

# Модели Актуарной Науки

Сидоров Иван Максимович

25 ноября 2024 г.

# Содержание

- 1 Теория Разорения в модели Cramer-Lundberg
  - Вероятность Разорения
  - Предельная Диффузия
  
- 2 Теория Оптимального Управления в модели Cadenillas
  - Постановка Оптимизационной Задачи
  - Hamilton-Jacobi-Bellman
  - Verification Theorem
  - Решение

# Модель Крамера-Лундберга для страхового резерва

$$r_t = r_0 + pt - \sum_{i=1}^{A(t)} U_i$$

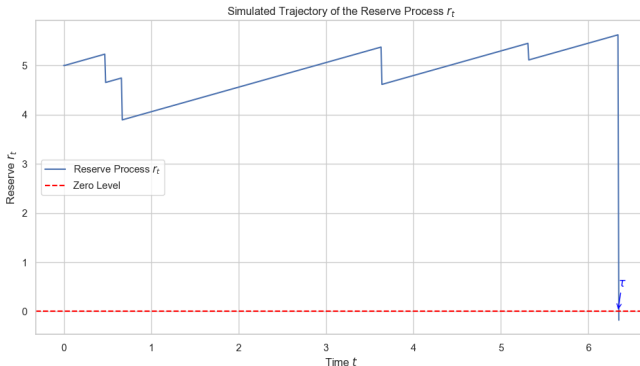
## Обозначения:

- $r_t$ : Резерв компании в момент времени  $t$ .
- $r_0$ : Начальный резерв.
- $p$ : Премия, получаемая за единицу времени.
- $A(t)$ : Количество страховых случаев до момента времени  $t$ , следующее пуассоновскому процессу с интенсивностью  $\lambda$ .
- $U_i$ : Размер  $i$ -го страхового случая, где  $\{U_i\}$  — независимые одинаково распределённые неотрицательные случайные величины, где  $\mathbb{E}[U_i] = m$ ,  $\text{Var}(U_i) = s^2$ .

# Вероятность разорения

## Определение:

- *Вероятность разорения* — это вероятность того, что резерв компании  $r_t$  пересечет нулевую отметку в некоторый конечный момент времени  $\tau$ , т.е.  $\mathbb{P}(\tau < \infty)$ , где  $\tau$  — первый момент времени, когда  $r_t = 0$ .



# Вывод вероятности разорения (Часть 1)

## Вывод уравнения для вероятности разорения:

- Пусть  $\psi(r)$  — вероятность разорения при начальном резерве  $r$ .
- Рассмотрим бесконечно малый интервал времени  $dt$ , в течение которого может произойти следующее:
  - 1 С вероятностью  $1 - \lambda dt$ , не происходит ни одного страхового случая, и резерв увеличивается на  $pdt$ .
  - 2 С вероятностью  $\lambda dt$ , происходит один страховой случай с размером  $U$ , и резерв уменьшается на  $U$ .

## Вывод вероятности разорения (Часть 2)

**Локальное мартингалльное свойство и переход к предельному случаю:**

- Локальное мартингалльное свойство, получаем уравнение:

$$\psi(r) = \mathbb{E}[\psi(r_{r+dt}) | r_t = r] \Leftrightarrow \psi(r) = (1 - \lambda dt)\psi(r + p dt) + \lambda dt \int_0^r \psi(r - x)f(x) dx + \lambda dt \psi(0) \int_r^\infty f(x) dx.$$

- Упрощая и переходя к предельному случаю при  $dt \rightarrow 0$ , получаем дифференциальное уравнение:

$$p\psi'(r) - \lambda \left( \int_0^r \psi(r - x)f(x) dx + \psi(0) \int_r^\infty f(x) dx \right) = 0,$$

где  $f(x)$  — плотность распределения страховых случаев.

## Вывод вероятности разорения (Часть 3)

### Решение для экспоненциального распределения:

- Подставляя  $f(x) = \theta e^{-\theta x}$ , получаем окончательное выражение для  $\psi(r_0)$ :

$$\psi(r_0) = \exp\left(-\frac{2\lambda r_0}{p - \lambda m}\right),$$

где  $m = \frac{1}{\theta}$  — математическое ожидание страхового случая.

# Предельная диффузия

## Модель Крамера-Лундберга:

$$r_t = r_0 + pt - \sum_{i=1}^{A(t)} U_i,$$

## Масштабирование:

- Пусть  $m = m_n$  и  $p = p_n$  зависят от  $n$  и сходятся к нулю со скоростью  $\sqrt{n}$ .
- Определим:

$$m' = \lim_{n \rightarrow \infty} m_n \sqrt{n}, \quad p' = \lim_{n \rightarrow \infty} p_n \sqrt{n}.$$

- При изменении времени и нормализации пространства состояний:  $r_t \mapsto r_{nt}/\sqrt{n}$ , предельный процесс  $R_t$  описывается выражением:

$$R_t = \frac{r_{nt}}{\sqrt{n}} = \frac{r_0 + p_n \cdot nt - \sum_{i=1}^{A(nt)} U_i}{\sqrt{n}}.$$



# Параметры диффузии

## Диффузионное уравнение предельного процесса:

$$dR_t = \mu dt + \sigma dW_t.$$

## Пояснение вывода параметров:

- Дрейф  $\mu$  получается из среднего изменения резерва за единицу времени:

$$\mu = \lim_{n \rightarrow \infty} (p_n - \lambda m_n) \sqrt{n} = p' - \lambda m'.$$

- Дисперсия  $\sigma^2$  определяется как дисперсия составного пуассоновского процесса:

$$\sigma^2 = \lim_{n \rightarrow \infty} \frac{\lambda n (\mathbb{E}[U_i^2])}{n} = \lambda (m^2 + s^2),$$

# Интуиция масштабирования и замечание

## Интуиция масштабирования:

- Масштабирование времени и состояния с использованием  $nt$  и деления на  $\sqrt{n}$  позволяет изучать процесс на больших временных интервалах сохраняя конечные флуктуации.
- При  $n \rightarrow \infty$  страховые случаи становятся незначительными по сравнению с общим размером резерва, но их сумма образует непрерывный винеровский процесс.

## Замечание:

- Это масштабирование эффективно для случая, когда страховые случаи незначительны по сравнению с общим резервом.

# Переход к оптимальному контролю

## Модель Cramer-Lundberg - Ruin Theory:

$$X_t = x_0 + \lambda at - \sum_{i=1}^{N_t^\lambda} Y_i,$$

где:

- $Y_i$  — размер  $i$ -го страхового случая, где  $\mathbb{E}[Y_i] = a$ .

## Модель Cadenillas - Optimal Control:

$$X_t^\pi = x_0 + u_t^\pi(1 + \eta)\lambda at - (1 - u_t^\pi)(1 + \mu)\lambda at - u_t^\pi \sum_{i=1}^{N_t^\lambda} Y_i - \sum_{i=1}^{N_t^\gamma} \xi_i^\pi,$$

где:

- $\eta, \mu$  — наценки на страхование и перестрахование соответственно.
- $u_t^\pi$  — доля перестрахованных страховых случаев.
- $\xi_i^\pi$  — размер  $i$ -й дивидендной выплаты.

# Диффузионные процессы

**Диффузионный процесс для модели Cramer-Lundberg:**

$$dX_t = \mu dt + \sigma dW_t.$$

**Диффузионный процесс для модели Cadenillas:**

$$dX_t^\pi = u_t^\pi \mu dt + u_t^\pi \sigma dW_t - \xi_t^\pi dN_t^\gamma.$$

**Замечание:**

- Слагаемое, отвечающее за распределение дивидендов, при масштабировании не превращается в винеровский процесс, так как его внутренний процесс является элементом контроля.

# Определение допустимых стратегий управления

Пусть  $\mathcal{A}$  — множество стратегий  $\pi = (u^\pi, \xi^\pi)$ , таких что  $u^\pi$  и  $\xi^\pi$  измеримы по фильтрации  $\{\mathcal{H}_t\}_{t \geq 0}$ , порождённой  $(W, N^\gamma)$  и удовлетворяют условиям:

- $u^\pi \in [0, 1]$ ;
- $\xi^\pi$  удовлетворяет  $0 \leq \xi_t^\pi \leq X_{t-}^\pi$ .

Мы говорим, что стратегия  $\pi$  является допустимой, если  $\pi \in \mathcal{A}$ .

# Целевая функция

**Expected NPV:**

$$V_{\pi}(x) = \mathbb{E} \left[ \int_0^{\tau} e^{-\delta t} g(\xi_t^{\pi}) dN_t^{\gamma} \middle| X_0^{\pi} = x \right], \quad x \geq 0$$

**Обозначения:**

- $\delta > 0$  — ставка дисконтирования.
- $\tau = \inf\{t > 0 : X_t^{\pi} < 0\}$  — первый момент банкротства.
- $g(\xi) = -K\mathbb{I}_{\{\xi > 0\}} + \xi$  — функция, определяющая итоговые выплаты.
- $K$  — постоянные транзакционные издержки.

# Оптимизационная задача

**Value function:**

$$V(x) = \sup_{\pi \in \mathcal{A}} V_{\pi}(x), \quad x \geq 0$$

**Цель:** Найти оптимальную допустимую стратегию  $\pi^*$ , для которой  $V_{\pi^*}$  совпадает с  $V$ , если такая стратегия существует.

# Динамическое программирование

Построим уравнение динамического программирования:

$$V_{\pi}(x) = \gamma dt e^{-\delta t} (-K \mathbb{I}_{\{\xi > 0\}} + \xi + \mathbb{E}_x[V_{\pi}(X_t - \xi)]) + \\ (1 - \gamma dt) e^{-\delta t} \mathbb{E}_x[V_{\pi}(X_t)]$$

Это уравнение можно получить рассматривая две возможные ситуации в предельном случае  $dt \rightarrow 0$ :

- **Состояние 1:** С вероятностью  $\gamma dt$  происходит выплата дивидендов в размере  $g(\xi)$ .
- **Состояние 2:** С вероятностью  $1 - \gamma dt$  ничего не происходит, и процесс продолжается.



## Применение формулы Ито для NPV

Предполагая, что  $V_\pi \in C^2(0, +\infty)$ , по формуле Ито получаем два случая:

**(i) В случае, если нет прибытия процесса Пуассона  $N^\gamma$ :**

$$V_\pi(X_t) - V_\pi(x) = \int_0^t \left[ \mu u_s V'_\pi(X_s) + \frac{\sigma^2}{2} u_s^2 V''_\pi(X_s) \right] ds + \int_0^t V'_\pi(X_s) dW_s$$

**(ii) В случае первого прибытия процесса Пуассона  $N^\gamma$ :**

$$V_\pi(X_t - \xi) - V_\pi(x) = \int_0^t \left[ \mu u_s V'_\pi(X_s) + \frac{\sigma^2}{2} u_s^2 V''_\pi(X_s) \right] ds + \int_0^t V'_\pi(X_s) dW_s + (V_\pi(X_{t-} - \xi) - V_\pi(X_{t-}))$$

## Применение дисконтированного матожидания

Предполагая, что  $\int_0^t e^{-\delta s} V'_\pi(X_s) dW_s$  является локальным мартингалом получаем:

**(i) В случае, если нет прибытия процесса Пуассона  $N^\gamma$ :**

$$\mathbb{E}_x \left[ e^{-\delta t} V_\pi(X_t) - V_\pi(x) \right] = \mathbb{E}_x \left[ \int_0^t e^{-\delta s} \left( \mu u_s V'_\pi(X_s) + \frac{\sigma^2}{2} u_s^2 V''_\pi(X_s) - \delta V_\pi(X_s) \right) ds \right]$$

**(ii) В случае первого прибытия процесса Пуассона  $N^\gamma$ :**

$$\mathbb{E}_x \left[ e^{-\delta t} V_\pi(X_t - \xi^\pi) - V_\pi(x) \right] = e^{-\delta t} (V_\pi(X_{t-} - \xi^\pi) - V_\pi(X_{t-})) + \mathbb{E}_x \left[ \int_0^t e^{-\delta s} \left( \mu u_s V'_\pi(X_s) + \frac{\sigma^2}{2} u_s^2 V''_\pi(X_s) - \delta V_\pi(X_s) \right) ds \right]$$

# Уравнение Гамильтона-Якоби-Белмана (HJB)

Подставляем в уравнение динамического программирования и упрощаем:

$$0 = (\xi - K\mathbb{I}_{\{\xi > 0\}})e^{-\delta t}\gamma t + \gamma t\mathbb{E}_x [e^{-\delta t} [V(X_{t-} - \xi) - V(X_{t-})]] + \\ \mathbb{E}_x \left[ \int_0^t e^{-\delta s} \left[ \mu u_s V'(X_s) + \frac{\sigma^2}{2} u_s^2 V''(X_s) - \delta V(X_s) \right] ds \right]$$

В результате, при  $t \rightarrow 0$  и максимизируя по  $\pi \in \mathcal{A}$ , получаем максимизационную задачу:

$$0 = \max_{0 \leq \xi \leq x} \gamma [-K\mathbb{I}_{\{\xi > 0\}} + \xi + (V_\pi(x - \xi) - V_\pi(x))] + \\ \max_{0 \leq u \leq 1} \left[ V'_\pi(x)\mu u + \frac{1}{2} V''_\pi(x)\sigma^2 u^2 - \delta V_\pi(x) \right],$$

где  $V_\pi(0) = 0$ .

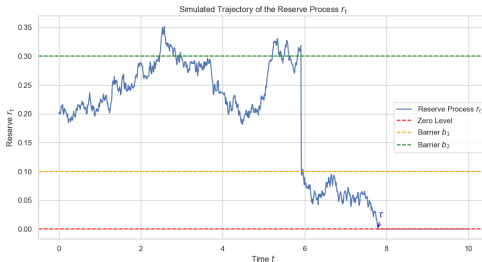
# Определение периодической двухбарьерной стратегии

## Определение:

$$\xi_{\tau_i} = (X_{\tau_i} - b_1)\mathbb{I}_{\{X_{\tau_i} \geq b_2\}}$$

## Обозначения:

- $b_1$  — нижний барьер, до которого снижаются резервы при возможности выплатить дивиденды.
- $b_2$  — верхний барьер, при достижении которого осуществляется выплата дивидендов.
- $\tau_i$  — моменты скачков Пуассоновского процесса  $N^\gamma$ .



# Verification Theorem

**Цель Verification Theorem:** Verification Theorem используется для подтверждения того, что выбранная стратегия и соответствующим NPV  $V_\pi(x)$  действительно являются оптимальными среди всех возможных допустимых стратегий для данной модели, то есть  $V_{\pi^*} = V$ .

## Предположения Verification Theorem:

- Функция ценности  $V_\pi(x)$  является  $C^2$ -непрерывной, вогнутой и возрастает на  $(0, \infty)$  и  $\frac{V'_\pi(x)}{V''_\pi(x)}$  — убывающая функция.
- Функция  $V_\pi(x)$  удовлетворяет уравнению Гамильтона-Якоби-Беллмана (HJB), что означает выполнение условий оптимальности для выбранной стратегии.
- Все выбранные стратегии допустимы в рамках модели и соответствуют заданным ограничениям.

# Оптимальный нижний барьер $b_1$

Пусть  $V_\pi$  — вогнутая и возрастающая функция на  $(0, \infty)$  и существует  $b_1 > 0$ , и  $V_\pi$  имеет следующий вид:

$$V'_\pi(x) \begin{cases} > 1, & x \in [0, b_1) \\ = 1, & x = b_1 \\ < 1, & x \in (b_1, \infty) \end{cases}$$

Тогда первый недифференцируемый член уравнения HJB достигает своего максимума при:

$$\arg \max_{0 \leq \xi \leq x} \gamma(\xi - K\mathbb{I}_{\{\xi > 0\}} + v(x - \xi) - v(x)) = \begin{cases} 0, & x \in [0, b_2) \\ x - b_1, & x \in [b_2, \infty) \end{cases}$$

для некоторого  $b_1 \leq b_2$ .

## Нахождение оптимальной доли реинвестирования $u$

Пусть  $\frac{V'_\pi(x)}{V''_\pi(x)}$  — убывающая функция, тогда оптимальное реинвестирование будет иметь вид:

$$\arg \max_{0 \leq u \leq 1} \left[ V'_\pi(x) \mu u + \frac{1}{2} V''_\pi(x) \sigma^2 u^2 - \delta V_\pi(x) \right] = \begin{cases} -\frac{\mu V'_\pi(x)}{\sigma^2 V''_\pi(x)}, & x < x_0 \\ 1, & x \geq x_0, \end{cases}$$

где  $x_0$  - единственная точка, где  $u(x_0) = 1$ , также предполагаем, что  $x_0 \leq b_2$

# Система дифференциальных уравнений

В результате различных случаев HJB:

$$0 = \max_{0 \leq \xi \leq x} \gamma [-K \mathbb{I}_{\{\xi > 0\}} + \xi + (V_\pi(x - \xi) - V_\pi(x))] + \\ \max_{0 \leq u \leq 1} \left[ V'_\pi(x) \mu u + \frac{1}{2} V''_\pi(x) \sigma^2 u^2 - \delta V_\pi(x) \right],$$

мы получаем следующую систему дифференциальных уравнений:

$$\begin{cases} -\frac{\mu^2 [V'_\pi(x)]^2}{2\sigma^2 V''_\pi(x)} - \delta V_\pi(x) = 0, & x \in [0, x_0] \\ \frac{1}{2} \sigma^2 V''_\pi(x) + \mu V'_\pi(x) - \delta V_\pi(x) = 0, & x \in [x_0, b_2] \\ \frac{1}{2} \sigma^2 V''_\pi(x) + \mu V'_\pi(x) - \delta V_\pi(x) + \gamma(-K + (x - b_1) + V_\pi(b_1) - V_\pi(x)) = 0, & x \in [b_2, \infty) \end{cases}$$

Для получения решения из  $C^2$  необходимо:

- Сшить различные кусочки функции  $V_\pi(x)$  так, чтобы они образовали гладкое решение, удовлетворяющее требованиям  $C^2$ -непрерывности на всём интервале  $[0, \infty)$ .