# **DistanceSensor**

## current\_value

#### Methode

current\_value() -> int

#### Parameter-Erklärung

Diese Methode hat keine Parameter.

## Rückgabe

• int: Der aktuelle Messwert des Distanzsensors am zugewiesenen analogen Port. Dieser Wert gibt die gemessene Entfernung zum nächstgelegenen Objekt an.

### Allgemeine Erklärung

Die Methode liefert den **aktuellen Wert des Distanzsensors** zurück. Sie ist nützlich, um **Abstandsmessungen in Echtzeit** durchzuführen, Hindernisse zu erkennen oder autonome Bewegungen zu steuern. Der zurückgegebene Wert kann direkt für **Entscheidungslogik** oder **regelbasierte Steuerungen** verwendet werden.