МИНИСТЕРСТВО НАУКИ И ВЫСШЕГО ОБРАЗОВАНИЯ РОССИЙСКОЙ ФЕДЕРАЦИИ федеральное государственное автономное образовательное учреждение высшего образования «САНКТ-ПЕТЕРБУРГСКИЙ ГОСУДАРСТВЕННЫЙ УНИВЕРСИТЕТ АЭРОКОСМИЧЕСКОГО ПРИБОРОСТРОЕНИЯ»

	КАФЕДРА №25	
ОТЧЕТ ЗАЩИЩЕН С ОЦЕНК	ЮЙ	
ПРЕПОДАВАТЕЛЬ		
ассистент		Н.В. Степанов
должность, уч. степень, звание	подпись, дата	инициалы, фамилия
ОТЧЕТ О . МОДЕЛИРОВАНИЕ ОПТИ СИГНАЛОВ В КАНАЛЕ С		НИКА ДИСКРЕТНЫХ
по курсу:	ОБЩАЯ ТЕОРИЯ СЕ	3ЯЗИ
РАБОТУ ВЫПОЛНИЛ		
СТУДЕНТ ГР. № 3032		В.Д. Кибилов

подпись, дата

инициалы, фамилия

номер группы

1) Цель работы

• разработать и отладить программу моделирования по заданному алгоритму

Вариант **III.9**

Квадратурная амплитудная модуляция:

 f_0 = 1800 Γ ц — несущая частота

 V_m = **2400 Бод** — модуляционная скорость

 V_i = 12000 бит/с — информационная скорость

q = 32 — количество сигналов

2) Результат моделирования

При всех моделирование максимальное количество ошибок было равно 50

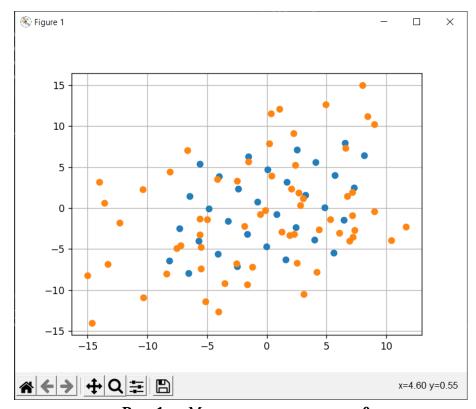


Рис. 1 — Моделирование при $\gamma_{db} = 0$

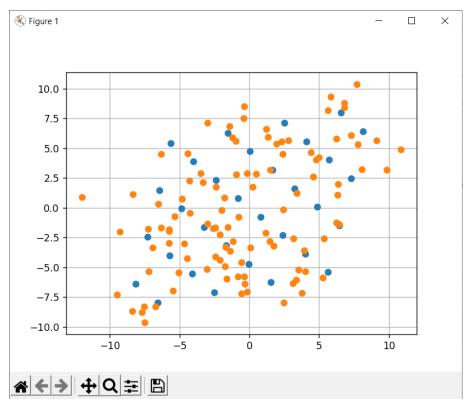


Рис. 2 — Моделирование при $\gamma_{db} = 10$

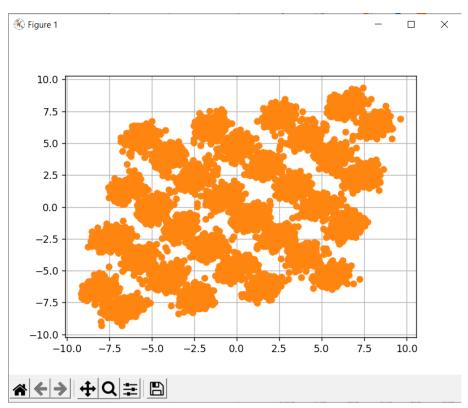


Рис. 3 — Моделирование при γ_{db} = 20

3) Вычисление вероятность ошибки

Для квадратурно-амплитудной модуляции формула для вероятности ошибки выглядит следующим образом

$$P_{e} = \frac{4(\sqrt{q}-1)}{q}Q\left(\sqrt{\frac{3\,\overline{E}}{N_{0}}}\frac{1}{q-1}\right)\left(\sqrt{q}-(\sqrt{q}-1)\,Q\left(\sqrt{\frac{3\,\overline{E}}{N_{0}}}\frac{1}{q-1}\right)\right)$$

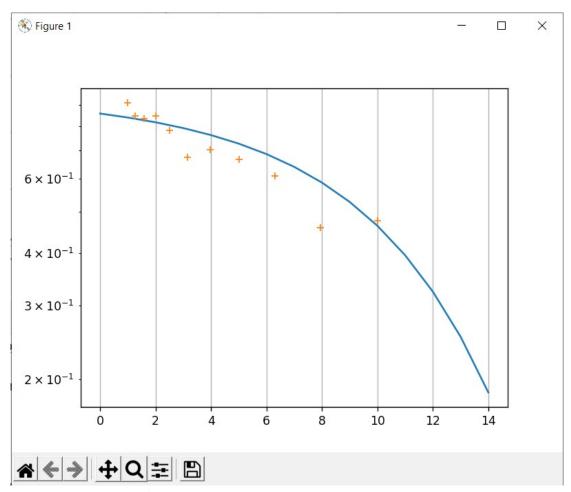


Рис. 4 — График зависимости $P_e(SNR)$ и результаты моделирования.

Теоретический расчёт частично совпал с моделированным результатом.

4) Вывод

В ходе лабораторной работы были:

- Промоделирована работа приемника дискретных сигналов в канале с аддитивным белым гауссовским шумом
- Рассчитаны вероятности ошибок в работе приемника при различных значениях SNR
- Данные вероятности ошибок были сравнены с полученными в ходе моделирования вероятностями ошибок

```
Листинг исходного кода на языке Python
import random
import matplotlib.pyplot as plt
import numpy as np
import scipy
import O_L1 as L1
import O_L3 as L3
def doRandomStep(x, s, dt, T, f0, q, sij, sigma, NErrMax = 50):
  NErr = 0
  NTest = 0
  points = []
  while NErr < NErrMax:
     i = random.randint(0, q-1)
    r = []
     n = np.random.normal(loc=0, scale=sigma, size=len(s[i]))
     for ii in range(0, len(s[i])):
       r.append(s[i][ii] + n[ii])
     rij = L3.getBaseSij(x, [r], dt, T, f0)[0]
     i_{-} = -1
     minD = 1 << 30
     for ii in range(0, len(sij)):
       d = L3.evD(rij, sij[ii])
       if d < minD:
          minD = d
         i_ = ii
     if i != i_:
       NErr += 1
     points.append(rij)
     NTest += 1
```

return NErr / NTest

```
def doRandom(x, s, dt, T, f0, q, E, sij):
  gammas = np.arange(0, 21, 4)
  ps = []
  for g in gammas:
     gt = pow(10, g / 10)
     N0 = E / gt
     sigma = np.sqrt(N0 / 2)
     ps.append(doRandomStep(x, s, dt, T, f0, q, sij, sigma))
  return [pow(10, g / 10) for g in gammas], ps
def qFun(x):
  return 0.5 - 0.5 * scipy.special.erf(x / np.sqrt(2))
def drawPr(q):
  dt = 0.1
  x = np.arange(0, 100, dt)
  p = []
  for i in x:
     qf = qFun(np.sqrt((3 * i) / (q - 1)))
     p.append((4 * (np.sqrt(q) - 1) / q)*qf * (np.sqrt(q) - (np.sqrt(q) - 1)*qf))
  L1.drawArrays(x, [p])
def QAM_L4(f0, Vmod, Vinf):
  T = 1 / V mod
  q = pow(2, Vinf / Vmod)
  s1, s2, A = L1.getSs(q)
  dt = 1 / (f0 * 100)
  x, s = L1.getSignals(f0, T, dt, s1, s2)
  E = 0
  for i in s:
     E += pow(np.linalg.norm(i), 2)
  E /= q
  drawPr(q)
  sij = L3.getBaseSij(x, s, dt, T, f0)
  g, ps = doRandom(x, s, dt, T, f0, q, E, sij)
  L1.drawArrays(g, [ps], lineType='+')
  plt.show()
if __name__ == "__main__":
  QAM_L4(1800, 2400, 12000)
```