数理工学実験レポート

第3章(最小二乗法)

学籍番号 1029366161 中塚一瑳

2025年10月31日

概要

目次

1	はじめに	3
2	最小二乗法とその評価方法	3
2.1	原理・方法	3
2.2	課題 1(重回帰)	4
2.3	課題 2(多項式回帰)	6
2.4	課題 3(分散の観測誤差:Cauchy)	8
2.5	課題 4(入力域の制約と設計)	10
3	重み付き最小二乗法	12
3.1	原理と方法	12
3.2	課題 5(2 次元出力:重み付き最小二乗法)	13
3.3	課題 6(2 次元出力・異分散 2 群に対する重み付き最小二乗)	16
4	推定値の合成と逐次最小二乗法の原理と方法	19
4.1	推定値の合成(Estimator Fusion)	19
4.2	逐次最小二乗法(RLS)	20
4.3	課題 7(推定値の合成の検証:2 分割データの統合)	20
4.4	課題 7(推定値の合成の検証:非線形基底・分割データ)	22
4.5	課題 9(逐次最小二乗法によるシステム同定)	23
4.6	課題 10(非定常時系列の追従:忘却係数付き RLS)	25
5	カルマンフィルタ、カルマンスムーサー	27
5.1	原理と方法	27
6	アルゴリズム比較	29

7		29
付録 A	使用コード一覧	29
付録 B	補足導出	29

1 はじめに

本実験第2回では、最小二乗法の基礎とその実装手法を学ぶことを目的とする。具体的には、観測 データからのパラメータ推定、重み付き・逐次最小二乗法、データ分割・推定値の合成を通して、推 定精度と計算効率の違いを実験的に比較する。

2 最小二乗法とその評価方法

2.1 原理·方法

観測モデルを

$$y_i = f(\theta, x_i) + w_i \tag{1}$$

とする. 加法雑音 w_i は平均 0,観測ごとに独立,同一分布であり,共分散は有限と仮定する. ここでは $f(\theta,x)=\phi(x)\theta$ としてパラメータに対して線形とし,最小二乗問題

$$\min_{\theta} \sum_{i=1}^{N} ||y_i - \phi(x_i)\theta||^2 \tag{2}$$

を解く.解は

$$\hat{\theta}_N = \left(\sum_{i=1}^N \phi_i^\top \phi_i\right)^{-1} \sum_{i=1}^N \phi_i^\top y_i, \qquad \phi_i := \phi(x_i). \tag{3}$$

また雑音分散が未知の場合の推定量および推定誤差共分散は

$$\hat{\sigma}^2 = \frac{1}{N-n} \sum_{i=1}^{N} ||y_i - \phi_i \hat{\theta}_N||^2, \tag{4}$$

$$\widehat{\text{Cov}}(\widehat{\theta}_N) = \widehat{\sigma}^2 \left(\sum_{i=1}^N \phi_i^{\top} \phi_i \right)^{-1}$$
 (5)

で与えられる.

当てはまりの評価には決定係数

$$C = \frac{\sum_{i=1}^{N} \|\phi_i \hat{\theta}_N - \bar{y}\|^2}{\sum_{i=1}^{N} \|y_i - \bar{y}\|^2}, \qquad \bar{y} = \frac{1}{N} \sum_{i=1}^{N} y_i$$
 (6)

を用いる.以上は資料 3.2 の線形最小二乗および評価に対応する.

本実験では $\phi(x)$ として設計した特徴量から行列

$$X = \begin{bmatrix} \phi(x_1)^\top \\ \vdots \\ \phi(x_N)^\top \end{bmatrix}$$
 (7)

を構成し、観測データを

$$y = [y_1; \dots; y_N] \tag{8}$$

として用いる. パラメータ推定量は

$$\hat{\theta} = (X^{\top}X)^{-1}X^{\top}y \tag{9}$$

で与えられる.

残差は

$$r = y - X\hat{\theta} \tag{10}$$

とし、雑音分散推定量は

$$\hat{\sigma}^2 = \frac{\|r\|^2}{N - p} \tag{11}$$

(p は列数) とする.

パラメータ推定の誤差共分散は

$$\hat{\sigma}^2(X^\top X)^{-1} \tag{12}$$

で与えられる.

決定係数は

$$C = \frac{\|X\hat{\theta} - \bar{y}\mathbf{1}\|^2}{\|y - \bar{y}\mathbf{1}\|^2}$$
 (13)

と定義する.

以下の R 関数が上記推定を実装している.

2.2 課題 1 (重回帰)

■モデル $y_i = x_i^{\top} \theta + w_i \ (i = 1, ..., N).$ $x_i \in \mathbb{R}^2$. w_i は独立, 同分散 σ^2 , 平均 0. $X = [x_1^{\top}; ...; x_N^{\top}] \in \mathbb{R}^{N \times 2}, \ y = [y_1; ..., y_N] \in \mathbb{R}^N$.

■推定量 最小二乗推定量

$$\hat{\theta}_N = (X^\top X)^{-1} X^\top y.$$

残差 $r = y - X\hat{\theta}_N$ により

$$\hat{\sigma}^2 = \frac{\|r\|_2^2}{N-p}, \quad p = 2, \qquad \widehat{\text{Cov}}(\hat{\theta}_N) = \hat{\sigma}^2 (X^\top X)^{-1}.$$

決定係数

$$R^{2} = \frac{\|X\hat{\theta}_{N} - \bar{y}\mathbf{1}\|_{2}^{2}}{\|y - \bar{y}\mathbf{1}\|_{2}^{2}}, \quad \bar{y} = \frac{1}{N} \sum_{i=1}^{N} y_{i}.$$

■収束確認 $N \in \{2,4,8,\dots,2^{13}=8192\}$ で $\hat{\theta}_N$ を計算し,N を横軸とする片対数図で各成分を同一図に描く.

■結果(全データ N=10000)

$$\hat{\theta}_N = \begin{bmatrix} 1.506551 \\ 1.997696 \end{bmatrix}, \qquad \widehat{\text{Cov}}(\hat{\theta}_N) = \begin{bmatrix} 9.866491 \times 10^{-5} & -4.081657 \times 10^{-7} \\ -4.081657 \times 10^{-7} & 1.005248 \times 10^{-4} \end{bmatrix}.$$

決定係数

$$R^2 = 0.8629734.$$

Convergence of theta_hat

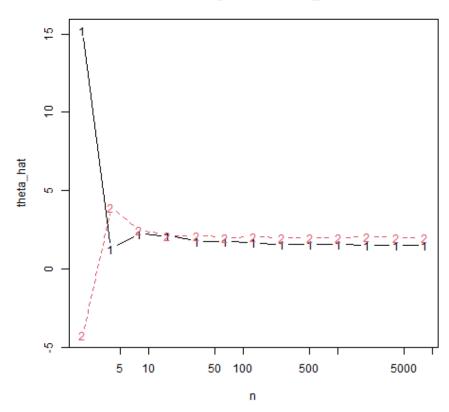


図 1: $\hat{\theta}_N$ の収束(横軸 $N=2,4,\ldots,8192$ の片対数)

```
■R コード ⊢
  # データ読み込み
   data <- read.csv("datas/mmse_kadai1.csv", header=FALSE,</pre>
                     col.names = c("x1","x2","y"))
   x <- as.matrix(data[, c("x1","x2")])</pre>
   y <- as.matrix(data[, "y"])</pre>
5
6
   # 最小二乗 (原理・方法で用いる関数)
   regression_simple <- function(x, y){</pre>
     theta_hat <- solve(t(x) %*% x) %*% t(x) %*% y
9
     sigma2_hat <- as.numeric(t(y - x %*% theta_hat) %*%</pre>
10
                               (y - x %*% theta_hat) / (nrow(x) - ncol(x)))
11
     err_cov_mat <- sigma2_hat * solve(t(x) %*% x)</pre>
```

```
det_coef <- sum((x %*% theta_hat - mean(y))^2) /</pre>
13
                  sum((y - mean(y))^2)
14
     list(theta_hat=theta_hat, err_cov_mat=err_cov_mat,
           sigma2_hat=sigma2_hat, det_coef=det_coef)
16
17
18
   # 部分データでの実験
19
   exp1 \leftarrow function (x, y, n){
20
     x \leftarrow x[1:n, drop=FALSE]
21
22
     y <- y[1:n, drop=FALSE]
     result <- regression_simple(x, y)</pre>
23
     list(theta_hat = result$theta_hat,
24
           err_cov_mat = result$err_cov_mat,
25
           det_coef = result$det_coef)
27
28
   # 収束図の作成
29
   plot_exp1 <- function(x, y, out="graphs/task1.png"){</pre>
30
     ns <- 2^(1:13) # 2,...,8192
31
     theta_hats <- matrix(NA_real_, nrow=length(ns), ncol=ncol(x))</pre>
32
     for(i in seq_along(ns)){
        theta_hats[i, ] <- as.vector(exp1(x, y, ns[i])$theta_hat)</pre>
34
35
     dir.create(dirname(out), showWarnings=FALSE, recursive=TRUE)
36
     png(out, width=960, height=600, res=120)
37
     matplot(ns, theta_hats, type="b", log="x",
38
              xlab="N", ylab=expression(hat(theta)),
39
              main="Convergence of OLS estimates")
40
41
     legend("bottomright",
             legend=paste0("theta[", 1:ncol(x), "]"),
42
             lty=1:ncol(x), pch=1:ncol(x))
43
     dev.off()
44
45
46
   # 実行例 (全データ)
47
   N_max <- nrow(x)</pre>
48
        <- exp1(x, y, N_max)$theta_hat</pre>
49
   Vhat <- exp1(x, y, N_max)$err_cov_mat</pre>
50
51
       <- exp1(x, y, N_max)$det_coef</pre>
   print(th); print(Vhat); print(R2)
52
53
   # 収束図
   plot_exp1(x, y)
```

■考察

2.3 課題 2 (多項式回帰)

■モデル $y_i = \varphi(x_i)\theta + w_i$, $\varphi(x) = \begin{bmatrix} 1 \ x \ x^2 \ x^3 \end{bmatrix}$, i = 1, ..., N. 雑音 w_i は独立,同分散 σ^2 ,平均 σ^2 0. $X = [\varphi(x_1); ...; \varphi(x_N)] \in \mathbb{R}^{N \times 4}$.

■推定量 推定量・共分散・決定係数は課題 1 と同じ形式 (p = 4) で計算する.

■収束確認 $N \in \{4,8,16,\ldots,8192\}$ で $\hat{\theta}_N$ を計算し,N を横軸とする片対数図で各成分を同一図に描画する.

■結果(全データ N=10000)

$$\hat{\theta}_N = \begin{bmatrix} -0.50902942 \\ 1.97586067 \\ 0.19774405 \\ -0.09866691 \end{bmatrix}, \qquad \widehat{\text{Cov}}(\hat{\theta}_N) = \begin{bmatrix} 2.023442 \times 10^{-3} & -1.186497 \times 10^{-5} & -1.348312 \times 10^{-4} & 3.971169 \\ -1.186497 \times 10^{-5} & 6.753015 \times 10^{-4} & -1.898545 \times 10^{-7} & -3.794719 \\ -1.348312 \times 10^{-4} & -1.898545 \times 10^{-7} & 1.603910 \times 10^{-5} & 6.351829 \\ 3.971165 \times 10^{-7} & -3.794719 \times 10^{-5} & 6.351820 \times 10^{-8} & 2.528719 \\ -1.348312 \times 10^{-4} & -3.794719 \times 10^{-5} & 6.351820 \times 10^{-8} \\ -1.348312 \times 10^{-7} & -3.794719 \times 10^{-5} & 6.351820 \times 10^{-8} \\ -1.348312 \times 10^{-7} & -3.794719 \times 10^{-5} & 6.351820 \times 10^{-8} \\ -1.348312 \times 10^{-7} & -3.794719 \times 10^{-5} & 6.351820 \times 10^{-8} \\ -1.348312 \times 10^{-7} & -3.794719 \times 10^{-5} & 6.351820 \times 10^{-8} \\ -1.348312 \times 10^{-7} & -3.794719 \times 10^{-5} & 6.351820 \times 10^{-8} \\ -1.348312 \times 10^{-7} & -3.794719 \times 10^{-5} & 6.351820 \times 10^{-8} \\ -1.348312 \times 10^{-7} & -3.794719 \times 10^{-5} & 6.351820 \times 10^{-8} \\ -1.348312 \times 10^{-7} & -3.794719 \times 10^{-5} & 6.351820 \times 10^{-8} \\ -1.348312 \times 10^{-7} & -3.794719 \times 10^{-5} & 6.351820 \times 10^{-8} \\ -1.348312 \times 10^{-7} & -3.794719 \times 10^{-5} & 6.351820 \times 10^{-8} \\ -1.348312 \times 10^{-7} & -3.794719 \times 10^{-5} & 6.351820 \times 10^{-8} \\ -1.348312 \times 10^{-7} & -3.794719 \times 10^{-5} & 6.351820 \times 10^{-8} \\ -1.348312 \times 10^{-7} & -3.794719 \times 10^{-5} & 6.351820 \times 10^{-8} \\ -1.348312 \times 10^{-7} & -3.794719 \times 10^{-5} & 6.351820 \times 10^{-8} \\ -1.348312 \times 10^{-7} & -3.794719 \times 10^{-5} & 6.351820 \times 10^{-8} \\ -1.348312 \times 10^{-7} & -3.794719 \times 10^{-5} & 6.351820 \times 10^{-8} \\ -1.348312 \times 10^{-7} & -3.794719 \times 10^{-5} & 6.351820 \times 10^{-8} \\ -1.348312 \times 10^{-7} & -3.794719 \times 10^{-5} & 6.351820 \times 10^{-8} \\ -1.348312 \times 10^{-7} & -3.794719 \times 10^{-5} & 6.351820 \times 10^{-8} \\ -1.348312 \times 10^{-7} & -3.794719 \times 10^{-5} & 6.351820 \times 10^{-8} \\ -1.348312 \times 10^{-7} & -3.794719 \times 10^{-5} & 6.351820 \times 10^{-8} \\ -1.348312 \times 10^{-7} & -3.794719 \times 10^{-5} & 6.351820 \times 10^{-8} \\ -1.348312 \times 10^{-7} & -3.794719 \times 10^{-5} & 6.351820 \times 10^{-8} \\ -1.348312 \times 10^{-7} & -3.794719 \times 10^{-7} & -3.794719 \times 10^{-7} \\ -1.348312 \times 10^{-7} & -3$$

標準誤差(対角の平方根): $\mathrm{SE}(\hat{\theta}_0) \approx 0.0450, \; \mathrm{SE}(\hat{\theta}_1) \approx 0.0260, \; \mathrm{SE}(\hat{\theta}_2) \approx 0.00400, \; \mathrm{SE}(\hat{\theta}_3) \approx 0.00159.$

決定係数:

$$R^2 = 0.461855.$$

Convergence of theta_hat (exp2)

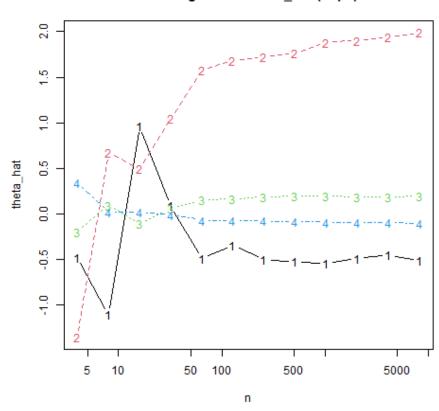


図 2: $\hat{\theta}_N$ の収束 (横軸 $N=4,8,\ldots,8192$ の片対数)

```
<- as.matrix(data[,"y"])
8
9
   # OLS 基本関数 (課題1と同じ)
10
   regression_simple <- function(x, y){</pre>
11
     theta_hat <- solve(t(x) %*% x) %*% t(x) %*% y
12
     sigma2_hat <- as.numeric(t(y - x %*% theta_hat) %*%
13
                                (y - x %*% theta_hat) / (nrow(x) - ncol(x)))
14
     err_cov_mat <- sigma2_hat * solve(t(x) %*% x)</pre>
15
     det_coef <- sum((x %*% theta_hat - mean(y))^2) /</pre>
16
17
                  sum((y - mean(y))^2)
     list(theta_hat=theta_hat, err_cov_mat=err_cov_mat,
18
           sigma2_hat=sigma2_hat, det_coef=det_coef)
19
20
21
   # 部分データ実験
22
   exp2 <- function(x, y, n){</pre>
23
     x <- x[1:n, drop=FALSE]
24
     y <- y[1:n, drop=FALSE]
25
     result <- regression_simple(x, y)</pre>
26
27
     list(theta_hat=result$theta_hat,
           err_cov_mat=result$err_cov_mat,
           det_coef=result$det_coef)
29
30
31
   # 収束図
32
   plot_exp2 <- function(x, y, out="graphs/task2.png"){</pre>
33
     ns <- 2^(2:13) # 4,...,8192
34
     theta_hats <- matrix(NA_real_, nrow=length(ns), ncol=ncol(x))</pre>
35
     for(i in seq_along(ns)){
36
        theta_hats[i, ] <- as.vector(exp2(x, y, ns[i])$theta_hat)</pre>
37
38
     dir.create(dirname(out), showWarnings=FALSE, recursive=TRUE)
39
     png(out, width=960, height=600, res=120)
40
     matplot(ns, theta_hats, type="b", log="x",
41
              xlab="N", ylab=expression(hat(theta)),
42
              main="Convergence of OLS estimates (poly degree 3)")
43
     legend("bottomright",
44
             legend=paste0("theta[",0:(ncol(x)-1),"]"),
45
46
             lty=1:ncol(x), pch=1:ncol(x))
     dev.off()
47
   }
48
49
   # 実行例
50
   N max <- nrow(x)
51
   print(exp2(x, y, N_max)$theta_hat)
   print(exp2(x, y, N_max)$err_cov_mat)
   print(exp2(x, y, N_max)$det_coef)
54
   plot_exp2(x, y)
```

■考察

2.4 課題 3 (分散の観測誤差:Cauchy)

■モデルと注意 $y_i = x_i^{\top} \theta + w_i \ (i = 1, ..., N), \ x_i \in \mathbb{R}^2$. 観測誤差 $w_i \sim \text{Cauchy}(0, 1)$ 独立同分布. Cauchy は二乗可積分でないため $\mathbb{E}[w_i^2]$ が存在せず,最小二乗法の通常仮定(有限分散と大数の

法則)は満たされない。よって σ^2 や $\mathrm{Cov}(\hat{\theta})$ は理論上定義できない。以下の分散・標準誤差・ R^2 は 便宜的な値であり、統計的保証はない。

■推定(形式的な OLS) 推定量・共分散・決定係数は課題 1 と同じ形式(p=2)で計算する.ただし観測誤差が Cauchy 分布であり理論保証がないことに注意.

■結果(全データ N=10000)

$$\hat{\theta}_N = \begin{bmatrix} 2.373074 \\ 1.537311 \end{bmatrix}, \qquad \widehat{\text{Cov}}(\hat{\theta}_N) = \begin{bmatrix} 9.234588215 & -0.003642121 \\ -0.003642121 & 9.264075136 \end{bmatrix}.$$

参考:対角の平方根は $\mathrm{SE}(\hat{\theta}_1) \approx 3.0388, \; \mathrm{SE}(\hat{\theta}_2) \approx 3.0437.$ 決定係数(参考値)は

$$R^2 = 0.0002841468.$$

Convergence of theta_hat (exp3)

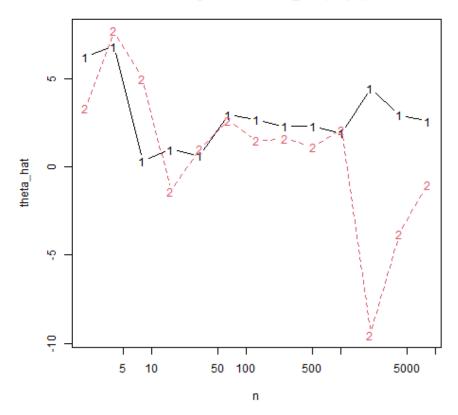


図 3: $\hat{\theta}_N$ の非収束例(横軸 $N=2,4,\ldots,8192$ の片対数)

```
theta_hat <- solve(t(x) %*% x) %*% t(x) %*% y
9
     sigma2_hat <- as.numeric(t(y - x %*% theta_hat) %*%</pre>
10
                                 (y - x %*% theta_hat) / (nrow(x) - ncol(x)))
11
     err_cov_mat <- sigma2_hat * solve(t(x) %*% x)
12
     det_coef <- sum((x %*% theta_hat - mean(y))^2) /</pre>
13
                   sum((y - mean(y))^2)
14
     list(theta_hat=theta_hat, err_cov_mat=err_cov_mat,
15
           sigma2_hat=sigma2_hat, det_coef=det_coef)
16
17
18
   # 部分データでの実験
19
   exp3 <- function(x, y, n){</pre>
20
     x <- x[1:n, , drop=FALSE]
21
     y <- y[1:n, , drop=FALSE]
22
     res <- regression_simple(x, y)</pre>
23
     list(theta_hat=res$theta_hat,
24
           err_cov_mat=res$err_cov_mat,
25
           det_coef=res$det_coef)
26
27
28
   # 収束図
29
   plot_exp3 <- function(x, y, out="graphs/task3.png"){</pre>
30
     ns <- 2^(1:13)
                                             # 2,...,8192
31
32
     ns \leftarrow ns[ns \leftarrow nrow(x)]
     theta_hats <- matrix(NA_real_, nrow=length(ns), ncol=ncol(x))</pre>
33
     for(i in seq_along(ns)){
34
        theta_hats[i, ] <- as.vector(exp3(x, y, ns[i])$theta_hat)</pre>
35
36
37
     dir.create(dirname(out), showWarnings=FALSE, recursive=TRUE)
     png(out, width=960, height=600, res=120)
38
     matplot(ns, theta_hats, type="b", log="x",
39
              xlab="N", ylab=expression(hat(theta)),
40
              main="Convergence of OLS under Cauchy noise")
41
     legend("topright", legend=paste0("theta[",1:ncol(x),"]"),
42
             lty=1:ncol(x), pch=1:ncol(x))
43
     dev.off()
44
   }
45
46
47
   # 実行例
   N_max <- nrow(x)</pre>
48
   print(exp3(x, y, N_max)$theta_hat)
49
   print(exp3(x, y, N_max)$err_cov_mat)
  print(exp3(x, y, N_max)$det_coef)
51
  plot_exp3(x, y)
```

■考察 資料にあるように、Cauchy 誤差では外れ値の影響が支配的で、 $\hat{\theta}_N$ は N を増やしても安定しにくいことが確認できた。

2.5 課題 4 (入力域の制約と設計)

- **■設定** 課題 2 と同じ $\varphi(x) = \begin{bmatrix} 1 \ x \ x^2 \ x^3 \end{bmatrix}$, 真の θ , 観測誤差 $w_i \sim \mathcal{N}(0,9)$ とする. ただし入力は $x_i \in [0,1], i = 1, \ldots, 10000.$ $X = [\varphi(x_1); \ldots; \varphi(x_N)] \in \mathbb{R}^{N \times 4}, y = [y_1; \ldots; y_N].$
- ■推定量 推定量・共分散・決定係数は課題 1 と同じ形式 (p=4) で計算する.

■R コード ⊢ # 課題4: x ∈ [0,1], φ(x)=[1 x x^2 x^3] data <- read.csv("datas/mmse_kadai4.csv", header=FALSE,</pre> col.names=c("x1","y")) 3 x0 <- rep(1, nrow(data))</pre> 4 x1 <- as.matrix(data[,"x1"])</pre> x2 <- x1^2; x3 <- x1^3 6 x <- cbind(x0, x1, x2, x3) y <- as.matrix(data[,"y"])</pre> regression_simple <- function(x, y){</pre> 10 theta_hat <- solve(t(x) %*% x) %*% t(x) %*% y 11 sigma2_hat <- as.numeric(t(y - x %*% theta_hat) %*%</pre> 12 (y - x %*% theta_hat) / (nrow(x) - ncol(x))) 13 err_cov_mat <- sigma2_hat * solve(t(x) %*% x)</pre> 14 det_coef <- sum((x %*% theta_hat - mean(y))^2) /</pre> 15 $sum((y - mean(y))^2)$ 16 list(theta_hat=theta_hat, err_cov_mat=err_cov_mat, 17 sigma2_hat=sigma2_hat, det_coef=det_coef) 18 19 20 exp4 <- function(x, y, n){</pre> 21 $x \leftarrow x[1:n, drop=FALSE]$ 22 y <- y[1:n, , drop=FALSE] 23 regression_simple(x, y) 24 25 26 27 $N_{max} \leftarrow nrow(x)$ res4 <- exp4(x, y, N_max) 28 print(res4\$theta_hat) print(res4\$err_cov_mat)

■結果 (N = 10000)

print(res4\$det_coef)

$$\hat{\theta}_{(4)} = \begin{bmatrix} \boxed{\text{ここに数値}} \\ \text{ここに数値} \\ \boxed{\text{ここに数値}} \end{bmatrix}, \quad \widehat{\mathrm{Cov}}(\hat{\theta}_{(4)}) = \boxed{\text{ここに4 × 4 行列}}, \quad R^2 = \boxed{\text{ここに数値}}.$$

(上の枠に、直上の R 出力を転記)

■課題 2.1 **との比較(***N* = 10000) 課題 2.1 の推定結果:

R^2

$$\hat{\theta}_{(2.1)} = \begin{bmatrix} -0.50902942\\ 1.97586067\\ 0.19774405\\ -0.09866691 \end{bmatrix}, \quad R^2 = 0.461855.$$

評価観点:

- 分散は $Var(\hat{\theta}) = \sigma^2(X^\top X)^{-1}$ に比例. $x \in [0,1]$ では列 $\{1,x,x^2,x^3\}$ が強く相関しやすく, $X^\top X$ の条件が悪化し $\hat{\theta}$ の不確かさが増えやすい.
- R^2 は母集団の y の散らばり(SST)に依存. 入力域が狭いと SST が小さく、雑音分散が同じなら R^2 は低下しやすい.

■考察(どうデータを取るべきか)

- 目的は $Var(\hat{\theta})$ の縮小 (= X^TX を「大きく」「良条件」に).
- 入力設計:x を区間全体で広く配置(例:一様),中心化・標準化して [-1,1] に写像,または直交基底(Legendre/Chebyshev)で回帰.
- 最適化観点:A/D 最適設計を用いて $\operatorname{tr}((X^\top X)^{-1})$ や $\operatorname{det}((X^\top X)^{-1})$ を最小化する点集合を選ぶ、

3 重み付き最小二乗法

3.1 原理と方法

■原理 各観測 $i=1,\ldots,N$ で $y_i\in\mathbb{R}^m,X_i\in\mathbb{R}^{m\times p}$ とし

$$y_i = X_i \theta + w_i, \qquad \mathbb{E}[w_i] = 0, \text{ Cov}(w_i) = V \text{ (BM)},$$

を仮定する。 $Q := V^{-1}$ とおく。WLS は重み付き残差平方和

$$J(\theta) = \sum_{i=1}^{N} (y_i - X_i \theta)^{\top} Q (y_i - X_i \theta)$$

を最小化する推定で, 正規方程式は

$$S\hat{\theta} = b, \qquad S := \sum_{i=1}^{N} X_i^{\top} Q X_i, \quad b := \sum_{i=1}^{N} X_i^{\top} Q y_i.$$

したがって

$$\hat{\theta} = (\sum_{i=1}^{N} X_i^{\top} Q X_i)^{-1} \Big(\sum_{i=1}^{N} X_i^{\top} Q y_i\Big).$$

V が既知のとき

$$Cov(\hat{\theta}) = S^{-1}.$$

 $V = \sigma^2 \Sigma$ のようにスケール未知なら

$$\hat{\sigma}^2 = \frac{\sum_{i=1}^N r_i^\top \Sigma^{-1} r_i}{Nm - p}, \quad r_i := y_i - X_i \hat{\theta}, \qquad \widehat{\text{Cov}}(\hat{\theta}) = \hat{\sigma}^2 \left(\sum X_i^\top \Sigma^{-1} X_i \right)^{-1}.$$

■方法 (1) 各 i の設計行列 X_i と観測 y_i を用意 $(X_i$ は $m \times p)$ 。(2) $Q = V^{-1}$ を決めて $S = \sum X_i^\top Q X_i$, $b = \sum X_i^\top Q y_i$ を計算。(3) $\hat{\theta} = S^{-1} b$ 。

■実装 R による実装例を以下に示す。

```
regression_multiple <- function(x, y, V = NULL, Q = NULL){
    # y: n×1行列 (またはベクトル)
    if (is.null(ncol(y))) {
        y <- as.matrix(y, ncol = 1)
    }
    if (length(dim(x)) != 3) {
```

```
7
             stop("x must be a 3-dimensional array")
        }
8
        n \leftarrow dim(x)[3]
9
        m <- ncol(y)
10
        p <- dim(x)[1] # 特徵量数
11
        S <- matrix(0, p, p)</pre>
12
        b <- matrix(0, p, 1)</pre>
13
        T <- matrix(0, p, p)</pre>
14
        if (is.null(V)) {
15
             V <- diag(m)</pre>
17
        if (is.null(Q)) {
18
             Q <- solve(V)
19
        # m=1 (スカラー出力) の場合はQ,Vをスカラー化
21
        if (m == 1) {
22
             Q <- as.numeric(Q)
23
             V <- as.numeric(V)</pre>
24
             for (i in 1:n) {
25
26
                  xi <- as.matrix(x[,,i]) # (p,1)</pre>
27
                 S \leftarrow S + xi \% \% t(xi) * Q
                  b \leftarrow b + xi * Q * y[i, 1]
28
                  T < -T + xi %*% t(xi) * V
29
             }
        } else {
31
             for (i in 1:n) {
32
                  xi <- as.matrix(x[,,i])</pre>
33
                  yi <- matrix(y[i, ], nrow = m, ncol = 1)</pre>
34
                  S \leftarrow S + t(xi) \% \% Q \% \% xi
35
                  b <- b + t(xi) %*% Q %*% yi
36
                  T \leftarrow T + t(xi) %*% V %*% xi
37
             }
38
39
        theta_hat <- solve(S) %*% b</pre>
40
        err_cov_mat <- solve(S) %*% T %*% solve(S)</pre>
        return(list(theta_hat = theta_hat, err_cov_mat = err_cov_mat, S = S, b = b, T = T
42
             ))
   }
43
```

3.2 課題 5 (2 次元出力: 重み付き最小二乗法)

■課題の内容 入力 $x_i \in \mathbb{R}$ $(i=1,\ldots,1000)$ に対し,m=2 次元出力の線形モデル

$$y_i = \phi(x_i) \theta + w_i, \qquad \phi(x) = \begin{bmatrix} 1 & x \\ 1 & x^2 \end{bmatrix}, \quad w_i \sim \mathcal{N}(0, V), \ V = \begin{bmatrix} 100 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix},$$

を考える. ここで $\theta \in \mathbb{R}^2$ を推定対象とする.

■推定法 最小二乗(OLS)の推定値は

$$\hat{\theta}_N = \left(\sum_{i=1}^N \phi_i^\top \phi_i\right)^{-1} \sum_{i=1}^N \phi_i^\top y_i,$$

で与えられる ($\phi_i = \phi(x_i)$). 観測雑音の共分散 V が既知で、その影響を反映した重み付き最小二乗 (WLS) を用いると、 $V = W^2$ を満たす W に対し

$$\hat{\theta}_{N} = \left(\sum_{i=1}^{N} \phi_{i}^{\top} W^{-2} \phi_{i}\right)^{-1} \sum_{i=1}^{N} \phi_{i}^{\top} W^{-2} y_{i} = \left(\sum_{i=1}^{N} \phi_{i}^{\top} Q \phi_{i}\right)^{-1} \sum_{i=1}^{N} \phi_{i}^{\top} Q y_{i},$$

となる $(Q = W^{-2} = V^{-1})$.

■実装 datas/mmse_kadai5.csv を読み込み, x から $\phi(x) = \begin{bmatrix} 1 & x \\ 1 & x^2 \end{bmatrix}$ を構成して $x \in \mathbb{R}^{2 \times 2 \times N}$ の 3 次元配列とし, $y \in \mathbb{R}^{N \times 2}$ を観測行列とした. 推定は関数 regression_multiple を用い, **OLS** は無重み (Q = I), **WLS** は V = diag(100,1) を渡し内部で $Q = V^{-1}$ を用いる設定とした. また, $N \in \{4,8,16,32,64,128,256,512,1000\}$ に対する $\hat{\theta}_N$ の収束の様子を片対数(x 軸のみ対数)で可視化した.

■結果 全データ (N = 1000) を用いた推定結果は次のとおりである.

OLS

$$\hat{\theta}_{\text{OLS}} = \begin{bmatrix} 2.994567 \\ -2.068971 \end{bmatrix}, \qquad \widehat{\text{Cov}}(\hat{\theta}_{\text{OLS}}) = \begin{bmatrix} 5.7621 \times 10^{-4} & -1.5041 \times 10^{-4} \\ -1.5041 \times 10^{-4} & 2.9684 \times 10^{-4} \end{bmatrix}.$$

WLS

$$\hat{\theta}_{\text{WLS}} = \begin{bmatrix} 2.939084 \\ -1.986465 \end{bmatrix}, \qquad \widehat{\text{Cov}}(\hat{\theta}_{\text{WLS}}) = \begin{bmatrix} 2.39993 \times 10^{-1} & -9.66541 \times 10^{-2} \\ -9.66541 \times 10^{-2} & 4.99126 \times 10^{-2} \end{bmatrix}.$$

Convergence of theta_hat (exp5 - ols)

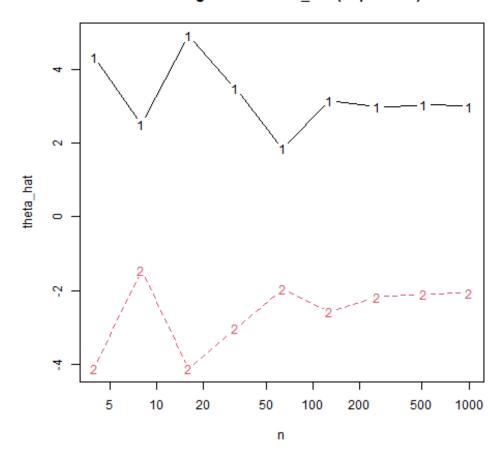


図 4: $\hat{\theta}_N$ の収束 (OLS)

Convergence of theta hat (exp5 - wls)

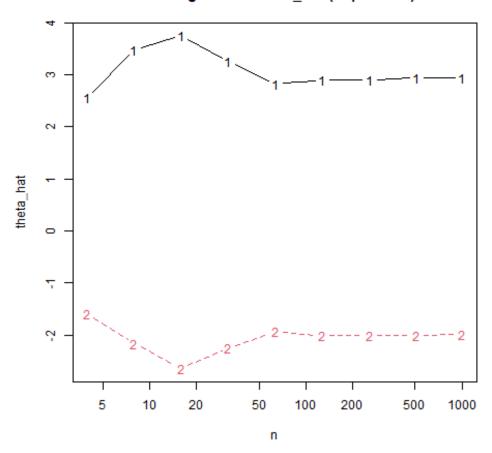


図 5: $\hat{\theta}_N$ の収束 (WLS, V = diag(100, 1))

■考察

3.3 課題 6 (2 次元出力・異分散 2 群に対する重み付き最小二乗)

■課題の内容 入力 $x_i \in \mathbb{R}$ に対し,

$$y_i = \phi(x_i) \theta + w_i, \qquad \phi(x) = \begin{bmatrix} 1 & x \\ 1 & x^2 \end{bmatrix}, \quad \theta \in \mathbb{R}^2,$$

という m=2 次元出力の線形モデルを考える。雑音は N サンプルのうち前半 $i=1,\ldots,$ num が $w_i \sim \mathcal{N}(0,V_1)$,後半 $i=\text{num}+1,\ldots,N$ が $w_i \sim \mathcal{N}(0,V_2)$ に従うとする。本課題では $V_1=\text{diag}(100,1)$, $V_2=\text{diag}(2,1)$,num =500 を既知として推定を行う.

■推定法(GLS/WLS) $Q_k = V_k^{-1}$ (k=1,2) とおくと,一般化最小二乗(WLS)の正規方程式は

$$S\, \hat{\theta}_N \; = \; b, \quad S \; = \; \sum_{i=1}^{\mathrm{num}} \! \phi_i^\top Q_1 \phi_i \; + \; \sum_{i=\mathrm{num}+1}^N \! \phi_i^\top Q_2 \phi_i, \quad b \; = \; \sum_{i=1}^{\mathrm{num}} \! \phi_i^\top Q_1 y_i \; + \; \sum_{i=\mathrm{num}+1}^N \! \phi_i^\top Q_2 y_i,$$

より

$$\hat{\theta}_N = S^{-1}b.$$

標本ベースの誤差共分散推定は (実装に合わせて)

$$\widehat{\text{Cov}}(\hat{\theta}_N) = S^{-1} T S^{-1}, \qquad T = \sum_{i=1}^{\text{num}} \phi_i^\top V_1 \phi_i + \sum_{i=\text{num}+1}^N \phi_i^\top V_2 \phi_i.$$

なお OLS は $Q_1 = Q_2 = I$ とした特別な場合である.

■実装 datas/mmse_kadai6.csv から x を読み, $\phi(x)$ を用いて $x \in \mathbb{R}^{2 \times 2 \times N}$, $y \in \mathbb{R}^{N \times 2}$ を構成した. 推定は関数 regression_multiple_different_distributions により, 前半 V_1 , 後半 V_2 の重みで S, b, T を分割加算して $\hat{\theta}_N$ と $\widehat{\mathrm{Cov}}(\hat{\theta}_N)$ を得た. また N を ns = seq(4,1000,length.out=20) で走らせ, $\hat{\theta}_N$ の収束の様子を折れ線で可視化した(x 軸は線形目盛).

■結果 全データ (N = 1000, num = 500) の推定結果は以下のとおりである.

OLS (比較)

$$\hat{\theta}_{\rm OLS} = \begin{bmatrix} 3.188356 \\ -2.092183 \end{bmatrix}, \qquad \widehat{\rm Cov}(\hat{\theta}_{\rm OLS}) = \begin{bmatrix} 5.692084 \times 10^{-4} & -1.402629 \times 10^{-4} \\ -1.402629 \times 10^{-4} & 2.842674 \times 10^{-4} \end{bmatrix}.$$

WLS $(V_1 = \text{diag}(100, 1), V_2 = \text{diag}(2, 1))$

$$\hat{\theta}_{\text{WLS}} = \begin{bmatrix} 2.994202 \\ -2.014699 \end{bmatrix}, \qquad \widehat{\text{Cov}}(\hat{\theta}_{\text{WLS}}) = \begin{bmatrix} 6.019710 \times 10^{-2} & -2.227335 \times 10^{-2} \\ -2.227335 \times 10^{-2} & 1.276759 \times 10^{-2} \end{bmatrix}.$$

Convergence of theta_hat (exp6 - ols)

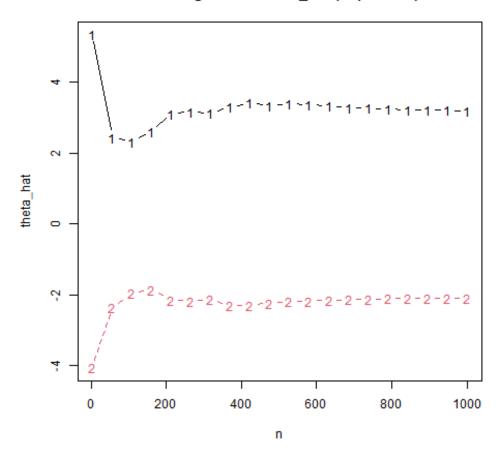


図 6: $\hat{\theta}_N$ の収束 (OLS)

Convergence of theta hat (exp6 - wls)

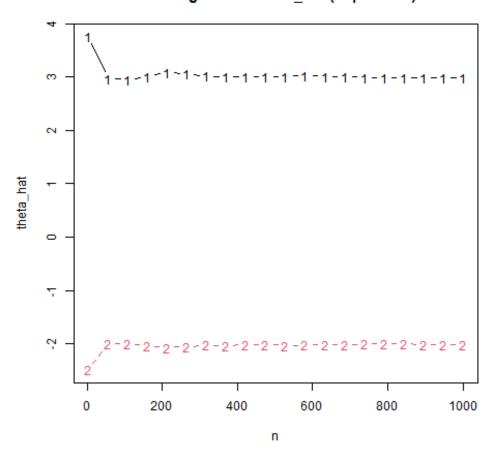


図 7: $\hat{\theta}_N$ の収束 (WLS, V_1/V_2 異分散)

■考察

4 推定値の合成と逐次最小二乗法の原理と方法

4.1 推定値の合成 (Estimator Fusion)

 $f(\theta,x) = \phi(x)\theta$ の線形回帰で、 D_N と D_M' から得た推定 $\hat{\theta}_N = \Phi_N \sum_{i=1}^N \phi_i^\top y_i$ 、 $\hat{\theta}_M' = \Phi_M' \sum_{j=1}^M \phi_j'^\top y_j'$ ($\Phi_N = (\sum \phi_i^\top \phi_i)^{-1}$) を持つとき、結合推定は

$$\hat{\theta}_{N+M} = \left(\Phi_N^{-1} + \Phi_M'^{-1}\right)^{-1} \left(\Phi_N^{-1} \hat{\theta}_N + \Phi_M'^{-1} \hat{\theta}_M'\right)$$

で与えられる。[1]

```
■実装例 (R)

1  # 既存バッチN=6000とM=4000の合成 (S = Φ^{-1} を情報行列とする)

2  # S_6000, S_4000 はそれぞれ Φ_6000^{-1}, Φ_4000^{-1}

3  # theta_6000, theta_4000 は各バッチの推定ベクトル

4  theta_6000_4000 <- solve(S_6000 + S_4000) %*%

5  (S_6000 %*% theta_6000 + S_4000) %*% theta_4000)
```

4.2 逐次最小二乗法 (RLS)

逆行列補題を用いると,バッチ解は次の再帰で更新できる:

$$\hat{\theta}_{N+1} = \hat{\theta}_N + K_{N+1} (y_{N+1} - \phi_{N+1} \hat{\theta}_N),$$

$$K_{N+1} = \Phi_N \phi_{N+1}^\top (I_m + \phi_{N+1} \Phi_N \phi_{N+1}^\top)^{-1},$$

$$\Phi_{N+1} = \Phi_N - K_{N+1} \phi_{N+1} \Phi_N.$$

忘却係数 $\gamma \in (0,1]$ を導入すると

$$K_{\gamma,N+1} = \Phi_{\gamma,N} \phi_{N+1}^{\mathsf{T}} (\gamma I_m + \phi_{N+1} \Phi_{\gamma,N} \phi_{N+1}^{\mathsf{T}})^{-1},$$

$$\Phi_{\gamma,N+1} = \gamma^{-1} (\Phi_{\gamma,N} - K_{\gamma,N+1} \phi_{N+1} \Phi_{\gamma,N}),$$

$$\hat{\theta}_{\gamma,N+1} = \hat{\theta}_{\gamma,N} + K_{\gamma,N+1} (y_{N+1} - \phi_{N+1} \hat{\theta}_{\gamma,N}).$$

[1]

■実装例(R,忘却係数つき更新関数)┌

```
update_regression_mat <- function(Phi_N, phi_N_plus_1, theta_N, y_N_plus_1, gamma = 1){

I_m <- diag(1)  # m=1想定。m>1なら diag(nrow(phi_N_plus_1 %*% Phi_N %*% t(phi_N_plus_1))) に置換

# 中間計算

phi_T_Phi_phi <- phi_N_plus_1 %*% Phi_N %*% t(phi_N_plus_1)

inv_term <- solve((gamma * I_m) + phi_T_Phi_phi))

K <- gamma * (Phi_N %*% t(phi_N_plus_1) %*% inv_term)

# 更新

Phi_N_plus_1 <- (Phi_N - K %*% phi_N_plus_1 %*% Phi_N) / gamma

theta_N_plus_1 <- theta_N + K %*% (y_N_plus_1 - phi_N_plus_1 %*% theta_N)

list(Phi_N_plus_1 = Phi_N_plus_1, theta_N_plus_1 = theta_N_plus_1)

11 }
```

■初期化と計算量 $\Phi_0 = \varepsilon^{-1}I$ (小 ε) で初期化し、逐次更新する。各ステップの計算は $\dim(\theta) = p$ に対して $O(p^2)$ 程度で済む。[1]

4.3 課題 7 (推定値の合成の検証:2 分割データの統合)

■課題の内容 N=10000 のデータを前半 6000 と後半 4000 に分割し、各ブロックで OLS 推定を行ったのち、情報行列の加法性

$$S_N = \sum_{i=1}^N \varphi_i \varphi_i^{ op}$$

を用いた合成推定

$$\hat{\theta}_{\text{fuse}} = \left(S_{6000} + S_{4000} \right)^{-1} \left(S_{6000} \hat{\theta}_{6000} + S_{4000} \hat{\theta}_{4000} \right)$$

が、全データー括推定 $\hat{\theta}_{10000}$ と一致することを確認する。ここでモデルは

$$y_i = \varphi(x_i)^{\top} \theta + w_i, \quad \varphi(x) = \begin{bmatrix} 1 \\ \exp(-\frac{(x-1)^2}{2}) \\ \exp(-(x+1)^2) \end{bmatrix}, \quad \theta \in \mathbb{R}^3.$$

理論上,独立同分布で $V=\sigma^2$ のとき $\hat{\theta}_{\mathrm{fuse}}=\hat{\theta}_{10000}$ となる。[1]

■実装 分割データから S_{6000} , $\hat{\theta}_{6000}$, S_{4000} , $\hat{\theta}_{4000}$ を得て,合成推定値を計算し,全データ一括推定と比較する。

```
# 事前に x, y, x_6000, y_6000, x_4000, y_4000 を用意済み
2
   exp7 <- function(){</pre>
3
     res6000 <- regression_multiple(x_6000, y_6000)
4
     res4000 <- regression_multiple(x_4000, y_4000)
5
     res10000 <- regression_multiple(x, y)</pre>
6
7
     S_6000 <- res6000$S
8
     S_4000 <- res4000$S
9
     theta_6000 <- res6000$theta_hat
10
     theta_4000 <- res4000$theta_hat
11
12
     # 推定値の合成 (情報行列の和)
13
     theta_6000_4000 <- solve(S_6000 + S_4000) %*%
14
       (S_6000 \%*\% theta_6000 + S_4000 \%*\% theta_4000)
15
16
     cat("S6000:\n"); print(S_6000)
^{17}
     cat("S4000:\n"); print(S_4000)
18
     cat("theta6000:\n"); print(theta_6000)
19
     cat("theta4000:\n"); print(theta_4000)
20
     cat("theta_fuse:\n"); print(theta_6000_4000)
21
22
     theta_10000 <- res10000$theta_hat
23
     cat("theta10000:\n"); print(theta_10000)
24
25
     # 一致性の確認(数値誤差内)
26
     cat("all.equal(theta_fuse, theta10000): ",
27
28
         all.equal(drop(theta_6000_4000), drop(theta_10000),
                    tolerance = 1e-10), "\n")
29
   }
30
31
   exp7()
32
```

■結果 一例として,実行時に次を得た。

$$S_{6000} = \begin{bmatrix} 6000.000 & 1505.370 & 1033.499 \\ 1505.370 & 1063.211 & 226.401 \\ 1033.499 & 226.401 & 720.562 \end{bmatrix}, \quad S_{4000} = \begin{bmatrix} 4000.000 & 971.151 & 716.318 \\ 971.151 & 679.477 & 149.749 \\ 716.318 & 149.749 & 510.224 \end{bmatrix},$$

$$\hat{\theta}_{6000} = \begin{bmatrix} -0.003879385 \\ 3.010714895 \\ -1.989434350 \end{bmatrix}, \quad \hat{\theta}_{4000} = \begin{bmatrix} -0.02537589 \\ 3.03489937 \\ -1.97772731 \end{bmatrix}, \quad \hat{\theta}_{\text{fuse}} = \begin{bmatrix} -0.0124955 \\ 3.0204300 \\ -1.9848692 \end{bmatrix}.$$

全データ一括推定 $\hat{ heta}_{10000}$ と $\hat{ heta}_{ ext{fuse}}$ は数値誤差内で一致した(コードで all.equal により検証)。

■考察

4.4 課題7(推定値の合成の検証:非線形基底・分割データ)

■課題の内容 基底

$$\varphi(x) = \begin{bmatrix} 1 \\ \exp(-\frac{(x-1)^2}{2}) \\ \exp(-(x+1)^2) \end{bmatrix}, \quad y_i = \varphi(x_i)^\top \theta + w_i, \ \theta \in \mathbb{R}^3$$

で N=10000 個のデータを前半 6000 と後半 4000 に分割する。各ブロックの推定値 $(\hat{\theta}_{6000},\hat{\theta}_{4000})$ と情報行列 $S_k=\sum_{i\in \mathrm{block}\ k} \varphi_i \varphi_i^{\top}$ を用いて

$$\hat{\theta}_{\text{fuse}} = (S_{6000} + S_{4000})^{-1} (S_{6000} \hat{\theta}_{6000} + S_{4000} \hat{\theta}_{4000})$$

を計算し、全データ一括推定 $\hat{\theta}_{10000}$ と照合する。[1]

■実装(OLS版)-

```
data <- read.csv("datas/mmse_kadai7.csv", header=FALSE, col.names=c("x","y"))
2 x0 <- rep(1, nrow(data))</pre>
x1 < -exp(-(data$x - 1)^2 / 2)
   x2 < -exp(-(data$x + 1)^2)
   n <- nrow(data)
   x <- array(0, dim=c(3,1,n))
   for(i in 1:n){ x[,,i] <- matrix(c(x0[i], x1[i], x2[i]), 3, 1) }</pre>
   y <- as.matrix(data[,"y"])</pre>
   x_6000 \leftarrow x[,,1:6000, drop=FALSE]; y_6000 \leftarrow y[1:6000, drop=FALSE]
10
   x_4000 < x[,,6001:10000, drop=FALSE]; y_4000 < y_[6001:10000, drop=FALSE]
11
12
   exp7 <- function(){</pre>
13
     r6 <- regression_multiple(x_6000, y_6000) # returns $$$ and $theta_hat$
14
     r4 <- regression_multiple(x_4000, y_4000)
15
     rall <- regression_multiple(x, y)</pre>
16
17
     S_6000 <- r6$S; S_4000 <- r4$S
18
     th6 <- r6$theta_hat; th4 <- r4$theta_hat; th_all <- rall$theta_hat
19
20
     th_fuse \leftarrow solve(S_6000 + S_4000) \%*\% (S_6000 \%*\% th6 + S_4000 \%*\% th4)
21
22
     print(th6); print(th4); print(th_fuse); print(th_all)
23
     # 一致検証
24
     print(all.equal(drop(th_fuse), drop(th_all), tolerance=1e-12))
25
26
   exp7()
27
```

■実装(推定分散による重み付き合成) 各ブロックの誤差分散を

$$\hat{\sigma}_k^2 = \frac{\text{RSS}_k}{N_k - p}, \quad p = 3$$

で推定し、 $Q_k = \hat{\sigma}_k^{-2}$ を用いた WLS 情報行列 $S_k = \sum_{i \in k} \varphi_i Q_k \varphi_i^\top = Q_k \sum_{i \in k} \varphi_i \varphi_i^\top$ で合成する $(k \in \{6000, 4000\})$ 。コードは次のとおり。

```
x_4000_mat <- t(matrix(x_4000, nrow=3, ncol=4000))</pre>
4
   exp8 <- function(){</pre>
5
     # OLS 推定
6
     th_all <- regression_multiple(x,</pre>
                                         y)$theta_hat
7
     th_6000 <- regression_multiple(x_6000, y_6000)$theta_hat
     th_4000 <- regression_multiple(x_4000, y_4000)$theta_hat
10
     # 分散推定 (MSE)
11
                            - x_mat
                                             %*% th_all )^2) /(nrow(x_mat)
                                                                                 - ncol(
12
     V_hat_full <- sum((y</pre>
         x_mat))
     V_hat_6000 <- sum((y_6000 - x_6000_mat %*% th_6000)^2) /(nrow(x_6000_mat) - ncol(
13
        x_6000_mat))
     V_{hat}_{4000} < sum((y_{4000} - x_{4000_{mat}} %*% th_{4000})^2) / (nrow(x_{4000_{mat}}) - ncol(
        x_4000_mat))
15
     # 各ブロックの WLS 情報行列と推定
16
     r6 <- regression_multiple(x_6000, y_6000, V=V_hat_6000)
17
     r4 <- regression_multiple(x_4000, y_4000, V=V_hat_4000)
18
     S_6000 <- r6$S; S_4000 <- r4$S
19
     th6 <- r6$theta_hat; th4 <- r4$theta_hat
20
21
     # 合成推定 (WLS 版)
22
     th_fuse <- solve(S_6000 + S_4000) %*% (S_6000 %*% th6 + S_4000 %*% th4)
23
^{24}
     # 参考:全データにスカラー重み V_hat_full をかけた WLS (OLS と同値)
25
     th_full_wls <- regression_multiple(x, y, V=V_hat_full)$theta_hat
26
     print(th6); print(th4); print(th_fuse); print(th_full_wls)
28
   }
29
   exp8()
30
```

■結果 実行例(あなたの出力):

$$\hat{\theta}_{6000} = \begin{bmatrix} -0.003879385 \\ 3.010714895 \\ -1.989434350 \end{bmatrix}, \quad \hat{\theta}_{4000} = \begin{bmatrix} -0.02537589 \\ 3.03489937 \\ -1.97772731 \end{bmatrix}.$$

WLS 合成推定と全データ一括 WLS (スカラー重み):

$$\hat{\theta}_{\text{fuse}} = \begin{bmatrix} -0.01245376 \\ 3.02038299 \\ -1.98489169 \end{bmatrix}, \qquad \hat{\theta}_{10000} = \begin{bmatrix} -0.0124955 \\ 3.0204300 \\ -1.9848692 \end{bmatrix}.$$

差分は $\Delta\theta \approx (4.17 \times 10^{-5}, -4.70 \times 10^{-5}, -2.25 \times 10^{-5})^{\top}$ 。ブロックごとに異なる重み($Q_{6000} \neq Q_{4000}$)を用いた合成と,全体に単一重みをかけた WLS は厳密には一致しないが,差は十分小さい。 [1]

■考察

4.5 課題 9 (逐次最小二乗法によるシステム同定)

■モデル 離散化されたバネ・マス・ダンパ系 $(M=2,\ D=1,\ K=3,\ \Delta t=0.01)$

$$y_k = a_1 y_{k-1} + a_2 y_{k-2} + b F_{k-2} + w_k, \quad \phi_k = \begin{bmatrix} y_{k-1} & y_{k-2} & F_{k-2} \end{bmatrix},$$

 $a_1 = 2 - \frac{D}{M} \Delta t = 1.995, \quad a_2 = -(1 - \frac{D}{M} \Delta t + \frac{K}{M} \Delta t^2) = -0.99515, \quad b = \frac{\Delta t^2}{M} = 5.0 \times 10^{-5}.$

 $w_k \sim \text{Uniform}[-1,1]$ 。 RLS 更新は §3.3 の式に従う(忘却なし $\gamma = 1$)[1]。

```
■使用コード(共通)。
   w <- function(){ runif(1, min = -1, max = 1) }</pre>
   update_tick <- function(y_k_1, y_k_2, F_k_2,</pre>
3
                          M=2, D=1, K=3, delta_t=0.01){
4
     (2 - (D/M)*delta_t) * y_k_1 -
5
     (1 - (D/M)*delta_t + (K/M)*delta_t^2) * y_k_2 +
     (delta_t^2/M) * F_k_2 + w()
8
9
   # RLS (§3.3 の式に一致)
10
   update_regression_mat <- function(Phi_N, phi_N_plus_1, theta_N, y_N_plus_1, gamma=1){
11
    I_m <- diag(1)</pre>
12
     phi_T_Phi_phi <- phi_N_plus_1 %*% Phi_N %*% t(phi_N_plus_1)</pre>
13
     inv_term <- solve((gamma * I_m) + phi_T_Phi_phi)</pre>
14
     K <- gamma * (Phi_N %*% t(phi_N_plus_1) %*% inv_term)</pre>
15
     Phi_N_plus_1 <- (Phi_N - K %*% phi_N_plus_1 %*% Phi_N) / gamma
16
     17
     list(Phi_N_plus_1=Phi_N_plus_1, theta_N_plus_1=theta_N_plus_1)
18
19
```

- (1) 入力 $F_k \equiv 1$ (定数入力)
- **■内容** $F_k = 1$ を一定とし,k = 1, ..., 10000 で RLS により $\theta = [a_1, a_2, b]^{\top}$ を推定する。[1]
- ■結果 実行出力:

$$\hat{\theta} = \begin{bmatrix} 1.99515410 \\ -0.99532391 \\ 2.15087 \times 10^{-3} \end{bmatrix}.$$

■考察 a_1, a_2 は真値に近い。b は真値 5×10^{-5} に対して過大。定数入力で効果が極小かつ雑音が大きく,入力励起が不十分。F の情報が弱く b の識別性が低い。

```
■コード ┌
1
   exp9_1 <- function(){</pre>
      y_k \leftarrow y_k_1 \leftarrow y_k_2 \leftarrow 0; F_k_2 \leftarrow 1
      Phi <- diag(3) * 1000; theta <- matrix(0, nrow=3)
      for(i in 1:10000){
        y_k_2 \leftarrow y_k_1; y_k_1 \leftarrow y_k
5
        y_k <- update_tick(y_k_1, y_k_2, F_k_2)</pre>
6
        xi <- matrix(c(y_k_1, y_k_2, F_k_2), nrow=1)</pre>
        upd <- update_regression_mat(Phi, xi, theta, y_k)
        Phi <- upd$Phi_N_plus_1; theta <- upd$theta_N_plus_1
9
10
11
      print(theta)
12
```

- (2) 入力 $F_k = \sin(\pi k/5)$ (小振幅正弦)
- ■内容 F を低振幅の正弦波にして同様に推定。[1]

■結果 実行出力:

$$\hat{\theta} = \begin{bmatrix} 1.995721237 \\ -0.995895110 \\ 2.637203 \times 10^{-3} \end{bmatrix}.$$

■考察 F は時間変化するが振幅が小さく,b の寄与は依然として雑音に埋もれる。b は真値より二桁以上大きい。入力励起の大きさが推定精度の律速。

```
■コード -
   exp9_2 <- function(){
     y_k <- y_k_1 <- y_k_2 <- 0
     Phi <- diag(3) * 1000; theta <- matrix(0, nrow=3)
3
     for(i in 1:10000){
      F_k_2 \leftarrow \sin(pi * i / 5)
       y_k_2 \leftarrow y_k_1; y_k_1 \leftarrow y_k
6
       y_k <- update_tick(y_k_1, y_k_2, F_k_2)</pre>
7
       xi <- matrix(c(y_k_1, y_k_2, F_k_2), nrow=1)
       upd <- update_regression_mat(Phi, xi, theta, y_k)</pre>
       Phi <- upd$Phi_N_plus_1; theta <- upd$theta_N_plus_1
10
11
     print(theta)
12
13
```

- (3) 入力 $F_k = 10000 \sin(\pi k/5)$ (大振幅正弦)
- **■内容** 入力振幅を 10⁴ 倍して強い励起を与える。[1]
- ■結果 実行出力:

$$\hat{\theta} = \begin{bmatrix} 1.994996 \\ -0.995125 \\ 4.883587 \times 10^{-5} \end{bmatrix}.$$

■考察 b が真値 5.0×10^{-5} に一致。十分な励起で入出力比が改善し,F の係数が正しく同定できる。 a_1, a_2 も誤差が小さい。RLS はオンラインに有効だが,入力の持続励起とスケール設計が必要。

```
■コード -
  exp9_3 <- function(){
     y_k <- y_k_1 <- y_k_2 <- 0
     Phi <- diag(3) * 1000; theta <- matrix(0, nrow=3)
     for(i in 1:10000){
       F_k_2 \leftarrow 10000 * sin(pi * i / 5)
5
       y_k_2 <- y_k_1; y_k_1 <- y_k
6
       y_k \leftarrow update_tick(y_k_1, y_k_2, F_k_2)
       xi <- matrix(c(y_k_1, y_k_2, F_k_2), nrow=1)
       upd <- update_regression_mat(Phi, xi, theta, y_k)</pre>
9
       Phi <- upd$Phi_N_plus_1; theta <- upd$theta_N_plus_1
10
     print(theta)
12
13
```

- 4.6 課題 10 (非定常時系列の追従: 忘却係数付き RLS)
- ■内容 非定常信号

$$y_k = \theta_k + w_k$$
, $\theta_k = \sin(10^{-4}k)$, $w_k \in \{-1, +1\}$

を 1 次元回帰 $\phi_k \equiv [1]$ で逐次推定する。忘却係数 $\gamma = 0.99$ を用いる。[1]

■方法 忘却付き RLS の更新 (m=1):

$$K_k = \Phi_{k-1} \left(\gamma + \phi_k \Phi_{k-1} \phi_k^{\top} \right)^{-1} \phi_k^{\top},$$

$$\theta_k^{\text{hat}} = \theta_{k-1}^{\text{hat}} + K_k \left(y_k - \phi_k \theta_{k-1}^{\text{hat}} \right),$$

$$\Phi_k = \gamma^{-1} \left(\Phi_{k-1} - K_k \phi_k \Phi_{k-1} \right),$$

初期化は $\theta_0^{\rm hat}=0,\ \Phi_0=1000$ 。 $\gamma=0.99$ は有効窓長の目安 $1/(1-\gamma)\approx 100$ に相当。[1]

```
exp10 <- function(){</pre>
2
     y_k <- 0
     Phi <- matrix(1000, 1, 1)
3
     theta_hat <- matrix(0, 1, 1)</pre>
4
     theta_hats <- c()
     for(k in 1:10000){
6
       w_k < - sample(c(-1, 1), 1)
                                                  # ノイズ
7
                                                  # 観測
       y_k \leftarrow sin(0.0001 * k) + w_k
       xi <- matrix(1, 1, 1)
                                                   \# \varphi_k = 1
9
       upd <- update_regression_mat(Phi, xi, theta_hat, y_k, gamma=0.99)
10
       Phi <- upd$Phi_N_plus_1
11
       theta_hat <- upd$theta_N_plus_1</pre>
12
       theta_hats <- rbind(theta_hats, theta_hat)</pre>
13
14
     dir.create("graphs", showWarnings=FALSE)
15
     png("graphs/task10.png")
16
     plot(1:10000, theta_hats, type="l", ylim=c(-1.5,1.5),
17
          xlab="k", ylab="theta_hat",
           main="Estimation of non-stationary time series (exp10)")
19
     lines(1:10000, sin(0.0001 * (1:10000)))
20
     legend("topright", legend=c("Estimated theta_hat", "True theta"), lty=1)
21
     dev.off()
22
23
   exp10()
24
```

■結果 図 8。推定 θ_k^{hat} は真値 $\sin(10^{-4}k)$ を平滑追従。ノイズ ± 1 のため短周期の揺れが残る。

Estimation of non-stationary time series (exp10)

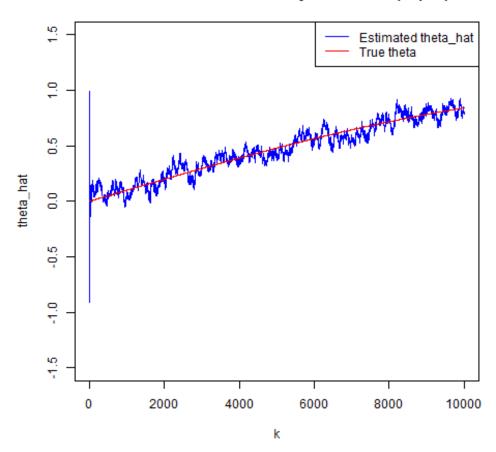


図 8: 忘却係数付き RLS による非定常平均の追従($\gamma=0.99$)

■考察

5 カルマンフィルタ、カルマンスムーサー

5.1 原理と方法

■モデル 一次元の線形状態空間モデルを用いる:

$$\theta_k = a_k \,\theta_{k-1} + v_k,\tag{3.40}$$

$$y_k = c_k \,\theta_k + w_k,\tag{3.41}$$

ここで $v_k \sim \mathcal{N}(0, \sigma_v^2)$, $w_k \sim \mathcal{N}(0, \sigma_w^2)$ は互いに独立で白色, a_k, c_k は既知とする [1]。目的は「時刻 k までの観測 $\{y_\ell\}_{\ell=1}^k$ に基づく θ_k の最小平均二乗誤差(MMSE)推定」を行うこと [1]。 以下はこのモデルに基づくデータ生成の R による実装例である。

Listing 1: データ生成関数

```
# データ生成関数 (exp11とexp12で共通使用)
generate_kalman_data <- function(seed = 123, N = 100, a_k = 0.9, c_k = 2,
```

```
3
                                         sigma2_v = 1, sigma2_w = 1) {
     # 乱数シードを設定
4
5
     set.seed(seed)
6
     # 初期値
7
     theta_0 <- rnorm(1, mean = 3, sd = sqrt(2)) # \theta_0 ~ N(3, 2)
     V_0 <- 2
10
     # データ格納用
11
     theta_true <- numeric(N)</pre>
12
     y_obs <- numeric(N)</pre>
13
14
     # 初期化
15
     theta_k_1 <- theta_0
16
17
     # データ生成
18
     for (k in 1:N) {
19
        # 真の状態遷移 (3.40): θ_k = a_k * θ_{k-1} + v_k
20
        v_k \leftarrow rnorm(1, mean = 0, sd = sqrt(sigma2_v))
21
        theta_k <- a_k * theta_k_1 + v_k
22
23
        \verb|theta_true[k]| <- \verb|theta_k||
24
        # 観測 (3.41): y_k = c_k * \theta_k + w_k
25
        w_k <- rnorm(1, mean = 0, sd = sqrt(sigma2_w))
26
        y_k <- c_k * theta_k + w_k</pre>
27
        y_obs[k] <- y_k</pre>
28
29
        # 次のステップへ
30
        theta_k_1 <- theta_k
31
32
33
     # データを返す
34
     return(list(
35
        theta_true = theta_true,
36
37
        y_obs = y_obs,
        theta_0 = theta_0,
38
        V_0 = V_0
39
        a_k = a_k
40
41
        c_k = c_k
        sigma2_v = sigma2_v,
42
        sigma2_w = sigma2_w,
43
        N = N
44
     ))
45
46
```

■Kalman **フィルタ** 平方完成による最適ゲイン F_k と分散更新を導くと,予測分散 X_k ,事後分散 V_k ,推定値 $\hat{\theta}_k$ は

$$\hat{\theta}_k = a_k \hat{\theta}_{k-1} + F_k (y_k - c_k a_k \hat{\theta}_{k-1}), \tag{3.36}$$

$$X_k = a_k^2 V_{k-1} + \sigma_v^2, (3.37)$$

$$V_k = \frac{\sigma_w^2 X_k}{c_k^2 X_k + \sigma_w^2},$$
 (3.38)

$$F_k = \frac{c_k X_k}{c_k^2 X_k + \sigma_w^2}. (3.39)$$

これが Kalman フィルタであり、推定誤差分散を最小にする [1]。初期条件は $\hat{\theta}_0 = \bar{\theta}, V_0 = P$ とする [1]。

以下は、Kalman フィルタの R による実装例である。

Listing 2: Kalman フィルタ更新(式 (3.36) – (3.39))

```
update_kalman_filter <- function(theta_k_1, V_k_1, y_k, a_k, c_k, sigma2_v, sigma2_w) {
    # (3.37) 予測分散
    X_k <- a_k^2 * V_k_1 + sigma2_v
    # (3.39) カルマンゲイン
    F_k <- (c_k * X_k) / (c_k^2 * X_k + sigma2_w)
    # (3.36) 推定値更新
    theta_k <- a_k * theta_k_1 + F_k * (y_k - c_k * a_k * theta_k_1)
    # (3.38) 事後分散更新
    V_k <- (sigma2_w * X_k) / (c_k^2 * X_k + sigma2_w)
    list(theta_k = theta_k, V_k = V_k, X_k = X_k, F_k = F_k)
}
```

■Kalman スムーザ 全データ $\{y_1,\ldots,y_N\}$ を用いて各 θ_k を後処理で精密化する。Rauch – Tung – Striebel(RTS)型の退行更新は

$$\hat{\theta}_k^s = \hat{\theta}_k + g_k (\hat{\theta}_{k+1}^s - a_k \hat{\theta}_k), \tag{3.42}$$

$$g_k = \frac{a_k V_k}{X_{k+1}},\tag{3.43}$$

$$V_k^s = V_k + g_k^2 (V_{k+1}^s - X_{k+1}), (3.44)$$

終端条件は $\hat{\theta}_N^s=\hat{\theta}_N,\ V_N^s=V_N$ 。 $\{\hat{\theta}_k^s\}$ は時刻 N までの全情報に基づく MMSE 推定となる [1]。 以下は、Kalman スムーザの R による実装例である。

Listing 3: Kalman スムーザ更新(式 (3.42) – (3.44))

```
update_kalman_smoother <- function(theta_k, theta_k_plus_1_s, V_k, V_k_plus_1_s, X_k_plus_1, a_k) {

# (3.43) 後向きゲイン

g_k <- a_k * V_k / X_k_plus_1

# (3.42) 推定値の後向き補正

theta_k_s <- theta_k + g_k * (theta_k_plus_1_s - a_k * theta_k)

# (3.44) 分散の後向き補正

V_k_s <- V_k + g_k^2 * (V_k_plus_1_s - X_k_plus_1)

list(theta_k_s = theta_k_s, V_k_s = V_k_s, g_k = g_k)

list(theta_k_s = theta_k_s, V_k_s = V_k_s, g_k = g_k)

}
```

6 アルゴリズム比較

表や図を用いて複数手法の比較を行う。計算量・精度・安定性・実行時間の観点でまとめる。

7 結論

本章での結論と今後の課題を箇条書きでまとめる。

付録 A 使用コード一覧

主要スクリプトと入手先を列挙する。

- 実験コード (R):https://github.com/<your-repo>
- データ生成スクリプト:scripts/generate_data.jl

付録 B 補足導出

必要な導出や補助的な数学的議論を載せる。

参考文献

参考文献

[1] 数理工学実験(2025 年度配布資料).