



FUNDAÇÃO EDSON QUEIROZ
UNIVERSIDADE DE FORTALEZA
ENSINANDO E APRENDENDO

Aula 15

Timers

Microcontroladores PIC18 – Programação em C



Prof. Ítalo Jáder Loiola Batista

Universidade de Fortaleza - UNIFOR

Centro de Ciências Tecnológicas - CCT

E-mail: italoloiola@unifor.br

Jan/2011

Roteiro

- ❑ Funções de *delay*
- ❑ Timers e Contadores
- ❑ Contagem do Tempo no PIC
- ❑ Código-fonte

Funções de *Delay*

- ❑ Funções de *delay* nativas do MPLAP C18, utilizadas na medição de tempo por software;
- ❑ A medição é feita pela contagem de ciclos de instrução (TCI) que depende da frequência do oscilador do clock;
- ❑ $TCI = 1 / (TOSC/4)$
- ❑ Ex.: Suponha $FOSC = 8\text{Mhz}$.
 - ❑ **Delay10TCY(20);** // Gera delay de 100us
 - ❑ $10 \times 20 \times 500\text{ns} = 100\text{us}$

Função	Descrição
Delay1TCY	<i>Delay</i> de um ciclo de instrução
Delay10TCYx	<i>Delay</i> de 10 ciclo de instrução
Delay100TCYx	<i>Delay</i> de 100 ciclo de instrução
Delay1kTCYx	<i>Delay</i> de 1.000 ciclo de instrução
Delay10kTCYx	<i>Delay</i> de 10.000 ciclo de instrução

Temporizador

- **Temporizador** é um contador que é incrementado a partir de um pulso de relógio externo ou de um oscilador interno do uC;
- Quando o conteúdo do temporizador atinge um valor máximo:
 - Ocorre o evento denominado **overflow**;
 - O conteúdo do temporizador é **resetado**;

TIMERS do PIC18F4520

- **Timers** contam tempo;
- **Contadores** contam eventos;
- O PIC18F4520 possui 3 timers/contadores e um 1 timer com características diferentes de funcionamento:
 - TIMER 0;
 - TIMER 1;
 - TIMER 2.
 - TIMER 3

TIMERS do PIC18F4520

- O que varia de um para o outro?
 - Limite de contagem;
 - Modo de operação (como contador/timer);
 - Tipo de incremento;
 - *Prescales e Postscales*;
 - A geração de interrupções;
 - Os periféricos a eles associados.

Registradores SFR do TIMER

FFh	TOSU	FDh	INDF2 ⁽¹⁾	FBh	CCPR1H	F9h	IPR1
FEh	TOSH	FDEh	POSTINC2 ⁽¹⁾	FBEh	CCPR1L	F9Eh	PIR1
FFDh	TOSL	FDDh	POSTDEC2 ⁽¹⁾	FBDh	CCP1CON	F9Dh	PIE1
FFCh	STKPTR	FDCh	PREINC2 ⁽¹⁾	FBCh	CCPR2H	F9Ch	— ⁽²⁾
FFBh	PCLATU	FDBh	PLUSW2 ⁽¹⁾	FBh	CCPR2L	F9Bh	OSCTUNE
FFAh	PCLATH	FDAh	FSR2H	FBAh	CCP2CON	F9Ah	— ⁽²⁾
FF9h	PCL	FD9h	FSR2L	FB9h	— ⁽²⁾	F99h	— ⁽²⁾
FF8h	TBLPTRU	FDBh	STATUS	FB8h	BAUDCON	F98h	— ⁽²⁾
FF7h	TBLPTRH	FD7h	TMR0H	FB7h	PWM1CON ⁽³⁾	F97h	— ⁽²⁾
FF6h	TBLPTL	FD6h	TMR0L	FB6h	ECCP1AS ⁽³⁾	F96h	TRISE ⁽³⁾
FF5h	TABLAT	FD5h	T0CON	FB5h	CVRCON	F95h	TRISD ⁽³⁾
FF4h	PRODH	FD4h	— ⁽²⁾	FB4h	CMCON	F94h	TRISC
FF3h	PRODL	FD3h	OSCCON	FB3h	TMR3H	F93h	TRISB
FF2h	INTCON	FD2h	HLVDCON	FB2h	TMR3L	F92h	TRISA
FF1h	INTCON2	FD1h	WDTCON	FB1h	T3CON	F91h	— ⁽²⁾
FF0h	INTCON3	FD0h	RCON	FB0h	SPBRGH	F90h	— ⁽²⁾
FEFh	INDF0 ⁽¹⁾	FCFh	TMR1H	FAFh	SPBRG	F8Fh	— ⁽²⁾
FEeh	POSTINC0 ⁽¹⁾	FCEh	TMR1L	FAEh	RCREG	F8Eh	— ⁽²⁾
FEDh	POSTDEC0 ⁽¹⁾	FCDh	T1CON	FADh	TXREG	F8Dh	LATE ⁽³⁾
FECh	PREINC0 ⁽¹⁾	ECCh	TMR2	FACH	TXSTA	F8Ch	LATD ⁽³⁾
FEBh	PLUSW0 ⁽¹⁾	ECBh	PR2	FABh	RCSTA	F8Bh	LATC
FEAh	FSR0H	FCAh	T2CON	FAAh	— ⁽²⁾	F8Ah	LATB
FE9h	FSR0L	FC9h	SSPBUF	FA9h	EEADR	F89h	LATA
FE8h	WREG	FC8h	SSPADD	FA8h	EEDATA	F88h	— ⁽²⁾
FE7h	INDF1 ⁽¹⁾	FC7h	SSPSTAT	FA7h	EECON2 ⁽¹⁾	F87h	— ⁽²⁾
FE6h	POSTINC1 ⁽¹⁾	FC6h	SSPCON1	FA6h	EECON1	F86h	— ⁽²⁾
FE5h	POSTDEC1 ⁽¹⁾	FC5h	SSPCON2	FA5h	— ⁽²⁾	F85h	— ⁽²⁾
FE4h	PREINC1 ⁽¹⁾	FC4h	ADRESH	FA4h	— ⁽²⁾	F84h	PORTE ⁽³⁾
FE3h	PLUSW1 ⁽¹⁾	FC3h	ADRESL	FA3h	— ⁽²⁾	F83h	PORTD ⁽³⁾
FE2h	FSR1H	FC2h	ADCON0	FA2h	IPR2	F82h	PORTC
FE1h	FSR1L	FC1h	ADCON1	FA1h	PIR2	F81h	PORTB
FE0h	BSR	FC0h	ADCON2	FA0h	PIE2	F80h	PORTA

TIMER 0

- TIMER 0 (registrador TMR0)
- Temporizador / Contador de 8 ou 16 bits.
- Pode ser lido e escrito, ou seja, permite ser inicializado.
- Funcionamento: Incremental (somente).
- Incremento de 2 formas distintas:
 - **Contador**: A cada transição (TOCKI: pulso de clock externo).
 - **Timer**: A cada ciclo de máquina.
- TMR0 muda de estado, segundo o valor do *Prescaler (PS)*.
 - Prescaler permite um recurso de contagem além do limite do registrador do timer TMR0.
 - Ex.: PS configurado como 1:4. São necessários 4 ciclos de máquinas ou 4 pulsos externos, para que o TMR seja incrementado de 1 unidade.
 - O PS é de 8 bits, mas não está disponível para leitura nem escrita!

TIMER 0

- Toda vez que se escreve em TMR0, PS é zerado!
- Para a utilização do PS em TMR0:
 - 1. Configurar **PSA** (T0CON<3>)
 - PSA = 1: Prescale desativado.
 - PSA = 0; Prescale ativado.
 - 5. Configurar o fator do PS em:
 - **T0PS2:T0PS0** (T0CON<2:0>)
- Bit de estouro
 - **TMR0IF** (INTCON<2>), será setado;

TIMER 0: Configuração do código-fonte exemplo para um timer de 4ms

- Timer configurado em 8 bits / $TMR0L = 256$;
- Prescaler em 32 bits;
- Frequência de clock: 8MHz;
- Ciclo de instrução = 0,5us;
- O TMR0L será incrementado a cada 16us;
- $N_incrementos = 256 - valor_inicial$
- Inicializado com o valor 5;
- $256 - 6 = 250$ vezes até o estouro;
- $Tempo_estouro = 250 \times 16us = 4ms$

TIMER 0: Configurado como temporizador/contador de 16bits

- **Exemplo:** Configurar o TMR0 (8 bits) para que gere interrupções a cada 1 segundo.
 - Vamos considerar que o CLK da CPU = 4 MHz.
 - O clock interno será de 1 MHz. Logo, $T_{cpu} = 1 \mu s$, ou seja, a cada $1 \mu s$ TMR0 avança uma unidade.
 - Como queremos gerar interrupções a cada 1 segundo, a frequência de geração dessas interrupções deverá ser de 1 Hz.
 - Entretanto o clock interno funciona em uma frequência 1.000.000 maior que 1Hz.
 - Usar o TMR0 sem o recurso do PRESCALER, necessitaria contar $1.000.000 / 256 = 3906,25$ interrupções.

TIMER 0: Configurado como temporizador/contador de 16bits

- **Exemplo:** Configurar o TMR0 (8 bits) para que gere interrupções a cada 1 segundo:
 - Vamos considerar que o CLK da CPU = 4 MHz. Logo o CLK interno é de 1 MHz.
 - Se o PRESCALER estiver programado em 1:64, a frequência de entrada no TMR0 será de $1 \text{ MHz} : 64 = 15625 \text{ Hz}$.
 - Se programarmos o TMR0 para dividir esse sinal 15625 por 125, teremos um sinal de saída de 125 Hz, para isso, basta carregá-lo a cada estouro de contagem com o valor: $256 (28) - 125 = 131$.

TIMER 0: Configurado como temporizador

1. Ligar o TMR0
 - Setar o bit: **TMR0ON** (T0CON<7>);
2. Para interromper a contagem a qualquer momento
 - Basta apagar o bit: **TMR0ON** (T0CON<7>);

Registrador do Timer 0 – T0CON

R/W-1	R/W-1	R/W-1	R/W-1	R/W-1	R/W-1	R/W-1	R/W-1
TMR0ON	T08BIT	T0CS	T0SE	PSA	T0PS2	T0PS1	T0PS0
bit 7							bit 0

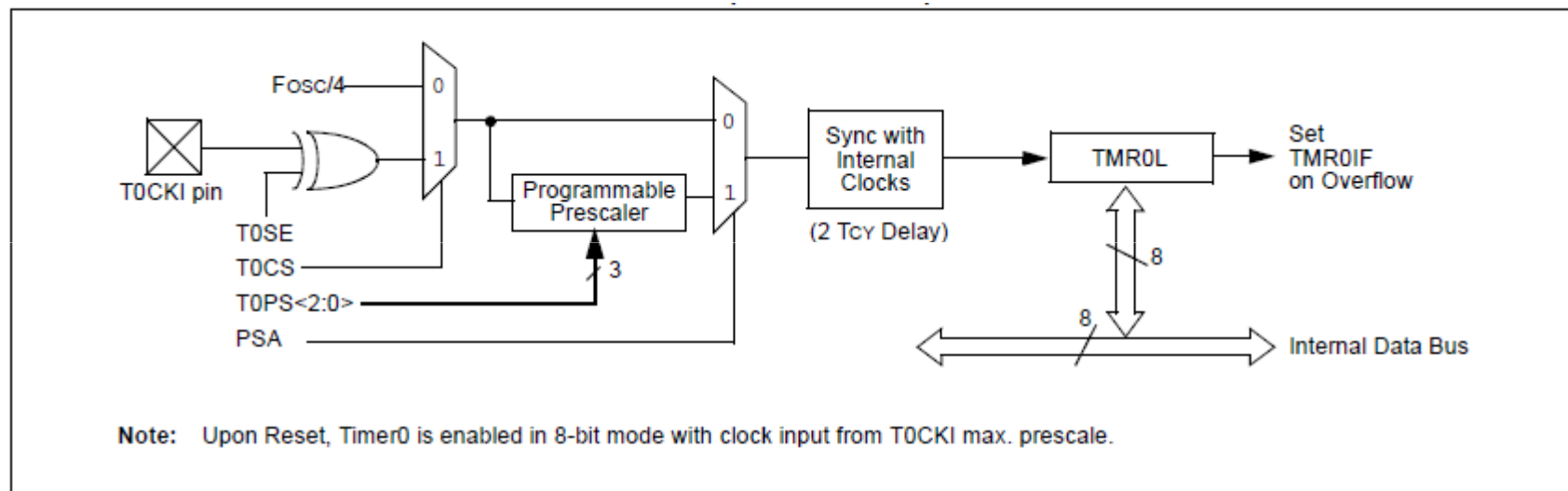
bit 7	TMR0ON: Timer0 On/Off Control bit 1 = Enables Timer0 0 = Stops Timer0
bit 6	T08BIT: Timer0 8-Bit/16-Bit Control bit 1 = Timer0 is configured as an 8-bit timer/counter 0 = Timer0 is configured as a 16-bit timer/counter
bit 5	T0CS: Timer0 Clock Source Select bit 1 = Transition on T0CKI pin 0 = Internal instruction cycle clock (CLKO)
bit 4	T0SE: Timer0 Source Edge Select bit 1 = Increment on high-to-low transition on T0CKI pin 0 = Increment on low-to-high transition on T0CKI pin
bit 3	PSA: Timer0 Prescaler Assignment bit 1 = Timer0 prescaler is not assigned. Timer0 clock input bypasses prescaler. 0 = Timer0 prescaler is assigned. Timer0 clock input comes from prescaler output.
bit 2-0	T0PS<2:0>: Timer0 Prescaler Select bits 111 = 1:256 Prescale value 110 = 1:128 Prescale value 101 = 1:64 Prescale value 100 = 1:32 Prescale value 011 = 1:16 Prescale value 010 = 1:8 Prescale value 001 = 1:4 Prescale value 000 = 1:2 Prescale value

Registradores Associados - Timer 0

Name	Bit 7	Bit 6	Bit 5	Bit 4	Bit 3	Bit 2	Bit 1	Bit 0	Reset Values on page
TMR0L	Timer0 Register Low Byte								50
TMR0H	Timer0 Register High Byte								50
INTCON	GIE/GIEH	PEIE/GIEL	TMR0IE	INT0IE	RBIE	TMR0IF	INT0IF	RBIF	49
T0CON	TMR0ON	T08BIT	T0CS	T0SE	PSA	T0PS2	T0PS1	T0PS0	50
TRISA	RA7 ⁽¹⁾	RA6 ⁽¹⁾	RA5	RA4	RA3	RA2	RA1	RA0	52

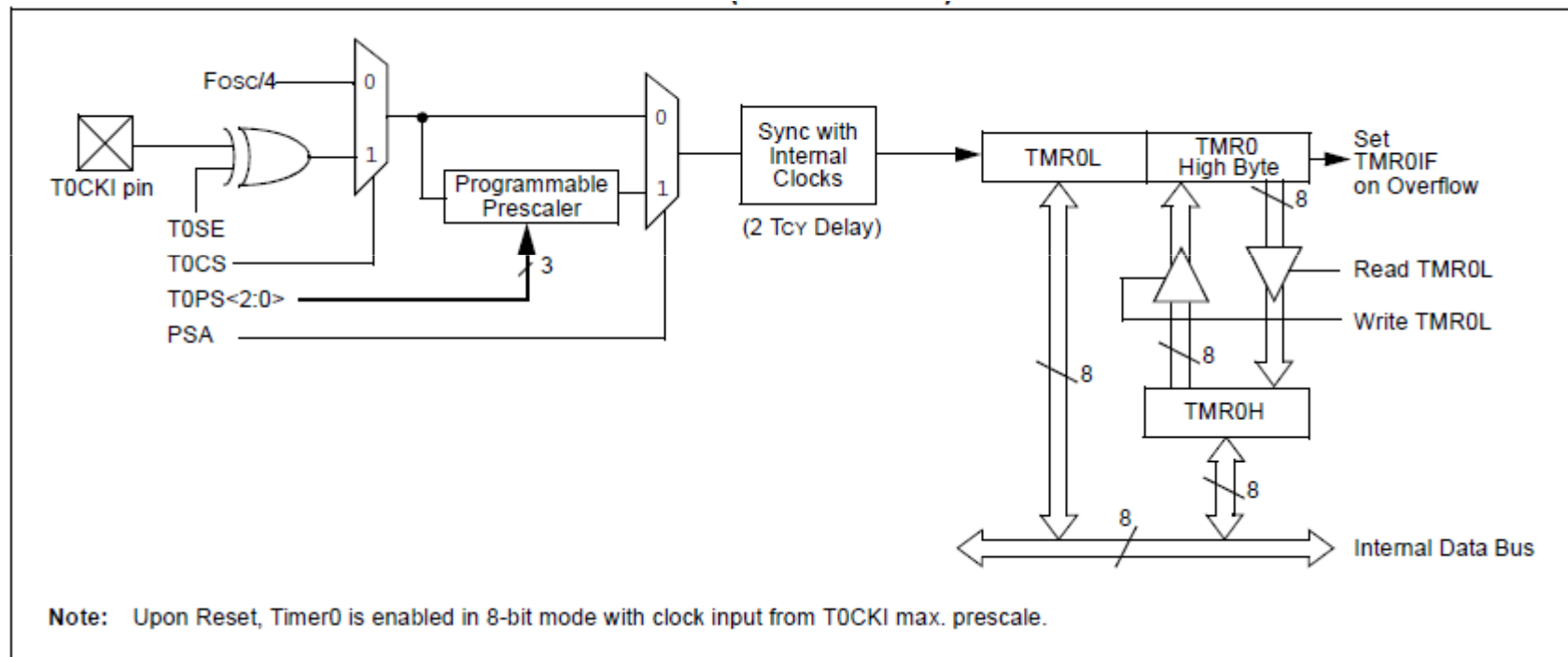
TIMER 0 - Diagrama de Blocos

- Modo: 8 bits



TIMER 0 - Diagrama de Blocos

- Modo: 16 bits



TIMER 1

- Temporizador / Contador de 8 ou 16 bits.
 - Definido pelo bit **TMR1CS** (T1CON<1>).
- Podem ser lidos e escritos pelo programador.
- Origem do sinal: interno ou externo.
- Para operar com sinais externos, bit **T1OCEN** (T1CON<6>) ;
 - Cristal nos pinos RC0 (T1OSO) e RC1 (T1OSI).
 - Sinal pulsado no pino RCO (T1CKI).
- Para operar com sinais internos, bit **T1RUN** (T1CON<3>) ;
 - Incremento interno através dos ciclos de máquina.
- Possui um Prescaler para configurar o incremento.

TIMER 1

- Possui um sincronismo do CLK externo com o CLK interno
 - T1SYNC = 1 (sincronismo desligado);
 - T1SYNC = 0 (sincronismo ligado).
- Quando o sincronismo esta desligado, permite que a contagem continue mesmo que o PIC esteja em modo SLEEP.
- Para ler os registradores do TIMER1 (TMR1H e TMR1L):
 - Modo convencional: pare a contagem e leia.
 - Modo alternativo: leia TMR1H, guarde em uma variável temporária, depois leia TMR1L. Depois da leitura de TMR1L compare TMR1H com o valor da variável temporária. Caso afirmativo: OK. Caso negativo: faça isso novamente.
- A escrita reseta o Prescaler.

Registrador do Timer 1 – T1CON

R/W-0	R-0	R/W-0	R/W-0	R/W-0	R/W-0	R/W-0	R/W-0
RD16	T1RUN	T1CKPS1	T1CKPS0	T1OSCEN	$\overline{T1SYNC}$	TMR1CS	TMR1ON
bit 7							bit 0

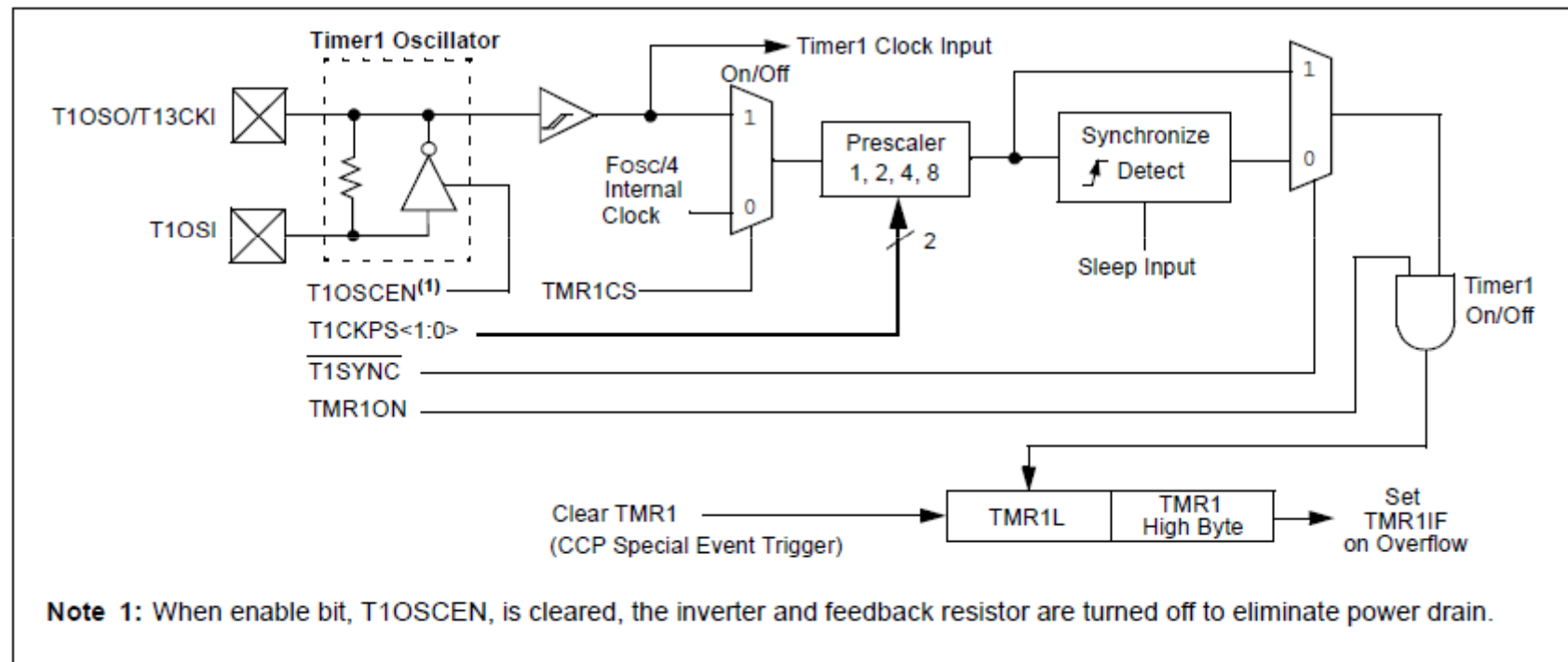
bit 7	RD16: 16-Bit Read/Write Mode Enable bit 1 = Enables register read/write of Timer1 in one 16-bit operation 0 = Enables register read/write of Timer1 in two 8-bit operations
bit 6	T1RUN: Timer1 System Clock Status bit 1 = Device clock is derived from Timer1 oscillator 0 = Device clock is derived from another source
bit 5-4	T1CKPS<1:0>: Timer1 Input Clock Prescale Select bits 11 = 1:8 Prescale value 10 = 1:4 Prescale value 01 = 1:2 Prescale value 00 = 1:1 Prescale value
bit 3	T1OSCEN: Timer1 Oscillator Enable bit 1 = Timer1 oscillator is enabled 0 = Timer1 oscillator is shut off The oscillator inverter and feedback resistor are turned off to eliminate power drain.
bit 2	T1SYNC: Timer1 External Clock Input Synchronization Select bit <u>When TMR1CS = 1:</u> 1 = Do not synchronize external clock input 0 = Synchronize external clock input <u>When TMR1CS = 0:</u> This bit is ignored. Timer1 uses the internal clock when TMR1CS = 0.
bit 1	TMR1CS: Timer1 Clock Source Select bit 1 = External clock from pin RC0/T1OSO/T13CKI (on the rising edge) 0 = Internal clock (FOSC/4)
bit 0	TMR1ON: Timer1 On bit 1 = Enables Timer1 0 = Stops Timer1

Registadores Associados - Timer 1

Name	Bit 7	Bit 6	Bit 5	Bit 4	Bit 3	Bit 2	Bit 1	Bit 0	Reset Values on page
INTCON	GIE/GIEH	PEIE/GIEL	TMR0IE	INT0IE	RBIE	TMR0IF	INT0IF	RBIF	49
PIR1	PSPIF ⁽¹⁾	ADIF	RCIF	TXIF	SSPIF	CCP1IF	TMR2IF	TMR1IF	52
PIE1	PSPIE ⁽¹⁾	ADIE	RCIE	TXIE	SSPIE	CCP1IE	TMR2IE	TMR1IE	52
IPR1	PSPIP ⁽¹⁾	ADIP	RCIP	TXIP	SSPIP	CCP1IP	TMR2IP	TMR1IP	52
TMR1L	Timer1 Register Low Byte								50
TMR1H	Timer1 Register High Byte								50
T1CON	RD16	T1RUN	T1CKPS1	T1CKPS0	T1OSCEN	$\overline{T1SYNC}$	TMR1CS	TMR1ON	50

TIMER 1 - Diagrama de Blocos

- Modo: 16 bits



TIMER 2

- Timer de 8 bits:
 - Pré-escalador
 - Pós-escalador
- Pode ser usado como a base de tempo no modo PWM dos módulos CCP;

TIMER 2

- Temporizador de 8 bits.
- Incremento somente relacionado com o CLK interno.
- Possui um *Prescale*;
- Possui um *Postscale*;
- Diferente dos 2 Timers anteriores:
 - Não conta de 0 até 255.
 - Conta do conteúdo do registrador PR2 até 255.
- O *Postscale* define o número de vezes que o TMR2 irá contar.
- O *Postscale* é incrementado sempre que $TMR2 = PR2$.
- Quando o *Postscale* terminar a INT referente ao Timer 2 será gerada.
- O ajuste do *Prescale* é feito com T2CON.
- O ajuste do *Postscale* é feito com o T2CON.

TIMER 2

- O Prescaler e o Postscaler serão zerados:
 - Quando escrever em TMR2;
 - Quando escrever em T2CON;
 - Quando houver um RESET (diferente dos outros Timers 1 e 0).
- Possui chave específica para habilitar ou desabilitar o incremento, bit **TMR2ON**.

Registrador do Timer 2 – T2CON

U-0	R/W-0	R/W-0	R/W-0	R/W-0	R/W-0	R/W-0	R/W-0
—	T2OUTPS3	T2OUTPS2	T2OUTPS1	T2OUTPS0	TMR2ON	T2CKPS1	T2CKPS0
bit 7							bit 0

bit 7

Unimplemented: Read as '0'

bit 6-3

T2OUTPS<3:0>: Timer2 Output Postscale Select bits

0000 = 1:1 Postscale

0001 = 1:2 Postscale

•

•

•

1111 = 1:16 Postscale

bit 2

TMR2ON: Timer2 On bit

1 = Timer2 is on

0 = Timer2 is off

bit 1-0

T2CKPS<1:0>: Timer2 Clock Prescale Select bits

00 = Prescaler is 1

01 = Prescaler is 4

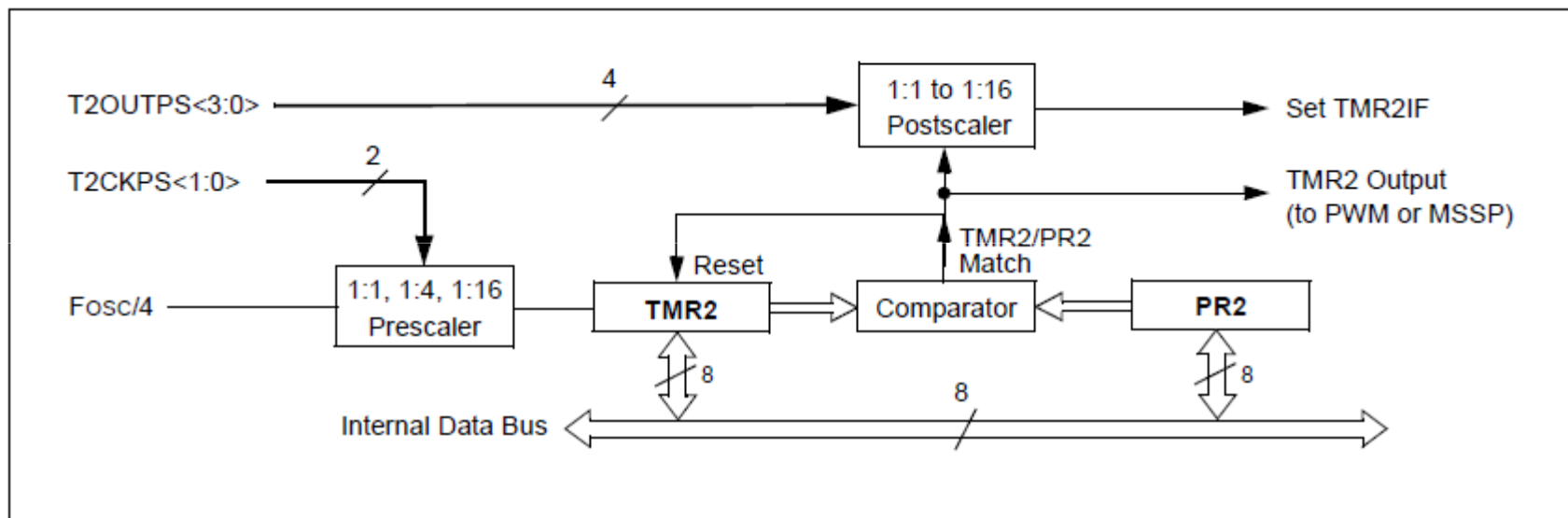
1x = Prescaler is 16

Registadores Associados - Timer 2

Name	Bit 7	Bit 6	Bit 5	Bit 4	Bit 3	Bit 2	Bit 1	Bit 0	Reset Values on page
INTCON	GIE/GIEH	PEIE/GIEL	TMR0IE	INT0IE	RBIE	TMR0IF	INT0IF	RBIF	49
PIR1	PSPIF ⁽¹⁾	ADIF	RCIF	TXIF	SSPIF	CCP1IF	TMR2IF	TMR1IF	52
PIE1	PSPIE ⁽¹⁾	ADIE	RCIE	TXIE	SSPIE	CCP1IE	TMR2IE	TMR1IE	52
IPR1	PSPIP ⁽¹⁾	ADIP	RCIP	TXIP	SSPIP	CCP1IP	TMR2IP	TMR1IP	52
TMR2	Timer2 Register								50
T2CON	—	T2OUTPS3	T2OUTPS2	T2OUTPS1	T2OUTPS0	TMR2ON	T2CKPS1	T2CKPS0	50
PR2	Timer2 Period Register								50

TIMER 2 - Diagrama de Blocos

- Modo: 16 bits



TIMER 3

- O módulo **Timer3** é muito **semelhante** ao módulo Timer1;
- Ele pode operar como **Temporizador/Contador de 8 ou 16 bits**;
- O Timer3 pode ser usado como origem de **clock** para o periférico **CCPx**;
- O **registrador T3CON** é o responsável pela configuração do Timer3;

Registrador do Timer 3 – T3CON

R/W-0	R/W-0	R/W-0	R/W-0	R/W-0	R/W-0	R/W-0	R/W-0
RD16	T3CCP2	T3CKPS1	T3CKPS0	T3CCP1	$\overline{\text{T3SYNC}}$	TMR3CS	TMR3ON
bit 7							bit 0

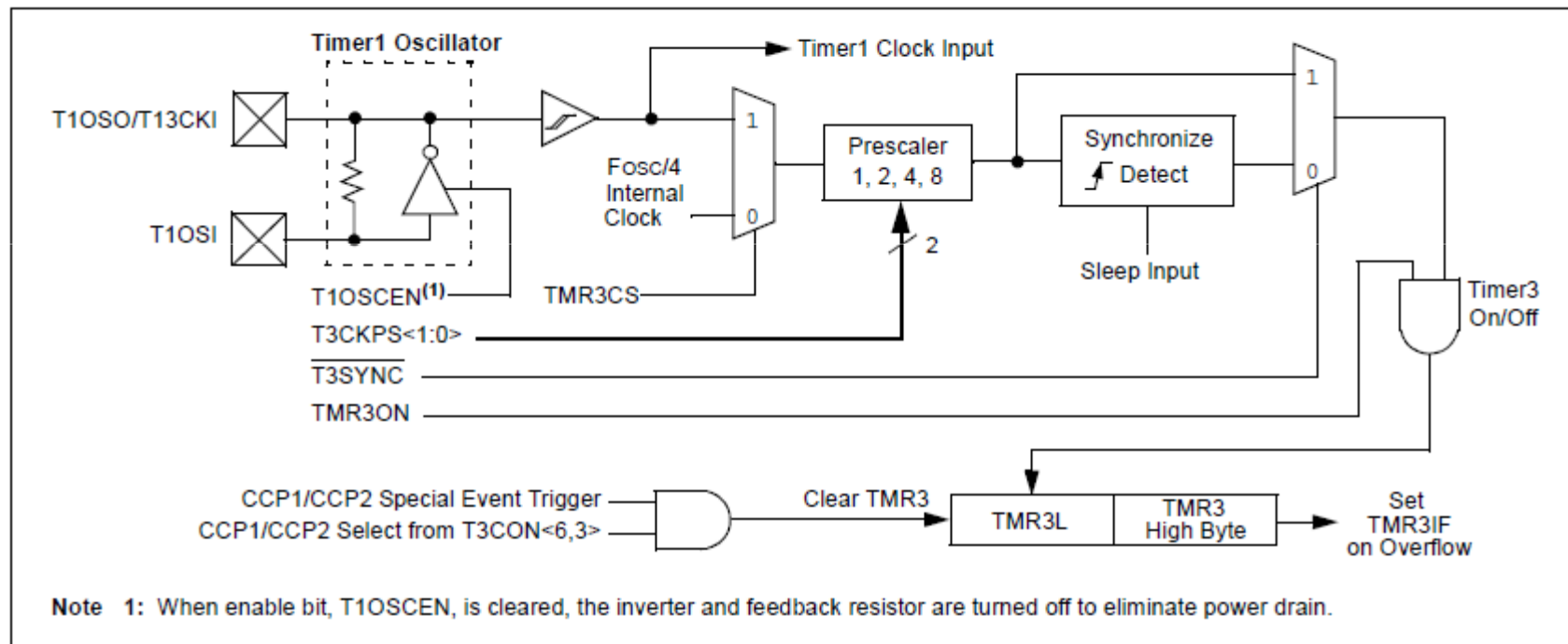
- bit 7 **RD16:** 16-Bit Read/Write Mode Enable bit
 1 = Enables register read/write of Timer3 in one 16-bit operation
 0 = Enables register read/write of Timer3 in two 8-bit operations
- bit 6,3 **T3CCP<2:1>:** Timer3 and Timer1 to CCPx Enable bits
 1x = Timer3 is the capture/compare clock source for the CCP modules
 01 = Timer3 is the capture/compare clock source for CCP2;
 Timer1 is the capture/compare clock source for CCP1
 00 = Timer1 is the capture/compare clock source for the CCP modules
- bit 5-4 **T3CKPS<1:0>:** Timer3 Input Clock Prescale Select bits
 11 = 1:8 Prescale value
 10 = 1:4 Prescale value
 01 = 1:2 Prescale value
 00 = 1:1 Prescale value
- bit 2 **$\overline{\text{T3SYNC}}$:** Timer3 External Clock Input Synchronization Control bit
 (Not usable if the device clock comes from Timer1/Timer3.)
When TMR3CS = 1:
 1 = Do not synchronize external clock input
 0 = Synchronize external clock input
When TMR3CS = 0:
 This bit is ignored. Timer3 uses the internal clock when TMR3CS = 0.
- bit 1 **TMR3CS:** Timer3 Clock Source Select bit
 1 = External clock input from Timer1 oscillator or T13CKI (on the rising edge)
 0 = Internal clock (FOSC/4)
- bit 0 **TMR3ON:** Timer3 On bit
 1 = Enables Timer3
 0 = Stops Timer3

Registadores Associados - Timer 3

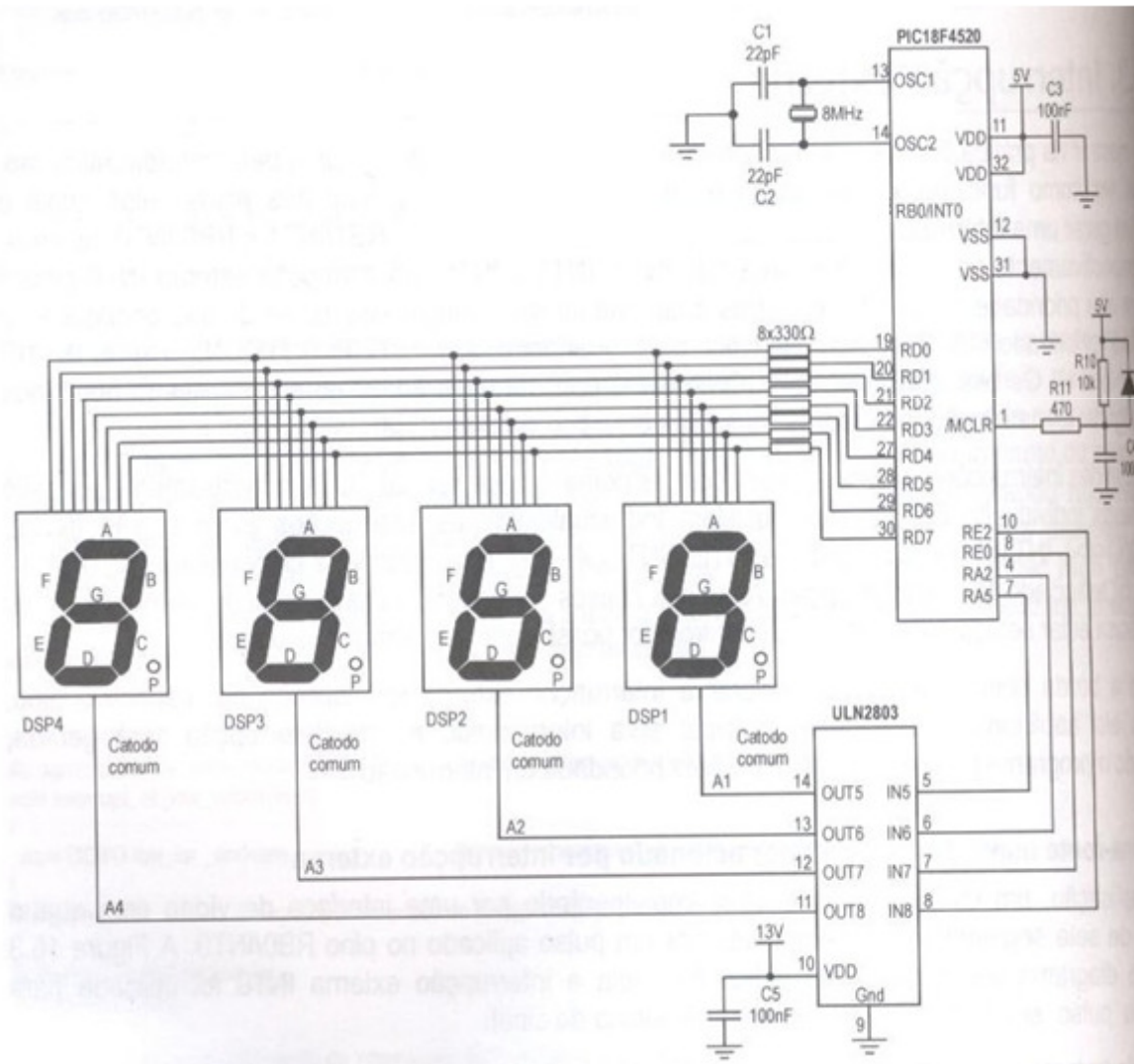
Name	Bit 7	Bit 6	Bit 5	Bit 4	Bit 3	Bit 2	Bit 1	Bit 0	Reset Values on page
INTCON	GIE/GIEH	PEIE/GIEL	TMR0IE	INT0IE	RBIE	TMR0IF	INT0IF	RBIF	49
PIR2	OSCFIF	CMIF	—	EEIF	BCLIF	HLVDIF	TMR3IF	CCP2IF	52
PIE2	OSCFIE	CMIE	—	EEIE	BCLIE	HLVDIE	TMR3IE	CCP2IE	52
IPR2	OSCFIP	CMIP	—	EEIP	BCLIP	HLVDIP	TMR3IP	CCP2IP	52
TMR3L	Timer3 Register Low Byte								51
TMR3H	Timer3 Register High Byte								51
T1CON	RD16	T1RUN	T1CKPS1	T1CKPS0	T1OSCEN	$\overline{T1SYNC}$	TMR1CS	TMR1ON	50
T3CON	RD16	T3CCP2	T3CKPS1	T3CKPS0	T3CCP1	$\overline{T3SYNC}$	TMR3CS	TMR3ON	51

TIMER 3 - Diagrama de Blocos

- Modo: 16 bits



Esquema Elétrico



Timer 0 / Código-fonte

- **DSP_7Seg_x4.h**

Arquivo cabeçalho com as **definições dos pinos** nos quais serão conectados os pinos do display.

- **DSP_7Seg_x4.c**

Arquivo que compõe a biblioteca que contém a função que fará a **atualização do display**;

- **Main_34.c**

Arquivo principal responsável por realizar a aplicação de um **contador de 0 a 9.999** utilizando uma interface de vídeo com quatro displays multiplexados, onde a temporização é implementada pelo **módulo temporizador do TIMER 0**;

Display Multiplexado / Código-fonte

Esse identificador impede que a definição a seguir seja duplicada se o arquivo cabeçalho foi incluído em outro arquivo-fonte associado ao projeto.

```
8  #ifndef __DSP_7SEGx4_H
9  #define __DSP_7SEGx4_H
10 //*****
11 #include <p18cxxx.h> //diretiva de compilação
12 //*****
13 //definições
14 #define DSP_1    PORTAbits.RA5
15 #define DSP_2    PORTAbits.RA2
16 #define DSP_3    PORTEbits.RE0
17 #define DSP_4    PORTEbits.RE2
18 #define L_DADOS TRISD
19 #define DIR_A1   TRISAbits.TRISA5
20 #define DIR_A2   TRISAbits.TRISA2
21 #define DIR_A3   TRISEbits.TRISE0
22 #define DIR_A4   TRISEbits.TRISE2
23 //*****
24 void Aciona_DPS_7_seg (unsigned char Dsp4, unsigned char Dsp3, unsigned char Dsp2, unsigned char Dsp1);
25 #endif
```

DSP_7Seg_x4.c

Display Multiplexado / Código-fonte

```

8  #include <p18cxxx.h>           //diretiva de compilação
9  #include "DSP_7Seg_x4.h"       //diretiva de compilação
10 //*****
11 void Aciona_DPS_7_seg(unsigned char Dsp4, unsigned char Dsp3, unsigned char Dsp2, unsigned char Dsp1)
12 {
13     static unsigned char Atual_Dsp = 1;           //declaração de variável local static inicializa
14     const char tabela[] = {
15         0x3F,    // número 0
16         0x06,    // número 1
17         0x5B,    // número 2
18         0x4F,    // número 3
19         0x66,    // número 4
20         0x6D,    // número 5
21         0x7C,    // número 6
22         0x07,    // número 7
23         0x7F,    // número 8
24         0x67,    // número 9
25         0x00     //apaga display
26     };
27 //*****
28 //configuração dos pinos
29     L_DADOS = 0x00;           //configura pinos das linhas de dados como saída
30     ADCON1 = 0x0F;           //configura Port A e Port E como pinos digitais
31     DIR_A1 = 0;              //configura linha de endereço A1 como saída
32     DIR_A2 = 0;              //configura linha de endereço A2 como saída
33     DIR_A3 = 0;              //configura linha de endereço A3 como saída
34     DIR_A4 = 0;              //configura linha de endereço A4 como saída
35 //*****

```

DSP_7Seg_x4.c

Display Multiplexado / Código-fonte

```
36 //atualiza display
37 if (Atual_Dsp==1) //atualizar display 1
38 {
39     PORTD = tabela[Dsp1]; //atualiza display 1
40     DSP_1 = 1; //ativa linha A1
41     DSP_2 = 0; //desativa linha A2
42     DSP_3 = 0; //desativa linha A3
43     DSP_4 = 0; //desativa linha A4
44     Atual_Dsp = 2; //aponta endereço para o próximo display
45 }
46 else if (Atual_Dsp==2) //atualizar display 2
47 {
48     PORTD = tabela[Dsp2]; //atualiza display 2
49     DSP_1 = 0; //desativa linha A1
50     DSP_2 = 1; //ativa linha A2
51     DSP_3 = 0; //desativa linha A3
52     DSP_4 = 0; //desativa linha A4
53     Atual_Dsp = 3; //aponta endereço para o próximo display
54 }
```

Display Multiplexado / Código-fonte

```
55  else if (Atual_Dsp==3) //atualizar display 3
56  {
57      PORTD = tabela[Dsp3]; //atualiza display 3
58      DSP_1 = 0;           //desativa linha A1
59      DSP_2 = 0;           //desativa linha A2
60      DSP_3 = 1;           //ativa linha A3
61      DSP_4 = 0;           //desativa linha A4
62      Atual_Dsp = 4;       //aponta endereço para o próximo display
63  }
64  else if (Atual_Dsp==4) //atualizar display 4
65  {
66      PORTD = tabela[Dsp4]; //atualiza display 4
67      DSP_1 = 0;           //desativa linha A1
68      DSP_2 = 0;           //desativa linha A2
69      DSP_3 = 0;           //desativa linha A3
70      DSP_4 = 1;           //ativa linha A4
71      Atual_Dsp = 1;       //aponta endereço para o próximo display
72  }
73  //*****
74  }
```

Timer 0 / Código-fonte

```

8  #include <p18f4520.h>           //diretiva de compilação
9  #include <delays.h>             //diretiva de compilação
10 #include "DSP_7Seg_x4.h"        //diretiva de compilação
11 //*****
12 //protótipos de funções
13 void Inic_Regs (void);
14 void high_isr (void);
15 //*****
16 //variáveis globais
17 volatile unsigned char Dsp1=0;   //declaração de variável global inicializada
18 volatile unsigned char Dsp2=0;   //declaração de variável global inicializada
19 volatile unsigned char Dsp3=0;   //declaração de variável global inicializada
20 volatile unsigned char Dsp4=0;   //declaração de variável global inicializada
21 int x = 0;                       //declaração de variável global inicializada
22 //*****/
23 //vetor de interrupção de alta prioridade
24 #pragma code high_vector=0x08
25 void interrupt_at_high_vector(void)
26 {
27     _asm GOTO high_isr _endasm    //desvia programa para rotina de tratamento da
28 }
29 #pragma code
30 //*****

```

Observe que as variáveis Dsp1, Dsp2, Dsp3, Dsp4 foram declaradas como **volatile**.

Isto é feito por recomendação do fabricante do MPLAB C18 **porque elas são manipuladas dentro e fora** da rotina de tratamento de **interrupção** ;

Timer 0 / Código-fonte

```

24  #pragma code high_vector=0x08
25  void interrupt_at_high_vector(void)
26  {
27      _asm GOTO high_isr _endasm    //desvia programa para rotina de tratamento d
28  }
29  #pragma code
30  //*****
31  //Rotina de tratamento de interrupção (ISR)
32  #pragma interrupt high_isr
33  void high_isr (void)
34  {
35      if(!INTCONbits.TMR0IF);
36      else
37      {
38          INTCONbits.TMR0IF=0;    //interrupção de estouro de TMR0?
39          TMR0L = 5;              //inicializa TMR0
40          Aciona_DPS_7_seg (Dsp4, Dsp3, Dsp2, Dsp1); //chamada à função: atualizar
41          if(!(x==250))x++;        //se x diferente de 250, incrementa

```


Timer 0 / Código-fonte

```
42  else                                     //senão, incrementa contador
43  {
44      x=0;                                //x=0
45      Dsp1+=1;                             //incrementa unidade
46      if (Dsp1==10)                        //unidade estourou?
47      {
48          Dsp1=0;                          //sim, zera unidade
49          Dsp2+=1;                         //incrementa dezena
50      }
51      if (Dsp2==10)                        //dezena estourou?
52      {
53          Dsp2=0;                          //sim, zera dezena
54          Dsp3+=1;                         //incrementa centena
55      }
56      if (Dsp3==10)                       //centena estourou?
57      {
58          Dsp3=0;                          //sim, zera centena
59          Dsp4+=1;                         //incrementa unidade de milhar
60      }
61      if (Dsp4==10)                       //unidade de milhar estourou?
62      {
63          Dsp4=Dsp3=Dsp2=Dsp1=0;          //sim, zera contador
64      }
65  }
66  }
67  }
```

Main_34.c

Timer 0 / Código-fonte

```

69 void main(void)                                //função main
70 {
71     Inic_Regs ();                                //configurar SFRs
72     while(1);                                    //loop infinito
73 }
74 /*****
75 Esta funcao inicializa os registradores SFRs.*/
76 void Inic_Regs (void)
77 {
78     TRISA = 0x00;                                //PORTA saída
79     TRISB = 0x00;                                //PORTB saída
80     TRISC = 0x00;                                //PORTC saída
81     TRISD = 0x00;                                //PORTD saída
82     TRISE = 0x00;                                //PORTE saída
83     ADCON1 = 0x0F;                                //configura pinos dos PORTA e PORTE como digital
84     PORTA = 0;                                    //limpa PORTA
85     PORTB = 0;                                    //limpa PORTB
86     PORTC = 0;                                    //limpa PORTC
87     PORTD = 0x00;                                //apaga displays
88     PORTE = 0;                                    //limpa PORTE
89     //habilita interrupção de estouro de TMR0
90     INTCONbits.GIE = 1;                            //liga chave geral de interrupção
91     INTCONbits.TMR0IE = 1;                        //liga chave individual de interrupção externa
92     INTCON2bits.TMR0IP = 1;                        //interrupção externa 0 ocorrerá na borda de
93     //configura TMR0 para operar como temporizador e estourar a cada 4ms
94     TOCON = 0b11000100;                            //Timer0 configurado como temporizador<5>
95                                     //prescaler ativado<3>
96                                     //fator de prescaler de 1:32<2:0>
97                                     //liga TMR0
98     TMR0L = 5;                                    //inicializa TMR0
99 } /*****

```

Timer 0 / Código-fonte (Ex. 8.2)

```

1  #include <p18f4520.h>
2  #include <stdio.h>
3  #include "pic_simb.h"
4
5  #pragma config OSC = XT, WDT = OFF, MCLRE = OFF
6  #pragma config DEBUG = OFF, LVP = OFF, PWRT = ON, BOREN = OFF
7
8  #pragma code isr = 0x000008
9  #pragma interrupt ISR
10 void ISR(void)
11 {
12     INTCONbits.TMR0IF = 0;    // apaga o flag de interrupção
13     TMR0H = 0x85;
14     TMR0L = 0xEE;
15     LATBbits.LATB0 = !LATBbits.LATB0;    // inverte o estado do led
16 }
17 #pragma code
18
19 void main(void)
20 {
21     ADCON1 = 0x0F;            // desliga entradas analógicas
22     TRISBbits.TRISB0 = 0;     // RB0 como saída
23     TMR0H = 0x85;
24     TMR0L = 0xEE;
25     TOCON = bTMR0ON | bTOCLK_PRE32;
26     INTCON = bGIE | bTMR0IE; // habilita GIE e TMR0IE
27     while(1);                // aguarda uma interrupção
28 }

```

Próxima Aula

Aula 16

Periféricos Analógicos