

Stage 4MT 50% opleverset

Dit is de 50% opleverset van mijn stage voor 4More Technology.

Inleiding

Voor deze opdracht wordt er een robotarm uitgekozen en geïmplementeerd voor het verplaatsen van bloemen. Deze opdracht is gedaan voor 4More Technology, dit is een klein bedrijf wat tel- en sorteermachines maakt voor het automatiseren van het verwerken van sierbloemen.

Code

In de map [Code](#) kunnen de afgemaakte/belangrijke codes gevonden worden.

Documentatie

In de map [Documentatie](#) kan alle gemaakte documentatie gevonden worden zoals:

- [Onderzoek](#)
- [Ontwerpen](#)
- [Testplannen & Rapport](#)
- [Verslagen](#)
- [Backlog & planning](#)
- [Presentatie](#)
- [Reflectie](#)

TestCodes

In de map [TestCodes](#) kunnen alle codes gevonden worden welke zijn gebruikt om functies te testen, maar ook implementaties van deze functies te testen.

DemoVideos

In de map [DemoVideos](#) kunnen de demovideo's gevonden worden van de verschillende codes zoals: autonome beweging, de schokkende controller aansturing en de vloeiende aansturing via de controller.

Github

De link naar de [github](#).

Changelog

Wie	Datum	Wijziging
Ivo Bruinsma	6-11- 2025	Aanmaak bestand

Wie	Datum	Wijziging
Ivo Bruinsma	10-11-2025	Aanmaak kop TestCodes & DemoVideos & het toevoegen van de mappen testplan en stage verslag