מבני נתונים - פרויקט מספר 1 - עץ דרגות

<u>מגישים:</u>

שם: איתי צמח

שם משתמש: itaizemah

ת.ז: 209637453

<u>שם</u>:עודד כרמון

שם משתמש: odedcarmon

<u>ת.ז</u>: 208116517

<u>תיעוד המחלקה:</u>

המחלקה AVLTree מממשת עץ AVL המכיל מחרוזות ממוספרות על ידי מספרים טבעיים שונים.

צמתי העץ מוגדרים על ידי המנשק הפנימי IAVLNode שממומש על ידי המחלקה הפנימית AVLNode.

<u>המחלקה AVLTree</u>

למחלקה 5 שדות:

- .0-ספר שלם size המתאר את גודל העץ, מאותחל כ-0. •
- צומת EXT, אובייקט אחד משותף המייצג את כל הצמתים הוירטאולים שיושבים בעץ כבנים של העלים.
 - צומת root, שורש העץ, מאותחל כ-EXT.
- עומת שמצביע לצומת המכילה את המפתח הקטן ביותר בעץ. מאותחלת כ min, שמצביע לצומת המכילה את המפתח הקטן ביותר בעץ.EXT
- צומת max, שמצביע לצומת המכילה את המפתח הגדול ביותר בעץ, מאותחלת כ
 EXT.

מתודות המחלקה:

public boolean empty()
 מתודה זו מחזירה True אם ורק אם הגודל של העץ הוא 0. פועלת בסיבוכיות
 כיוון שמבצעת פעולת השוואה אחת על שדה של המחלקה ומחזירה את התוצאה.

- public String max()- מחזיר את ערך הוחלה של האיבר הכי גדול בעץ. שמור כתכונה בעץ, ועל כן O(1) פועל בסיבוכיות
- public String min() מחזיר את ערך הinfo של האיבר הכי קטן בעץ. שמור כתכונה בעץ, ועל כן
 פועל בסיבוכיות
- public IAVLNode getRoot()- מתודה זו תחזיר מצביע לשורש כעצם מטיפוס ,ואם העץ ריק תחזיר מצביע לשורש ריצה: O(1), החזרת מצביע.
 - public int size() מתודה זו תחזיר את מס' הצמתים הנוכחי בעץ, ששמור כתכונה בעץ. סיבוכיות זמן: O(1), החזרת תכונה בעץ.
- public String search(int k) מתודה זו מחזירה את המחרוזת המזוהה עם המפתח אם הוא מופיע בעץ מתודה זו מחזירה את המחרוזת המזוהה קוראת למתודת העזר null. המודה קוראת למתודה קוראת למתודת העזר $O(\log n)$ ומקבלת מכן הפועלת בסיבוכיות $O(\log n)$ ומלבד זאת מבצעת מפעילה על צומת זה את getKey) הפועל בסיבוכיות $O(\log n)$ ומלבד זאת מבצעת רק כמות קבועה של פעולות לכן גם מתודה זו פועלת בסיבוכיות $O(\log n)$.
 - private IAVLNode searchNode(int k)-מימוש האלגוריתם שהוצג בכיתה, לחיפוש צומת בעץ, והחזרתו.

במנחס האלגור ונם סרוובג בכדמה, לדרפוס בומת בעך, ווודור זמו. משתמשת בהיותו של עץ AVL עץ חיפוש בינארי, אך עוצרת בהתאם כדי להמנע מהגעה לצמתים וירטואליים בעץ. סיבוכיות: $O(\log n)$. עוברים בכל רמה פעם אחת בדיוק- השוואה עם צומת האב תעדכן את הפעולה אם ללכת לכיוון שמאל או ימין.

- private void rotate(IAVLNode parent, IAVLNode child)- סיבוכיות זמן ריצה: O(1). מקבלת מצביע לאב ובנו בעץ, ועל פי המצביעים O(1). מקבלת רוטציה/ רוטציה כפולה לפי ההנחיות בשקף 31 במצגת על BST.
 - public int insert(int k, String i)-

מכניסה לעץ צומת חדשה, במיקום שבו הייתה מוכנסת בעץ הנוכחי על פי החוקים של עץ בינארי פשוט, וקוראת לפעולה rebalanceInsert שמתקנת את העץ כך שחוקי AVL יישמרו. $O(\log n)$ יישמרו. $O(\log n)$ יישמרו. מיבוכיות זמן ריצה: $O(\log n)$ מחפשים את המיקום המתאים בעץ כמו בעץ חיפוש בינארי רגיל, וקוראים ל rebalanceInsert שעולה אף היא $O(\log n)$. המתודה מחזירה לבסוף את מספר פעולות האיזון שנדרשו להכנסה לעץ תוך שמירה על תכונת הAVL, או -1 אם הצומת כבר בעץ.

- private int rebalanceInsert(IAVLNode x, IAVLNode y) מבצע את כל התיקונים להכנסה של הצומת שהוכנסה זה עתה לעץ (או בין שני צמתים כלליים בהם יש חשד להפרה), על פי פירוט המקרים במצגת שקף 22, והמקרים הסימטריים להם. <u>סיבוכיות זמן ריצה:</u> WAVL, שקף 22, והמקרים הסימטריים להם. $O(\log n), \Omega(1)$ תיקון יחיד/ רוטציה יחידה בעץ עולות זמן קבוע, ובמקרה הטוב ביותר לא נצטרך לעלות ולתקן רמות גבוהות יותר בעץ, כך שזמן הריצה של המתודה יישאר קבוע. במקרה הגרוע ביותר, נצטרך לעלות ולתקן את העץ עד שנגיע לשורש, ואז נקבל כי זמן הביצועי של המתודה הוא $O(height) = O(\log n)$. תחזיר את מספר פעולות האיזון בעבור ההכנסה.
- public int delete(int k) מוחק את הצומת שהמפתח שלו שווה לk, אם נמצא בעץ. המתודה תחזיר
 את מספר פעולות האיזון שנעשו כדי לשמור על האינווריאנטות של עץ AVL
 במידה ולא נעשו פעולות תיקון, יוחזר 0, ואם המפתח לא בעץ, נחזיר -1.
 - private IAVLNode deleteLeaf(IAVLNode node)- פעולת עזר בעבור , מוחקת צומת מהעץ במקרה שהוא עלה. פעולת עזר בעבור מחזירה את האב של העלה לצורכי איזון. סיבוכיות זמן ריצה O(1)
 - private IAVLNode deleteUnary(IAVLNode node)- פעולת עזר בעבור מחקת צומת מהעץ במקרה שהוא צומת , delete אולת עזר בעבור את האב של העלה לצורכי איזון. סיבוכיות זמן ריצה: O(1)
- private rebalanceDelete(IAVLNode z)-delete פעולת עזר בעבור את מבצעת את כל המקרים למחיקה בעבור פעולת עזר בעבור שמפורט, מבצגת WAVL מפורט בשקף 38 במצגת במקביל גם לתחזוקת גדלי העצים. סיבוכיות זמן ריצה: $O(\log n)$

- private IAVLNode getSuccessor(IAVLNode node)- מחזיר את שתואר במצגת של הצומת של הצומת שתואר במצגת successor של הצומת אולם עם עצירה בצומת EXT ולא BST אולם עם עצירה בצומת ולא שני אולם עם עצירה בצומת ולא שני האולם עם עצירה בצומת דעות האולם עם עצירה בצומת ולא שני האולם עדירה שני האולם עם עצירה בצומת ולא שני האולם עדירה שניים עדירה שני האולם עדירה שניים עדירה שנירה שניים עדירה שניים עדירה שניים בעדירה שניים עדירה ש
- private IAVLNode getPredecessor(IAVLNode node)סימטרית לאלגורית מההרצה, ומחזירה את הקודם לצומת הנתון- אם successor ולאלגורית מההרצה, ומחזירה את הקודם לצומת הנתון- אם $O(\log n)$ קיים. סיבוכיות זמן ריצה:
 - public String[] infoToArray()מחזיר מערך המכיל את כל הערכים השמורים תחת המפתחות בעץ, בסדר
 ממויין, על ידי שימוש בפעולת העזרת nodesToArray שהופכת את כל
 הצמתים בעץ למערך ממויין ע"י סריקה רקורסיבית בסדר תוכי ושימוש
 בגדלים של תתי עצים. סורק מערך זה ומחזיר את ערכי הinfon של כל אחד
 מהצמתים. <u>סיבוכיות זמן ריצה</u>: O(n). כפי הסיבוכיות של nodesToArray,
- public int[] keysToArray()מחזיר מערך המכיל את כל המפתחות בעץ, בסדר ממויין, על ידי שימוש
 בפעולת העזרת nodesToArray שהופכת את כל הצמתים בעץ למערך
 ממויין ע"י סריקה רקורסיבית בסדר תוכי ושימוש בגדלים של תתי עצים.
 סורק מערך זה ומחזיר את ערכי הkey של כל אחד מהצמתים. <u>סיבוכיות זמן</u>
 ריצה: O(n). כפי הסיבוכיות של nodesToArray, וסיבוכיות סריקת
 המערך המוחזר
- private IAVLNode[] nodesToArray() פונקציית מעטפה רקורסיבית, שקוראת לפונקציה פרטית נוספת עם מערך
 ריק של IAVLNode ומערך של מיקומים להכנסה ומחזירה מערך ממויין של
 כל הצמתים בעץ. <u>סיבוכיות זמן ריצה</u>: O(n). כפי הסיבוכיות של פעולת
 העזר.
 - private IAVLNode[] nodesToArray(IAVLNode node, IAVLNode[] arr, int[] i)-

חוצה את המערך, על ידי סריקה בסדר תוכי של הצמתים בעץ, ועל ידי סיפוק האינדקס המתאים להכנסה במערך i. בסופו של דבר, בסיום עץ הקריאות יוחזר מערך לפעולה הלא רקורסיבית שמלא בערכי העץ, ממויינים לפי ערכי המפתחות.

סיבוכיות זמן ריצה: O(n). נעבור על כל צומת בעץ פעם אחת, בקריאה בסדר תוכי, ונכניס אותו למקום המתאים במערך.

- public join(IAVLNode x, AVLTree t)
 מקבלת עץ AVL נוסף ומצביע לאיבר x, ומאחדת את t ואת x לתוך העץ הנוכחי.
 הנחת קדם חזקה: ישנו עץ אחד שכל מפתחותיו גדולים מהאחר, וx בין המפתחות של שניהם. סיבוכיות זמן ריצה: O(1 + |height(this) height(t)|) = O(log n)
 של שניהם. סיבוכיות זמן ריצה: כעלות החיפוש בשרוך המתאים של צומת כפי שהוסבר בכיתה, העלות תהיה כעלות החיפוש בשרוך המתאים של צומת שדרגתו כדרגת צומת העץ הנמוך.
 - protected void fixRanks(IAVLNode c, IAVLNode x)
 פעולת עזר עבור join, שמטרתה להתמודד עם מקרה שלא מכוסה בהכנסה, ויש להתמודד איתו כפי שהוסבר בפורום במודל. <u>סיבוכיות זמן ריצה:</u>
 מאחר שחיברנו שני עצים שונים, אנו בודקים אם יש צורך בשינוי בדרגות עד לשורש העץ.
- protected IAVLNode replaceBinary(IAVLNode node)
 מטפל בהחלפה של צומת בעלת שני בנים עם העוקב שלה בעץ. את הצומת המקורית תחזיר במיקומה החדש, לצורך מחיקה שלה ב deleteLeaf
 מוצאת את העוקב- שדורשת זמן לוגריתמי במספר הצמתים בעץ, ומטפלת במצביעים כנדרש.
- public AVLTree[] split(int x) מאוזנים, שבאחד יש את AVL מפצל את העץ הנתון לפי המפתח יחזיר שני עצי
 ובאחר את כל המפתחות שגדולים ממנו. ישתמש בחוסות שגדולים ממנו. ישתמש בחוסות לצורך יצירת העצים. <u>סיבוכיות זמן ריצה:</u> O(log n). כפי שראינו בכיתה

המחלקה AVLNode תכונות:

Height- מייצג את דרגת הצו

מדידות:

מספר פעולות האיזון המקסימלי לפעולת insert	מספר פעולות האיזון הממוצע לפעולת delete	מספר פעולות האיזון הממוצע לפעולת insert	מספר פעולות	מספר סידורי
15	2.4035	3.4221	10,000	1
17	2.4027	3.41445	20,000	2
17	2.4250333	3.4008667	30,000	3
17	2.411225	3.404325	40,000	4
18	2.41682	3.41506	50,000	5
18	2.414	3.4247	60,000	6
18	2.4136286	3.4026144	70,000	7
18	2.412825	3.40765	80,000	8
19	2.4145555	3.4206777	90,000	9
19	2.4145555	3.41414	100,000	10
	האיזון המקסימלי insert לפעולת 15 17 17 17 18 18 18	האיזון הממוצע לפעולת האיזון המקסימלי delete 15 2.4035 17 2.4027 17 2.4250333 17 2.411225 18 2.41682 18 2.414 18 2.4136286 18 2.412825 19 2.4145555	insert insert децібп іnsert памін децібп деціб	פעולות האיזון הממוצע וnsert לפעולת לפעולת insert לפעולת לפעולת insert לפעולת לפעולת insert לפעולת insert לפעולת insert לפעולת insert לפעולת 15 ב.4035 (10,000) 17 2.4027 (3.41445) (20,000) 17 2.4250333 (3.4008667) (30,000) 17 2.411225 (3.404325) (40,000) 18 2.41682 (3.41506) (50,000) 18 2.414 (3.4247) (60,000) 18 2.4136286 (3.4026144) (70,000) 18 2.412825 (3.40765) (80,000) 19 2.4145555 (3.4206777) (90,000)

התוצאות שהיינו מצפים לקבל, על סמך ההסבר התיאורטי של עצי AVL התוצאות שהיינו מצפים לקבל, על סמך החסבר התיאורטי של עצי איזון הממוצע הוא O(1), היא שברצף של הכנסות וברצף של מחיקות - מספר פעולות האיזון המקסימלי הוא $O(\log n)$.

התוצאות שקיבלנו בפועל תואמות את הציפיות, ניתן לראות כי כאשר מסתכלים על כמות הפעולות הממוצעות (כלומר האמורטייזד) היא קבועה ללא תלות בכמות האיברים בעץ, בעוד שהכמות המקסימלית עולה אך בקצב איטי ביותר.

משמעות המדידות שביצענו היא שהניתוח התיאורטי משקף את תפקוד מבנה הנתונים בפועל.

2.

עלות join מקסימלי עבור split של איבר מקסימלי בתת העץ השמאלי	עלות join ממוצע עבור split של איבר מס בתת העץ השמאלי	yoin עלות מקסימלי עבור אקראי split	join עלות ממוצע עבור אקראי split	מספר פעולות	מספר סידורי
15	12.279			10,000	1
16	13.295			20,000	2
17	13.831333333 333333			30,000	3
17	14.25025			40,000	4
18	14.608			50,000	5
18	14.841833333 333334			60,000	6
				200	7
				200	8
				200	9
				200	10