Министерство науки и высшего образования Российской Федерации Федеральное государственное бюджетное образовательное учреждение высшего образования

Новосибирский государственный технический университет

Кафедра ТЭВН

Лабораторная работа № 1

Исследование переходных процессов в цепях с сосредоточенными параметрами Вариант 27

Факультет: ФЭН

Группа: Эн1-22

Студент: Кашталапов И.С.

Преподаватель: Цуркан Н.В.

Отметка о защите:

Цель работы

Исследовать переходные процессы в цепях с сосредоточенными параметрами

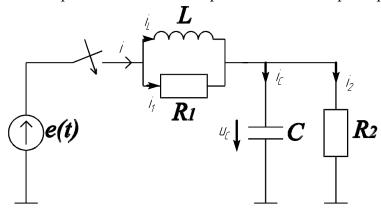


Рис. 1 - Схема заданной цепи

Исходные данные

| <i>L</i> , Гн | С, мкФ | Характер процесса |
|---------------|--------|-------------------|
| 1 | 1.0 | Колебательный |

Система уравнений, описывающих заданную цепь

$$i_L + i_1 - i_C - i_2 = 0;$$
 $i_C = i_L + i_1 - i_2$

$$i_1R_1 + u_c = e;$$
 $i_1 = \frac{e - u_c}{R_1}$

$$i_2 = \frac{u_C}{R_2}$$

$$\frac{du_C}{dt} = \frac{1}{C}i_C$$

$$\frac{di_L}{dt} = \frac{1}{L}i_1R1$$

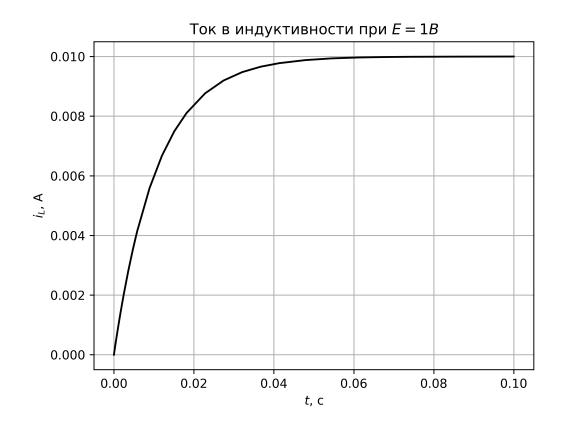
Подставим значения i_1 и i_C , выраженные через i_L и u_C , в выражения в форме Коши

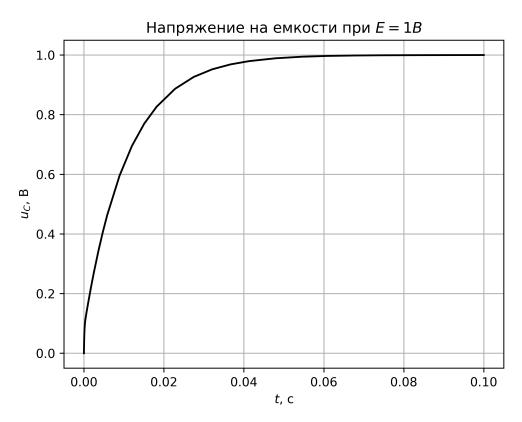
$$\frac{du_C}{dt} = \frac{1}{C} \left[i_L + \frac{e - u_c}{R_1} - \frac{u_c}{R_2} \right]$$

$$\frac{di_L}{dt} = e - u_C$$

Расчет переходного процесса по полученным выражениям произведен в среде Python с использованием функции solve_ivp библиотеки scipy.integrate. Вывод графиков осуществлен средствами библиотеки matplotlib.pyplot

Результат расчета при постоянной ЭДС Е = 1 В





Установившиеся значения тока и напряжения:

$$u_{C yc\tau} = 0.977 \text{ B}$$

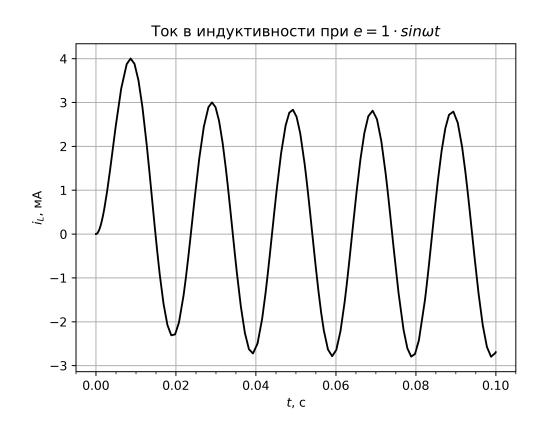
 $i_{L yc\tau} = -0.00 \text{ MA}$

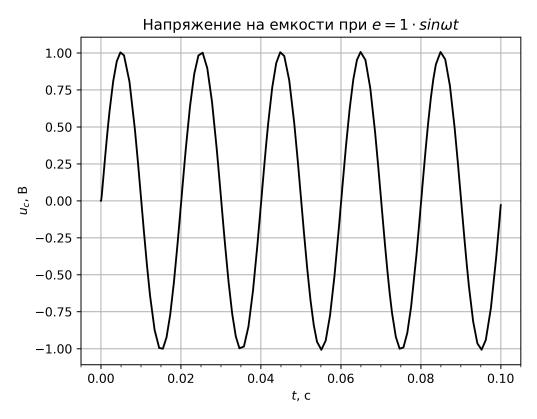
Максимальные значения тока и напряжения:

$$u_{C max} = 1.847 \text{ B}$$

 $i_{L max} = 0.9 \text{ MA}$

 $e(t) = sin(\omega t)$





Амплитудные значения установившихся тока и напряжения:

$$u_{C ycT} = 0.3 \text{ B}$$

 $i_{L ycT} = 2.7 \text{ MA}$

Максимальные значения тока и напряжения:

 $u_{C max} = 1.4 \text{ B}$ $i_{L max} = 0.50 \text{ MA}$

Ручной расчет

Raymonum 2?

2 lex =
$$\frac{x_c r_2}{\alpha_c + r_2}$$
 + $\frac{x_L r_1}{\alpha_L + r_1}$ = $\frac{x_c r_2}{\alpha_L + r_2}$ + $\frac{x_L r_1}{\alpha_L + r_1}$ = $\frac{x_c r_2}{\alpha_L + r_2}$ + $\frac{x_L r_1}{\alpha_L + r_2}$ = $\frac{x_c r_2}{\alpha_L + r_2}$ + $\frac{x_L r_1}{\alpha_L + r_2}$ + $\frac{x_L r_2}{pL + r_2}$ = 0

$$\frac{r_2(pl + r_1)}{pC} + \frac{pl r_2}{pC} + \frac{pl r_1}{pL + r_2}$$
 = 0

$$\frac{r_2(pl + r_1)}{pC} + \frac{pl r_2}{pC} + \frac{pl r_2}{pL + r_2}$$
 = 0

$$\frac{r_2(pl + r_1)}{pC} + \frac{r_2 r_2}{pC} + \frac{pl r_2}{pC} + \frac{r_2 r_2}{pC}$$
 = 0 | · L r_2 r_2

$$\frac{r_2}{pC} + \frac{r_2 r_2}{pC} + \frac{r_2 r_2}{pC} + \frac{r_2 r_2}{pC} + \frac{r_2 r_2}{pC}$$
 = 0 | · L r_2 r_2

$$\frac{r_2}{p^2} + \frac{r_2 r_2}{pC} + \frac{r_2}{pC} + \frac{r_2}{pC}$$
 = 0

$$\frac{r_2 r_2}{L r_1 r_2} + \frac{r_2}{C L} = 0$$

$$\frac{r_2}{r_2} + \frac{r_2}{r_1} + \frac{r_2}{r_2} + \frac{r_2}{r_2}$$

$$\frac{r_2}{r_1} + \frac{r_2}{r_2} + \frac{r_2}{r_2} + \frac{r_2}{r_2}$$

$$\frac{r_2}{r_1 r_2} + \frac{r_2}{r_2} + \frac{r_2}{r_2} + \frac{r_2}{r_2} + \frac{r_2}{r_2}$$

$$\frac{r_2}{r_1 r_2} + \frac{r_2}{r_2} + \frac{r_2}{r_2} + \frac{r_2}{r_2} + \frac{r_2}{r_2} + \frac{r_2}{r_2}$$

$$\frac{r_2}{r_1 r_2} + \frac{r_2}{r_2} + \frac{r_2}$$

3.
$$R = \frac{1}{10^{-6}} = 1000 \text{ Qu}$$
, $r_2 = 100 \text{ Qu}$
 $R = \sqrt{\frac{1}{10^{-6}}} = 10^3$; $S = \frac{200}{2 - 10^{-6} \cdot 10^4} = 1$; $W_0 = \sqrt{3} \cdot 2 \cdot 5^2$
 $W_0 = \sqrt{10^{-6} - 1} \approx 10^3$
 $W_1 = \frac{1}{10^{-6}} =$

При постоянной ЭДС Е = 1 В

$$U_{пер} = \sqrt{(u_{\mathit{BыH}}(0) - u_0)^2 + Z^2(i_{\mathit{BыH}}(0) - i_0)^2}$$

$$I_{пер} = \sqrt{(u_{\mathit{BыH}}(0) - u_0)^2/Z^2 + (i_{\mathit{BыH}}(0) - i_0)^2}$$
 где $Z = \sqrt{\frac{L}{C}}$ - характеристическое сопротивление контура; $Z = 1000.0$

$$\begin{array}{l} U_{nep} = \sqrt{(1.00-0)^2 + 1000^2 \cdot (0.0100-0)^2} = 10.05 \text{ B} \\ I_{nep} = \sqrt{(1.00-0)^2/1000^2 + (0.0100-0)^2} = 0.0003 \text{ A} \\ tan \phi_n = -z \frac{(i_{Babh}(0) - i0)}{u_{Babh}(0) - i0}; \quad tan \phi_n = -1000.0 \frac{(0-0)}{0-0} = \infty \\ t_{max}^u = \frac{n-\phi_n}{\omega_0}; \quad t_{max}^u = \frac{n-1.571\pi}{998.7} = 1.57 \text{ MC} \\ t_{max}^t = \frac{n/2 - \phi_n}{\omega_0}; \quad t_{max}^t = \frac{\pi/2 - 1.571\pi}{998.7} = 0.00 \text{ MC} \\ K_{ya}^u = e^{-6 \cdot t_{max}^u} + 1; \quad K_{ya}^u = e^{-50.0000005 \cdot 0.00 + 0.00j} + 1 = 2.000 \\ K_{ya}^t = e^{-6 \cdot t_{max}^t} + 1; \quad K_{ya}^t = e^{-50.0000005 \cdot 0.00 + 0.00j} + 1 = 2.000 \\ H_{DH} \text{ переменной ЭДС} \\ e(t) = sin(\omega t) \\ U_{nep} = \sqrt{(1.11 - 0)^2 + 1000^2 \cdot (0.0003 - 0)^2} = 1.05 \text{ B} \\ I_{nep} = \frac{e}{\sqrt{(1.11 - 0.00j - 0)^2/1000^2 + (0.0000 + 0.0003j - 0)^2}} = 0.0003 \text{ A} \\ i_{Babh} = \frac{e}{Z} \\ Z = \frac{x_C R_2}{x_C + R_2} + \frac{x_L R_1}{x_L + R_1}; Z = 2869.3 \angle - 0.0 \text{ OM} \\ i_{Babh} = \frac{G}{9.9 - 2869.2j} = 0.3 \angle 0.0 \text{ MA} \\ i_{L Babh} = \frac{R_1}{i_{Babh}}, \quad i_{L Babh}; \quad i_{L Babh} = 0.35 \angle 0.0 \text{ MA} \\ i_{1 Babh} = \frac{R_1}{i_{Babh}}, \quad i_{L Babh}; \quad i_{1 Babh} = 0.35 \angle 0.0 - 0.01 \angle - 0.0 \text{ MA} \\ \$ U_{\downarrow} \mathsf{C}_{\mathsf{D}} = \mathtt{Bbh} + \mathsf{E} = \mathsf{E} - \mathsf{L}_{\downarrow} \mathsf{L}_{\mathsf{Bbh}} + \mathsf{R}_{\downarrow}; \mathsf{Vund} \$ U_{\downarrow} \mathsf{C}_{\mathsf{D}} = \mathsf{Bbh} + \mathsf{E} + \mathsf{L}_{\downarrow} \mathsf{L}_{1000} = \mathsf{L}_{10000} \\ tan \phi_n = -z \frac{i_{Babh}(0) - i0}{u_{Babh}(0) - u0}; \quad tan \phi_n = -1000.0 \frac{0.0 - 0}{1.11 - u0} = (-0.009859874095412722 - 0.313849508278) \\ t_{max}^u = \frac{\pi - \phi_n}{\omega_0}; \quad t_{max}^u = \frac{\pi - 0.325}{998.7} = 3.17 \text{ MC} \\ \end{cases}$$

 $K_{y\mu}^u = e^{-\delta t_{max}^u} + 1;$ $K_{y\mu}^u = e^{-50.00000053.16 + 0.33j} + 1 = 2.000$

 $t^i_{max} = \frac{\pi}{2} - \phi_{n}$ {\omega_0}; \quad\$t^i_{max} = \dfrac { {\pi / 2} - 0.3

 $K_{VII}^{i} = e^{-\delta t_{max}^{i}} + 1;$ $K_{VII}^{i} = e^{-50.00000051.58 + 0.33j} + 1 = 2.000$

Вывод: в результате работы выполнено моделирование переходного процесса в заданной схеме электрической цепи. Результат моделирования проверен ручным счетом.