

I. Problem Statement

You are to implement following edge detectors with thresholds :

- (a) Robert's Operator: 12
- (b) Prewitt's Edge Detector: 24
- (c) Sobel's Edge Detector: 38
- (d) Frei and Chen's Gradient Operator: 30
- (e) Kirsch's Compass Operator: 135
- (f) Robinson's Compass Operator: 43
- (g) Nevatia-Babu 5x5 Operator: 12500

II. Programming Tools

- Programming language: Python 3.8.5
- Library: Numpy 1.19.1, OpenCV 4.0.1

III. Problem-Solving Process

(a) Robert's Operator

使用 r1 與 r2 為 kernel，對 img 由左到右、由上到下，算出每個 pixel 的 gradient r1 與 gradient r2，並對兩個 gradient 平方和開根號，若計算值大於 threshold，則 pixel value 為 0，否則為 255，這邊使用的 threshold 為 30。

```
def Roberts(img, threshold=30):  
    img = img.astype(np.float)  
    r1 = np.array([[ -1, 0 ], [ 0, 1 ]], dtype=np.float)  
    r2 = np.array([[ 0, -1 ], [ 1, 0 ]], dtype=np.float)  
    img_return = np.full_like(img, 255, dtype=np.uint8)  
    for r in range(img.shape[0]-1):  
        for c in range(img.shape[1]-1):  
            magnitude_r1 = np.sum(img[r:r+2, c:c+2]*r1)  
            magnitude_r2 = np.sum(img[r:r+2, c:c+2]*r2)  
            if np.sqrt(magnitude_r1**2 + magnitude_r2**2) >= threshold:  
                img_return[r, c] = 0  
    return img_return
```

(b) Prewitt's Edge Detector

使用 p1 與 p2 為 kernel，對 img 由左到右、由上到下，算出每個 pixel 的 gradient p1 與 gradient p2，並對兩個 gradient 平方和開根號，若計算值大於 threshold，則 pixel value 為 0，否則為 255，這邊使用的 threshold 為 24。

```
def Prewitt(img, threshold=24):
    p1 = np.array([[ -1, -1, -1], [0, 0, 0], [1, 1, 1]], dtype=np.float)
    p2 = p1.T
    img_padding = cv2.copyMakeBorder(img, 1, 1, 1, 1, cv2.BORDER_REPLICATE).astype(np.float)
    img_return = np.full_like(img, 255, dtype=np.uint8)
    for r in range(img.shape[0]):
        for c in range(img.shape[1]):
            magnitude_p1 = np.sum(img_padding[r:r+3, c:c+3]*p1)
            magnitude_p2 = np.sum(img_padding[r:r+3, c:c+3]*p2)
            if np.sqrt(magnitude_p1**2 + magnitude_p2**2) >= threshold:
                img_return[r, c] = 0
    return img_return
```

(c) Sobel's Edge Detector

使用 s_1 與 s_2 為 kernel，對 img 由左到右、由上到下，算出每個 pixel 的 gradient s_1 與 gradient s_2 ，並對兩個 gradient 平方和開根號，若計算值大於 threshold，則 pixel value 為 0，否則為 255，這邊使用的 threshold 為 38。

```
def Sobel(img, threshold=38):
    s1 = np.array([[ -1, -2, -1], [0, 0, 0], [1, 2, 1]], dtype=np.float)
    s2 = s1.T
    img_padding = cv2.copyMakeBorder(img, 1, 1, 1, 1, cv2.BORDER_REPLICATE).astype(np.float)
    img_return = np.full_like(img, 255, dtype=np.uint8)
    for r in range(img.shape[0]):
        for c in range(img.shape[1]):
            magnitude_s1 = np.sum(img_padding[r:r+3, c:c+3]*s1)
            magnitude_s2 = np.sum(img_padding[r:r+3, c:c+3]*s2)
            if np.sqrt(magnitude_s1**2 + magnitude_s2**2) >= threshold:
                img_return[r, c] = 0
    return img_return
```

(d) Frei and Chen's Gradient Operator

使用 f_{c1} 與 f_{c2} 為 kernel，對 img 由左到右、由上到下，算出每個 pixel 的 gradient f_{c1} 與 gradient f_{c2} ，並對兩個 gradient 平方和開根號，若計算值大於 threshold，則 pixel value 為 0，否則為 255，這邊使用的 threshold 為 30。

```
def Frei_and_Chen(img, threshold=30):
    f_c1 = np.array([[ -1, -np.sqrt(2), -1], [0, 0, 0], [1, np.sqrt(2), 1]], dtype=np.float)
    f_c2 = f_c1.T
    img_padding = cv2.copyMakeBorder(img, 1, 1, 1, 1, cv2.BORDER_REPLICATE).astype(np.float)
    img_return = np.full_like(img, 255, dtype=np.uint8)
    for r in range(img.shape[0]):
        for c in range(img.shape[1]):
            magnitude_s1 = np.sum(img_padding[r:r+3, c:c+3]*f_c1)
            magnitude_s2 = np.sum(img_padding[r:r+3, c:c+3]*f_c2)
            if np.sqrt(magnitude_s1**2 + magnitude_s2**2) >= threshold:
                img_return[r, c] = 0
    return img_return
```

(e) Kirsch's Compass Operator

使用 k0、k1、k2、k3、k4、k5、k6、k7 為 kernel，對 img 由左到右、由上到下，算出每個 pixel 的 gradient k1 ... gradient k7，並對取出 gradient 最大值，若 gradient 值大於 threshold，則 pixel value 為 0，否則為 255，這邊使用的 threshold 為 135。

```
def Kirsch(img, threshold=135):
    k0 = np.array([[ -3, -3, 5], [ -3, 0, 5], [ -3, -3, 5]], dtype=np.float)
    k1 = np.array([[ -3, 5, 5], [ -3, 0, 5], [ -3, -3, -3]], dtype=np.float)
    k2 = np.array([[ 5, 5, 5], [ -3, 0, -3], [ -3, -3, -3]], dtype=np.float)
    k3 = np.array([[ 5, 5, -3], [ 5, 0, -3], [ -3, -3, -3]], dtype=np.float)
    k4 = np.array([[ 5, -3, -3], [ 5, 0, -3], [ 5, -3, -3]], dtype=np.float)
    k5 = np.array([[ -3, -3, -3], [ 5, 0, -3], [ 5, 5, -3]], dtype=np.float)
    k6 = np.array([[ -3, -3, -3], [ -3, 0, -3], [ 5, 5, 5]], dtype=np.float)
    k7 = np.array([[ -3, -3, -3], [ -3, 0, 5], [ -3, 5, 5]], dtype=np.float)
    img_padding = cv2.copyMakeBorder(img, 1, 1, 1, 1, cv2.BORDER_REPLICATE).astype(np.float)
    img_return = np.full_like(img, 255, dtype=np.uint8)
    for r in range(img.shape[0]):
        for c in range(img.shape[1]):
            magnitude_k0 = np.sum(img_padding[r:r+3, c:c+3]*k0)
            magnitude_k1 = np.sum(img_padding[r:r+3, c:c+3]*k1)
            magnitude_k2 = np.sum(img_padding[r:r+3, c:c+3]*k2)
            magnitude_k3 = np.sum(img_padding[r:r+3, c:c+3]*k3)
            magnitude_k4 = np.sum(img_padding[r:r+3, c:c+3]*k4)
            magnitude_k5 = np.sum(img_padding[r:r+3, c:c+3]*k5)
            magnitude_k6 = np.sum(img_padding[r:r+3, c:c+3]*k6)
            magnitude_k7 = np.sum(img_padding[r:r+3, c:c+3]*k7)
            if max(magnitude_k0, magnitude_k1, magnitude_k2, magnitude_k3, magnitude_k4, magnitude_k5, magnitude_k6, magnitude_k7) >= threshold:
                img_return[r, c] = 0
    return img_return
```

(f) Robinson's Compass Operator

使用 r0、r1、r2、r3、r4、r5、r6、r7 為 kernel，對 img 由左到右、由上到下，算出每個 pixel 的 gradient r0 ... gradient r7，並對取出 gradient 最大值，若 gradient 值大於 threshold，則 pixel value 為 0，否則為 255，這邊使用的 threshold 為 43。

```
def Robinson(img, threshold=43):
    r0 = np.array([[ -1, 0, 1], [ -2, 0, 2], [ -1, 0, 1]], dtype=np.float)
    r1 = np.array([[ 0, 1, 2], [ -1, 0, 1], [ -2, -1, 0]], dtype=np.float)
    r2 = np.array([[ 1, 2, 1], [ 0, 0, 0], [ -1, -2, -1]], dtype=np.float)
    r3 = np.array([[ 2, 1, 0], [ 1, 0, -1], [ 0, -1, -2]], dtype=np.float)
    r4 = np.negative(r0)
    r5 = np.negative(r1)
    r6 = np.negative(r2)
    r7 = np.negative(r3)
    img_padding = cv2.copyMakeBorder(img, 1, 1, 1, 1, cv2.BORDER_REPLICATE).astype(np.float)
    img_return = np.full_like(img, 255, dtype=np.uint8)
    for r in range(img.shape[0]):
        for c in range(img.shape[1]):
            magnitude_r0 = np.sum(img_padding[r:r+3, c:c+3]*r0)
            magnitude_r1 = np.sum(img_padding[r:r+3, c:c+3]*r1)
            magnitude_r2 = np.sum(img_padding[r:r+3, c:c+3]*r2)
            magnitude_r3 = np.sum(img_padding[r:r+3, c:c+3]*r3)
            magnitude_r4 = np.sum(img_padding[r:r+3, c:c+3]*r4)
            magnitude_r5 = np.sum(img_padding[r:r+3, c:c+3]*r5)
            magnitude_r6 = np.sum(img_padding[r:r+3, c:c+3]*r6)
            magnitude_r7 = np.sum(img_padding[r:r+3, c:c+3]*r7)
            if max(magnitude_r0, magnitude_r1, magnitude_r2, magnitude_r3, magnitude_r4, magnitude_r5, magnitude_r6, magnitude_r7) >= threshold:
                img_return[r, c] = 0
    return img_return
```

(g) Nevatia-Babu 5x5 Operator

使用 n0、n1、n2、n3、n4、n5 為 kernel，對 img 由左到右、由上到下，算出每個 pixel 的 gradient n0 ... gradient n5，並對取出 gradient 最大值，若 gradient 值大於 threshold，則 pixel value 為 0，否則為 255，這邊使用的 threshold 為 12500。

```

def Nevatia_Babu(img, threshold=12500):
    n0 = np.array([[100,100,100,100,100],[100,100,100,100,100],[0,0,0,0,0],[-100,-100,-100,-100,-100],[-100,-100,-100,-100,-100]],dtype=np.float)
    n1 = np.negative(n0.T)
    n2 = np.array([[100,100,100,100,100],[100,100,100,78,-32],[100,92,0,-92,-100],[32,-78,-100,-100,-100],[-100,-100,-100,-100,-100]],dtype=np.float)
    n3 = n2.T
    n4 = np.array([[100,100,100,100,100],[-32,78,100,100,100],[-100,-92,0,92,100],[-100,-100,-100,-78,32],[-100,-100,-100,-100,-100]],dtype=np.float)
    n5 = np.negative(n4.T)

    img_padding = cv2.copyMakeBorder(img,2,2,2,2,cv2.BORDER_REPLICATE).astype(np.float)
    img_return = np.full_like(img,255,dtype=np.uint8)
    for r in range(img.shape[0]):
        for c in range(img.shape[1]):
            magnitude_n0 = np.sum(img_padding[r:r+5,c:c+5]*n0)
            magnitude_n1 = np.sum(img_padding[r:r+5,c:c+5]*n1)
            magnitude_n2 = np.sum(img_padding[r:r+5,c:c+5]*n2)
            magnitude_n3 = np.sum(img_padding[r:r+5,c:c+5]*n3)
            magnitude_n4 = np.sum(img_padding[r:r+5,c:c+5]*n4)
            magnitude_n5 = np.sum(img_padding[r:r+5,c:c+5]*n5)
            if max(magnitude_n0,magnitude_n1,magnitude_n2,magnitude_n3,magnitude_n4,magnitude_n5) >= threshold:
                img_return[r,c] = 0
    return img_return

```

IV. Results

(a) Robert's Operator: 12



(b) Prewitt's Edge Detector: 24



(c) Sobel's Edge Detector: 38



(d) Frei and Chen's Gradient Operator: 30



(e) Kirsch's Compass Operator: 135



(f) Robinson's Compass Operator: 43



(g) Nevatia-Babu 5x5 Operator: 12500

