

Компьютерное зрение

Практический курс Савельева Юлия Олеговна <u>i.o.saveleva.kpfu@gmail.com</u> 2-й семестр, 07.03.2020 г.



BRIEF Descriptor

Что необходимо реализовать на первом этапе

- 1. Реализовать формирование пар координат в патче, которые будут использоваться для сравнения (генерация случайных координат из равномерного и нормального распределений, GI и GIII в статье по BRIEF). Необходимо при генерации указать определенный seed, чтобы при вызове дескриптора для следующей картинки использовались те же координаты внутри патча.
- 2. Отбросить те ключевые точки, которые находятся слишком близко к границе изображения и поэтому не позволяют сравнить все пары точек в патче
- 3. Написать цикл по всем ключевым точкам, вычислить в каждой из них бинарный вектор, путем сравнения точек, вычисленных на шаге 1.

BRIEF Descriptor

Учет угла поворота и масштаба

- 1. Так как ключевые точки вычисляются отдельно для каждого масштаба изображения (x, x/2, x/4, x/8), нужно подавать на вход дескриптору картинку такого же размера, как и на вход детектору, а также уменьшать размер патча соответствующим образом (p, p/2, p/4, p/8)
- 2. Поворот отдельного патча на угол, соответствующий найденной ключевой точке, будет работать долго, поэтому быструю реализацию учета угла поворота разберем на практике.

На следующее занятие

1. Oriented FAST



2. BRIEF Descriptor



- 3. Rotated BRIEF
- 4. ORB
- 5. Object Localization with Key Points
- 6. Bag of Visual Words