РОССИЙСКИЙ УНИВЕРСИТЕТ ДРУЖБЫ НАРОДОВ

Факультет физико-математических и естественных наук Кафедра прикладной информатики и теории вероятностей

ОТЧЕТ ПО ЛАБОРАТОРНОЙ РАБОТЕ № <u>6</u>

<u>дисциплина: Компьютерный практикум</u> по статистическому анализу данных

Студент: Евдокимов Иван Андреевич

Группа: НФИбд-01-20

МОСКВА

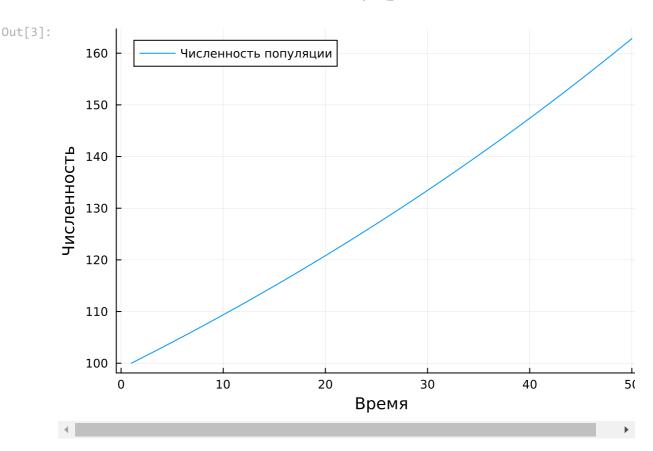
2023 г.

Цель работы:

Основной целью работы является освоение специализированных пакетов для решения задач в непрерывном и дискретном времени

1. Реализовать и проанализировать модель роста численности изолированной популяции (модель Мальтуса): \$x = a x\$, \$a = b - c\$. где \$x\left(t \right)\$ — численность изолированной популяции в момент времени \$t\$, \$a\$ — коэффициент роста популяции, \$b\$ — коэффициент рождаемости, \$c\$ — коэффициент смертности. Начальные данные и параметры задать самостоятельно и пояснить их выбор. Построить соответствующие графики (в том числе с анимацией).

```
In [3]: using Plots
        function malthus_model(x0, b, c, T)
            # Функция, представляющая модель Мальтуса
            a = b - c
            x = [x0]
            for t in 2:T
                push!(x, a * x[end])
            end
            return x
        end
        # Начальные данные и параметры
        х0 = 100.0 # начальная численность популяции
        b = 1.02 # коэффициент рождаемости
        с = 0.01 # коэффициент смертности
        Т = 50.0 # количество шагов моделирования
        # Моделирование
        population = malthus_model(x0, b, c, T)
        # Построение графика
        plot(1:T, population, label="Численность популяции", xlabel="Время", ylabel="Чис
```



2. Реализовать и проанализировать логистическую модель роста популяции, заданную уравнением:

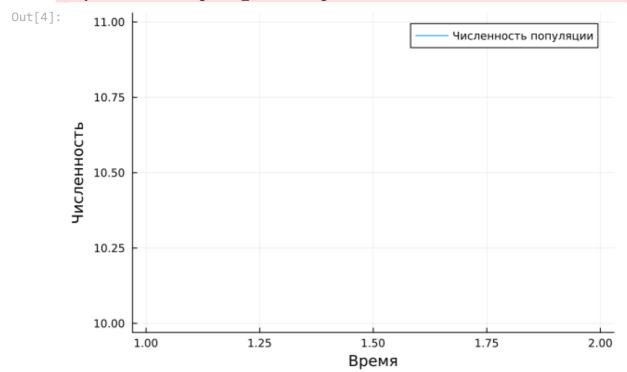
```
\del{x} = rx\left(1 - \frac{x}{k}\right), r>0, k>0 r^{-} — коэффициент роста популяции, r>0, k>0 экологической системы (предельное значение численности популяции). Начальные данные и параметры задать самостоятельно и пояснить их выбор. Построить соответствующие графики (в том числе с анимацией).
```

```
In [4]: using Plots
        function logistic_model(x0, r, k, T, dt)
            # Функция, представляющая логистическую модель роста популяции
            x = [x0]
            for t in 2:T
                deltax = r * x[end] * (1 - x[end] / k) * dt
                push!(x, x[end] + deltax)
            end
            return x
        end
        # Начальные данные и параметры
        х0 = 10.0 # начальная численность популяции
        r = 0.1 # коэффициент роста популяции
          = 100.0 # потенциальная ёмкость экологической системы
                   # количество шагов моделирования
        dt = 0.1
                   # временной шаг
        # Моделирование
        population = logistic_model(x0, r, k, T, dt)
        # Построение графика
```

```
plot(1:T, population, label="Численность популяции", xlabel="Время", ylabel="Чис

# Анимация
anim = @animate for t in 1:T
    plot(1:t, population[1:t], label="Численность популяции", xlabel="Время", yl
end
gif(anim, "logistic_animation.gif", fps = 10)
```

[Info: Saved animation to Z:\учёба\Компьютерный практикум по статистическому ана лизу данных\labs\logistic_animation.gif



3. Реализовать и проанализировать модель эпидемии Кермака–Маккендрика (SIRмодель):

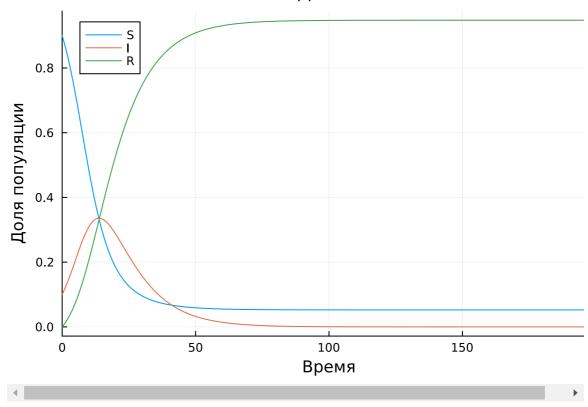
```
In [5]: using DifferentialEquations
    using Plots

function sir_model(du, u, p, t)
    betta, v = p
    du[1] = -betta * u[1] * u[2]
    du[2] = betta * u[1] * u[2] - v * u[2]
    du[3] = v * u[2]
```

```
end
# Начальные данные и параметры
betta = 0.3
              # коэффициент интенсивности контактов с последующим инфицированием
        # коэффициент интенсивности выздоровления
s0 = 0.9 # начальная доля восприимчивых к болезни
і0 = 0.1 # начальная доля инфицированных
r0 = 0.0 # начальная доля выздоровевших
u0 = [s0, i0, r0]
T = 200
         # общее время моделирования
tspan = (0.0, T)
prob = ODEProblem(sir_model, u0, tspan, [betta, v])
# Решение уравнений модели SIR
sol = solve(prob)
# Построение графиков
plot(sol, label=["S" "I" "R"], xlabel="Время", ylabel="Доля популяции", title="М
```

Out[5]:

Модель SIR



4. Как расширение модели \$SIR\$ (\$Susceptible-Infected-Removed\$) по результатом эпидемии испанки была предложена модель \$SEIR\$ (\$Susceptible-Exposed-Infected-Removed\$):

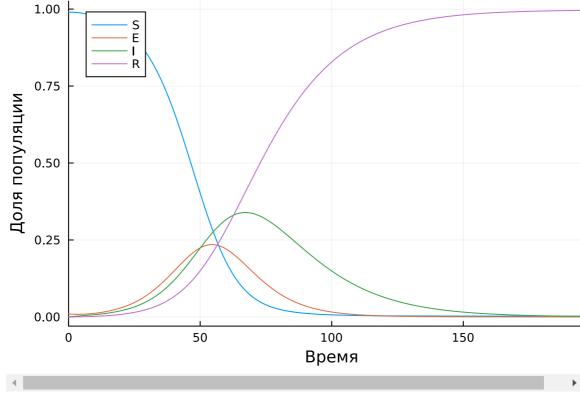
 $\$ \begin{cases} \dot{s}(t) = -\frac{\beta}{N} s(t) i(t),\\\dot{e}(t) = \frac{\beta}{N} s(t) i(t) - \delta e(t),\\\\dot{i}(t) = \delta e(t) - \gamma i(t),\\\\\dot{r}(t) = \gamma i(t). \end{cases} \$\$ Размер популяции сохраняется: \$s\left(t \right)\$ + \$e\left(t \right)\$ + \$r\left(t \right)\$ = \$N\$. Исследуйте, сравните c \$SIR\$.

```
In [6]: using DifferentialEquations
using Plots
function seir!(du, u, p, t)
```

```
betta, delta, gamma, N = p
    s, e, i, r = u
    du[1] = -betta / N * s * i
    du[2] = betta / N * s * i - delta * e
    du[3] = delta * e - gamma * i
    du[4] = gamma * i
end
# Начальные условия
и0 = [0.99, 0.01, 0.0, 0.0] # Начальные доли S, E, I, R
betta = 0.3
delta = 0.1
gamma = 0.05
N = sum(u0)
p = [betta, delta, gamma, N]
# Временной интервал и параметры интегрирования
tspan = (0.0, 200.0)
prob = ODEProblem(seir!, u0, tspan, p)
# Решение системы уравнений с использованием метода Эйлера
sol = solve(prob, Euler(), dt=0.1)
# Визуализация результатов
plot(sol, labels=["S" "E" "I" "R"], xlabel="Время", ylabel="Доля популяции", tit
```

Out[6]:

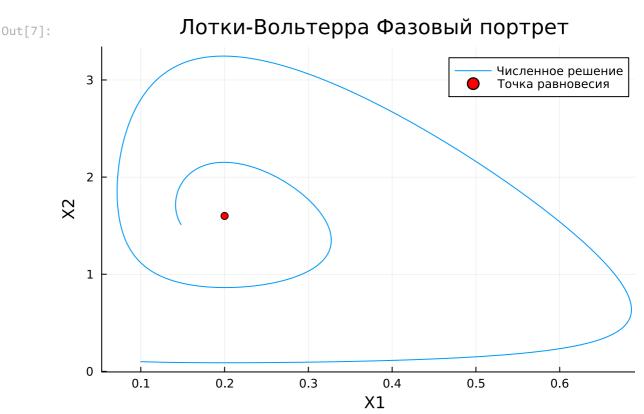
Модель SEIR



5. Для дискретной модели Лотки–Вольтерры: \$\$ \begin{cases} $X_{1}(t+1) = aX_{1}(t)(1-X_{1}(t)) - X_{1}(t)X_{2}(t)\setminus X_{2}(t+1) = - cX_{2} + dX_{1}X_{1}(t) \end{cases} $$ с начальными данными $$a = 2$, $c = 1$, $d = 5$$ найдите точку равновесия. Получите и сравните аналитическое и численное решения. Численное решение изобразите на фазовом портрете.$

```
In [7]: using Plots
        using NLsolve
        function lotka_volterra(a, c, d, x1_0, x2_0, dt, num_steps)
            x1 = x1_0
            x2 = x2_0
            results = [(x1, x2)]
            for _ in 1:num_steps
                x1_new = x1 + dt * (a * x1 * (1 - x1) - x1 * x2)
                x2_{new} = x2 + dt * (-c * x2 + d * x1 * x2)
                x1, x2 = x1_new, x2_new
                 push!(results, (x1, x2))
            end
            return results
        end
        # Параметры модели
        a = 2.0
        c = 1.0
        d = 5.0
        x1 0 = 0.1
        x2_0 = 0.1
        dt = 0.01
        num\_steps = 1000
        # Получение численного решения
        numerical_solution = lotka_volterra(a, c, d, x1_0, x2_0, dt, num_steps)
        function find_equilibrium(a, c, d)
            function system!(F, x)
                F[1] = a * x[1] * (1 - x[1]) - x[1] * x[2]
                 F[2] = -c * x[2] + d * x[1] * x[2]
            end
            initial guess = [0.5, 0.5] # Начальное предположение для точки равновесия
            result = nlsolve(system!, initial_guess)
            equilibrium_point = result.zero
            return equilibrium_point
        end
        equilibrium = find_equilibrium(a, c, d)
        println("Точка равновесия: ", equilibrium)
        x1\_values = [x[1] for x in numerical\_solution]
        x2\_values = [x[2] for x in numerical\_solution]
        plot(x1_values, x2_values, xlabel="X1", ylabel="X2", label="Численное решение",
        scatter!([equilibrium[1]], [equilibrium[2]], color="red", label="Точка равновеси
```

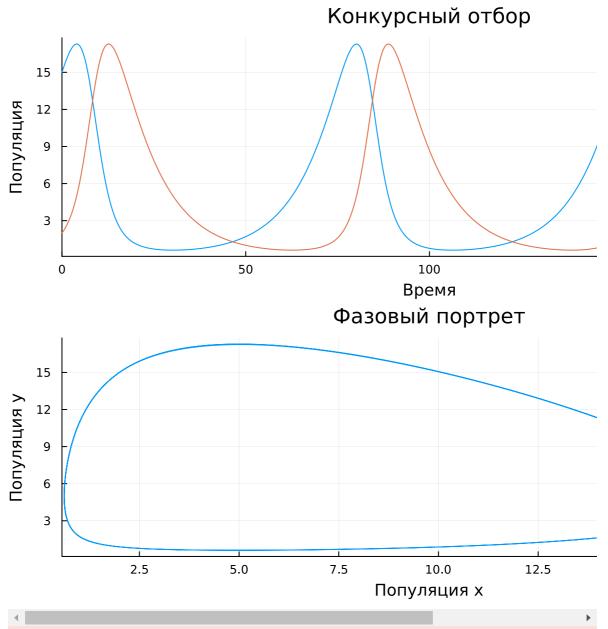
Точка равновесия: [0.2000000004225885, 1.6000000003397907]



6. Реализовать на языке Julia модель отбора на основе конкурентных отношений: \$\$ \begin{cases} \dot{x} = \alpha x-\beta xy \\ \dot{y} = -\alpha y+\beta xy \\end{cases} \$\$ Начальные данные и параметры задать самостоятельно и пояснить их выбор. Построить соответствующие графики (в том числе с анимацией) и фазовый портрет.

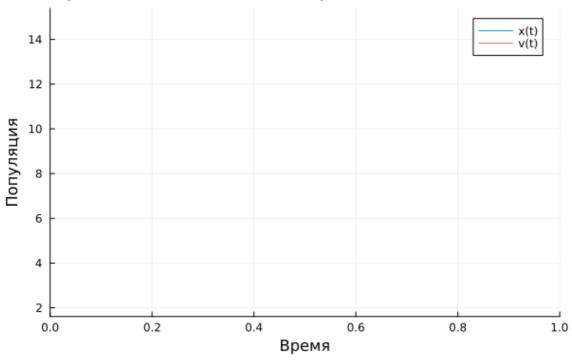
```
using DifferentialEquations
In [8]:
        using Plots
        # Определение функции для системы дифференциальных уравнений
        function competitive_selection!(du, u, p, t)
            alfa, betta = p
            du[1] = alfa * u[1] - betta * u[1] * u[2]
            du[2] = -alfa * u[2] + betta * u[1] * u[2]
        end
        # Начальные параметры
        alfa = 0.1 # Параметр роста
        betta = 0.02 # Параметр взаимодействия
        # Начальные условия
        x0 = 15.0 # Начальное количество популяции вида x
        у0 = 2.0 # Начальное количество популяции вида у
        # Параметры системы
        u0 = [x0, y0]
        tspan = (0.0, 200.0)
        p = [alfa, betta]
        # Решаем дифференциальное уравнение
        prob = ODEProblem(competitive_selection!, u0, tspan, p)
        sol = solve(prob)
```

```
# Строим графики
 plot1 = plot(sol, label=["x(t)" "y(t)"], xlabel="Время", ylabel="Популяция", tit
 # Строим фазовый портрет
 plot2 = plot(sol, vars=(1,2), xlabel="Популяция x", ylabel="Популяция y", title=
 # Анимация
 anim1 = @animate for i in 1:length(sol)
     plot(sol[1:i], label=["x(t)" "v(t)"], xlabel="Время", ylabel="Популяция", ti
 end
 anim2 = @animate for i in 1:length(sol)
     plot(sol[1:i], vars=(1,2), xlabel="Популяция x", ylabel="Популяция y", title
 end
 plot(plot1, plot2, layout=(2,1), legend=:bottomright, size=(800, 600))
 display(plot!())
 display(gif(anim1, "Competitive_relations1.gif", fps = 10))
 display(gif(anim2, "Competitive_relations2.gif", fps = 100))
Warning: To maintain consistency with solution indexing, keyword argument vars
will be removed in a future version. Please use keyword argument idxs instead.
   caller = ip:0x0
@ Core :-1
```

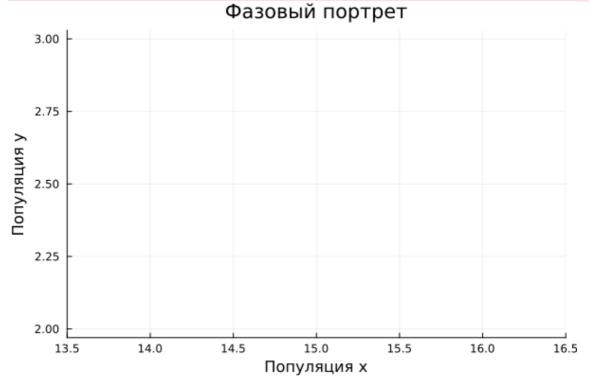


[Info: Saved animation to Z:\учёба\Компьютерный практикум по статистическому ана лизу данных\labs\Competitive_relations1.gif

Гармонический осциллятор свободных колебаний



[Info: Saved animation to Z:\учёба\Компьютерный практикум по статистическому ана лизу данных\labs\Competitive_relations2.gif

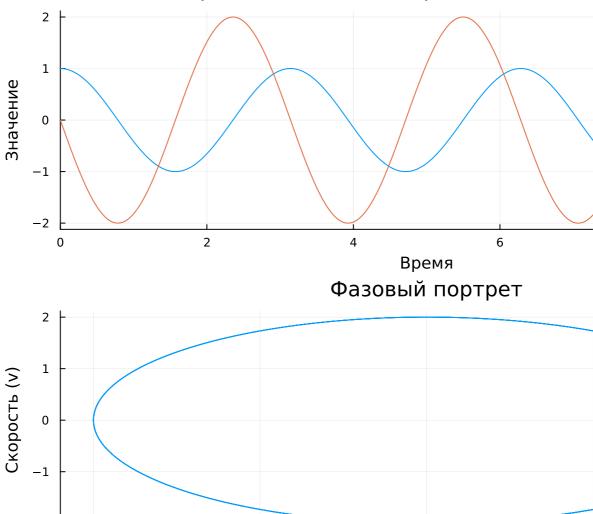


7. Реализовать на языке Julia модель консервативного гармонического осциллятора \$\ddot{x} + \omega_{0}^{2}x = 0\$, \$x(t_{0}) = x_{0}\$, \$\dot{x}(t_{0}) = y_{0}\$ где \$\omega_{0}\$ — циклическая частота. Начальные параметры подобрать самостоятельно, выбор пояснить. Построить соответствующие графики (в том числе с анимацией) и фазовый портрет.

In [9]: using DifferentialEquations
using Plots

```
# Определение функции для системы дифференциальных уравнений
function harmonic_oscillator!(du, u, p, t)
   du[1] = u[2]
    du[2] = -p[1]^2 * u[1]
end
# Начальные параметры
w0 = 2.0 # Циклическая частота
to = 0.0 # Начальное время
х0 = 1.0 # Начальное положение
у0 = 0.0 # Начальная скорость
# Задаем начальные условия
u0 = [x0, y0]
# Временной интервал
tspan = (t_0, 10.0)
# Параметры системы
p = [w0]
# Решаем дифференциальное уравнение
prob = ODEProblem(harmonic_oscillator!, u0, tspan, p)
sol = solve(prob)
# Строим графики
plot1 = plot(sol, label=["x(t)" "v(t)"], xlabel="Время", ylabel="Значение", titl
# Строим фазовый портрет
plot2 = plot(sol, vars=(1,2), xlabel="Позиция (x)", ylabel="Скорость (v)", title
# Анимация
anim1 = @animate for i in 1:length(sol)
    plot(sol[1:i], label=["x(t)" "v(t)"], xlabel="Bpems", ylabel="3начение", tit
end
anim2 = @animate for i in 1:length(sol)
    plot(sol[1:i], vars=(1,2), xlabel="Позиция (x)", ylabel="Скорость (v)", titl
end
plot(plot1, plot2, layout=(2,1), legend=:bottomright, size=(800, 600))
display(plot!())
display(gif(anim1, "Harmonic_conservative_oscillator1.gif", fps = 10))
display(gif(anim2, "Harmonic_conservative_oscillator2.gif", fps = 100))
```

Гармонического консервативный осці



[Info: Saved animation to Z:\учёба\Компьютерный практикум по статистическому ана лизу данных\labs\Harmonic_conservative_oscillator1.gif

0.0

Позиция (х)

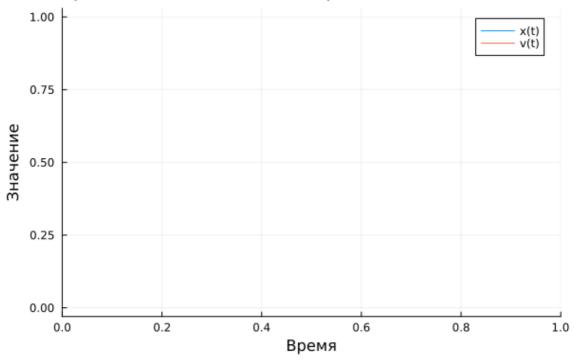
-0.5

-2

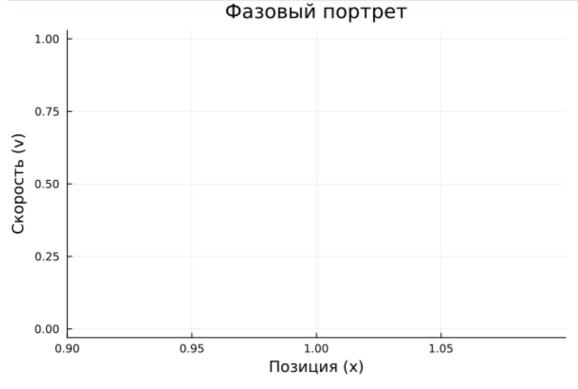
-1.0

0.

Гармонический осциллятор свободных колебаний



[Info: Saved animation to Z:\учёба\Компьютерный практикум по статистическому ана лизу данных\labs\Harmonic_conservative_oscillator2.gif

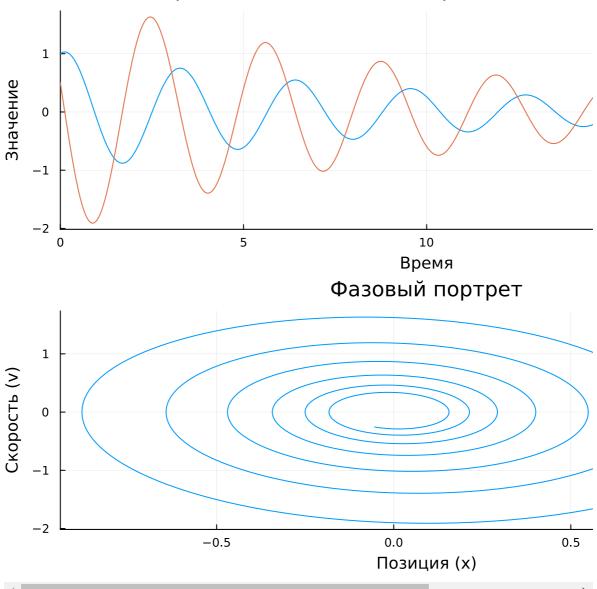


8. Реализовать на языке Julia модель свободных колебаний гармонического осциллятора \$\ddot{x} + 2\gamma\dot{x} + \omega_{0}^{2}x = 0, x(t_{0}) = x_{0}, \dot{x}(t_{0}) = y_{0}\$ где \$\omega_{0}\$ — циклическая частота, \$\gamma\$ — параметр, характеризующий потери энергии. Начальные параметры подобрать самостоятельно, выбор пояснить. Построить соответствующие графики (в том числе с анимацией) и фазовый портрет.

In [10]: using DifferentialEquations
 using Plots

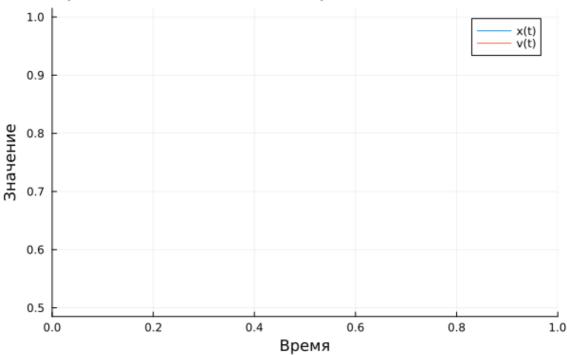
```
# Определение функции для системы дифференциальных уравнений
function damped_harmonic_oscillator!(du, u, p, t)
    du[1] = u[2]
    du[2] = -2.0 * p[2] * u[2] - p[1]^2 * u[1]
end
# Начальные параметры
w0 = 2.0 # Циклическая частота
\gamma = 0.1
        # Параметр затухания
to = 0.0 # Начальное время
х0 = 1.0 # Начальное положение
у0 = 0.5 # Начальная скорость
# Задаем начальные условия
u0 = [x0, y0]
# Временной интервал
tspan = (t_0, 20.0)
# Параметры системы
p = [w0, \gamma]
# Решаем дифференциальное уравнение
prob = ODEProblem(damped_harmonic_oscillator!, u0, tspan, p)
sol = solve(prob)
# Строим графики
plot1 = plot(sol, label=["x(t)" "v(t)"], xlabel="Время", ylabel="Значение", titl
# Строим фазовый портрет
plot2 = plot(sol, vars=(1,2), xlabel="Позиция (x)", ylabel="Скорость (v)", title
# Анимация
anim1 = @animate for i in 1:length(sol)
    plot(sol[1:i], label=["x(t)" "v(t)"], xlabel="Время", ylabel="Значение", tit
end
anim2 = @animate for i in 1:length(sol)
    plot(sol[1:i], vars=(1,2), xlabel="Позиция (x)", ylabel="Скорость (v)", titl
end
plot(plot1, plot2, layout=(2,1), legend=:bottomright, size=(800, 600))
display(plot!())
display(gif(anim1, "Free_Oscillator_Harmonic_Oscillator1.gif", fps = 10))
display(gif(anim2, "Free_Oscillator_Harmonic_Oscillator2.gif", fps = 100))
```

Гармонический осциллятор свободных и

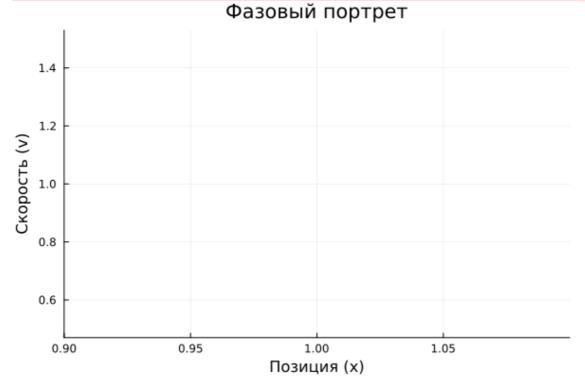


[Info: Saved animation to Z:\учёба\Компьютерный практикум по статистическому ана лизу данных\labs\Free_Oscillator_Harmonic_Oscillator1.gif

Гармонический осциллятор свободных колебаний



[Info: Saved animation to Z:\учёба\Компьютерный практикум по статистическому ана лизу данных\labs\Free_Oscillator_Harmonic_Oscillator2.gif



Выводы:

Мною были освоены специализированные пакеты для решения задач в непрерывном и дискретном времени.

Список литературы:

Julia 1.5 Documentation. — 2020. — URL: https://docs.julialang.org/en/v1/.\ Klok H.,Nazarathy Y. Statistics with Julia: Fundamentals for Data Science,Machine Learning and

Artificial Intelligence. — 2020. — URL: https://statisticswithjulia.org/.\ Ökten G. First Semester in Numerical Analysis with Julia. — Florida State University, 2019. — DOI: 10.33009/jul.

Антонюк В. А. Язык Julia как инструмент исследователя. — М. : Физический факультет МГУ им. М. В. Ломоносова, 2019.

Шиндин А. В. Язык программирования математических вычислений Julia. Базовое руководство. — Нижний Новгород : Нижегородский госуниверситет, 2016. Задание лабораторной работы №6 -

https://esystem.rudn.ru/pluginfile.php/2231412/mod_resource/content/2/006-lab_f_du.pdf