

Криволинейные интегралы

1 Криволинейный интеграл по длине дуги (интеграл 1 рода)

Пусть $\overset{\curvearrowright}{AB}$ — пространственная спрямляемая кривая и функция $f(x, y, z)$ определена на $\overset{\curvearrowright}{AB}$.

$A = M_0 \prec M_1 \prec M_2 \prec \dots \prec M_n = B$ — разбиение кривой $\overset{\curvearrowright}{AB}$ на частичные дуги $M_i \overset{\curvearrowright}{M}_{i+1}$ в направлении от точки A к точке B

$\Delta l_i := |M_i \overset{\curvearrowright}{M}_{i+1}|$ — длина частичной дуги $M_i \overset{\curvearrowright}{M}_{i+1}$

$\lambda = \max_{i=0, n-1} \{\Delta l_i\}$ — диаметр разбиения

$\forall N_i(\xi_i, \eta_i, \zeta_i) \in M_i \overset{\curvearrowright}{M}_{i+1}$

$\sigma = \sum_{i=0}^{n-1} f(N_i) \Delta l_i$ — интегральная сумма

$$\int_{\overset{\curvearrowright}{AB}} f(N) dl := \lim_{\lambda \rightarrow 0} \sum_{i=0}^{n-1} f(N_i) \Delta l_i$$

— криволинейный интеграл 1 рода (или интеграл по длине дуги) от функции f по кривой $\overset{\curvearrowright}{AB}$.
Обозначения:

$$\int_{\overset{\curvearrowright}{AB}} f(N) dl = \int_{\overset{\curvearrowright}{AB}} f(x, y, z) dl.$$

Теорема. Если f непрерывна на спрямляемой кривой $\overset{\curvearrowright}{AB}$, то она интегрируема по этой кривой.

Теорема. Пусть

$$\overset{\smile}{AB} : \begin{cases} x = \varphi(t), \\ y = \psi(t), \\ z = \chi(t), \end{cases} \quad t \in [\alpha, \beta],$$

— гладкая кривая, где $A(\varphi(\alpha), \psi(\alpha), \chi(\alpha))$ и $B(\varphi(\beta), \psi(\beta), \chi(\beta))$. Пусть функция f непрерывна на $\overset{\smile}{AB}$. Тогда

$$\int_{\overset{\smile}{AB}} f(N) dl = \int_{\alpha}^{\beta} f(\varphi(t), \psi(t), \chi(t)) \sqrt{(\varphi'(t))^2 + (\psi'(t))^2 + (\chi'(t))^2} dt.$$

В частности, если

$$\overset{\smile}{AB} : \begin{cases} x = x, \\ y = y(x), \end{cases} \quad x \in [a, b],$$

— плоская кривая, то

$$\int_{\overset{\smile}{AB}} f(N) dl = \int_a^b f(x, y(x)) \sqrt{1 + (y'(x))^2} dx.$$

Свойства криволинейного интеграла 1 рода

1) независимость от выбора направления на кривой: $\int_{\overset{\curvearrowright}{AB}} f(N) dl = \int_{\overset{\curvearrowright}{BA}} f(N) dl$

2) линейность

3) аддитивность: $\int_{\overset{\curvearrowright}{AB}} f(N) dl + \int_{\overset{\curvearrowright}{BC}} f(N) dl = \int_{\overset{\curvearrowright}{AC}} f(N) dl$

4) монотонность: если f — неотрицательная функция, то $\int_{\overset{\curvearrowright}{AB}} f(N) dl \geq 0$

5) оценка модуля: $\left| \int_{\overset{\curvearrowright}{AB}} f(N) dl \right| \leq \int_{\overset{\curvearrowright}{AB}} |f(N)| dl$

6) теорема о среднем: если f непрерывна на кривой $\overset{\curvearrowright}{AB}$, то $\int_{\overset{\curvearrowright}{AB}} f(N) dl = f(N^*) \cdot L$

2 Криволинейный интеграл от вектор-функции (интеграл 2 рода)

Пусть \widetilde{AB} — пространственная спрямляемая кривая.

Пусть на \widetilde{AB} определена вектор-функция $\mathbf{F}(x, y, z) = P(x, y, z)\mathbf{i} + Q(x, y, z)\mathbf{j} + R(x, y, z)\mathbf{k}$.

$A = M_0 \prec M_1 \prec M_2 \prec \dots \prec M_n = B$ — разбиение кривой \widetilde{AB} на частичные дуги $M_i\widetilde{M}_{i+1}$ в направлении от точки A к точке B

$$M_i(x_i, y_i, z_i) \quad (i = 0, 1, 2, \dots, n)$$

$$\Delta x_i := x_{i+1} - x_i, \quad \Delta y_i := y_{i+1} - y_i, \quad \Delta z_i := z_{i+1} - z_i \text{ — координаты вектора } \overrightarrow{M_i M_{i+1}}$$

$$\Delta l_i := |M_i\widetilde{M}_{i+1}| \text{ — длина частичной дуги } M_i\widetilde{M}_{i+1}$$

$$\lambda = \max_{i=0, n-1} \{\Delta l_i\} \text{ — диаметр разбиения}$$

$$\forall N_i(\xi_i, \eta_i, \zeta_i) \in M_i\widetilde{M}_{i+1}$$

$$\sigma = \sum_{i=0}^{n-1} (\mathbf{F}(N_i), \overrightarrow{M_i M_{i+1}}) \text{ — интегральная сумма}$$

$$\sigma = \sum_{i=0}^{n-1} P(N_i)\Delta x_i + \sum_{i=0}^{n-1} Q(N_i)\Delta y_i + \sum_{i=0}^{n-1} R(N_i)\Delta z_i$$

$$I := \lim_{\lambda \rightarrow 0} \sum_{i=0}^{n-1} (\mathbf{F}(N_i), \overrightarrow{M_i M_{i+1}})$$

— интеграл от вектор-функции \mathbf{F} по кривой \widetilde{AB} или (общий) криволинейный интеграл 2 рода от функций P, Q, R по кривой \widetilde{AB} (или интеграл по координатам).

Обозначения:

$$\int_{\widetilde{AB}} (\mathbf{F}, d\mathbf{r}) = \int_{\widetilde{AB}} P(x, y, z) dx + Q(x, y, z) dy + R(x, y, z) dz,$$

где $d\mathbf{r} = dx\mathbf{i} + dy\mathbf{j} + dz\mathbf{k}$, а \mathbf{r} — радиус-вектор переменной точки кривой \widetilde{AB} .

Вычисление криволинейного интеграла от вектор-функции

Теорема. Пусть

$$\widetilde{AB} : \begin{cases} x = \varphi(t), \\ y = \psi(t), \\ z = \chi(t), \end{cases} \quad t \in [\alpha, \beta],$$

— гладкая кривая, где $A(\varphi(\alpha), \psi(\alpha), \chi(\alpha))$ и $B(\varphi(\beta), \psi(\beta), \chi(\beta))$. Пусть функции P, Q, R непрерывны на \widetilde{AB} . Тогда

$$\int_{\widetilde{AB}} P dx + Q dy + R dz = \int_{\alpha}^{\beta} \left(P(\varphi(t), \psi(t), \chi(t)) \cdot \varphi'(t) + Q(\varphi(t), \psi(t), \chi(t)) \cdot \psi'(t) + R(\varphi(t), \psi(t), \chi(t)) \cdot \chi'(t) \right) dt.$$

В частности, если

$$\widetilde{AB} : \begin{cases} x = x, \\ y = y(x), \end{cases} \quad x \in [a, b],$$

— плоская кривая, то

$$\int_{\widetilde{AB}} P dx + Q dy + R dz = \int_a^b \left(P(x, y(x)) + Q(x, y(x)) \cdot y'(x) \right) dx.$$

Свойства криволинейного интеграла 2 рода

1) смена знака интеграла при изменении направления на кривой:

$$\int_{\overset{\curvearrowright}{AB}} (\mathbf{F}, d\mathbf{r}) = - \int_{\overset{\curvearrowright}{BA}} (\mathbf{F}, d\mathbf{r})$$

2) линейность

3) аддитивность

4) оценка модуля: $\left| \int_{\overset{\curvearrowright}{AB}} (\mathbf{F}, d\mathbf{r}) \right| \leq \int_{\overset{\curvearrowright}{AB}} |\mathbf{F}(N)| dl$

Связь между криволинейными интегралами 1 и 2 рода

$$\int_{\overset{\curvearrowright}{AB}} P(x, y, z) dx + Q(x, y, z) dy + R(x, y, z) dz = \int_{\overset{\curvearrowright}{AB}} \left(P \cos \alpha + Q \cos \beta + R \cos \gamma \right) dl$$

где $\vec{\tau} = \cos \alpha \mathbf{i} + \cos \beta \mathbf{j} + \cos \gamma \mathbf{k}$ — касательный вектор к кривой $\overset{\curvearrowright}{AB}$.

$$\int_{\overset{\curvearrowright}{AB}} (\mathbf{F}, d\mathbf{r}) = \int_{\overset{\curvearrowright}{AB}} (\mathbf{F}, \vec{\tau}) dl$$