

卒業研究

論文名 超低重心6輪独立懸架ローバーの単眼カメラによる
3次元測量に関する研究

指導教員名	伊藤 恒平
提出年月日	平成29年2月7日
提出者	機械工学科
氏名	佐々井 翔也
	戸澗 健
	畠中 和久

金沢工業高等専門学校