# Екзаменаційний білет № 10

#### I. Теоретична частина

1. Аналітичні методи наближеного розв'язку задачі Коши.

#### Последовательность выполнения этапа

- I. Разрешить ДУ относительно старшей производной и исследовать правую часть полученного уравнения. Если правая часть является аналитической функцией в начальной точке, то решение задачи можно искать в виде бесконечного ряда по степеням  $(\mathbf{x} \mathbf{x}_0)$ .
- Решить задачу методом неопределенных коэффициентов.

#### **Алгоритм**

1. Записать решение y(x) в виде бесконечного степенного ряда по степеням  $(x-x_0)$ :

$$y(\mathbf{x}) = \sum_{k=0}^{\infty} C_k \cdot (\mathbf{x} - \mathbf{x}_0)^k$$

- 2. Записать все входящие в ДУ производные в виде степенных рядов по степеням  $(x-x_0)$ , продифференцировав решение y(x).
- 3. Выписать все коэффициенты ДУ при у(х), производных у(х) и свободном члене.
- 4. Представить коэффициенты ДУ, являющиеся функциями x, в виде рядов по степеням  $(x-x_0)$ .
- Подставить полученные в п. 1, 2 и 4 выражения в исходное ДУ.
- 6. Раскрыть скобки и привести подобные слагаемые при одинаковых степенях  $(x x_0)$  в левой и правой части уравнения.
- 7. Приравнять коэффициенты при одинаковых степенях  $(x-x_0)$  в левой и правой части уравнения результат система алгебраических уравнений относительно неизвестных констант  $C_0, C_1, C_2$  и т.д..
- 8. Воспользовавшись начальными условиями определить значения первых n констант  $C_0$  ,  $C_1$  ....  $C_{n-1}$  (здесь n порядок исходного уравнения).
- 9. Значения остальных констант определяются из системы п. 7.
- 10. Записать окончательное решение задачи в виде бесконечного ряда по степеням  $(x-x_0)$  с подставленными значениями констант.

III. Решить задачу методом последовательного дифференцирования.

## <u>Алгоритм</u>

1. Записать решение y(x) в виде бесконечного степенного ряда по степеням  $(x - x_0)$ :

$$y = \sum_{k=0}^{\infty} a_k \cdot (x - x_0)^k$$
, где  $a_k = \frac{y^{(k)}(x_0)}{k!}$ 

- 2. Определить значения первых n коэффициентов  $a_0, a_1 \dots a_{n-1}$  (здесь n порядок исходного уравнения), воспользовавшись начальными условиями.
- 3. Выразить из ДУ старшую производную. Вычислить ее значение в начальной точке, используя начальные условия. Вычислить коэффициент  $a_n$ .
- 4. Продифференцировав по x выражение для старшей производной из п. 3 найти n+1 производнук функции y(x). Вычислить ее значение в начальной точке, используя начальные условия и значение старшей производной, вычисленное в п. 3. Вычислить коэффициент  $a_{n+1}$ .
- 5. Остальные коэффициенты  $a_k$  вычисляются аналогично процедуре, описанной в п. 4.
- 6. Записать окончательное решение задачи в виде бесконечного ряда по степеням  $(x-x_0)$  с подставленными значениями коэффициентов.
- 2. Однокрокові методи рзв'язку залачі Коши. Однокрокові методи розв'язання задачі Коші - методи Рунге-Кутта.

Нехай треба розв'язати задачу Коші для нелінійного ДР першого порядку, розв'язаний відносно похідної

$$y'(x) = f(x, y) \tag{1}$$

з початковими умовами (ПУ)

$$y(x_0) = y_0$$
.

Однокрокові методи характеризуються наступним:

- 1) Однокроковими вони є тому, що для обчислення  $y_{k+1}$ , необхідна інформація лише про точку  $(y_k, x_k)$ .
- 2) Розв'язок, отриманий за допомогою цих методів, збігається з рядом Тейлора до членів порядку  $h^r$ .
- 3) Вони не вимагають обчислення *похідних* функції f(x,y), а лише обчислення самої функції f(x,y).

Наближений розв'язок задачі Коші будемо шукати на кінцевій множині точок відрізку [ $x_0$ ,  $x_0 + I$ ], яке зветься  $cimko\omega$ . Оберемо сітку  $\omega_h = \{x_i\}$ , j = 0, 1, ..., N, де

$$x_j = x_j + jh$$
,  $h = I / N$ ,  $N -$  позитивне ціле.

## 3.1 Метод Ейлера

Розглянемо рівняння

$$y' = y$$

Його розв'язком є

$$y = Ce^{x}$$

Оскільки рівняння має вид

$$y'(x) = f(x, y)$$

маємо можливість обчислювати похідну інтегральної кривої в кожній із точок (x,y). Тоді грубий розв'язок ДР можна знайти в наступний спосіб. У початковий момент маємо лише одну точку  $(x_0, y_0)$ 

$$y'=f(x_0,y_0)$$

Побудуємо дотичну у точці  $(x_0, y_0)$  і перейдемо вздовж неї на малу відстань h, тобто обчислимо

$$y'=f(x_1,y_1),$$

де 
$$x_1 = x_0 + h$$
,  $y_1 = y_0 + hy'$ .

Продовжуючи цей процес для наступних точок отримаємо *ламану Ейлера*. Доведено, що якщо  $\varphi(x)$  є ламана Ейлера, а  $\varphi^*(x)$  – точний розв'язок рівняння (1), то

$$\lim_{h\to 0} |\varphi(x) - \varphi^*(x)| = 0$$

Найпростіші методи Рунга-Кутта можуть бути отримані з наочних міркувань.

Рівнянням прямої *L* є

$$y_{k+1} = y_k + y'_k(x_{k+1} - x_k) = y_k + h y'_k$$

але  $y'_k = f(x_k, y_k)$ . Отже, маємо

$$y_{k+1} = y_k + hf(x_k, y_k);$$
  
 $x_{k+1} = x_k + h, \quad k = 0,1,2,...,$  (2),

це і є метод Ейлера для розв'язання задачі Коші. У відсутність похибки округлення, локальна похибка (тобто похибка на кроці) методу є  $O(h^2)$ . Глобальна (на інтервалі) похибка методу Ейлера становить O(h).

# Приклад 1.

На відрізку [0;1] скласти таблицю значень розв'язків

рівняння

$$y' = y - \frac{2x}{y}$$

з ПУ y(0) = 1 і кроком таблиці h = 0,2.

У цьому рівнянні маємо

$$f(x, y) \equiv y - 2x/y.$$

Через те що  $x_0=0$  і  $y_0=1$  , для  $y_1$  маємо

$$y_1=y_0+h(y_0-x_0/y_0)=1+0,2\cdot 1=1,2$$
;  $x_1=x_0+h=0+0,2=0,2$ ;  $y_2=y_1+h(y_1-x_1/y_1)=1,3733$ ;  $x_2=x_1+h=0,4$  і т.д.

# 3.2. Метод Ейлера-Коші.

У цьому методі знаходиться середній тангенс кута нахилу дотичної для двох точок ( $x_k$ ,  $y_k$ ) та ( $x_{k+1}$ ,  $y^*_{k+1}$ ).

# Тобто

$$y^*_{k+1} = y_k + hf(x_k, y_k);$$

$$y_{k+1} = y_k + h[(f(x_k, y_k) + f(x_{k+1}, y^*_{k+1})) / 2];$$

$$x_{k+1} = x_k + h, \quad k = 0,1,2,...,$$
(3)

Локальна похибка методу становить  $O(h^3)$ , а глобальна -  $O(h^2)$ . Неважко помітити, що формула (3) співпадає з рядом Тейлора до  $h^2$  включно:

$$y(k) = y_0 + h y'_0 + h y'_0 + h^2 y'_0 / 2!$$
  
 $y''_0 = (y'_1 + y'_0) / h,$ 

$$y(k) = y_0 + h y'_0 + h y'_0 + h^2 (y'_1 + y'_0) / h = y_0 + h(y'_1 + y'_0) / 2$$

Удосконалений метод Ейлера.

$$y_{k+1/2} = y_k + h/2 f(x_k, y_k);$$

$$y_{k+1} = y_k + hf(x_k+h/2, y_{k+1/2});$$

$$x_{k+1} = x_k + h, \quad k = 0,1,2,...,$$
(4)

3.3. Метод Рунге-Кутта 4-го порядку точності. У цьому методі для переходу від точки  $(x_k, y_k)$  до точки  $(x_{k+1}, y_{k+1})$  спочатку обчислюють

$$k_1 = hf(x_k, y_k);$$

$$k_2 = hf(x_k + h/2, y_k + k_1/2);$$

$$k_3 = hf(x_k + h/2, y_k + k_2/2);$$

$$k_4 = hf(x_k + h, y_k + k_3).$$

Потім приймають

$$\Delta y = \frac{1}{6} (k_1 + 2k_2 + 2k_3 + k_4),$$

$$y_{k+1} = y_k + \Delta y_k, \quad x_{k+1} = x_k + h.$$

$$x_{k+1} = x_k + h, \quad k = 0,1,2,...,$$
(5)

Перехід від точки ( $x_{k+1}$ ,  $y_{k+1}$ ) до точки ( $x_{k+2}$ ,  $y_{k+2}$ ) виконується аналогічно. Локальна похибка методу становить  $O(h^5)$ , а глобальна -  $O(h^4)$ .

Oцінка похибки. Важко дати загальну аналітичну оцінку похибки методів Рунге-Кутта залежно від кроку h. Для методів четвертого порядку точності обчислюється відхилення

$$\theta = \frac{\left|k_2 - k_3\right|}{\left|k_1 - k_2\right|}.$$

Крок h вважається прийнятним, якщо величина не перевищує кількох сотих (до 0,05).

# II. Практична частина

За допомогою інтерполяційного полінома Лагранжа, побудованого на проміжку

[1;15], обчислити значення функції

$$5*ln(x)*sin(x)*sin(x)$$

в точках [1.45, 4.33, 6.5, 11.7, 14.8] з точністю не гірше за 10-4.