

**МОСКОВСКИЙ АВИАЦИОННЫЙ ИНСТИТУТ  
(НАЦИОНАЛЬНЫЙ ИССЛЕДОВАТЕЛЬСКИЙ УНИВЕРСИТЕТ)**

**Институт №8 «Информационные технологии и прикладная математика»  
Кафедра 806 «Вычислительная математика и программирование»**

**Лабораторная работа №3  
по курсу «Программирование графических процессоров»**

**Классификация и кластеризация изображений на GPU.**

Выполнил: И.Т. Батыновский  
Группа: 8О-407Б  
Преподаватели: К.Г. Крашенинников,  
А.Ю. Морозов

Москва, 2021

## Условие

**Цель работы:** Научиться использовать GPU для классификации и кластеризации изображений. Использование константной памяти.

**Вариант 5.** Метод Робертса.

## Программное и аппаратное обеспечение

Device: GeForce GTX 970

Размер глобальной памяти: 4294967296

Размер константной памяти : 65536

Размер разделяемой памяти: 49152

Регистров на блок: 65536

Максимум потоков на блок: 1024

Количество мультипроцессоров : 13

OS: Windows 10

Редактор: CLion

## Метод решения

Инициализируются количество и центры кластеров. Так как центры кластеров будут часто вызываться имеет смысл занести их в константную память, что положительно скажется на производительности. Далее для каждого пикселя рассчитывается расстояния до кластеров и выбирается кластер с минимальным расстоянием. Счетчик на количество элементов в данном кластере увеличивается. После всех подсчетов центры кластеров смещаются.

$$\mu_i^{(n+1)} = \frac{1}{|S_i|} \sum_{f \in S_i} f$$

Если центры не изменились, то процесс завершается.

## Описание программы

Считываются данные и создается массив:

```
fin.read((char *) &width, 4);
fin.read((char *) &height, 4);

ImageType *host_data = new ImageType [width * height];
fin.read((char *) host_data, sizeof(ImageType) * height * width);
```

Инициализируются количество и центры кластеров.

```
int clustersNum;
cin >> clustersNum;

ClustersPos * host_positions = new ClustersPos [clustersNum];
for (int i = 0, x, y; i < clustersNum; i++)
{
    cin >> x >> y;

    host_positions[i].x = host_data[y * width + x].x;
    host_positions[i].y = host_data[y * width + x].y;
    host_positions[i].z = host_data[y * width + x].z;
}
```

Количество кластеров и их центры храня в константной памяти.

```
__constant__ int QUANTITY;
__constant__ ClustersPos POSITIONS[32];

cudaMemcpyToSymbol(QUANTITY, &clustersNum, sizeof(int));
cudaMemcpyToSymbol(POSITIONS, host_positions, clustersNum * sizeof(ClustersPos));
```

Далее запускается kernel, которая просто находит кластер с ближайшим центром.

```
__global__ void kernel(ImageType *data, int n, int m)
{
    // Calculate normalized texture coordinates
```

```

int x = blockIdx.x * blockDim.x + threadIdx.x;
int y = blockIdx.y * blockDim.y + threadIdx.y;
int xOffset = blockDim.x * gridDim.x;
int yOffset = blockDim.y * gridDim.y;

for (int i = y; i < m; i += yOffset)
{
    for (int j = x; j < n; j += xOffset)
    {
        ImageType threadValue = data[i * n + j];
        DistanceType minDist = 1.7976931348623158e+308;
        DistanceType tempDist;

        int tempCluster;

        for (int cluster = 0; cluster < QUANTITY; cluster++)
        {
            tempDist = dist(threadValue, POSITIONS[cluster]);

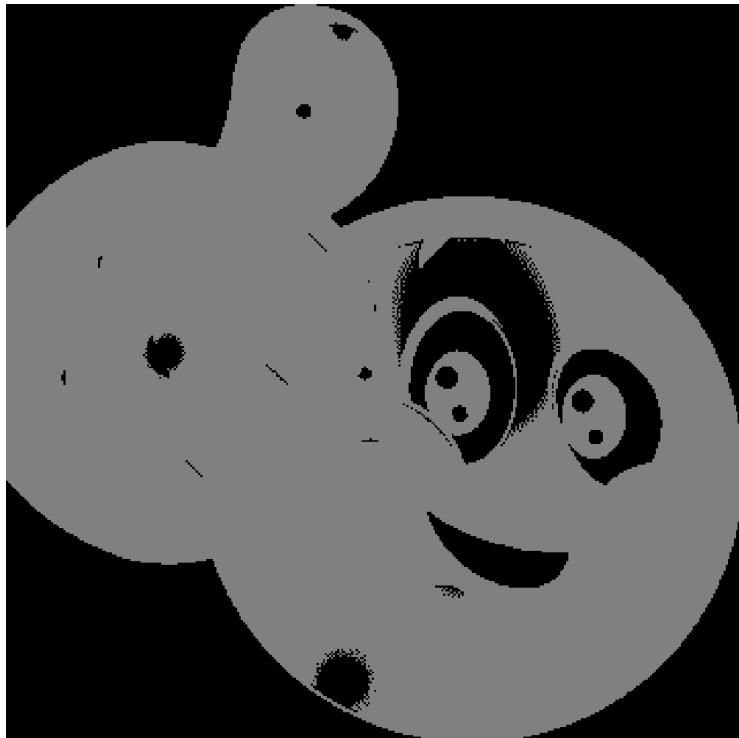
            if (tempDist < minDist)
            {
                minDist = tempDist;
                tempCluster = cluster;
            }
        }

        data[i * n + j].w = tempCluster;
    }
}

```

Далее на процессоре происходит подсчет элементов кластеров и смещение центров. Если центр не изменился программа завершается и выводит матрицу в файл.

## **Результаты**



В изображении присутствуют два кластера с центрами в верхнем левом углу в центре. На лицо некоторые неточности, которые устраняются с добавлением новых классов и новых точек для них.

### **Таблица замеров времени выполнения**

Threads, size	ms
16 * 16	0.012
32 * 32	0.015
64 * 64	0.003
128 * 128	0.001
256 * 256	0.001

Время работы с разным количеством запущенных потоков.

### **Выводы**

Во время выполнения я пользовался константной памятью и убедился, что она является достаточно быстрой из доступных GPU. Если необходимо использовать массив в константной памяти, то его размер необходимо указать заранее, так как динамическое выделение не поддерживается. Возникли трудности вначале трудности со смещением так как хотел использовать возможности cuda, но в итоге сам себя запутал. Более простая реализация на процессоре решила проблему.