## Clase 03: Fundamentos de datos geoespaciales

Tipos y estructuras de datos espaciales

Profesor: Francisco Parra O.

26 de agosto de 2025

USACH - Ingeniería Civil en Informática

## Agenda

## Datos vectoriales: puntos, líneas, polígonos

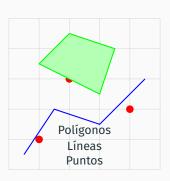
## **Modelo Vectorial: Fundamentos**

#### **Características:**

- · Representación discreta
- · Geometrías precisas
- · Topología explícita
- · Atributos asociados

#### Ventajas:

- · Alta precisión
- · Eficiente en almacenamiento
- Análisis topológico



#### **Puntos: Localizaciones Discretas**

#### Características:

- Coordenadas X, Y (Z opcional)
- Sin dimensión espacial
- Múltiples atributos

#### **Aplicaciones:**

- Ubicación de sensores
- Puntos de interés (POI)
- Eventos geográficos
- Muestras de campo

```
1 from shapely.geometry import
      Point
2 import geopandas as gpd
4 # Crear punto
_{5} estacion = Point(-70.651.
      -33.438)
6 print(f"X: {estacion.x}")
7 print(f"Y: {estacion.y}")
8
9 # GeoDataFrame con puntos
puntos = gpd.GeoDataFrame({
      'id': [1, 2, 3],
      'tipo': ['sensor', '
12
      muestra', 'POI'],
      'geometry': [
           Point (-70.651,
      -33.438),
           Point (-70.649,
      -33.437).
           Point (-70.652.
                              Semestre 2, 2025
```

## Líneas: Conexiones y Redes

#### **Características:**

- Secuencia de vértices
- Longitud medible
- Dirección opcional
- · Conectividad de red

#### **Aplicaciones:**

Geoinformática - Clase 3

- · Redes viales
- · Ríos y cursos de agua
- · Líneas de transmisión
- Rutas de transporte

```
-
```

```
Profesor: Francisco Parra O.

normalized = True)
```

coords)}")

1 from shapely.geometry import

(-70.651, -33.438),

(-70.649, -33.437), (-70.648, -33.439),

(-70.650, -33.441)

print(f"Longitud: {ruta.length

16 punto\_medio = ruta.interpolate

print(f"Vertices: {len(ruta.

LineString

# Crear l nea
uta = LineString([

11 # Propiedades

1")

15 # Operaciones

(0.5.

9 1)

## Polígonos: Áreas y Regiones

#### **Características:**

- · Anillo exterior cerrado
- · Posibles huecos internos
- · Área y perímetro
- · Relaciones topológicas

## **Aplicaciones:**

- Límites administrativos
- Parcelas/predios
- · Zonas de cobertura
- · Áreas de influencia

```
1 from shapely.geometry import
      Polygon
  # Crear pol gono
 manzana = Polygon([
      (-70.650, -33.440),
      (-70.648, -33.440),
      (-70.648, -33.438),
      (-70.650, -33.438),
      (-70.650, -33.440)
10 ])
12 # Propiedades geom tricas
print(f"Area: {manzana.area}")
print(f"Perimetro: {manzana.
      length}")
16 # Operaciones espaciales
edificio = Point (-70.649,
      -33.439)
  print(manzana.contains(
                             Semestre 2, 2025
```

edificio))

Datos raster: grillas y resolución

#### **Modelo Raster: Fundamentos**

#### **Características:**

- Matriz regular de celdas
- · Resolución espacial fija
- · Valores continuos o discretos
- · Múltiples bandas

## **Ventajas:**

- · Datos continuos
- Análisis de superficie
- Teledetección



## Resolución Espacial

#### **Concepto clave:**

- · Tamaño del píxel en terreno
- Trade-off: detalle vs. tamaño
- · Escala de análisis

## Resoluciones típicas

- · Landsat: 30m
- Sentinel-2: 10m
- PlanetScope: 3m
- WorldView: 0.3m

```
1 import rasterio
     2 import numpy as np
       # Abrir raster
     5 with rasterio.open('imagen.tif
           ) as src:
           # Metadatos
           print(f"CRS: {src.crs}")
           print(f"Res: {src.res}")
           print(f"Bounds: {src.
           bounds }")
           # Leer banda
           banda1 = src.read(1)
           # Estad sticas
           print(f"Min: {banda1.min()
           1")
           print(f"Max: {banda1.max()
    16
           1")
           print(f"Mean: {banda1.mean
Profesor: Francisco Parra 0.
```

## **Bandas Espectrales**

#### Imágenes multiespectrales:

- RGB (visible)
- Infrarrojo cercano (NIR)
- Infrarrojo medio (SWIR)
- Térmico (TIR)

## **Indices espectrales:**

- · NDVI (vegetación)
- · NDWI (agua)
- NDBI (construcciones)

```
1 import rasterio
2 import numpy as np
  # Abrir bandas
5 with rasterio.open('B4_red.tif
      ) as red:
      b4 = red.read(1).astype(
      float)
8 with rasterio.open('B5_nir.tif
      ) as nir:
      b5 = nir.read(1).astype(
      float)
10
# Calcular NDVI
ndvi = (b5 - b4) / (b5 + b4 +
      1e-10)
14 # Clasificar vegetaci n
15 vegetacion = ndvi > 0.3
       = ndvi < 0
16 agua
```

 $_{17}$  suelo = (ndvi >= 0) & (ndvi

Profesor: Francisco Parra O.

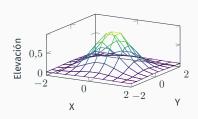
## Modelos de Elevación Digital (DEM)

#### Tipos de DEM:

- DSM: Superficie con objetos
- · DTM: Terreno sin objetos
- Derivados: pendiente, aspecto

#### **Aplicaciones:**

- · Análisis hidrológico
- Visibilidad
- · Modelado 3D
- · Riesgo de inundación



#### Fuentes de DEM:

- · SRTM (30m global)
- ASTER GDEM (30m)
- LiDAR (alta precisión)

Formatos de archivos comunes

#### **Formatos Vectoriales**

Formato	Características	Uso
Shapefile	Estándar ESRI, múltiples archivos	Universal
GeoJSON	Texto JSON, web-friendly	Web mapping
GeoPackage	SQLite, todo-en-uno	Moderno, móvil
KML/KMZ	XML, Google Earth	Visualización
PostGIS	Base de datos espacial	Producción

#### Recomendación

- Intercambio: GeoPackage ¿ Shapefile
- Web: GeoJSON para datos pequeños
- Producción: PostGIS para grandes volúmenes

Geoinformática - Clase 3 Profesor: Francisco Parra O. Semestre 2, 2025

## Shapefile: El Estándar Legacy

## **Componentes obligatorios:**

- .shp geometrías
- · .shx índice espacial
- · .dbf atributos

#### **Opcionales:**

- · .prj proyección
- · .cpg encoding
- · .qpj QGIS projection

#### **Limitaciones:**

- · Nombres campo: 10 chars
- · Tamaño máximo: 2GB

```
1 import geopandas as gpd
    3 # Leer shapefile
     gdf = gpd.read_file('comunas.
          shp')
    6 # Explorar estructura
    print(gdf.head())
    8 print(gdf.crs)
    print(gdf.geometry.type.unique
          ())
    # Filtrar y guardar
    santiago = gdf[gdf['COMUNA']
          == 'Santiago']
    santiago.to_file('santiago.shp
    # Convertir a otros formatos
    gdf.to_file('comunas.geojson',
                  driver='GeoJSON')
Profesor: Francisco Parra O.
    gdf.to_file('comunas.gpkg').
```

## **GeoJSON: Intercambio Web**

#### **Ventajas:**

- Legible por humanos
- · Soporte nativo web
- · Un solo archivo
- Estándar RFC 7946

#### **Estructura:**

- FeatureCollection
- Features
- Geometry + Properties
- CRS:84 (WGS84)

```
"type": "FeatureCollection",
    "features": [
        "type": "Feature",
        "geometry": {
          "type": "Point",
          "coordinates":
8
      [-70.651, -33.438]
        },
        "properties": {
          "nombre": "USACH",
          "tipo": "Universidad",
          "estudiantes": 22000
18
```

#### Listing 7: Ejemplo GeoJSON

#### **Formatos Raster**

Formato	Características	Uso
GeoTIFF	TIFF + georeferencia	Universal
COG	Cloud Optimized GeoTIFF	Web/cloud
NetCDF	Multidimensional	Clima/tiempo
HDF5	Jerárquico, comprimido	Satélites
JP2000	Compresión wavelet	Ortofotos

#### **Consideraciones:**

- Compresión: sin pérdida vs con pérdida
- · Pirámides: visualización multiescala
- Tiles: acceso eficiente a porciones

Geoinformática - Clase 3 Profesor: Francisco Parra O. Semestre 2, 2025

## **Cloud Optimized GeoTIFF (COG)**

#### **Optimizaciones:**

- Tiles internos
- Overviews (pirámides)
- HTTP range requests
- Compresión eficiente

#### **Beneficios:**

- Streaming parcial
- · Sin descarga completa
- · Visualización rápida
- Cloud-native

```
1 import rasterio
2 from rasterio.crs import CRS
 # Convertir a COG
5 gdal_translate input.tif
      output_cog.tif \
   -of COG \
    -co COMPRESS=LZW \
   -co BLOCKSIZE=512
 # Leer COG desde URL
11 import rasterio
12 from rasterio.windows import
      Window
url = 'https://example.com/cog
      .tif?
with rasterio.open(url) as src
        Leer solo una ventana
             = Window(0, 0, 512,
      window
```

# Atributos y geometrías

## Integración Atributos-Geometría

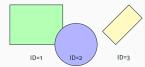
#### Modelo relacional espacial:

- Tabla = Feature Class
- Fila = Feature
- · Columna geométrica especial
- Índice espacial

עו	Nombre	Geometry
1	Parque	POLYGON()
2	Plaza	POLYGON()
3	Lago	POLYGON()

#### **Tipos de atributos:**

- Identificadores
- Descriptivos
- Numéricos
- Temporales
- Relacionales



## **GeoPandas: DataFrames Espaciales**

#### Extensión de Pandas:

- GeoDataFrame
- GeoSeries
- Operaciones vectorizadas
- · Integración con ecosistema

#### **Funcionalidades:**

- · Joins espaciales
- Agregaciones

```
1 import geopandas as gpd
import matplotlib.pyplot as
      plt
4 # Cargar datos
5 comunas = gpd.read_file('
      comunas.shp')
6 puntos = gpd.read_file('
      colegios.geojson')
8 # Join espacial
g colegios_por_comuna = gpd.
      sjoin(
      puntos, comunas,
      predicate='within'
12
14 # Agregaci n
15 resumen = colegios_por_comuna.
      groupby (
      'COMUNA'
```

Profesor: Françisco Parra O.

17 ).size()

## **Operaciones Espaciales Fundamentales**

#### **Operaciones geométricas:**

- Buffer
- Intersección
- Unión
- Diferencia
- Simplificación

#### **Relaciones espaciales:**

- Contains/Within
- Intersects
- Touches

  Geoinformática Clase 3

```
1 from shapely.ops import
           unary_union
     2 import geopandas as gpd
     # Buffer
     5 zonas_influencia = gdf.buffer
           (100)
     6
     7 # Intersecci n
     8 interseccion = gdf1.overlay(
           gdf2,
                                     how
           ='intersection')
    10
     11 # Uni n de geometr as
    union_total = unary_union(gdf.
           geometry)
     14 # Consultas espaciales
     15 cerca_metro = puntos[
16 puntos.distance(estacion)
Profesor: Francisco Parra O.
           < 500
```

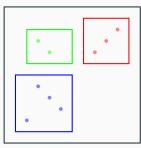
## **Indexación Espacial**

#### R-tree (Rectangle tree):

- Estructura jerárquica
- Bounding boxes
- Búsqueda eficiente
- O(log n) promedio

#### **Aplicaciones:**

- · Consultas de proximidad
- Joins espaciales
- Intersecciones
- KNN espacial



R-tree structure

Reduce búsquedas de O(n) a O(log n)

## Validación y Limpieza Geométrica

#### **Problemas comunes:**

- · Self-intersections
- Duplicados
- Gaps/Overlaps
- Slivers
- Topología inválida

#### **Herramientas:**

· Shapely: is\_valid

```
1 import geopandas as gpd
2 from shapely.validation import
       explain_validity
# Verificar validez
5 gdf['valido'] = gdf.geometry.
      is valid
6
7 # Explicar problemas
8 invalidos = gdf[~gdf['valido'
     11
o for idx, row in invalidos.
      iterrows():
      print(explain_validity(row
      .geometry))
# Corregir con buffer(0)
gdf['geometry'] = gdf.geometry
      .buffer(0)
14
    Eliminar slivers
```

16 gdf = gdf[gdf.geometry.area >

Semestre 2, 2025

## Sistemas de Referencia de Coordenadas (CRS)

#### **Componentes:**

- Datum (modelo de la Tierra)
- · Proyección cartográfica
- Unidades de medida
- · Códigos EPSG

#### **CRS** comunes:

- WGS84 (EPSG:4326)
- Web Mercator (EPSG:3857)
- UTM zonas
- Lambert Conformal

#### **Chile continental:**

- EPSG:32718 (UTM 18S)
- EPSG:32719 (UTM 19S)
- EPSG:5361 (SIRGAS-Chile)

#### **Transformaciones:**

- Reproyección
- Cambio de datum
- · Distorsiones inevitables

## **Machine Learning Espacial**

#### Particularidades:

- Autocorrelación espacial
- Primera ley de Tobler
- Cross-validation espacial
- Feature engineering espacial

## **Aplicaciones:**

```
• Predicción de precios
```

```
1 from sklearn.ensemble import
      RandomForestRegressor
2 import geopandas as gpd
4 # Features espaciales
5 gdf['dist_centro'] = gdf.
      distance(centro)
6 gdf['dist_metro'] = gdf.
      distance (metro)
7 gdf['n_vecinos'] = gdf.buffer
      (500).apply(
      lambda x: puntos.within(x)
8
      .sum()
11 # Lag espacial
12 from libpysal.weights import
      KNN
w = KNN.from_dataframe(gdf, k
      =5)
 gdf['precio_lag'] = w.lag(gdf
```

precio'l)

#### **Resumen: Vector vs Raster**

Aspecto	Vector	Raster
Estructura	Objetos discretos	Matriz continua
Precisión	Alta	Depende de resolución
Almacenamiento	Eficiente para objetos	Grande para áreas
Topología	Explícita	Implícita
Análisis	Redes, buffers	Álgebra de mapas
Visualización	Escalable	Pixelada al zoom
Casos de uso	Catastro, redes	Teledetección, DEM

## **Integración Vector-Raster:**

- Rasterización: vector → raster
- Vectorización: raster → vector
- Zonal statistics: resumen raster por polígono
- Point sampling: extracción de valores raster

Geoinformática - Clase 3 Profesor: Francisco Parra O. Semestre 2, 2025

## Ejercicio Práctico Integrador

**Tarea:** Analizar ubicación óptima para nuevo colegio

#### **Datos disponibles:**

- Manzanas censales (vector)
- Colegios existentes (puntos)
- Red vial (líneas)
- Población por edad (raster)
- Elevación (DEM)

#### **Criterios:**

```
1 # 1. Preparar datos
manzanas = gpd.read_file('
      manzanas.shp')
3 colegios = gpd.read_file('
      colegios.geojson')
vias = gpd.read_file('vias.shp
      ,)
6 # 2. Crear buffers
puffer_colegios = colegios.
      buffer (500)
8 buffer vias = vias.buffer(100)
        reas candidatas
  candidatas = manzanas.copy()
  candidatas = candidatas[
      ~candidatas.intersects(
          buffer_colegios.
14
      unary_union
```

#### **Actividades Prácticas**

#### Para implementar en el laboratorio:

- 1. Exploración de datos vectoriales
  - Cargar shapefile de comunas de Santiago
  - · Calcular área y perímetro
  - · Identificar comuna más grande

#### 2. Análisis raster básico

- · Cargar imagen satelital
- Calcular NDVI
- · Clasificar cobertura vegetal

#### 3. Operaciones espaciales

- Crear buffer de 500m alrededor de estaciones de metro
- · Contar puntos de interés dentro de cada buffer
- Hacer overlay de dos capas vectoriales

#### Próxima clase:

Jueves: Sistemas de Referencia Espacial (CRS) + Lab 1

Geoinform<mark>ática - Clase 3 Profesor: Francisco Parra O. Semes</mark>tre 2, 202

¿Preguntas?

francisco.parra.o@usach.cl

Material disponible en:

Plataforma del curso

Próxima sesión:

Jueves - CRS y Laboratorio 1