

# DETECCIÓN DE MASCARILLAS EN TIEMPO REAL

Desarrollo en aplicaciones con visión artificial











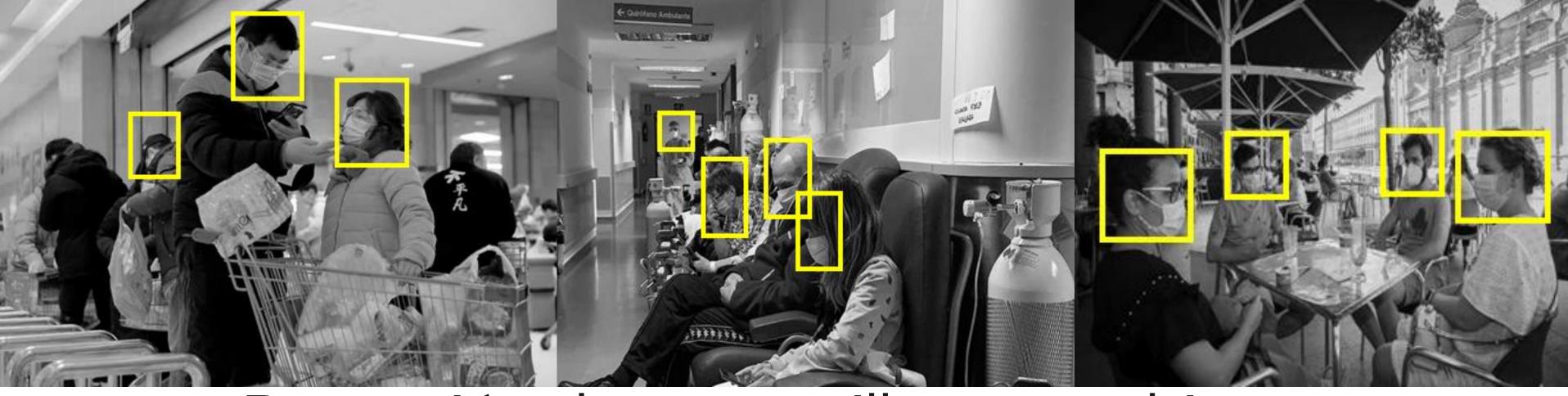
## 2020

#### **SUCESOS**

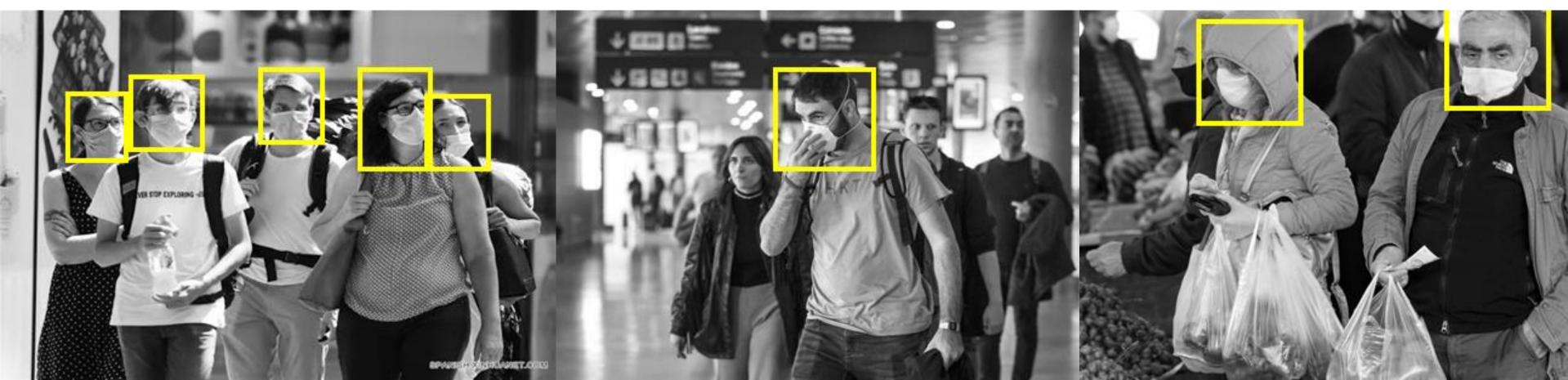
- COVID 19
- Iniciativas en distintos rubros
- Crecimiento de la conectividad y aplicaciones.
- Aplicaciones usando inteligencia artificial.

## GLOBAL PANDEMIC



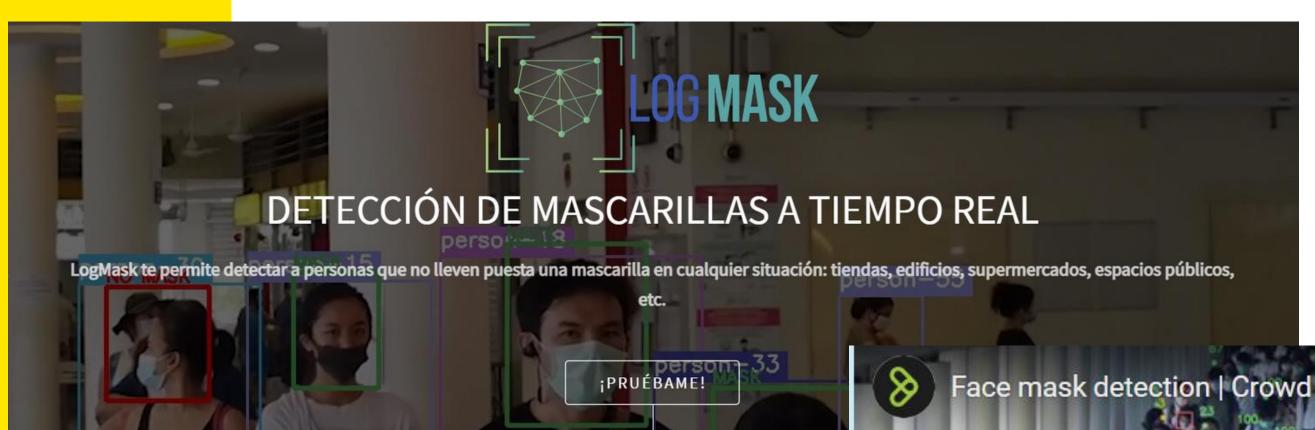


## Detección de mascarillas en ambientes de alta concurrencia



## DESARROLLOS





LOGMASK: Servicios para la deteccion. de personas con mascarillas

https://www.logmask.com/es#mask\_detection

TRYO.LAB: Detección de personas con mascarillas en calles

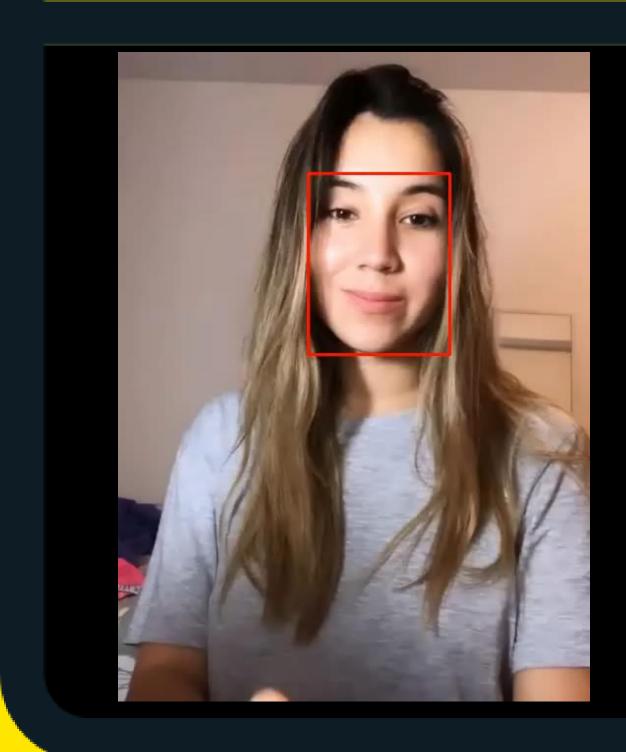
https://youtu.be/SQCHaHkPoSQ



#### Solución

## Detector de mascarillas en tiempo real

- Estructura MobileNetV2
- → Estructura R CNN







## CÓMO FUNCIONA

In a nutshell

1

#### Leer frame del video



Lectura de frame en el que se analizara la presencia de rostros con mascarilla \_

#### **Detectar objeto**

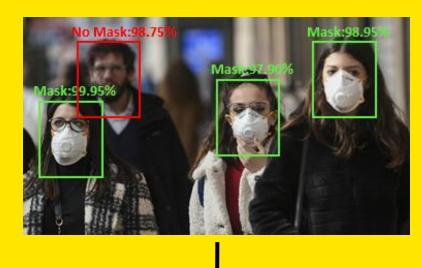


Face detector

Modelo: SSD, red neuronal pre
entrenado para la detección
de rostros.

Output: Array con ROIs de la imagen (faces) y sus ubicaciones (locs) que generan los bounding boxes

#### Clasificar



Mask detector

Modelo: MobileNetV2, red neuronal que clasifica en dos clases with mask o without mask

Output: Score entre O y 1 que significa la probabilidad del uso o no de la mascarilla en ese ROI

## Repetir el proceso para cada frame

Repetir el proceso en cada frame al detectar al menos un rostro hasta el break

## Arquitectura

#### Frame



### Face detector

- Modelo: SSD
- Files
- . **prototxt** : define el modelo de la arquitectura (ejem. las capas)
- . **caffemodel:** contiene los pesos de las capas.
  - Cargar

facenet = cv2.dnn.readnet (prototxtPath,
weightsPath)

#### Mask detector — — — — — — → Despliegue

#### **TRAINING**

- Dataset
- Data augmentation
- Fine tuning set up
  - Cargar MobilenetV2
  - Crear nueva capa FC
  - Freeze
- Compilar
  - Optimizador (ADAM/SGD)
  - Loss: Binary-crossentropy
- Entrenamiento
- predicción
- Plot

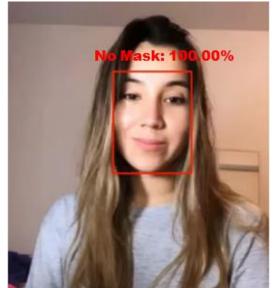
#### **APPLYING**

Aplicar el clasificador de deteccion de mascarillas a cada ROI para determinar la existencia de rostros mascarillas. La función detect-and-predict mask acepta tres paramatros:

- Frame: un frame del stream
- faceNet: modelo usado para detectar rostros.
- maskNet: modelo para clasificador la detección de mascarillas



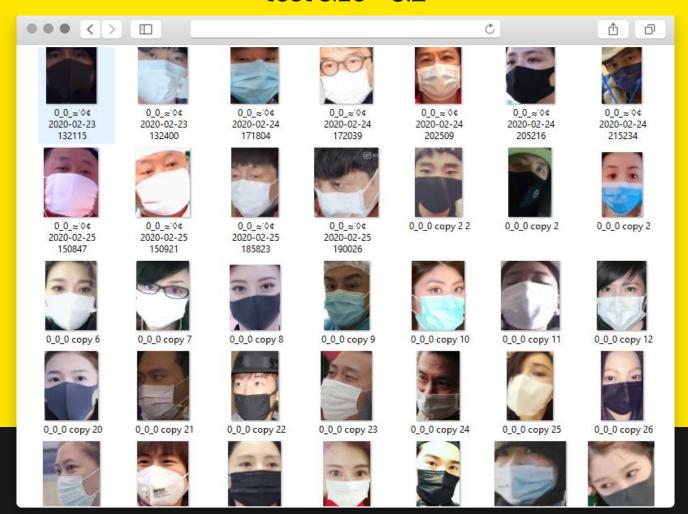




DATASETS

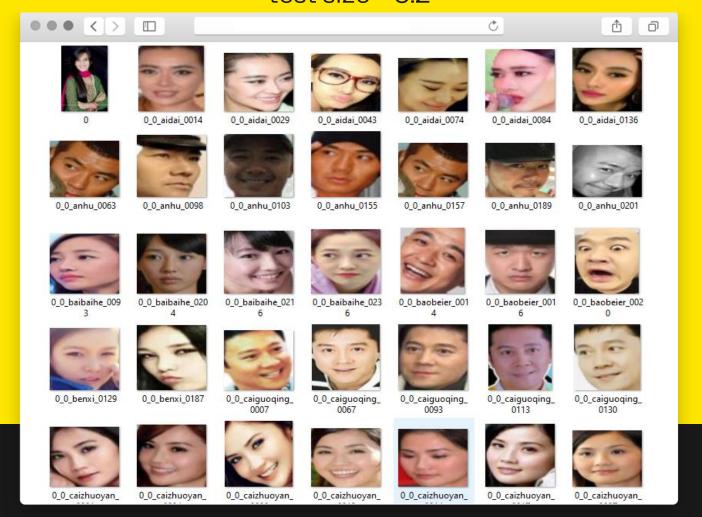
## 1915

Imágenes con mascarilla test size = 0.2



## 1918

Imágenes sin mascarilla test size = 0.2



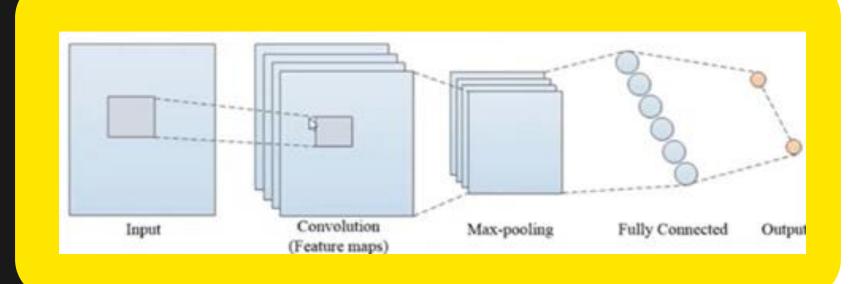
#### Classification report

#### **TRAINING**

- Dataset
- Data augmentation
- Fine tuning set up
  - Cargar MobilenetV2
  - Crear nueva capa FC
  - Freeze
- Compilar
  - Optimizador
  - Loss: Binary-crossentropy
- Entrenamiento
- predicción
- Plot

#### **COMPILAR:**

```
Epoch 1/20
val_loss: 0.3696 - val_accuracy: 0.8242
Epoch 2/20
val_loss: 0.1964 - val_accuracy: 0.9375
Epoch 3/20
val loss: 0.1383 - val accuracy: 0.9531
Epoch 4/20
val_loss: 0.1306 - val_accuracy: 0.9492
Epoch 5/20
val_loss: 0.0863 - val_accuracy: 0.9688
Epoch 16/20
val loss: 0.0291 - val accuracy: 0.9922
Epoch 17/20
val loss: 0.0243 - val accuracy: 1.0000
val_loss: 0.0244 - val_accuracy: 0.9961
val loss: 0.0440 - val accuracy: 0.9883
val loss: 0.0270 - val accuracy: 0.9922
```

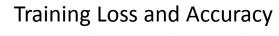


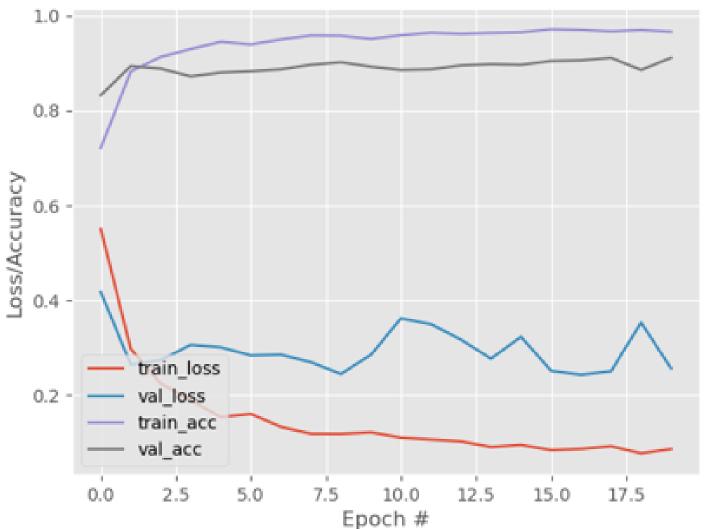
#### [INFO] evaluating network...

	precision	recall	f1-score	support
with_mask	0.99	1.00	0.99	383
without_mask	1.00	0.99	0.99	384
accuracy			0.99	767
macro avg	0.99	0.99	0.99	767
weighted avg	0.99	0.99	0.99	767

[INFO] saving mask detector model...

#### Gráficas





Optimizador: SGD

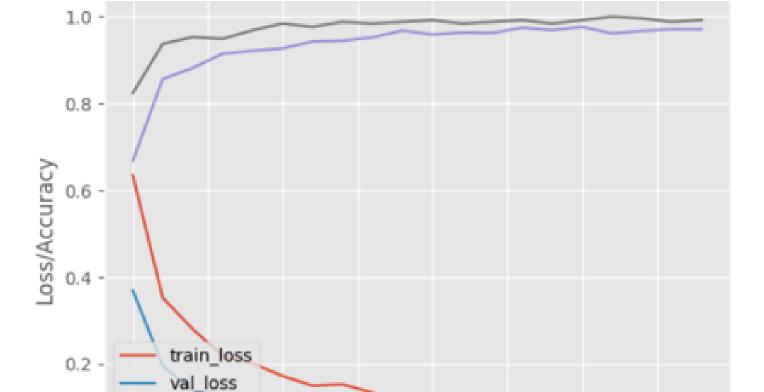
**Lr:** 1e-2

Epochs: 20

**BS**: 32

Loss: binary\_crossentropy

Metric: Accuracy



**Training Loss and Accuracy** 

**Optimizador:** ADAM

15

**Lr:** 1e-4

10

train acc

5

val\_acc

0.0

2

Epochs: 40

**BS**: 32

**Loss:** binary\_crossentropy

20

Epoch #

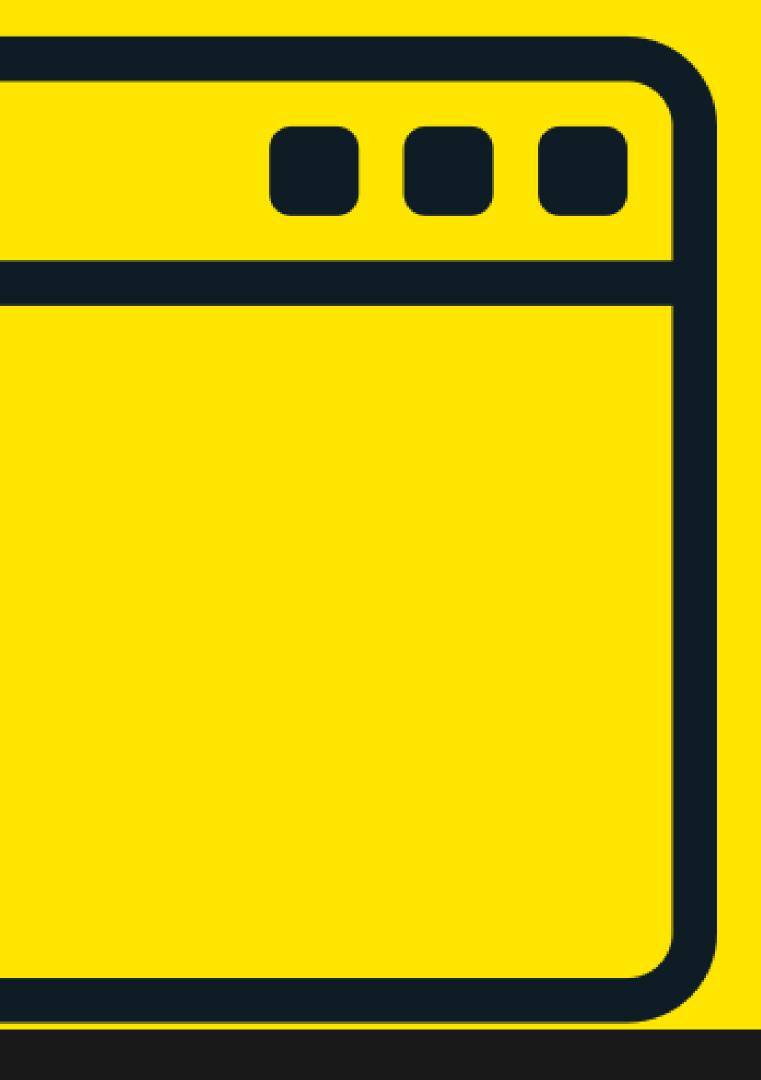
25

30

35

Metric: Accuracy

1





## Faster R CNN

## CÓMO FUNCIONA

Leer frame del video



Lectura de frame en el que se analizara la presencia de rostros con mascarilla

Detectar objeto



Face detector

Modelo: RPN

Se encarga de proponer las ROI donde haya un objeto presente, las cuales servirán de input para la siguiente capa, para este caso rosotros.

Output: Tensor con los BBS de las ROI con rostros

Clasificar



Mask detector

#### Modelo:

- Clasificador SoftMax
- Regressor con regularización para los BBs

Output: Tensor

-Score (0-1)

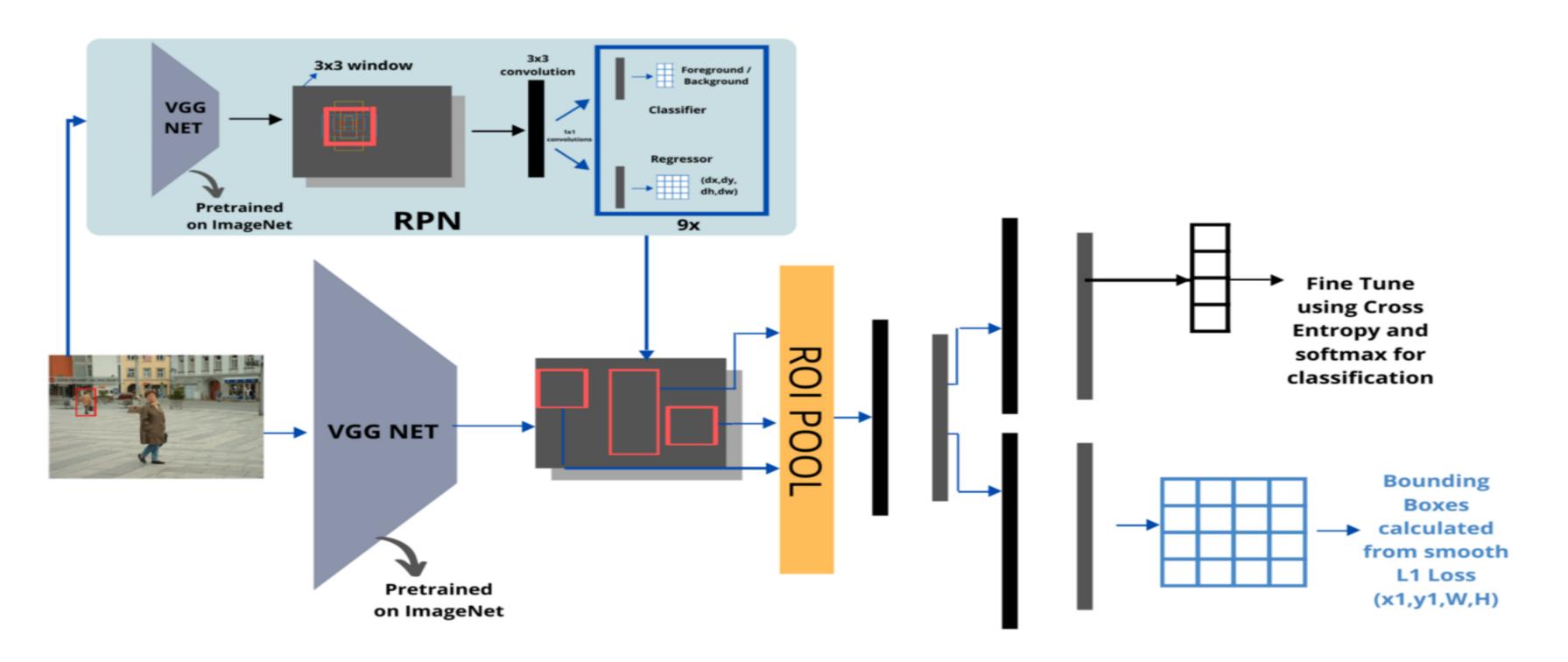
BB

- -Coordenadas de los BBs
- Categoría del objeto detectado del

Repetir el proceso para cada frame

Repetir el proceso en cada frame al detectar al menos un rostro hasta el break

## Arquitectura



Fuente: https://towardsdatascience.com/understanding-fast-r-cnn-and-faster-r-cnn-for-object-detection-adbb55653d97

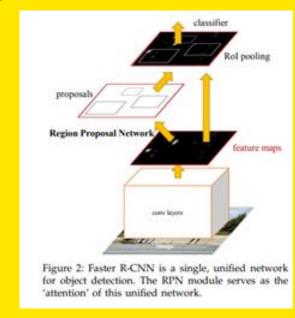
#### Classification report

#### **TRAINING**

- Dataset
- Fine tuning set up

SGD: Lr = 0.005, momentum = 0.9weight decay = 0.0005

- Num. Epochs = 5 , 10 ,15, 25, los mejores resultados se obtuvieron con 10 epocas
- Batch Size : 5

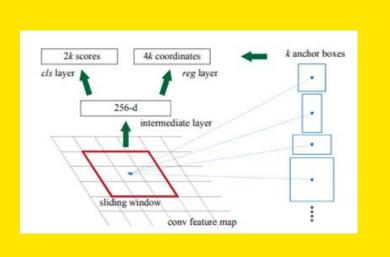


#### **COMPILAR:**

Epoch: [4] [170/171] lr: 0.000500 loss: 0.1688 (0.1854) loss\_classifier: 0.0632 (0.0613) loss\_box\_reg: 0.0955 (0.1173) loss objectness: 0.0009 (0.0017)

loss rpn box reg: 0.0032 (0.0051)

Average Precision	(AP) @[ IoU=0.50:0.95	area= all	maxDets=100 ] = 0.475
Average Precision	(AP) @[ IoU=0.50	area= all	maxDets=100 ] = 0.806
Average Precision	(AP) @[ IoU=0.75	area= all	maxDets=100 ] = 0.495
Average Precision	(AP) @[ IoU=0.50:0.95	area= small	maxDets=100 ] = 0.326
Average Precision	(AP) @[ IoU=0.50:0.95	area=medium	maxDets=100 ] = 0.480
Average Precision	(AP) @[ IoU=0.50:0.95	area= large	maxDets=100 ] = 0.528
Average Recall	(AR) @[ IoU=0.50:0.95	area= all	maxDets = 1 ] = 0.302
Average Recall	(AR) @[ IoU=0.50:0.95	area= all	maxDets = 10 ] = 0.574
Average Recall	(AR) @[ IoU=0.50:0.95	area= all	maxDets=100 ] = 0.617
Average Recall	(AR) @[ IoU=0.50:0.95	area= small	maxDets=100 ] = 0.519
Average Recall	(AR) @[ IoU=0.50:0.95	area=medium	maxDets=100 ] = 0.615
Average Recall	(AR) @[ IoU=0.50:0.95	area= large	maxDets=100 ] = 0.661



Epoch: [9] [170/171]

loss: 0.1491 (0.1686)

loss\_classifier: 0.0567 (0.0555)

loss\_box\_reg: 0.0912 (0.1066)

loss\_objectness: 0.0004 (0.0016)

loss\_rpn\_box\_reg: 0.0028 (0.0048)

## Resultados





## **Peferencias**

Tutorial de Transfer learning

https://pytorch.org/tutorials/intermediate/torchvision\_tutorial.html

Notebook Inicial de Kaggle:

•https://www.kaggle.com/daniel601/pytorch-fasterrcnn

•

Archivos utilitarios para cálculo de Loss en test:

https://github.com/pytorch/vision

**Tutoriales Y Explicaciones Youtube:** 

- •<u>https://www.youtube.com/playlist?list=PLqnslRFeH2UrcDBWF5mfPGpqQDSta6VK4</u> (Canal muy recomendado de tutoriales referentes a ml y dl )
- <a href="https://www.youtube.com/watch?v=v5bFVbQvFRk&ab\_channel=ArdianUmam">https://www.youtube.com/watch?v=v5bFVbQvFRk&ab\_channel=ArdianUmam</a>

# Ů ∂ canva.com

## Contáctanos

TAMARA REATEGUI
tam.reategui@gmail.com

ALEXIS CORONADO

itz\_@hotmail.es

https://www.linkedin.com/in/ale
xis-Coronado-Ortiz-ab5b08117