

קובץ הכנה ניסוי מעבדה מס' 3

Tutorial 3.2 - Key-Pad

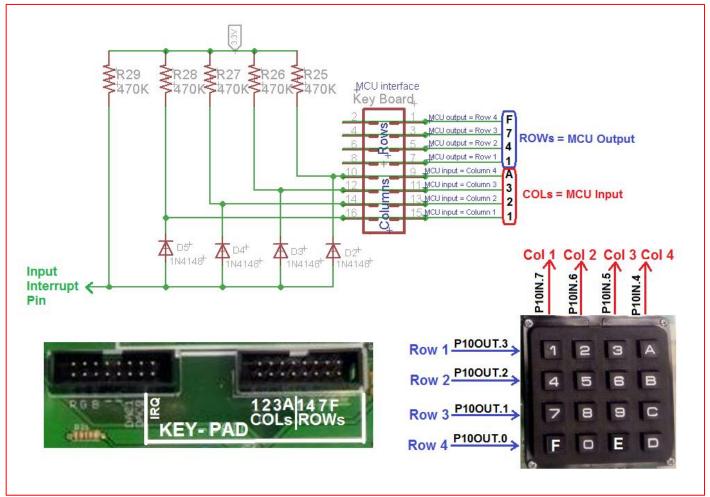
מעבדת מיקרומחשבים – המחלקה להנדסת חשמל ומחשבים מס' קורס - 361.1.3353

כתיבה ועריכה: חנן ריבוא

מהדורה 1 – שנה"ל תשע"ו

A. שימוש ב- Keypad (לוח מקשים) – מימוש בשיטת '0' הרץ:

לכרטיס הבקר (לוח עליו יושב הבקר) מחובר לוח מקשים כמתואר בתמונה הבאה ומשמש כ- input לבקר. בכל לחיצה על אחד המקשים אנו מקצרים (יוצרים חיבור פיזי) בין שורה לעמודה (קצר בין 2 נקודות). למשל, בלחיצה על 5 אנו מקצרים בין שורה 2 לעמודה 2. מבחינה חומרתית הפעלה וחיבור לוח המקשים לכרטיס הבקר מתבצע לפי הסכימה הבאה.



<u>הסבר</u>:

נחבר לדוגמה את PORT10 למטריצת הלחצנים כמתואר באיור.

ב- PORT10 הרגליים PORT10 – P10.0 משמשות משמשות לבקר (הבקר כותב אליהם ערכים – לרגיסטר P10.0 הרגליים P10.7 – P10.4 משמשות input לבקר (הבקר קורא מהם ערכים – מרגיסטר P10UT). הרגליים P10.7 – P10.7 הוא '1' לוגי. בלחיצה על מקש שלרגל P10IN). כאשר אף מקש אינו לחוץ ערכי הרגליים P10.7 – P10.4 לוגי. למשל אם נכתוב '0' לוגי לרגל (P10OUT.2 P10.5) ונלחץ על 6 ערך רגל P10.5 (P10IN.5) P10.5 ירד ל- '0' לוגי.

לצורך תפעול לוח המקשים, נכתוב בצורה טורית סיבובית '0' לוגי לרגליים P10.3 – P10.0 (כאשר בכל פעם לצורך תפעול לוח המקשים, נכתוב בצורה טורית סיבובית '0' לוגי לוגי, לכן שיטה זו נקראת 0 רץ) ובכל פעם נבדוק את ערכי הרגליים רק רגל אחת ב-'0' לוגי והשאר ב-'1' לוגי אומרת איזה לחצן נלחץ, מאחר ונוצרת הצלבה בין שורה לעמודה וקשר זה הוא חד-חד ערכי ללחיצה) כדי לדעת איזה לחצן נלחץ. הבקר עובד בתדר גבוה יחסית לזמן שלוקח ללחוץ על מקש, כך שגילוי לחיצה פשוט עבור הבקר. נזכיר שבדומה לטיפול בלחצן רגיל (שראינו קודם) מבחינת debounce , ישנה השהייה המיועדת לכך ומיקומה לאחר גילוי לחיצת מקש.

B. פסיאודו קוד לצורך תפעול לוח המקשים:

```
//Key Board ports, p10.0-p10.3=output, p10.4-p10.7=input
P10DIR = 0x0f;
P100UT = 0x00;
while(1){
      KB = 'K';
      P100UT = 0x0E;
      if ((P10IN & 0x10) == 0) KB = 'D';
       else if ( ( P10IN & 0x20 ) == 0 ) KB = 'E';
                                         KB = '0';
      else if ( ( P10IN & 0x40 ) == 0 )
      else if ( ( P10IN & 0x80 ) == 0 ) KB = 'F';
      P100UT = 0x0D;
                                      KB = 'C';
      if ( ( P10IN & 0x10 ) == 0 )
      else if ( ( P10IN & 0x20 ) == 0 )
                                         KB = '9';
       else if ( ( P10IN & 0x40 ) == 0 )
      else if ( ( P10IN & 0x80 ) == 0 ) KB = '7';
      P100UT = 0x0B;
       if ( ( P10IN & 0x10 ) == 0 )
                                      KB = 'B';
      else if ( ( P10IN & 0x20 ) == 0 ) KB = '6';
      else if ( ( P10IN & 0x40 ) == 0 ) KB = '5';
      else if ( ( P10IN & 0x80 ) == 0 ) KB = '4';
      P100UT = 0x07;
       if ( ( P10IN & 0x10 ) == 0 )
                                      KB = 'A';
       else if ( ( P10IN & 0x20 ) == 0 ) KB = '3';
                                         KB = '2';
      else if ( ( P10IN & 0x40 ) == 0 )
      else if ( ( P10IN & 0x80 ) == 0 )
      if ( KB != 'K' ){
          P90UT=KB;
                                     //send byte to leds
          for(j=1000;j>0;j--);
                                     // Delay
}
```

<u>עבודה עם ה Key-Pad</u> בשימוש פסיקה: .C

שימוש נכון ב Key-Pad מתבצע בעזרת פסיקה בלבד.

בפאנל ערכת המעבדה באזור של Key-Pad ישנה רגל בשם IRQ המסומנת באדום בצלמית הבאה.



במצב הרגיל, המתח ברגל זו הוא '1' (הרגל מחוברת במבנה pull-up).

כדי לגרום למתח ברגל זו לרדת ל- '0' במקרה של לחיצה על מקש כלשהוא, יש צורך לכתוב '0' לארבע השורות Rey-Pad (בדוגמה לעיל P100UT =0x00). בצורה זו נוכל להשתמש ב Key-Pad בשימוש פסיקה, השורות Row1-Row1/PORT2 אליו מחוברת רגל IRQ (רגל מ PORT1/PORT2 אליו מחוברת רגל (IRQ) אשר רוטינת ה Key-Pad תיקרא מתוך SR של פסיקת Equal (רגל מ ההקוד בסעיף B ניתן להוריד את הלולאה אשר תתבצע פעם אחת לכל הקשת מקש ב Key-Pad. לכן במצב זה, מהקוד בסעיף B ניתן להוריד את הלולאה האינסופית העוטפת את הקוד, המתאים לעבודה בשימוש palling (צורת שימוש ב Key-Pad שאינה יעילה).

חשוב לזכור שלפני reti (יציאה מה- ISR של פסיקת ה- input), עלינו לכתוב '0' לארבע השורות Row1-Row4 (כדי להכינה לפסיקה עבור הלחיצה הבאה) ולאפס את דגל הפסיקה המתאים.