ELT 451 - Inteligência Computacional

Aula Prática: Adaline

DEPARTAMENTO DE ENGENHARIA ELÉTRICA

CENTRO DE CIÊNCIAS EXATAS E TECNOLÓGICAS, UNIVERSIDADE FEDERAL DE VIÇOSA

1 Introdução

ADALINE (*Adaptive Linear Neuron*) consiste em uma rede neural de uma única camada, desenvolvida por Bernard Widrow e Ted Hoff (1960). Consiste em um vetor de pesos e bias e uma função de soma ponderada, como mostrado na figura a seguir

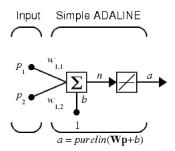


Figura 1: Adaline.

A diferença entre Adaline e o Perceptron está na fase de aprendizado onde, no primeiro caso, os ajustes dos pesos são realizados de acordo com a soma ponderada dos pesos pela entrada. No segundo caso, o ajuste ocorre através da informação obtida na saída da função de ativação.

Para treinamento de um Adaline utiliza-se o algoritmo a seguir, onde $E[e]^2$ representa o erro médio quadrático e δ é a tolerância de erro.

Algorithm 1 Treinamento de uma Adaline.

- 1: Iniciar taxa de aprendizagem η e vetor de pesos w e bias b.
- **2:** Calcular a saída do adaline y e o erro $e = y_d y$
- **3:** Enquanto $E[e]^2 > \delta$,

Atualizar os pesos e bias segundo $w(k+1) = w(k) + \eta \cdot e \cdot x$

Recalcular a saída do adaline ye o erro $e=y_d-y$

4: Fim

2 Funções Úteis

Veja: randn, rand, randperm, minmax, purelin, hardlim

3 Roteiro

3.1

Ajuste um adaline para resolver o problema de modelagem dinâmica contido nos arquivos entradamodelgemalunos.txt e saidamodelagemalunos.txt, os quais contém a entrada e saída de um sistema térmico, respectivamente. Após o treinamento, use o arquivo entradamodelagemteste.txt como entrada do adaline e faça a predição livre. Envie um arquivo com predição (conforme o exemplosubmissaoadaline.txt). Sua nota nesta prática será o coeficiente de correlação entre a predição livre e a saída real medida.