

Advanced Computer Vision

Практический курс

Данные

Скачать датасеты MNIST и LSUN.

Оба датасета доступны в torch Datasets. MNIST можно скачать, указав соответствующий параметр в конструкторе, но LSUN нужно скачать заранее и передать путь до датасета в конструктор:

https://github.com/fyu/lsun

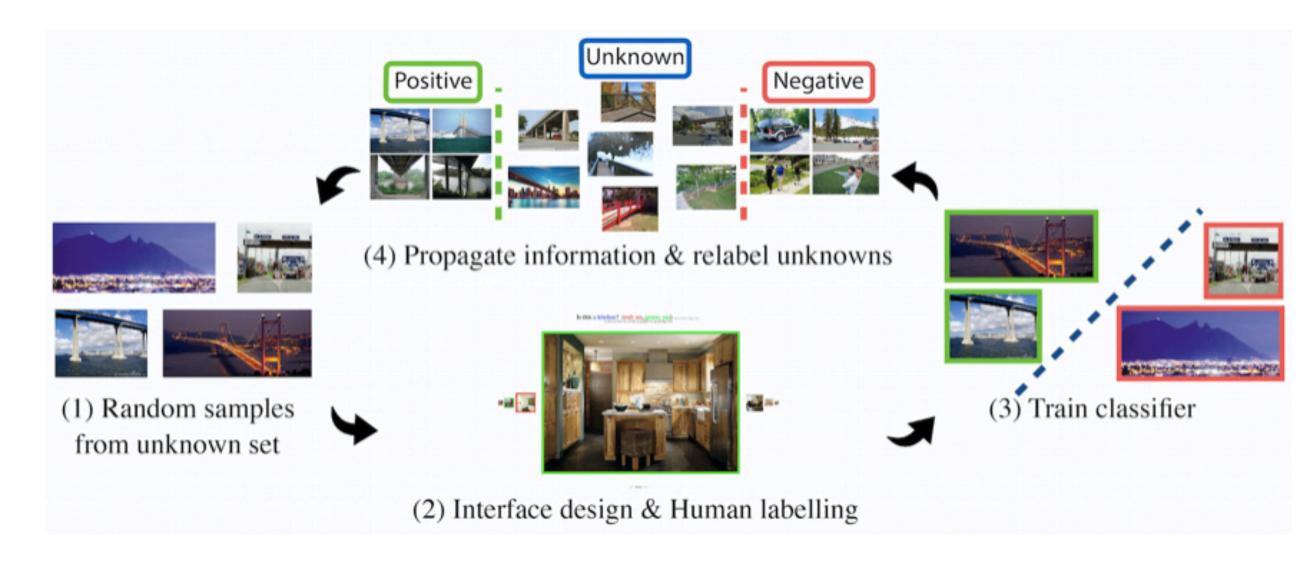
Команда для скачивания:

python download.py -o path/to/save/lsun/dataset/on/your/machine -c bedroom

Создание датасета в коде:

dataset = torch vision.datasets.LSUN(root='path/to/save/ lsun/dataset/on/your/machine', classes=['bedroom_train'], transforms=preprocessing_transforms)

LSUN: Construction of a Large-scale Image Dataset using Deep Learning with Humans in the Loop



Архитектура, инициализация и препроцессинг

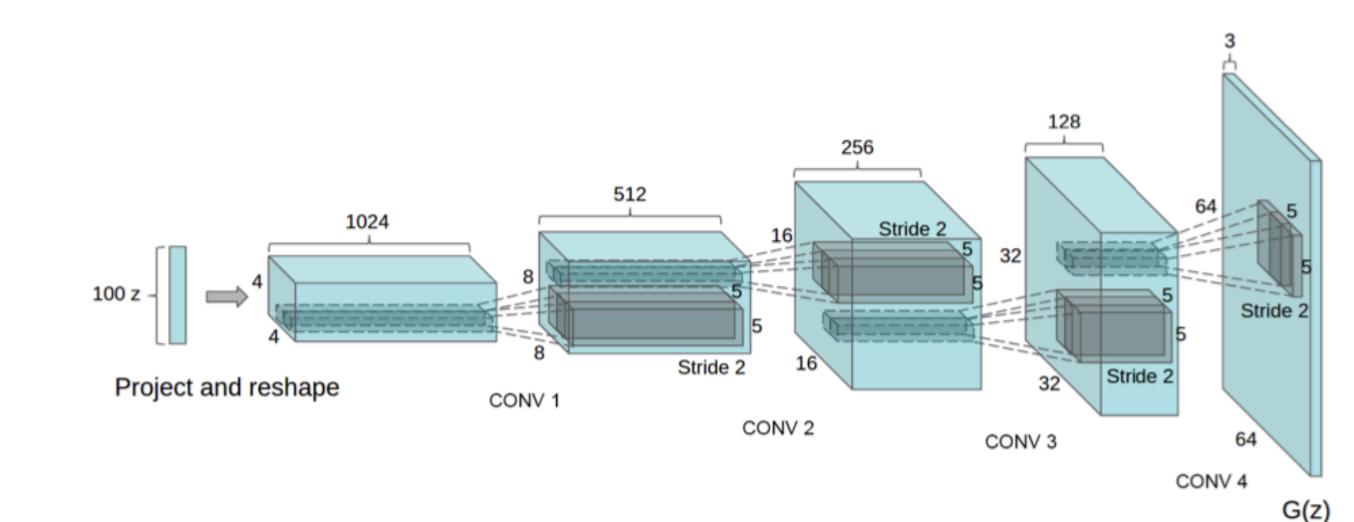
Реализовать нейронную сеть из статьи DCGAN:

https://arxiv.org/pdf/1511.06434.pdf

Здесь можно посмотреть реализацию архитектуры, инициализации весов и препроцессинга (но избавиться от Sigmoid в дискриминаторе!):

https://pytorch.org/tutorials/beginner/dcgan_faces_tutorial.html

P.S. В датасете MNIST картинки 28х28, просто применяем к ним такой же препроцессинг, чтобы они растянулись до 64х64.



Целевая функция

Статья, на которую опираться при реализации:

https://arxiv.org/pdf/1704.00028.pdf

Гиперпараметры из псевдокода оставить такими же.

Реализация подсчета gradient penalty находится в функции TOGradOfDisc: https://github.com/jalola/compare-tensorflow-pytorch/blob/master/test/gan_pytorch_model.py

```
Algorithm 1 WGAN with gradient penalty. We use default values of \lambda = 10, n_{\text{critic}} = 5, \alpha =
0.0001, \beta_1 = 0, \beta_2 = 0.9.
Require: The gradient penalty coefficient \lambda, the number of critic iterations per generator iteration
      n_{\text{critic}}, the batch size m, Adam hyperparameters \alpha, \beta_1, \beta_2.
Require: initial critic parameters w_0, initial generator parameters \theta_0.
  1: while \theta has not converged do
            for t = 1, ..., n_{\text{critic}} do
                  for i = 1, ..., m do
                        Sample real data x \sim \mathbb{P}_r, latent variable z \sim p(z), a random number \epsilon \sim U[0,1].
                        \tilde{\boldsymbol{x}} \leftarrow G_{\theta}(\boldsymbol{z})
                        \hat{\boldsymbol{x}} \leftarrow \epsilon \boldsymbol{x} + (1 - \epsilon)\tilde{\boldsymbol{x}}
                        L^{(i)} \leftarrow D_w(\tilde{x}) - D_w(x) + \lambda(\|\nabla_{\hat{x}}D_w(\hat{x})\|_2 - 1)^2
                  end for
                  w \leftarrow \operatorname{Adam}(\nabla_w \frac{1}{m} \sum_{i=1}^m L^{(i)}, w, \alpha, \beta_1, \beta_2)
            end for
10:
            Sample a batch of latent variables \{z^{(i)}\}_{i=1}^m \sim p(z).
11:
            \theta \leftarrow \operatorname{Adam}(\nabla_{\theta} \frac{1}{m} \sum_{i=1}^{m} -D_{w}(G_{\theta}(\boldsymbol{z})), \theta, \alpha, \beta_{1}, \beta_{2})
```

13: end while

Целевая функция

Статья, на которую опираться при реализации:

https://arxiv.org/pdf/1704.00028.pdf

Гиперпараметры из псевдокода оставить такими же.

Реализация подсчета gradient penalty можно подсмотреть в функции TOGradOfDisc:

https://github.com/jalola/comparetensorflow-pytorch/blob/master/test/ gan_pytorch_model.py , где

interpolates = eps * real + (1 - eps) * fake

```
Algorithm 1 WGAN with gradient penalty. We use default values of \lambda = 10, n_{\text{critic}} = 5, \alpha =
0.0001, \beta_1 = 0, \beta_2 = 0.9.
Require: The gradient penalty coefficient \lambda, the number of critic iterations per generator iteration
      n_{\text{critic}}, the batch size m, Adam hyperparameters \alpha, \beta_1, \beta_2.
Require: initial critic parameters w_0, initial generator parameters \theta_0.
  1: while \theta has not converged do
            for t = 1, ..., n_{\text{critic}} do
                  for i = 1, ..., m do
                       Sample real data x \sim \mathbb{P}_r, latent variable z \sim p(z), a random number \epsilon \sim U[0,1].
                       \tilde{\boldsymbol{x}} \leftarrow G_{\theta}(\boldsymbol{z})
                       \hat{\boldsymbol{x}} \leftarrow \epsilon \boldsymbol{x} + (1 - \epsilon)\tilde{\boldsymbol{x}}
                       L^{(i)} \leftarrow D_w(\tilde{x}) - D_w(x) + \lambda(\|\nabla_{\hat{x}}D_w(\hat{x})\|_2 - 1)^2
                  end for
                  w \leftarrow \operatorname{Adam}(\nabla_w \frac{1}{m} \sum_{i=1}^m L^{(i)}, w, \alpha, \beta_1, \beta_2)
            end for
10:
           Sample a batch of latent variables \{z^{(i)}\}_{i=1}^m \sim p(z).
11:
            \theta \leftarrow \operatorname{Adam}(\nabla_{\theta} \frac{1}{m} \sum_{i=1}^{m} -D_{w}(G_{\theta}(\boldsymbol{z})), \theta, \alpha, \beta_{1}, \beta_{2})
13: end while
```

Процесс обучения

При обучении советую мониторить значение целевой функции генератора и дискриминатора, а также точность дискриминатора на реальных и сгенерированных картинках.

Обучение лучше начать с генерации только одной буквы из MNIST!

Этот тьюториал полезен для того, чтобы понимать, как процесс обучения будет идти и сколько ждать результатов (архитектуру отсюда не использовать):

https://
machinelearningmastery.com/
practical-guide-to-gan-failuremodes/

Дедлайн 16.11.2020 00:00