



Programmazione C++

Gianluigi Ciocca, Luigi Celona

C++11

Nuovi tipi di dati

◆ long long

- Possibile definire un intero 64 bit

◆ nullptr

- Tipo specifico per puntatore a null. Elimina ambiguità tra puntatore a null e intero 0.

◆ enum classes

- Gli enumerativi possono essere dotati di tipo univoco (non più considerati come semplici interi)

```
enum class mele {smith=1, golden, fuji};  
  
enum class pere {williams=1, kaiser, decana};  
  
mele m = mele::smith;  
  
pere p = pere::williams;  
  
p==m; // errore
```

C++11

Keyword auto

◆ Keyword **auto**

- Permette di dedurre automaticamente il tipo di una variabile
- Solo in inizializzazione

```
auto v = 10; // v è di tipo intero

double funct() {
    double res;
    ...
    return res;
}

auto v1 = 10; // v1 è di tipo intero

auto v2 = funct(); // v2 è di tipo double
```

- Particolarmente utile per gli iteratori...

```
auto i = objclass.begin();

// invece di un potenziale

std::myclass<obj, compare_obj>::iterator i = objclass.begin();
```

C++11

decltype

- ◆ Permette di ottenere il tipo di una variabile

```
double var1 = 3.14;  
  
decltype(var1) var2; // var2 è di tipo double
```

- ◆ Utile in congiunzione con auto e per mantenere coerenza tra tipi di variabili

```
auto var1 = 3.14f;  
  
decltype(var1) var2; // var2 è di tipo double
```

C++11

Alias di tipi con using

◆ **using** ha un uso simile a typedef ma è più flessibile e intuitivo

- Al contrario di typedef può essere usato per dare dei nomi a tipi templati!

using nome = tipo_di_dato

template <typename T> using nome = tipo_di_dato<T>

```
typedef myclass<data_type, functor> mytype;  
  
using mytype1 = myclass<data_type, functor>;  
  
template <typename F> using mytype2 = myclass<int, F>;  
  
mytype2<double> var;
```

C++11

static_assert

◆ Le assert vengono valutate a runtime

- Servono per verificare certe condizioni
- Es. test, pre-condizioni, post-condizioni, ...

◆ Le static_assert vengono valutate a compile-time

- Servono a valutare delle condizioni NOTE in fase di compilazione
- Es. versioning, dimensione dati, ...

static_assert(condizione, stringa_errore)

```
#include <cassert>

static_assert(sizeof(int)==8, "Dimensioni int non supportate");
```

C++11

Lambda Expressions (1)

◆ Funzioni Lambda

- Sono funzioni create "al volo"
- Simili ai funtori
 - Ma non serve creare un oggetto
- Sono espressioni "usa e getta"
 - Anche se è possibile assegnarle ad una variabile per riuso
- Spesso si usano in cicli o per specificare policy

C++11

Lambda Expressions (2)

◆ Sintassi

[*capture clause*] (*parameters*) -> *return-type* { *body* }

- Il valore di ritorno è opzionale

```
// Espressione che valuta due interi e ritorna true se il primo è minore del secondo  
[] (int a, int b) -> bool {return a<b;}  
  
// Espressione che cattura una variabile esterna (vector) da usare per confronto  
int limit;  
[limit] (int a,int b) -> bool {return (a<b) && (a<limit);}
```


C++11

Lambda Expressions (3)

◆ Capture Clause

- Specifica se e quali variabili nello scope esterno (enclosing scope) l'espressione sono visibili/usabili all'interno del body
- [] Non catturare nessuna variabile
- [var-name] Cattura la variabile var-name per valore/copia
- [=] Cattura TUTTE le variabili per valore/copia
- [&var-name] Cattura la variabile var-name per reference
- [&] Cattura TUTTE le variabili per reference
- [this] Cattura tutte le variabili membro di una classe
- La cattura per reference permette di modificare il contenuto della variabile catturata

C++11

Lambda Expressions (4)

◆ Esempi

```
#include <iostream>
#include <algorithm>

class functor {
    double inner;
public:
    functor(double d) : inner(d) {}

    double operator()(double v) const {
        return v*inner;
    }
};

int main() {

    double array[5] = {1.0,2.0,3.0,4.0,5.0};

    std::transform(array,array+5,array,functor(3)); // array={3.0,6.0,9.0,12.0,15.0}

    return 0;
}
```

C++11

Lambda Expressions (5)

◆ Esempi

```
#include <iostream>
#include <algorithm>

int main() {

    double array[5] = {1.0,2.0,3.0,4.0,5.0};

    double inner = 3;

    std::transform(array,array+5,array,[=](double d){return d*inner;});
    // array={3.0,6.0,9.0,12.0,15.0}

    auto lambda = [=](double d){return d*inner;};

    std::transform(array,array+5,array,lambda); // array={9.0,18.0,27.0,36.0,45.0}

    auto lambda2 = [](double &d) {d=0;};

    std::for_each(array,array+5,lambda2); // array={0.0,0.0,0.0,0.0,0.0}

    return 0;
}
```

C++11

Iteratori: cbegin e cend

- ◆ E' possibile ora chiedere esplicitamente un `const_iterator` anche ad un oggetto non costante
 - `cbegin()`: ritorna l'iteratore costante di inizio sequenza
 - `cend()`: ritorna l'iteratore costante di fine sequenza

```
auto i = objclass.begin(); // iterator  
auto ci = objclass.cbegin(); // const_iterator
```

C++11

Initializer list

- ◆ E' possibile inizializzare un oggetto (tipicamente container) con una lista di valori dello stesso tipo

```
std::vector<int> vi = {1,2,3,4,5,6,7};  
  
// vi.size() == 7;
```

- ◆ Le classi container devono possedere un costruttore speciale

```
#include <initializer_list>  
  
class classobj {  
public:  
    classobj(const initializer_list<int> &il) {  
        // il.begin(), il.end() per accedere ai dati e inserirli nella classe  
    }  
};
```

C++11

Range-based for

◆ E' possibile eseguire i cicli for in forma più compatta

```
std::vector<int> vi = {1,2,3,4,5,6,7};

for(auto i=vi.begin(), ie = vi.end(); i!=ie; ++i) { // i è un iterator
    //...
}

for(auto i : vi) { // i è un intero (copia)
    // le modifiche a i non si propagano al container
}

for(auto &i : vi) { // i è un intero (reference)
    // le modifiche a i si propagano al container
}
```

C++11

Costruttori delega

- ◆ In un costruttore di una classe è possibile richiamare un altro costruttore della stessa classe
 - Deve essere chiamato nella initialization list

```
class myclass {  
    //...  
public:  
  
    myclass() { // ... };  
  
    myclass(int,int) : myclass() { // ... };  
  
};
```

C++11

Funzioni membro default e delete (1)

- ◆ L'obiettivo è rendere più chiaro come sono o non sono definite delle funzioni membro

```
ret_type nome_funzione(parametri) = default/delete;
```

- ◆ **delete** indica esplicitamente che un metodo non è implementato e, per i fondamentali, non deve essere neanche sintetizzato dal compilatore
- ◆ **default** indica esplicitamente che un metodo fondamentale deve essere sintetizzato dal compilatore

C++11

Funzioni membro default e delete (2)

◆ Esempio

```
class myclass {  
    //...  
public:  
  
    // Il costruttore di default è sintetizzato dal compilatore  
    myclass() = default;  
  
    // Il costruttore di copia non esiste: impedito l'uso  
    myclass(const myclass &other) = delete;  
  
};  
  
myclass c1;  
  
Myclass c2(c1); // errore
```

C++11

Funzioni membro override e final (1)

- ◆ L'obiettivo è rendere più chiaro come possono essere usate le funzioni membro ridefinite, in una gerarchia di classi
 - Si applicano alle classi polimorfe

```
[virtual] ret_type nome_funzione(params) override/final;
```

- ◆ **override** indica esplicitamente che un metodo della classe derivata è la versione ridefinita di un metodo della classe padre
- ◆ **final** indica esplicitamente che un metodo non può essere ridefinito nella classe derivata

C++11

Funzioni membro override e final (2)

◆ Esempio

```
class padre {  
public:  
  
    virtual void funct_A() final;  
  
    virtual void funct_B();  
  
};  
  
class figlia : public padre {  
public:  
  
    void funct_A() override; // ERRORE  
  
    void funct_B() override; // OK  
  
};
```

C++11

Move semantic (1)

- ◆ Nelle classi sono definiti due ulteriori metodi con semantica «move»
 - Operano tra `this` e un oggetto `other` dello stesso tipo
 - I dati di `other` sono spostati in `this`
 - `this` in sostanza si appropria dei dati di `other` perdendo i propri
 - `other` potrebbe diventare un oggetto non più valido (oppure vuoto)
- ◆ La move semantic permette di ridurre le operazioni di copia tipiche dell'assegnamento e copy constructor
 - Infatti i due nuovi metodi sono:
 - Move copy constructor
 - Move assegnamento

C++11

Move semantic (2)

◆ Move copy constructor

```
nome_classe(nome_classe &&other) ;
```

- NOTA: doppio ref & e manca const sul parametro!

```
class myclass {  
    //...  
public:  
  
    myclass(myclass &&other) {  
        // Logica di move  
    }  
  
};
```

C++11

Move semantic (3)

◆ Move assegnamento

`nome_classe& operator=(nome_classe &&other) ;`

- NOTA: doppio ref & e manca const sul parametro!

```
class myclass {  
    //...  
public:  
  
    myclass&& operator=(myclass &&other) {  
        // Logica di move  
        return *this;  
    }  
  
};
```

C++11

Move semantic (4)

◆ Quale è la logica di move da scrivere?

- Può essere un semplice scippo dei puntatori (es. nel ctor)
- Può essere qualcosa che ricorda l'uso della swap (es. in op=)
- Si possono usare operazioni di move sui dati membro

```
class myclass {  
    int *array;  
  
public:  
  
    myclass(myclass &&other) {  
        array = other.array;  
        other.array = nullptr; // other diventa non più valido!  
    }  
  
    myclass& operator=(myclass &&other) {  
        std::swap(other.array, array);  
        return *this;  
    }  
};
```

C++11

std::array

- ◆ Array statico (sullo stack) con interfaccia simile ai container della STL

```
#include <array>

int main() {

    std::array<int,10> = {1,2,3};

    return 0;
}
```


C++11

std::chrono (1)

- ◆ Sono definiti diverse nuove classi per la gestione del tempo nel namespace std::chrono
- ◆ **std::chrono::system_clock** tempo di sistema che può cambiare se l'utente cambia il time di sistema (sconsigliato)
- ◆ **std::chrono::steady_clock** tempo che è garantito non decrescere mai (consigliato)
- ◆ **std::chrono::high_resolution_clock** tempo ad alta risoluzione. L'implementazione dipende dal compilatore

C++11

std::chrono (2)

◆ Esempi

```
#include <iostream>
#include <chrono>

int main() {

    // start è di tipo std::chrono::steady_clock::time_point
    auto start = std::chrono::steady_clock::now();

    //...

    auto end = std::chrono::steady_clock::now();

    auto duration = end-start;

    auto secs = std::chrono::duration_cast<std::chrono::seconds>(duration).count();

    std::chrono::time_t tme=std::chrono::steady_clock::to_time_t(start);

    std::cout << "inizio computazione: " << std::ctime(&tme) << std::endl;
    std::cout << "Durata: " << secs << std::endl;
    return 0;
}
```

C++11

Smart pointers (1)

◆ Sono introdotti tre tipi di smart pointers che contengono una logica per la gestione dei puntatori raw

- **`std::shared_ptr<T>`**

- Ownership dei dati con reference counting. I dati possono essere condivisi tra più puntatori. Memoria automaticamente deallocata quando reference counting va a zero. Possono essere copiati e assegnati.

- **`std::weak_ptr<T>`**

- Ownership del puntatore al dato. Non possono essere copiati o assegnati. Memoria automaticamente deallocata quando `weak_ptr` esce di scope.

- **`std::weak_ptr<T>`**

- Non hanno ownership dei dati. Usati solo per verificare esistenza/validità di un `shared_ptr`.

C++11

Smart pointers (2)

◆ Esempi

```
#include <iostream>
#include <memory>

void f1(std::unique_ptr<int> ptr) {}

void f2(std::unique_ptr<int> &ptr) {}

int main() {
    std::unique_ptr<int> uptr(new int);

    uptr = std::unique_ptr<int>(new int); // errore

    f1(uptr); // errore

    f2(uptr); //ok

    int val = *uptr;

    *uptr = 100;

    return 0;
}
```

C++11

Smart pointers (3)

◆ Esempi

```
#include <iostream>
#include <memory>

struct obj {
    int value;
};

void f1(std::shared_ptr<obj> ptr) {}

int main() {

    std::shared_ptr<obj> uptr(new obj);

    uptr = std::shared_ptr<obj>(new obj); // ok

    f1(uptr); // ok

    sptr->value = 100;

    return 0;
}
```

C++11

Smart pointers (4)

◆ Esempi

```
#include <iostream>
#include <memory>

struct obj {
    int value;
};

std::weak_ptr<obj> wptr;

int main() {
    {
        std::shared_ptr<obj> sptr(new obj);

        wptr = sptr; // ok

        wptr.expired(); // = false
    }

    wptr.expired(); // = true

    return 0;
}
```

C++14

Nuove funzionalità (1)

◆ **Binary literals:** rappresentazione di numeri binari

- Iniziano con il prefisso `0b` o `0B`
- Seguiti da una sequenza di uno o più cifre binarie 0 o 1
- Sono di tipo *int*

```
0b110 → 6  
0b11111111 → 255  
0B1101 → 13
```

◆ **Apice per separare le cifre**

```
long decval = 1'048'576;           // gruppi di tre cifre  
long hexval = 0x10'0000;           // gruppi di quattro cifre  
long octval = 00'04'00'00'00;      // gruppi di due cifre  
long binval = 0b100'000000'000000'000000; // gruppi di sei cifre
```

C++14

Nuove funzionalità (2)

◆ Lambda expressions generiche

- È possibile specificare il tipo `auto` consentendo di creare delle lambda expressions *polimorfe*

```
auto identity = [](auto x) { return x; };  
  
int three = identity(3);           // == 3  
std::string foo = identity("foo"); // == "foo"
```

◆ Attributo `[[deprecated]]`

- Indica che una unità (funzione, classe, ecc.) è obsoleta
- Può essere specificato un messaggio di warning

```
[[deprecated]]  
void old_method();  
  
[[deprecated("Use new_method instead")]]  
void legacy_method();
```


C++14

Nuove funzionalità (3)

◆ Variable templates

- Le variabili possono essere template

```
template<class T>  
constexpr T pi = T(3.1415926535897932385);  
  
template<class T>  
constexpr T e = T(2.7182818284590452353);
```

◆ Deduzione del tipo restituito

- In caso di utilizzo di `auto`, in funzioni lambda ad esempio, il compilatore tenta di dedurre il tipo restituito

```
auto f(int i){ // deduce che il tipo restituito è int  
    return i;  
}
```

C++14

Decltype(auto)

- ◆ L'identificatore di tipo `decltype(auto)` deduce anche un tipo come fa `auto`
 - A differenza di `auto` deduce i tipi di ritorno mantenendo i loro riferimenti

```
const int x = 0;
auto x1 = x;           // int
decltype(auto) x2 = x; // const int
int y = 0;
int& y1 = y;
auto y2 = y1;          // int
decltype(auto) y3 = y1; // int&
```

C++14

Compile-time integer sequences

- ◆ La classe template `std::integer_sequence` consente di creare in fase di compilazione una sequenza di interi
 - `std::make_integer_sequence<T, N...>` crea una sequenza di `0,...,N-1` elementi di tipo `T`
 - `std::index_sequence_for<T...>` converte un template in una lista di interi

```
template<typename Array, std::size_t... I>
decltype(auto) a2t_impl(const Array& a, std::integer_sequence<std::size_t, I...>)
{
    return std::make_tuple(a[I]...);
}

template<typename T, std::size_t N, typename Indices = std::make_index_sequence<N>>
decltype(auto) a2t(const std::array<T, N>& a) {
    return a2t_impl(a, Indices());
}
```