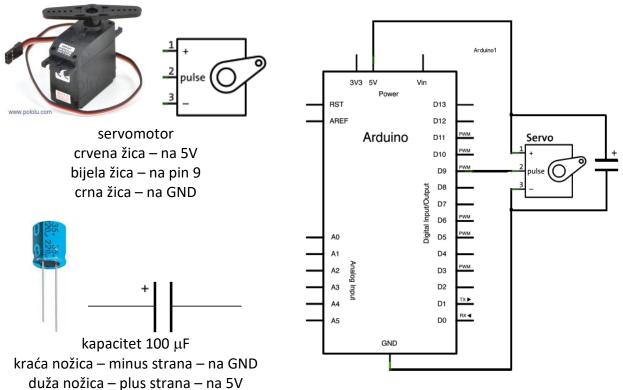
5. Servomotor

ZADATAK 1. Spoji servomotor na Arduino prema shemi.



ZADATAK 2. Prepiši program koji će kazaljku servomotora postaviti na točno zadani kut. Spremi program u svoj folder pod nazivom "05_servo_01.ino".

Poveži naredbe sa značenjem:

```
#include <Servo.h>
Servo MojServo;
int kut;
void setup() {
   MojServo.attach(9);
}
void loop() {
   kut = 90;
   MojServo.write(kut);
}
```

slanje servomotora na točno određeni kut

uključi Servo.h biblioteku – omogući Arduinu korištenje naredbi koje su vezane uz servomotor

stvaranje objekta MojServo – svako kasnije pozivanja naziva MojServo direktno će biti razgovor sa servomotorom

zadajemo pin na koji je spojen servo motor

Koje kutove (položaje) servomotor može primiti?

ZADATAK 3. Promijeni program tako da kazaljka pokazuje kut 0 – početni položaj servo motora.

Poklapa li se taj položaj s položajem za koji si mislio da je početni položaj? DA NE

- **ZADATAK 4.** Napiši program koji će naizmjence pomicati kazaljku na 0°, pa na 90°.
- **ZADATAK 5.** Napiši program koji će pomicati kazaljku od 179° prema 0°, svaku milisekundu za 1 stupanj. Spremi program u svoj folder pod imenom "05_servo_02.ino".
- **ZADATAK 6.** Napiši program koji će pomicati kazaljku od 179° prema 0°, svaku milisekundu za 1 stupanj. Kada dođe do 0° neka ide postepeno svake milisekunda za 1 stupanj ponovno do 179°.

NAUČENO

Programiranje	Elektronika
Library – korištenje, učitavanje itd. , ovdje "Servo.h"	Servo motor
Objekti - ovdje "Servo"	Elektrolitski kondenzator