САНКТ-ПЕТЕРБУРГСКИЙ ГОСУДАРСТВЕННЫЙ УНИВЕРСИТЕТ АЭРОКОСМИЧЕСКОГО ПРИБОРОСТРОЕНИЯ

	КАФЕДРА №52	
ОТЧЕТ ЗАЩИЩЕН С ОЦЕН	ІКОЙ	
ПРЕПОДАВАТЕЛЬ		
ассистент		Н.А.Янковский
должность, уч. степень, звание	подпись, дата	инициалы, фамилия
ОТЧЕ	т о лабораторной работ	E №1
ДИСКРЕТИЗАЦИЯ АНАЛО	ГОВОГО СИГНАЛА. ФУРЬЕ-АН	АЛИЗ СИГНАЛОВ
по курсу: ЦИ	ИФРОВАЯ ОБРАБОТКА СИГНА.	ЛΑ
	_	
СТУДЕНТ ГР. № 5912		И.К. Лобач
номеј групп	р подпись, ы дата	инициалы, фамилия

<u>Цель работы:</u> изучение свойств дискретизации аналоговых сигналов; изучение методов Фурье-анализа аналоговых сигналов.

Порядок выполнения и результаты исследования

- 1. Выполнить аналитический расчет спектров для двух классов сигналов (периодических и непериодических). В отчете представить графики исходных сигналов и полученных спектров, а также описать их характерные особенности.
 - 1.1. Пилообразный сигнал:

Разложение функции u(t) в ряд Фурье с произвольным периодом Tв общем виде:

$$u(t) = \frac{a_0}{2} + \sum_{k=1}^{\infty} (a_k \cos\left(\frac{2\pi kt}{T}\right) + b_k \sin\left(\frac{2\pi kt}{T}\right))$$

$$a_k = \frac{2}{T} \int_{-\frac{T}{2}}^{\frac{T}{2}} u(t) \cos\left(\frac{2\pi kt}{T}\right) dt$$

$$b_k = \frac{2}{T} \int_{-T/2}^{T/2} u(t) \sin\left(\frac{2\pi kt}{T}\right) dt$$

Амплитудный спектр будет вычисляться:

$$\left|\dot{C}_k\right| = \frac{\sqrt{a_k^2 + b_k^2}}{2}$$

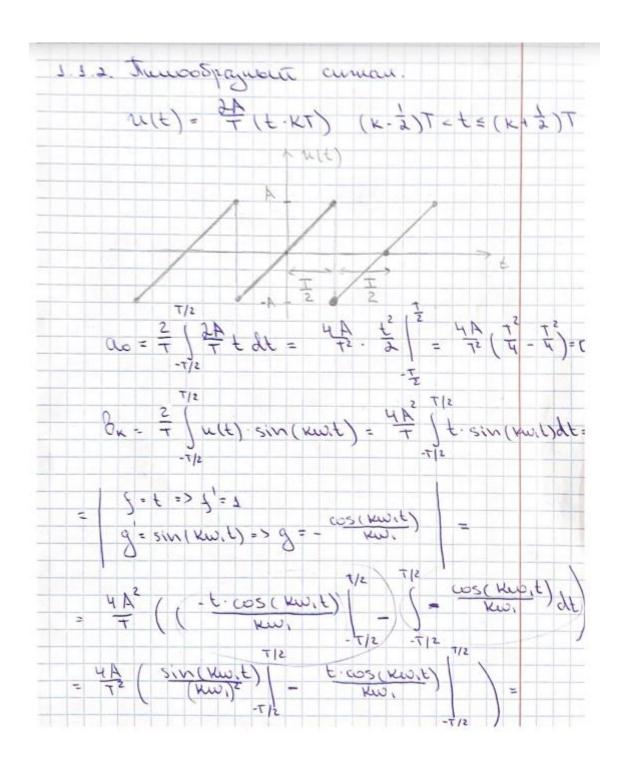


Рисунок 1 - Пилообразный сигнал

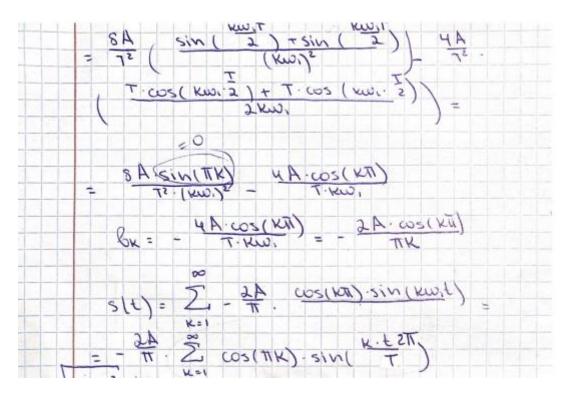


Рисунок 2 – Пилообразный сигнал

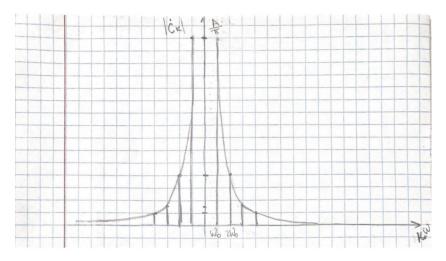


Рисунок 3 - Пилообразный сигнал

1.2. Прямоугольный импульс:

Преобразование Фурье:

$$\dot{S}(\omega) = \int_{-\infty}^{+\infty} s(t)e^{-jwt} dt$$

Амплитудный спектр тогда будет равен $|\dot{S}(\omega)|$.

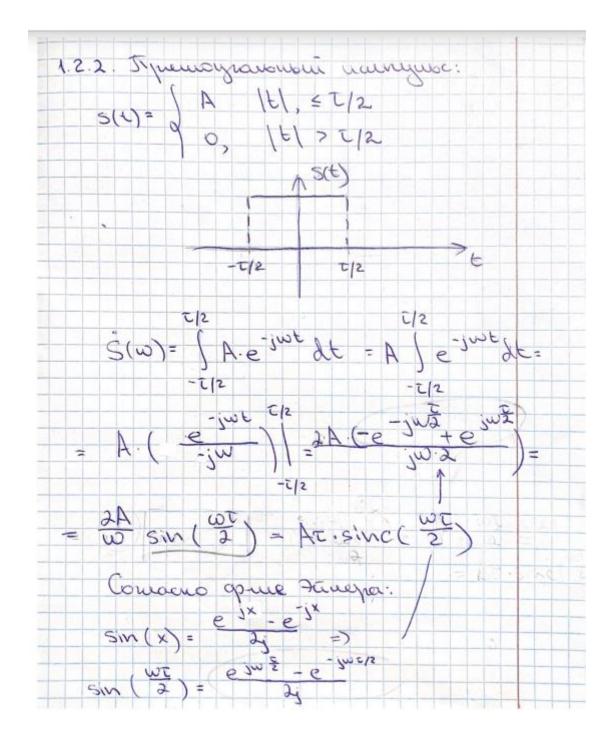


Рисунок 4 - Прямоугольный импульс. Преобразование Фурье

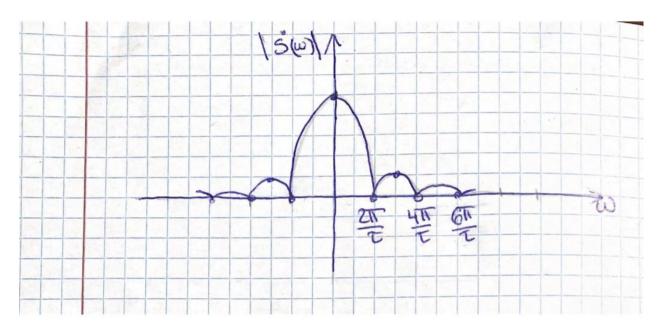


Рисунок 5 - Прямоугольный импульс. Амплитудный спектр

- 2. Проанализировать свойства двух функций $u_1(t)=\sin(2\pi f_1 t)$ и $u_2(t)=\sin(2\pi f_2 t)$ на интервале $[-\frac{T}{2};\frac{T}{2}].$
 - 2.1. Вычислить все значения функций $u_1(t)$ и $u_2(t)$ на заданном интервале с шагом 10^{-3} .

Графики для функций $u_1(t)$ и $u_2(t)$ с частотами $f_1=3$ и $f_2=2$ и периодом наблюдения T=1 выглядят следующим образом:

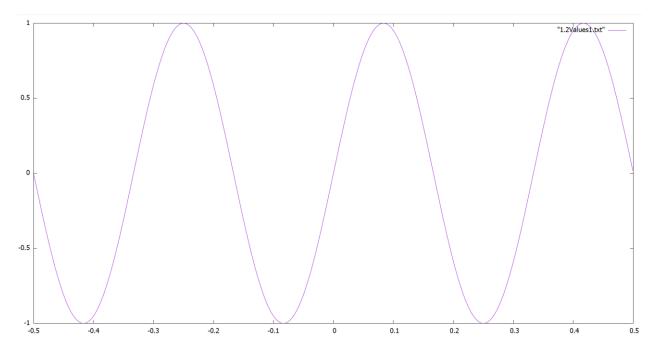


График $1 - u_1(t)$

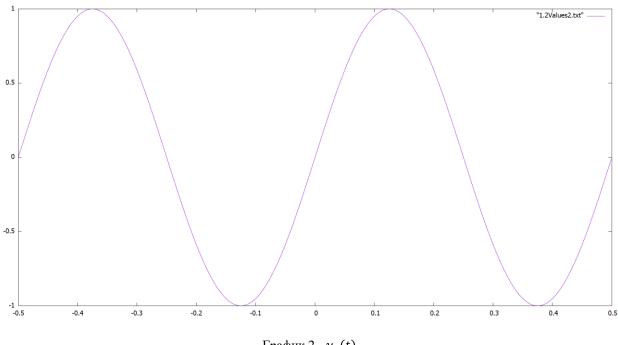


График 2 - $u_2(t)$

2.2. Вычислить приближенное значение скалярного произведения двух функций $u_1(t), u_2(t)$.

Скалярное произведение функций вычисляется по формуле:

$$(u_i, u_j) = \frac{1}{b-a} \int_a^b u_i(t) u_j(t) dt$$

Программная реализация осуществляет вычисление интеграла по методу прямоугольника. Пример вычисления приближенного значения скалярного произведения для функций $u_1(t)$ и $u_2(t)$ с частотами $f_1=3$ и $f_2=2$ и периодом наблюдения T=1 выглядит следующим образом:

Рисунок 6 - Скалярное произведение

2.3. Вычислить нормы обеих функций.

Норма функции вычисляется по формуле:

$$||u|| = \sqrt{\frac{1}{b-a} \int_a^b u^2(t) dt}$$

Программная реализация аналогично осуществляет вычисление интеграла по методу прямоугольника. Пример вычисления нормы для функций $u_1(t)$ и $u_2(t)$ с частотами $f_1 = 3$ и $f_2 = 2$ и периодом наблюдения T = 1 выглядит следующим образом:

Рисунок 7 - Нормы

2.4. Определить, являются ли исходные функции ортогональными друг к другу.

Функции ортогональны в том случае, когда их скалярное произведение равно 0. Приближенное скалярное произведение заданных функций вычисляется программой и обрабатывается следующим образом: если полученное значение по абсолютной величине меньше 0.01, то функции считаются ортогональными, в противном случае нет. Пример вывода программы для функций $u_1(t)$ и $u_2(t)$ с частотами $f_1=3$ и $f_2=2$ и периодом наблюдения T=1 выглядит следующим образом:

```
Norm = 0.707107
Norm = 0.707107
Scalar = -1.63643e-16
Functions are orthogonal
```

Рисунок 8 - Проверка на ортогональность

2.5. Как нужно изменить исходные функции, что они могли являться элементами ортонормированного базиса? Выполните данную модификацию и продемонстрируйте результат.

Функции образуют ортонормированный базис в том случае, если:

$$(u_i,u_j)=egin{cases} 0$$
, если $i
eq j \ 1$, если $i=j$

Для того, чтобы норма функции была равна 1 ее необходимо нормировать, то есть каждый отсчет разделить на норму функции. Пример работы программы для функций $u_1(t)$ и $u_2(t)$ с частотами $f_1=3$ и $f_2=2$ с периодом наблюдения T=1 представлен ниже:

```
Norm = 0.707107

Norm = 0.707107

Scalar = -1.63643e-16

Functions are orthogonal

Norm = 1

Norm = 1

Functions belong to an orthonormal basis
```

Рисунок 9 - Проверка на ортонормированность

- 2.6. Останутся ли исследуемые функции элементами ортонормированного базиса, если:
 - 2.6.1. частоты f_1 и f_2 удвоятся;
 - 2.6.2. интервал [-T/2; T/2] увеличится вдвое;
 - 2.6.3. интервал [-Т/2; Т/2] уменьшится вдвое.

Важно отметить, что для того, чтобы выбранные функции образовывали ортонормированный базис необходимо выполнение следующего условия:

$$f_i T = l_i$$

где l – любое целое число.

В таком случае, если $f_1T=l_1$ и $f_2T=l_2$, то при удвоении частот произведение так и останется целым числом. Выбранные функции $u_1(t)$ и $u_2(t)$ с частотами $f_1=3$ и $f_2=2$ и периодом наблюдения T=1, как было установлено ранее, образуют ортонормированный базис. Убедимся в том, что функции останутся элементами ортонормированного базиса, при $f_1=6$ и $f_2=4$.

```
Norm = 0.707107

Norm = 0.707107

Scalar = -4.79715e-17

Functions are orthogonal

Norm = 1

Norm = 1

Functions belong to an orthonormal basis
```

Рисунок 10 - Проверка на ортонормированность

Аналогично и при увеличении интервала [-T/2; T/2] вдвое. Убедимся в том, что функции останутся элементами ортонормированного базиса, при $f_1 = 3$, $f_2 = 2$ и T = 2.

```
Norm = 0.707107

Norm = 0.707107

Scalar = 5.10767e-17

Functions are orthogonal

Norm = 1

Norm = 1

Functions belong to an orthonormal basis
```

Рисунок 11 - Проверка на ортонормированность

Однако в случае уменьшения интервала [-T/2; T/2] вдвое не всегда функции останутся элементами ортонормированного базиса, т.к. при уменьшении вдвое fT, l_i также уменьшится вдвое, а значит не всегда при этом останется целым числом. Легко убедиться в этом на примере $u_1(t)$ и $u_2(t)$ с частотами $f_1=3$ и $f_2=2$ и периодом наблюдения T=0.5.

```
Norm = 0.707107
Norm = 0.707107
Scalar = 0.254652
Functions are not orthogonal
```

Рисунок 12 - Проверка на ортонормированность

- 3. Исследовать процедуру дискретизации синусоидального сигнала u(t)с частотой F Гц. Длительность наблюдения сигнала $\frac{10}{F}$ секунд. Написать программу, которая позволит:
 - 3.1.Сформировать выборки отсчетов $u^{(i)}[n]$ (результаты дискретизации) исследуемого сигнала с частотами дискретизации $f_d^{(i)}$ равными:
 - $3.1.1.\ 1.5F$ Гц,
 - 3.1.2. 1.75 Гц,
 - 3.1.3. 2F Гц,
 - 3.1.4. ЗҒ Гц,
 - 3.1.5. 1000 Гц.
 - 3.2. Применить ряд Котельникова для восстановления исходного сигнала по его дискретным отсчетам с помощью формулы.

Теорема Котельникова звучит следующим образом: пусть аналоговый сигнал u(t) имеет ограниченный частотой f_c спектр, т.е. U(f)=0 при $|f|>f_c$. Тогда восстановление исходного аналогового сигнала возможно, если равномерная дискретизация выполняется с частотой f_d , минимум вдвое превышающую частоту f_s :

$$f_d > 2f_c$$

Для точного восстановления сигнала, описываемого непрерывной функцией u(t), спектр которого ограничен частотой f_c , достаточно формировать дискретные отсчеты u[n] с периодом $T_d < \frac{1}{f_c}$

$$u(t) = \sum_{-\infty}^{+\infty} u(nT_d) sinc(\pi(\frac{t}{T_d} - n))$$

где $sinc(\pi(\frac{t}{T_d}-n))$ – ряд Котельникова.

3.3. Вывести графики исходного сигнала и восстановленных сигналов $u^{(i)}(t)$, где i — индекс частоты дискретизации. Сделать выводы о точности восстановления исследуемого сигнала u(t) при использовании различных частот дискретизации.

В качестве исходного сигнала используется $u(t) = \sin(2\pi f t)$ с f = 10 и T = 1. Значения функции считаются на интервале [0;T] с шагом dt = 0,001. Графики исходного и восстановленного сигналов представлены ниже.

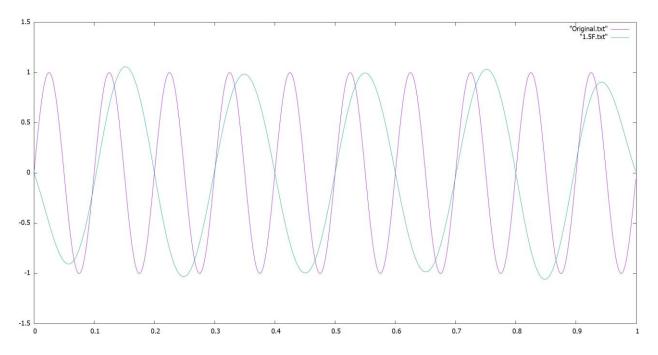


График 3 - Восстановление сигнала с частотой 1.5F

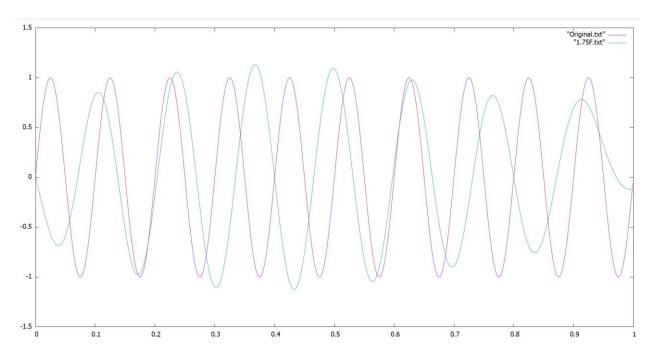


График 4 - Восстановление сигнала с частотой 1.75F

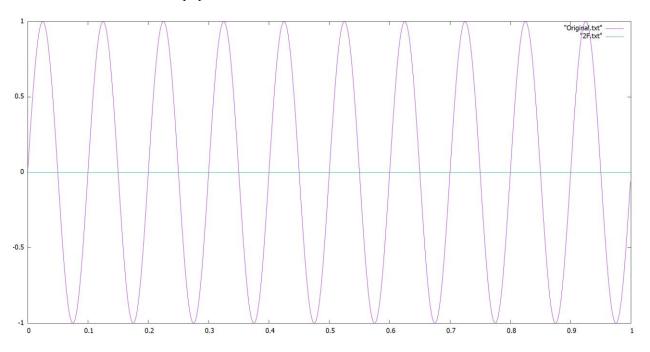


График 5 - Восстановление сигнала с частотой 2F

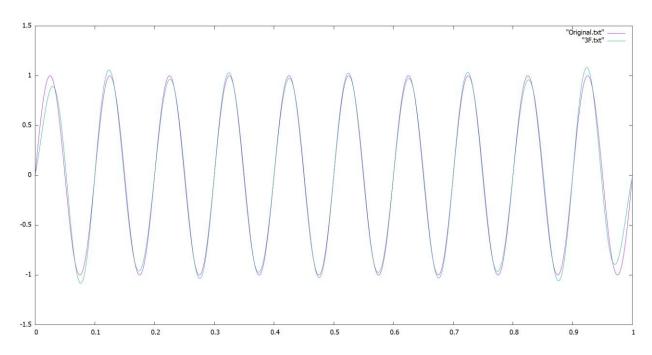


График 6 - Восстановление сигнала с частотой 3F

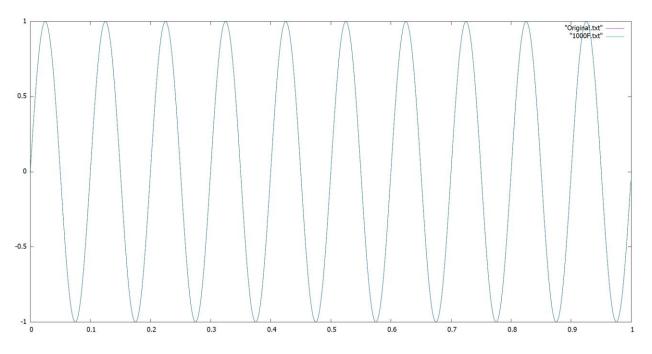


График 7 - Восстановление сигнала с частотой 1000F

На полученных графиках видно, что при частотах дискретизации 1.5F, $1.75\,F$ и 2F, восстановленный сигнал не совпадает с исходным, объясняется это тем, что выбранные частоты меньше или равны 2F, что нарушает условия выполнения теоремы Котельникова.

4. Реализовать процедуру передискретизации изображения с помощью интерполяционного ряда Котельникова. Формат исходного изображения — ВМР24, разрешение исходного изображения $W \times H$ пикселей. Результатом передискретизации будет изображение размером $nW \times mH$. Выполните передискретизацию с различными комбинациями значений m и n:

4.1.
$$m > 1$$
, $n > 1$

4.2.
$$m < 1, n > 1$$

4.3.
$$m > 1$$
, $n < 1$

4.4.
$$m < 1$$
, $n < 1$

Исходная картинка имеет вид:



Результат работы программы для различных значений m и n представлен



Рисунок 13 - $1.5W \times 1.7H$



Рисунок 14 - $0.7W \times 1.5H$



Рисунок 15 - $1.4W \times 0.6H$



.7

Рисунок 16 - $0.17W \times 0.37H$

Изображения при передискретизации на краях получились с искажениями. Это объясняется тем, что интерполяционный ряд Котельникова представляет сигнал непрерывным и сумма должна быть бесконечной, но в реальности мы сделали ее конечной, поэтому это привело усечению и искажению на краях изображения.

Выводы: в результате исследования изучила свойства дискретизации аналоговых сигналов и методов Фурье-анализа аналоговых сигналов. В ходе выполнения работы выполнила аналитический расчет спектров для двух классов сигналов (периодических и непериодических), проанализировала свойства двух синусоид на выбранном интервале, исследовала процедуру дискретизации синусоидального сигнала и восстановления с использованием ряда Котельникова, реализовала процедуру передискретизации изображения в формате ВМР с помощью интерполяционного ряда Котельникова.