预设为0的话,实际上我们并不能得到很好的结果,因为神经网络会出现高度的冗余,很多神经元会计算相同的内容,为了避免这样的情况,我们需要对权重矩阵进行随机赋值,使得 $\forall i,j,l,-\epsilon \leq \Theta_{ij}^{(l)} \leq \epsilon$ (ϵ 为接近0的一个小量)