Санкт-Петербургский Государственный Политехнический Университет Институт Информационных Технологий и Управления

Кафедра Компьютерных Систем и Програмных Технологий

Отчёт по лабораторной работе №4 на тему **Аналоговая модуляция**

> Работу выполнил Студент группы 33501/1 Иванов А.А. Преподаватель Богач Н.В.

1 Цель работы

Изучить амплитудную модуляцию/демодуляцию сигнала.

2 Постановка задачи

- 1. Сгенерировать однотональный сигнал низкой частоты;
- 2. Выполнить амплитудную модуляцию (AM) сигнала по закону $u(t) = (1 + MU_m cos(\Omega t))cos(w_0 t + \phi_0)$ для различных значений глубины модуляции М. Используйте встроенную функцию Matlab ammod;
- 3. Получить спектр модулированного сигнала;
- 4. Выполнить модуляцию с подавлением несущей $u(t) = MU_m cos(\Omega t) cos(w_0 t + \phi_0)$. Получить спектр;
- 5. Выполнить однополосную модуляцию:

$$u(t) = U_m cos(\Omega t) cos(w_0 t + \phi_0) + \frac{U_m}{2} \sum_{n=1}^{N} M_n (cos(w_0 + \Omega_n)t + \phi_0 + \Phi_n)$$

положив n=1;

- 6. Выполнив синхронное детектирование и получить исходный однополосный сигнал;
- 7. Рассчитать КПД модуляции:

$$\mu_{AM} = \frac{U_m 2^2 M^2}{4P_U} = \frac{M^2}{M^2 + 2}$$

3 Теоретическая часть

Модуляция аналоговых сигналов. Сигналы от любых источников информации передаются по линиям связи к приемникам. Как правило, информационные сигналы яв- ляются низкочастотными и ограниченными по ширине спектра, тогда как методы пере- дачи сигналов рассчитаны на работу с высокочастотным сигналом. При этом важным вопросом является частотное разделение каналов передачи информации с целью эффек- тивного использования каналообразующего оборудования и выделенного для передачи частотного диапазона. Перенос спектра сигналов из низкочастотной области на задан- ную частоту, т.е. в выделенную для их передачи область высоких частот выполняется операцией модуляции.

Обозначим низкочастотный сигнал, подлежащий передаче по какому-либо каналу связи, s(t). В канале связи для передачи данного сигнала выделяется определенный диапазон высоких частот и формируется вспомогательный периодический высокоча- стотный сигнал $u(t) = f(t; a_1, a_2, ... a_m)$. Совокупность параметров a_i определяет форму вспомогательного сигнала. Значения параметров a_i в отсутствие модуляции являются величинами постоянными. Если на один из этих параметров перенести сигнал s(t), т.е. сделать его значение пропорционально зависимым от значения s(t) во времени (или по любой другой независимой переменной), то форма сигнала u(t) приобретает новое свойство. Она служит для переноса информации, содержащейся в сигнале s(t). Сигнал u(t) называется несущим сигналом, а физический процесс переноса информации на параметры несущего сигнала — его модуляцией. Исходный информационный сигнал s(t) называют модулирующим, результат модуляции — модулированным сигналом. Обратную операцию выделения модулирующего сигнала из модулированного колебания называют демодуляцией или детектированием.

Наиболее распространенной формой несущих сигналов являются гармонические ко- лебания:

$$u(t) = U\cos(wt + \phi)$$

которые имеют три свободных параметра: U, w и ϕ . В зависимости от того, на какой из данных параметров переносится информация, различают амплитудную (AM), частотную (ЧМ) и фазовую (Φ M) модуляции несущего сигнала.

Амплитудная модуляция/демодуляция. При AM выполняется перенос информации s(t) на U(t) при постоянных значениях параметров несущей частоты w и ϕ . AM—сигнал представляет собой произведение информационной огибающей U(t) и гармо- нического колебания ее заполнения с более высокими частотами:

$$U(t) = U_m(1 + Ms(t))$$

где U_m — постоянная амплитуда несущего колебания при отсутствии входного (модулирующего) сигнала s(t), М — глубина АМ. Значение М должно находиться в пределах от 0 до 1 для всех гармоник модулирующего сигнала.

Простейшая форма модулированного сигнала создается при однотональной амплитудной модуляции – модуляции несущего сигнала гармоническим колебанием с одной частотой Ω:

$$u(t) = U_m(1 + M\cos(\Omega t))\cos(w_0 t)$$

Значения начальной фазы углов примем равными нулю. Поскольку $cos(x)cos(y) = \frac{1}{2}(cos(x+y) + cos(x-y))$, из предыдущего выражения получаем:

$$u(t) = U_m cos(w_0 t) + \frac{U_m M}{2} cos[(w_0 + \Omega)t] + \frac{U_m M}{2} cos[(w_0 - \Omega)t]$$

Данное соотношение называется основной теоремой модуляции: модулирующее колеба- ние с частотой Ω перемещается в область частоты w_0 и расщепляется на два колебания, симметричные относительно частоты w_0 , с частотами соответственно $w_0 + \Omega$ верхняя боковая частота, и $w_0 - \Omega$ нижняя боковая частота.

Коэффициент полезного действия данного типа модуляции определяется отношени- ем мощности боковых частот к общей средней мощности модулированного сигнала:

$$\mu_{AM} = \frac{U_m 2^2 M^2}{4P_U} = \frac{M^2}{M^2 + 2}$$

Отсюда следует, что при M=1 КПД амплитудной модуляции составляет только 33%, а на практике обычно меньше 20%.

4 Ход работы

Сгенерируем низкочастотный однотональный сигнал:

```
f = 50;
Fs = f*10;
t = 0:1/Fs:5;
x = sin(2*pi*t);
plot(t,x);
```

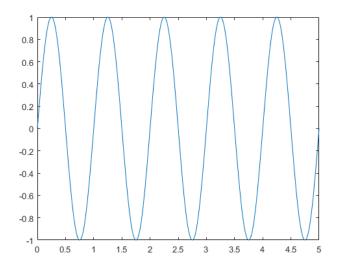


Рис. 1: Исходный сигнал

4.1 Амплитудная модуляция

Выполним амплитудную модуляцию (AM) сигнала по закону $u(t) = (1 + MU_m cos(\Omega t))cos(w_0 t + \phi_0)$ для различных значений глубины модуляции М. Используя встроенную функцию Matlab ammod

```
iniPhase = 0;
M = 1;
mod = ammod(x, f, Fs, iniPhase, M);
figure;
plot(t,mod);
```

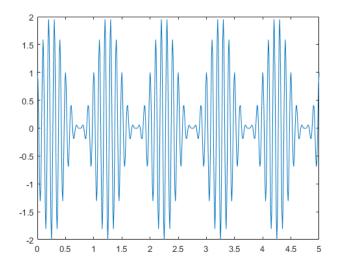


Рис. 2: Смоделированный сигнал (М=1)

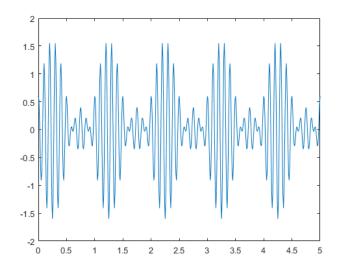


Рис. 3: Смоделированный сигнал (М=0,6)

Построим спектры данных сигналов:

```
N = length(t);
fftL = 2^nextpow2(N);
Y = abs (fft(mod, fftL));
F=0:Fs/fftL:Fs/2-1/fftL;
figure;
plot (F,Y(1:length(F)));
```

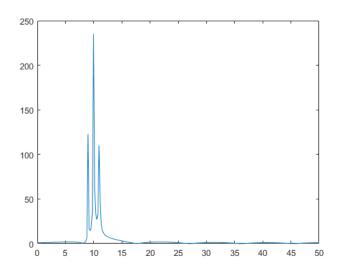


Рис. 4: Спектр смоделированного сигнала (M=1)

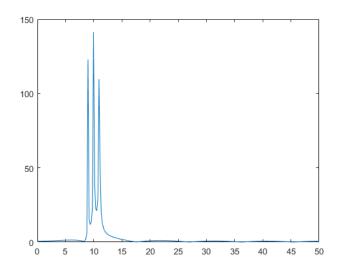


Рис. 5: Спектр смоделированного сигнала (М=0,6)

4.2 Модуляция с подавлением несущей

```
Выполним модуляцию с подавлением несущей: u(t) = MU_m cos(\Omega t) cos(w_0 t + \phi_0). iniPhase = 0; mod = ammod(x, f, Fs, iniPhase); figure; plot(t,mod);
```

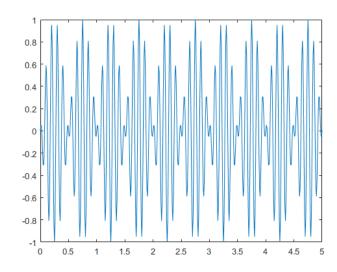


Рис. 6: Смоделированный сигнал с подавлением несущей

Получим его спектр:

```
N = length(t);
fftL = 2^nextpow2(N);
Y = abs (fft(mod, fftL));
F=0:Fs/fftL:Fs/2-1/fftL;
figure;
plot (F,Y(1:length(F)));
```

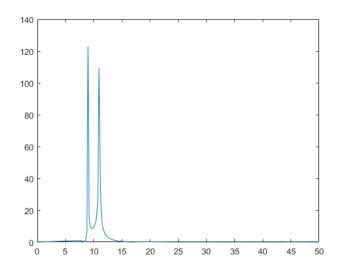


Рис. 7: Спектр смоделированнного сигнала с подавлением несущей

4.3 Однополосная модуляция

Выполним однополосную модуляцию:

plot(t, mod);

```
u(t) = U_m cos(\Omega t) cos(w_0 t + \phi_0) + \frac{U_m}{2} \sum_{n=1}^N M_n (cos(w_0 + \Omega_n) t + \phi_0 + \Phi_n) положив n=1; f = 10; Fs = f*128; t = 0:1/\text{Fs}:2.5; x = sin(2*pi*t); \text{mod} = \text{ssbmod}(\textbf{x}, \textbf{f}, \textbf{Fs}); figure;
```

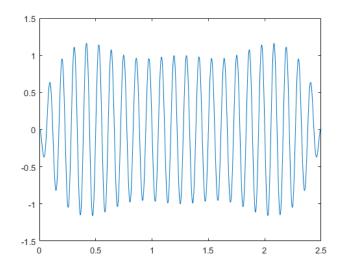


Рис. 8: Сигнал после однополосной модуляции

Получим его спектр:

```
N = length(t);
fftL = 2^nextpow2(N);
Y = abs (fft(mod, fftL));
F=0:Fs/fftL:Fs/2-1/fftL;
figure;
plot (F,Y(1:length(F)));
```

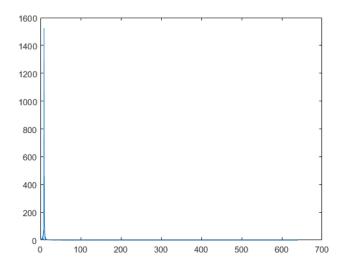


Рис. 9: Спектр сигнала после однополосной модуляции

Выполним синхронное детктирование и получим исходный однополосный сигнал:

```
sig=ssbdemod(mod, f, Fs);
figure;
plot(t, sig);
```

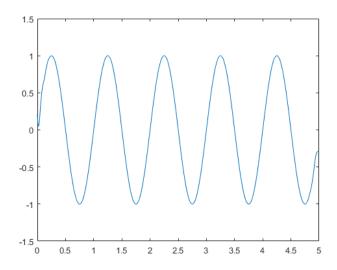


Рис. 10: Сигнал после синхронного детектирования

Получим его спектр:

```
N = length(t);
fftL = 2^nextpow2(N);
Y = abs (fft(sig, fftL));
F=0:Fs/fftL:Fs/2-1/fftL;
figure;
plot (F,Y(1:length(F)));
```

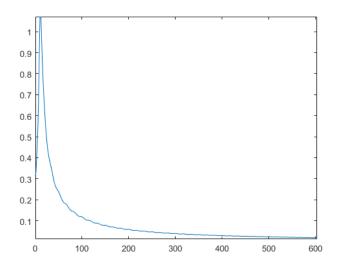


Рис. 11: Спектр сигнала после синхронного детектирования

Рассчитаем КПД модуляции при различных М.

1. M=1

$$\mu_{AM} = \frac{M^2}{M^2 + 2} = \frac{1}{3} = 33\%$$

2. M=0.6

$$\mu_{AM} = \frac{M^2}{M^2 + 2} = \frac{0.36}{2.36} = 15\%$$

3. M = 1.4

$$\mu_{AM} = \frac{M^2}{M^2 + 2} = \frac{1.96}{3.96} = 50\%$$

5 Вывод

В ходе данной работы были получены навыки аналоговой модуляции.

Можно отметить спектр АМ-сигнала содержит несущую частоту, уровень которой определяет постоянная составляющая огибающей, и верхнюю и нижнюю боковые полосы. Если не производить подавление несущей и без искажения основная доля мощности АМ-сигнала приходится на несущую частоту, и только оставшаяся доля мощности — для передачи полезного сигнала. КПД сигнала с подавлением несущей практически 100 процентов.