

# 微算機應用實習

課程編號 : EE4801702

實習課助教: 曾子倫



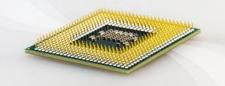
- 1602A 是 16 pin 的 LCD Module
- 2行16字





#### • 腳位說明

名稱	腳位	I/O	用途
GND	I	I	接地
VDD	2	I	電源
Vo	3	1	對比(Contrast)調整
RS	4	1	0:指令 1:資料
R/W	5	1	0: 寫入 1: 讀取
E	6	1	致能(Enable)
DB0~DB7	7~14	I/O	資料(Data)
Α	15	I	背光二極體陽極接腳(VDD)
K	16		背光二極體陰極接腳(GND)



• DDRAM位址與顯示位置關係表

	顯示幕位置	0	1	2	3~14	15
第一列	DDRAM 位址 (0x0~0x27)	0x00	0x01	0x02	0x03~0x0E	0x0F
第二列	DDRAM 位址	0x40	0x41	0x42	0x43~0x4E	0x4F



#### • 指令介紹

(1)清除顯示 ( Clear Display )

WriteIns(0x01)

RS	R/W	Bit7	Bit6	Bit5	Bit4	Bit3	Bit2	Bit1	Bit0
0	0	0	0	0	0	0	0	0	1

(2)功能設定 (Function Set ) WriteIns(0x38)

RS	R/W	Bit7	Bit6	Bit5	Bit4	Bit3	Bit2	Bit1	Bit0
0	0	0	0	1	DL	N	F	-	-

名稱	狀態說明					
DL	0=4位元資料介面	1=8位元資料介面				
N	0= 一列顯示	1=2列顯示				
F	0 = 5x8 點字型	1=5x10 點字型				

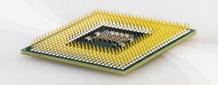


#### • 指令介紹

(3)開啟與關閉顯示 ( Display On/Off Control ) WriteIns(0x0E)

RS	R/W	Bit7	Bit6	Bit5	Bit4	Bit3	Bit2	Bit1	Bit0
0	0	0	0	0	0	1	D	С	В

名稱	狀態說明					
D	0= 關閉顯示	1= 開啟顯示				
С	0= 不顯示游標	1= 顯示游標				
В	0= 游標不閃爍	1= 游標閃爍				



#### • 指令介紹

(4)進入模式 (Entry Mode Set )

WriteIns(0x06)

RS	R/W	Bit7	Bit6	Bit5	Bit4	Bit3	Bit2	Bit1	Bit0
0	0	0	0	0	0	0	1	I/D	S

名稱	狀態說明						
I/D	0= 每寫入或讀出資料	1= 每寫入或讀出資料					
	後,游標左移	後,游標右移					
S	0= 顯示幕不移動	1=顯示幕移動					



#### • 指令介紹

(5)設定字元顯示記憶體位置 (Set DDRAM address)

WriteIns(0x80) 回到第一行第一個字元

WriteIns( 0xC0 )

回到第二行第一個字元

RS	R/W	Bit7	Bit6	Bit5	Bit4	Bit3	Bit2	Bit1	Bit0		
0	0	1		Address							



• 內建字元表

Upper 4 Lower Bits	0000	0001	0010	0011	0100	0101	0110	0111	1000	1001	1010	1011	1100	1101	1110	1111
xxxxx0000	CG RAM (1)	0001	0010	Ö	a	P	0110	P	1000	1001		_	7	Ξ.	O.	p
xxxx0001	(2)		Ţ	1	A	Q	a	9				7	Ŧ	4	ä	q
xxxx0010	(3)		Ш	2	В	R	b	r			Г	1	ij	×	ß	0
xxxx0011	(4)		#	3	C	5	C	s			L	Ż	Ŧ	ŧ	ε	60
xxxx0100	(5)		\$	4	D	T	d	t			٧.	I	ŀ	þ	μ	Ω
xxxx0101	(6)		7	5	E	U	e	u			•	7	Ŧ	ュ	Œ	ü
xxxx0110	(7)		8.	6	F	Ų	f	V			7	Ħ	=	3	ρ	Σ
xxxx0111	(8)		•	7	G	W	9	W			7	<b>‡</b>	Z	Ŧ	9	π
xxxx1000	(1)		(	8	H	X	h	X			4	7	*	ij	Ţ	X
xxxx1001	(2)		)	9	Ι	γ	i	y			÷	<u>ጎ</u>	J	ıb	-1	y
xxxx1010	(3)		*		J	Z	j	Z			I		ıΊ	V	j	Ŧ
xxxx1011	(4)		+	;	K		k	{			7	Ħ	E		×	Я
xxxx1100	(5)		,	<	L	¥	1				ħ	Ð	J	7	¢	M
xxxx1101	(6)		_		М	]	M	}			ュ	Z	^	<u>ب</u>	Ł	÷
xxxx1110	(7)		-	>	N	^	n	÷			3	t	市	•	ñ	
xxxx1111	(8)		/	?	0	_	0	÷			ij	y	₹	•	Ö	

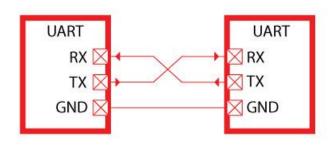
#### UART 介紹



UART

(Universal Asynchronous Receiver/Transmitter)

• UART 是一種串列傳輸,通常會有兩條線,一條是Tx,另一條是Rx,利用這兩條線讓CPU和周邊裝置或是實驗板之間進行資料傳遞。



#### UART 介紹



• 資料格式

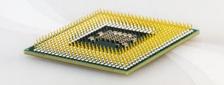
Start bit	lbit
Data bit	5~8bits
Parity bit	lbit
Stop bit	lbit



• Baud rate (鮑率)

資料傳輸的速度

#### UART 介紹



• Baud Rate 計算

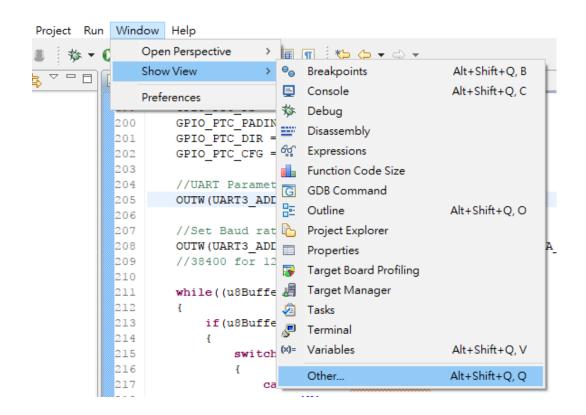
Baud rate = 
$$\frac{Sysclk}{8*(2-OVER8)*(Mantissa + \frac{Franction}{16})}$$

目前設定

$$38400 = \frac{12M}{8 * (2 - 0) * (39/2 + \frac{1}{16}/2)}$$



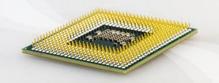
• 點選工具列的Window→Show View→Other





• 點選Terminal → OK

A Show View			×
type filter text			
→ General → C/C++ → Charts → Debug → Goov → Git → Help → Make → Profile → Remote System → RTOS Awarenes → Team ▼ Terminal			
	OK	Can	cel

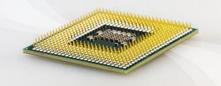


• 點選Settings



• 點選Connection Type → Serial

A Terminal Settings				
View Settings: View Title: Terminal				
Connection Type:				
Serial ~				
Serial				
SSH Telnet				
Port: COM8				
Baud Rate: 38400 V				
Data Bits: 8				
Stop Bits: 1				
Parity: None V				
Flow Control: None V				
Timeout (sec): 5				
OK Cancel				



• 點選Port → Comx (請自行到裝置管理員確認)

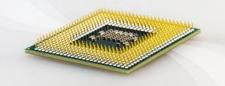
A Terminal Settings				
View Settings: View Title: Terminal				
Connection Typ	oe:			
Serial		~		
Settings:				
Port:	COM8	~		
Baud Rate:	COM1 COM3			
Data Bits:	COM8			
Stop Bits:	1	~		
Parity:	None	~		
Flow Control:	None	~		
Timeout (sec):	5			
OK Cancel				



• 顯示CONNECTED即OK

```
Serial: (COM8, 38400, 8, 1, None, None - CONNECTED)
```

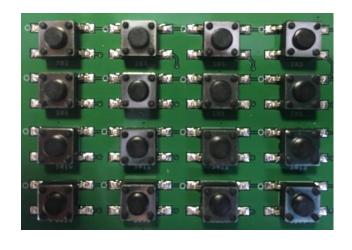
#### LAB7



• 透過按鈕儲存資料並顯示在LCD,最後用UART輸出訊息。

確認鍵:輸出資料

清除鍵:清除上一個輸入資料



#### SW<sub>2</sub>

0	1	2	3
4	5	6	7
8	9	A	В
C	D	Clear	Enter

**SW17**