1. Цель работы:

Исследовать геометрическое представление сигналов. Построить множество сигнальных точек и разбить сигнальное пространство на решающие области.

2. Исходные данные:

Вариант 3.6, КАМ

 $f_0 = 1800 \, \Gamma$ ц;

 $V_{\text{мод}} = 1200$ Бод;

 $V_{\text{инф}} = 4800 \,\text{бит/c};$

 f_0 — несущая частота, $V_{\text{мод}}$ — скорость модуляции, $V_{\text{инф}}$ — скорость информации

3. Теоретическое описание

Пусть $\{s_i(t)\}$ — множество сигналов, определенных на конечном интервале [0,T], где T — период следования сигналов, i=0,1,...,q-1. Для множества сигналов $\{s_i(t)\}$ можно указать множество ортонормированных функций $\{\varphi_i\}$, определенных на интервале [0,T], j=1,2,...,D. то есть таких, которые попарно ортогональны. Условие ортогональности функций:

$$(\varphi_j, \varphi_k) = \int_0^T \varphi_j(t) \varphi_k(t) dt = \delta_{jk} = \begin{cases} 1, & k = j \\ 0, & k \neq j \end{cases}$$

Также функции должны быть нормированы, норма функций равна единице. Норма функции вычисляется по следующей формуле:

$$||\varphi_j|| = \sqrt{(\varphi_j, \varphi_j)}$$

Коэффициенты разложения сигнала s_{ij} представляют собой вещественные числа, которые вычисляются как скалярное произведение сигнала $s_i(t)$ и базисной функции φ_i

$$s_{ij} = (s_i, \varphi_j) = \int_0^T s_i(t)\varphi_j(t)dt$$

При фиксированном базисе $\{\varphi_j\}$, j=1,2,..., D, каждому сигналу $s_i(t)$, i=0,1,..., q-1, соответствует вектор коэффициентов $s_i=(s_i1,s_{i2},...,s_{iD})$. Вектор s_i можно представить в виде точки в D-мерном евклидовом пространстве. Можно сказать, что набор векторов $\{s_i\}$ задает множество сигнальных точек q в сигнальном пространстве, или сигнальное созвездие.

Взаимно-однозначное соответствие между множеством сигналов и множеством векторов коэффициентов изометрическое.

4. Задание множества базисных функций

Были выбраны следующие базисные функции:

$$arphi_1(t) = egin{cases} \sqrt{rac{2}{T}}cos2\pi f_0t, & 0 < t < T \ 0, & в противном случае \end{cases}$$

$$arphi_2(t) = egin{cases} \sqrt{rac{2}{T}} sin2\pi f_0 t, & 0 < t < T \ 0, & в противном случае \end{cases}$$

 f_0 задается по формуле $\frac{l}{T}$, где 1 целое число. Эти функции образуют базис размерности D=2.

5. Проверка базисных функций на ортонормированность

```
if (trapz(t, F 1.*F 2) < 0.9 \&\& trapz(t, F 1.*F 2) < 0.001)
 res 12 = 0;
else
 res 12 = 1;
end
if (trapz(t, F 1.*F 1) < 0.9 \&\& trapz(t, F 1.*F 1) < 0.001)
 res 11 = 0;
else
res 11 = 1;
if (trapz(t, F_2.*F_2) < 0.9 \&\& trapz(t, F_2.*F_2) < 0.001)
res 22 = 0;
else
 res 22 = 1;
disp('opтонормированность:');
disp('ортогональность')
disp(['(F_1,F_2) = ', num2str(res_{12})]);
disp('HOPMa');
disp(['(F 1,F 1) = ', num2str(res 11)]);
disp(['(F 2,F 2) = ', num2str(res 22)]);
```

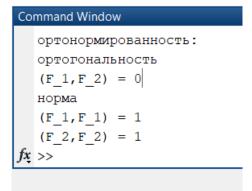


Рис. I – Проверка функций на ортонормированность в MATLAB

6. Построение множества сигнальных точек

По формуле $s_{ij} = (s_i, \varphi_j) = \int_0^T s_i(t) \varphi_j(t) dt$ были вычислены координаты векторов коэффициентов для каждого сигнала.

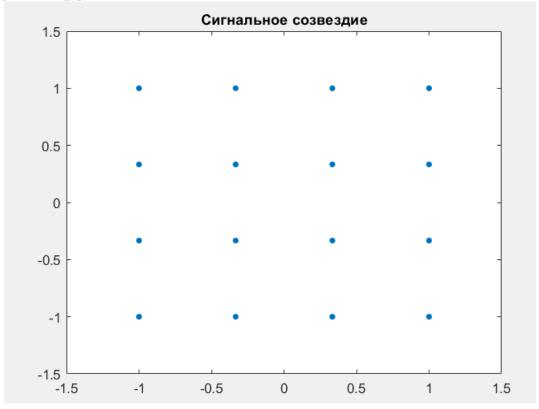


Рис.2 – Сигнальное созвездие

7. Построение разбиения сигнального пространства на решающие области

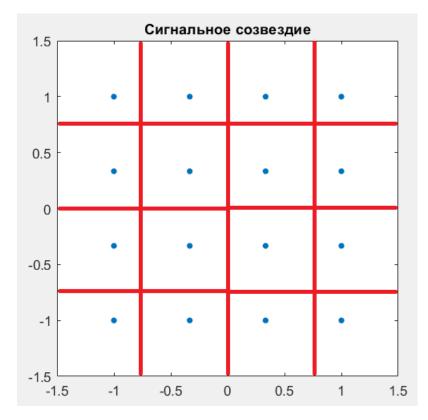


Рис.3 – Разбиение сигнального пространства на решающие области

Разбиение сигнального пространства выглядит таким образом, т.к. сигналы передаются равновероятно, то есть $P_i = \frac{1}{q}$, где i = 0, 1, ..., q-1.

8. Вывод

В ходе лабораторной работы было проведено исследования геометрического представления сигналов. Были выбраны базисные функции. Базисные функции были проверены на ортонормированность. Было построено сигнальное созвездие, из расчетов векторов коэффициентов для каждого сигнала. Было произведено построение разбиения сигнального пространства на решающие области.

9. Код программы

9.1. Основная программа

```
clc;
clear;
close all;
f0 = 1800;
Vmod = 1200;
Vinf = 4800;
T = 1 / Vmod;
m = Vinf * T;
q = 2^m;
W = 2 / T;
```

```
dt = 1/f0/100;
t = 0:dt:T;
i1 = zeros(q,1);
i2 = zeros(q,1);
A = 1;
s1s2 = zeros(q,2);
for c = 1:q
i1(c) = floor((c - 1) / sqrt(q));
i2(c) = mod(c - 1, sqrt(q));
s1s2(c,1) = A*(1-((2*i1(c))/(sqrt(q)-1)));
s1s2(c, 2) = A*(1-((2*i2(c))/(sqrt(q)-1)));
end
s = zeros(q,length(t));
for c = 1:q
s(c,:) = (s1s2(c,1)*sqrt(W).*cos(2*pi*f0*t)) +
(s1s2(c,2)*sqrt(W).*sin(2*pi*f0*t));
end
F 1 = sqrt(W)*cos(2*pi*f0*t);
F_2 = sqrt(W)*sin(2*pi*f0*t);
if (trapz(t, F_1.*F_2) < 0.9 \&\& trapz(t, F_1.*F_2) < 0.001)
res 12 = 0;
else
res_{12} = 1;
end
if (trapz(t, F_1.*F_1) < 0.9 && trapz(t, F_1.*F_1) < 0.001)</pre>
res_11 = 0;
else
res 11 = 1;
end
if (trapz(t, F_2.*F_2) < 0.9 \&\& trapz(t, F_2.*F_2) < 0.001)
res 22 = 0;
else
res 22 = 1;
end
disp('ортонормированность:');
disp('ортогональность')
disp(['(F_1,F_2) = ', num2str(res_12)]);
disp('HOPMa');
disp(['(F_1,F_1) = ', num2str(res_11)]);
disp(['(F_2,F_2) = ', num2str(res_22)]);
sij = zeros(q,2);
for c = 1:q
sij(c,1) = trapz(t,s(c,:).*F_1);
sij(c,2) = trapz(t,s(c,:).*F_2);
end
figure(1)
plot(sij(:,1),sij(:,2), '.', 'MarkerSize',15);
axis([1.5 * min(sij(:,1)), 1.5 * max(sij(:,1)), 1.5 * min(sij(:,2)),1.5 *
max(sij(:,2))]);
title('Сигнальное созвездие');
```