



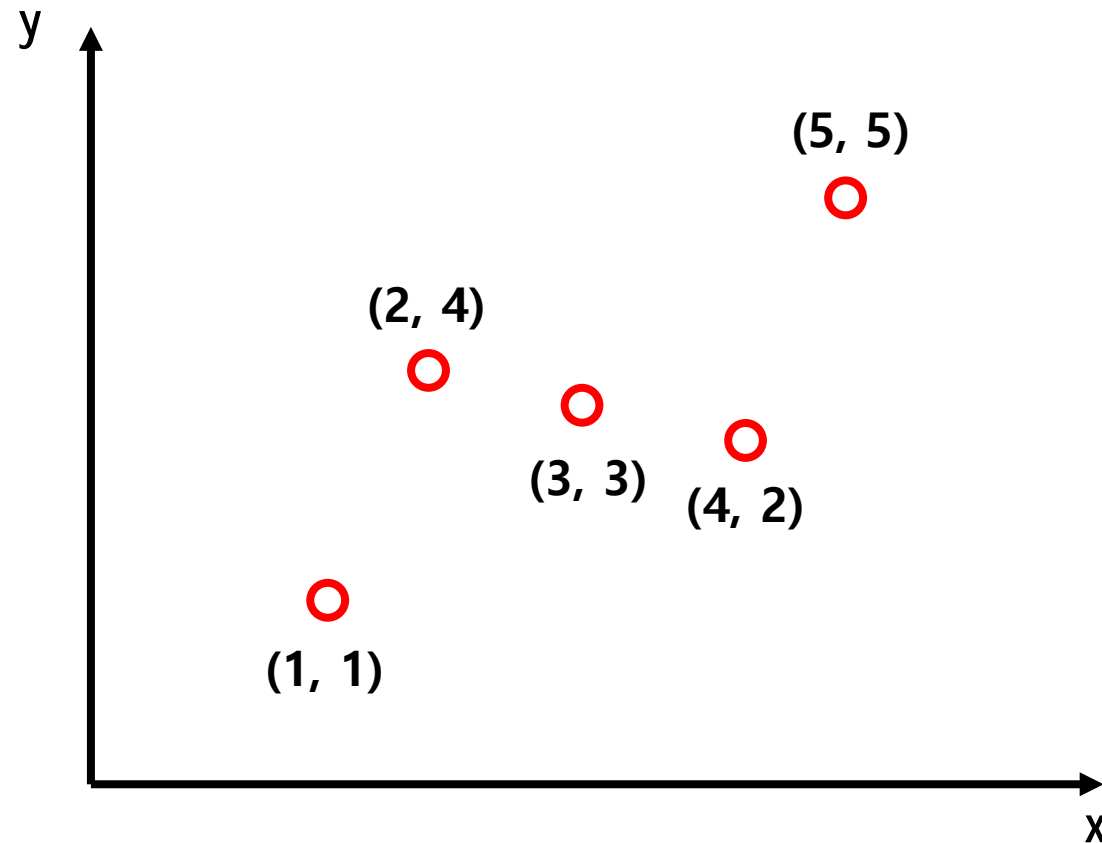
Least Squares

Prof. Jaewook Lee
Statistical Learning and Computational Finance Lab.
Department of Industrial Engineering
jaewook@snu.ac.kr
<http://slcf.snu.ac.kr>

This document is confidential and is intended solely for the use

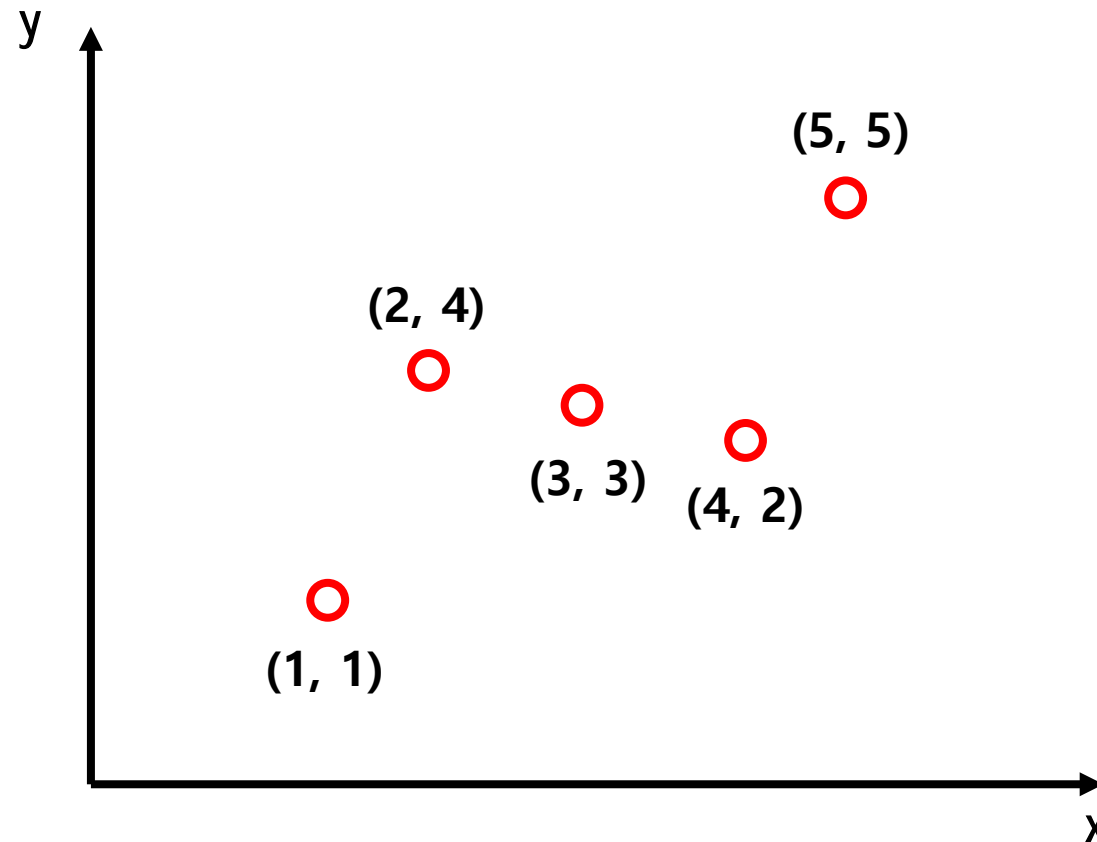
The Method of Least Squares

- 다음과 같은 데이터들을 가정해보자



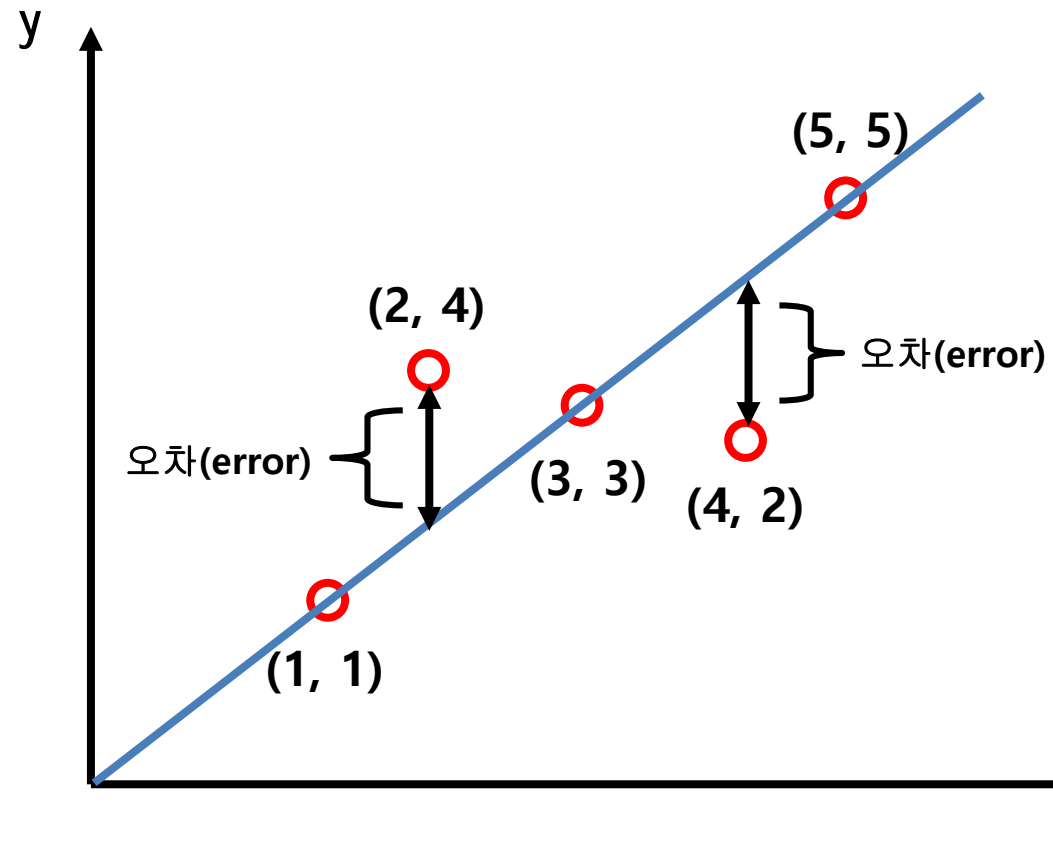
The Method of Least Squares

- 다음과 같은 데이터들을 가정해보자
 - 어떻게 하면 다음을 잘 설명하는 선형 모델을 만들 수 있는가?



The Method of Least Squares

- 다음과 같은 데이터들을 가정해보자
 - 어떻게 하면 다음을 잘 설명하는 선형 모델을 만들 수 있는가?



The Method of Least Squares

■ Theorem (Least Squares Solution)

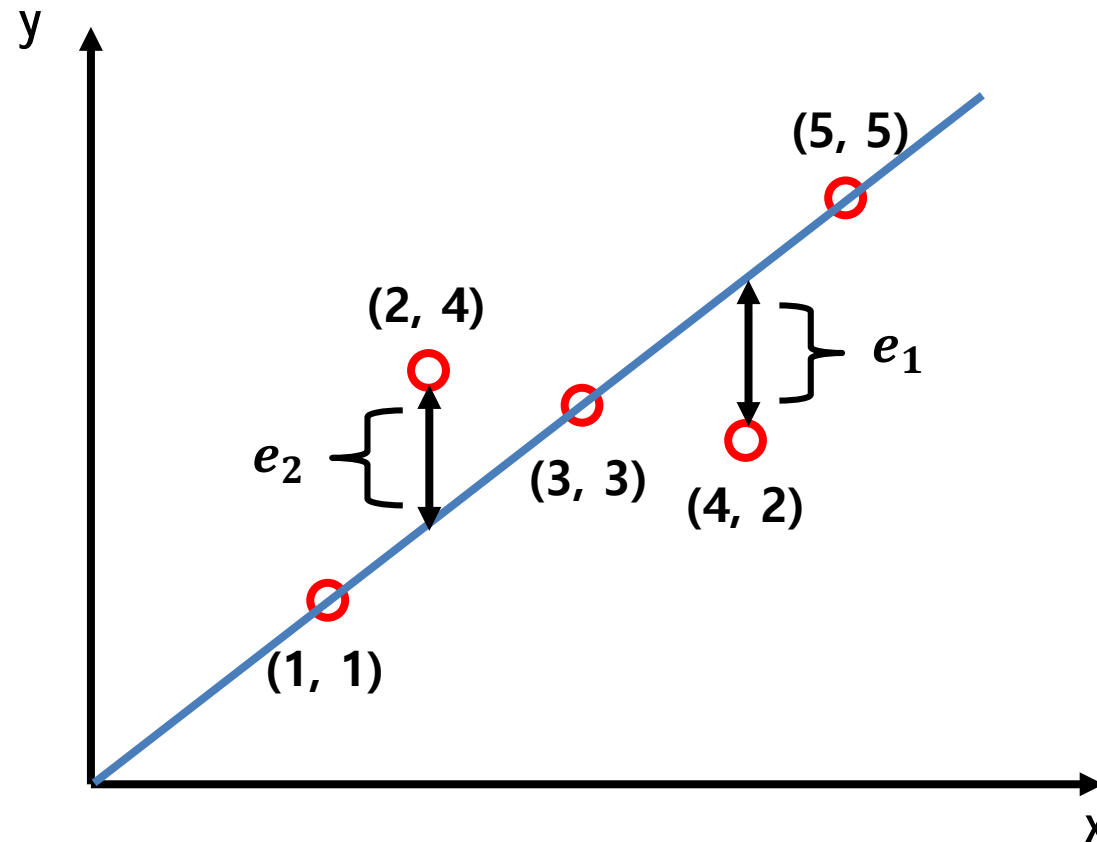
- 여태까지의 선형 식은 아래와 같은 식으로 나타낼 수 있음

$$\begin{bmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \\ 4 \\ 5 \end{bmatrix} x = \begin{bmatrix} 1 \\ 4 \\ 3 \\ 2 \\ 5 \end{bmatrix}$$

- 허나 위 식을 만족하는 x 는 없음
- 그렇다면?

The Method of Least Squares

- 다음과 같은 데이터들을 가정해보자
 - 좋은 모델임을 어떻게 말할 수 있는가?



The Method of Least Squares

■ Theorem (Least Squares Solution)

- 여태까지의 선형 식은 아래와 같은 식으로 나타낼 수 있음

$$Ax - b = \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \\ 4 \\ 5 \end{bmatrix} x - \begin{bmatrix} 1 \\ 4 \\ 3 \\ 2 \\ 5 \end{bmatrix}$$

- $\min ||Ax - b||$ 를 최소화하자!

The Method of Least Squares

- Theorem (Least Squares Solution)
 - $\min ||Ax - b||$
 - 목적함수를 최소화하는 것의 의미?

Four Fundamental Subspaces

■ 정의

- $A : m \times n$ matrix
- $R(A)$: column space of A
- $N(A)$: null space of A
- $R(A^T)$: row space of A
- $N(A^T)$: left null space of A

Four Fundamental Subspaces

■ 정의

- $A : m \times n \text{ matrix}$
- $R(A) : \text{column space of } A = \text{All linear combinations of the columns of } A$
- $N(A) : \text{null space of } A = \text{All linear combinations of } x \text{ such that } Ax = 0$
- $R(A^T) : \text{row space of } A = \text{All linear combinations of the rows of } A$
- $N(A^T) : \text{left null space of } A = \text{All linear combinations of } y \text{ such that } A^T y = 0$

Four Fundamental Subspaces

■ 정의

- $A : \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 4 \end{bmatrix}$

- $R(A) : \text{column space of } A = a \begin{bmatrix} 1 \\ 3 \end{bmatrix} + b \begin{bmatrix} 2 \\ 4 \end{bmatrix}$

- $N(A) : \text{null space of } A = \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 4 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} a \\ b \end{bmatrix} = 0 \rightarrow a + 2b = 0 \text{ \& } 3a + 4b = 0$

- $R(A^T) : \text{row space of } A = a \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \end{bmatrix} + b \begin{bmatrix} 3 \\ 4 \end{bmatrix}$

- $N(A^T) : \text{left null space of } A = \begin{bmatrix} 1 & 3 \\ 2 & 4 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} a \\ b \end{bmatrix} = 0 \rightarrow a + 3b = 0 \text{ \& } 2a + 4b = 0$

Four Fundamental Subspaces

■ 정의

- $A : \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 6 \end{bmatrix}$

- $R(A) : \text{column space of } A = a \begin{bmatrix} 1 \\ 3 \end{bmatrix} + b \begin{bmatrix} 2 \\ 6 \end{bmatrix}$

- $\begin{bmatrix} 1 \\ 3 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 2 \\ 6 \end{bmatrix}$ 은 상수 배가 아닌가?

Linear Dependency

■ 선형 종속(Linear dependent)

- v_1, v_2, \dots, v_k 에 대해 $c_1 v_1 + c_2 v_2 + \dots + c_k v_k = 0$ 이 $c_1 = c_2 = \dots = c_k = 0$ 일때만 존재한다면 위 벡터들은 서로 **선형 독립(linearly independent)**이라고 한다. 그렇지 않으면 **선형 종속(linearly dependent)**라고 한다
- $\begin{bmatrix} 1 \\ 3 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 2 \\ 6 \end{bmatrix}$ 의 경우 $2 * \begin{bmatrix} 1 \\ 3 \end{bmatrix} - 1 * \begin{bmatrix} 2 \\ 6 \end{bmatrix} = 0$ 이므로 선형 종속이다
- $span(v_1, v_2, \dots, v_k) : c_1 v_1 + c_2 v_2 + \dots + c_k v_k$ 로 표현 가능한 모든 벡터이다

Linear Dependency

- 선형 종속(Linear dependent)

- $A : \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 6 \end{bmatrix}$

- $R(A) : \text{column space of } A = a \begin{bmatrix} 1 \\ 3 \end{bmatrix} + b \begin{bmatrix} 2 \\ 6 \end{bmatrix} = a \begin{bmatrix} 1 \\ 3 \end{bmatrix} = \text{span}\left\{\begin{bmatrix} 1 \\ 3 \end{bmatrix}\right\}$

Least Squares

■ $Ax = b$ 의 의미

- $A : \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 4 \end{bmatrix}$

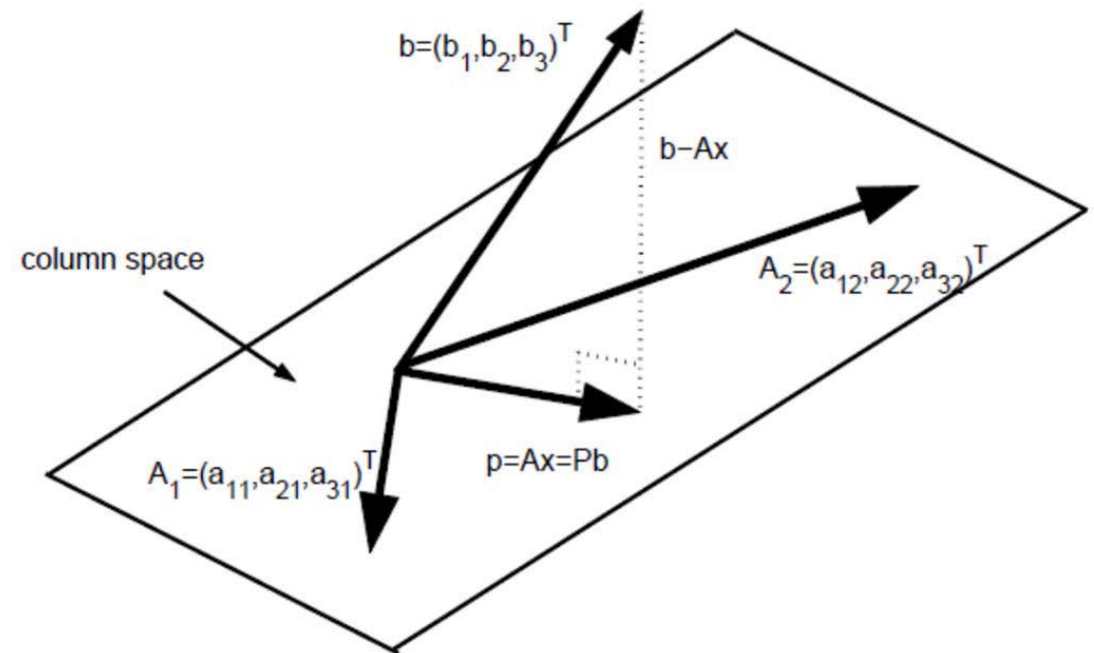
- $Ax = b$ 의 의미는 무엇인가?

- $\begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 4 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} x_1 + 2x_2 \\ 3x_1 + 4x_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 \\ 3 \end{bmatrix} x_1 + \begin{bmatrix} 2 \\ 4 \end{bmatrix} x_2 = b$

- 즉, $b \in R(A)$ 이여야 해가 존재한다.

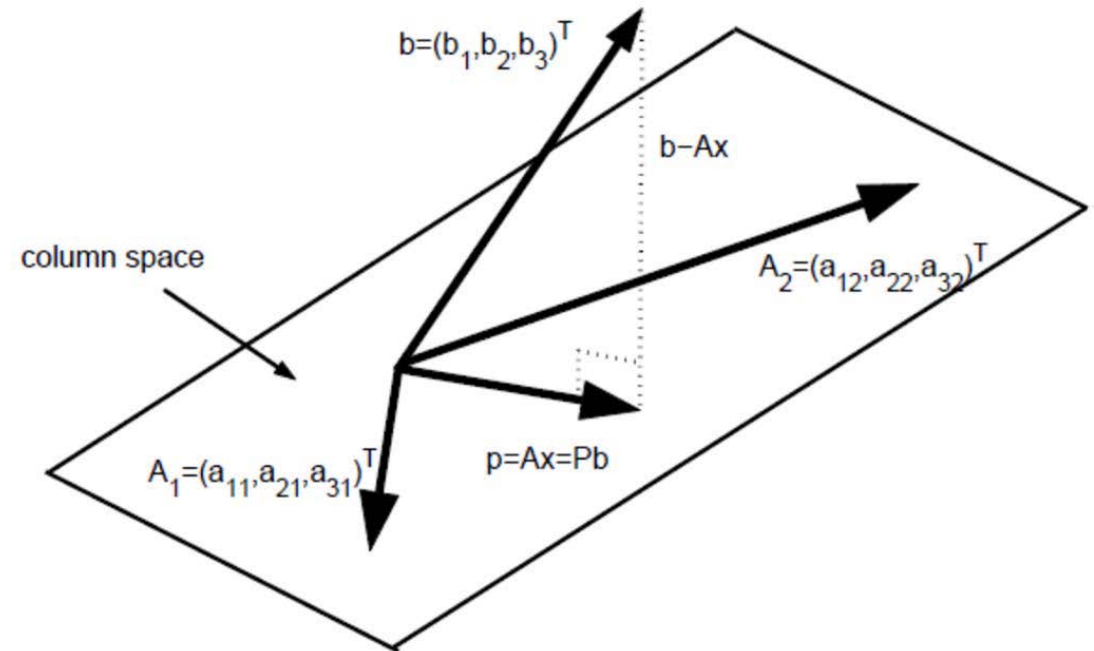
Least Squares

- $Ax = b$ 의 의미
 - 만약 $b \notin R(A)$ 라면?
 - $R(A)$ 의 벡터 중 b 와 가장 가까운 벡터를 찾는 것
 - 가장 가까운 벡터?



Least Squares

- $Ax = b$ 의 의미
 - 만약 $b \notin R(A)$ 라면?
 - $R(A)$ 의 벡터 중 b 와 가장 가까운 벡터를 찾는 것
 - 가장 가까운 벡터? = 수직으로 내린 벡터!



Least Squares

■ *Orthogonality*

- x, y 가 다음과 같을 때 서로 수직(Orthogonal)하다고 말한다
- $x^T y = x \cdot y = 0$
- $\begin{bmatrix} 1 \\ 0 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 0 \\ 4 \end{bmatrix}$ 는 서로 수직이다
- $\begin{bmatrix} 1 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 \\ 4 \end{bmatrix} = 1 \times 0 + 0 \times 4 = 0$

Least Squares

■ *Orthogonality*

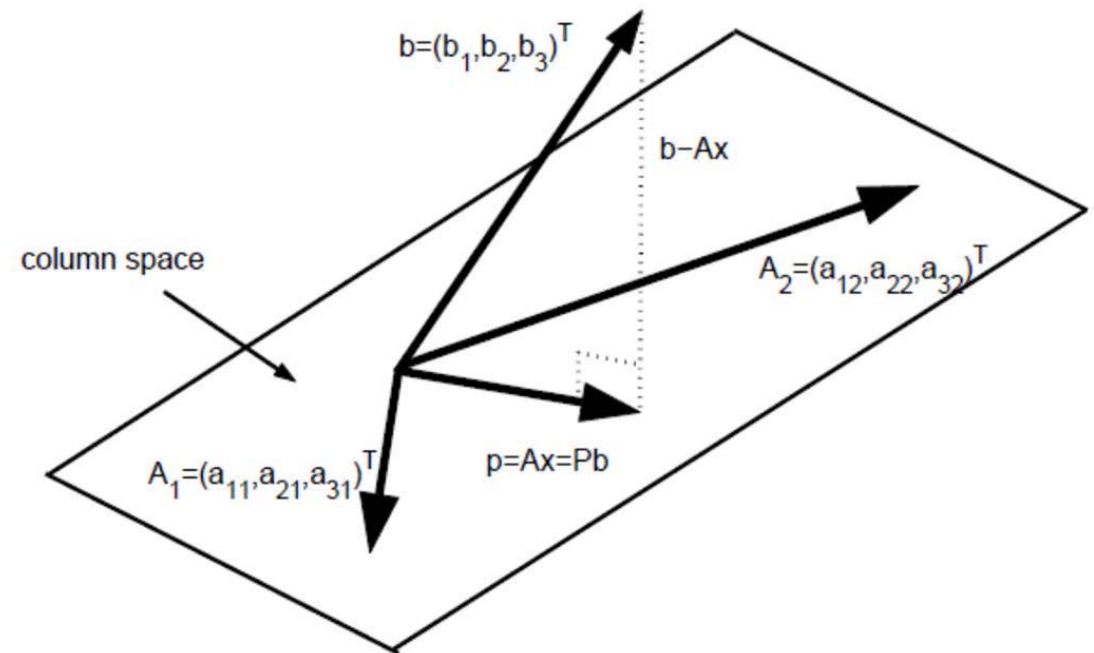
- $A : m \times n$ matrix
- $R(A)$: **column space of A** = All linear combinations of the columns of A
- $N(A)$: **null space of A** = All linear combinations of x such that $Ax = 0$
- $R(A^T)$: **row space of A** = All linear combinations of the rows of A
- $N(A^T)$: **left null space of A** = All linear combinations of y such that $A^T y = 0$

- $R(A)$ 와 $N(A^T)$ 는 수직
- $N(A)$ 와 $R(A^T)$ 는 수직

Least Squares

■ Application of Fredholm alternative theorem

- 임의의 벡터 x 는 행렬 A 에 대해 다음과 같이 수직 분해될 수 있다.
- $x = x_r + x_n$
- 단, $x_r \in R(A)$ & $x_n \in N(A^T)$



Least Squares

■ Application of Fredholm alternative theorem

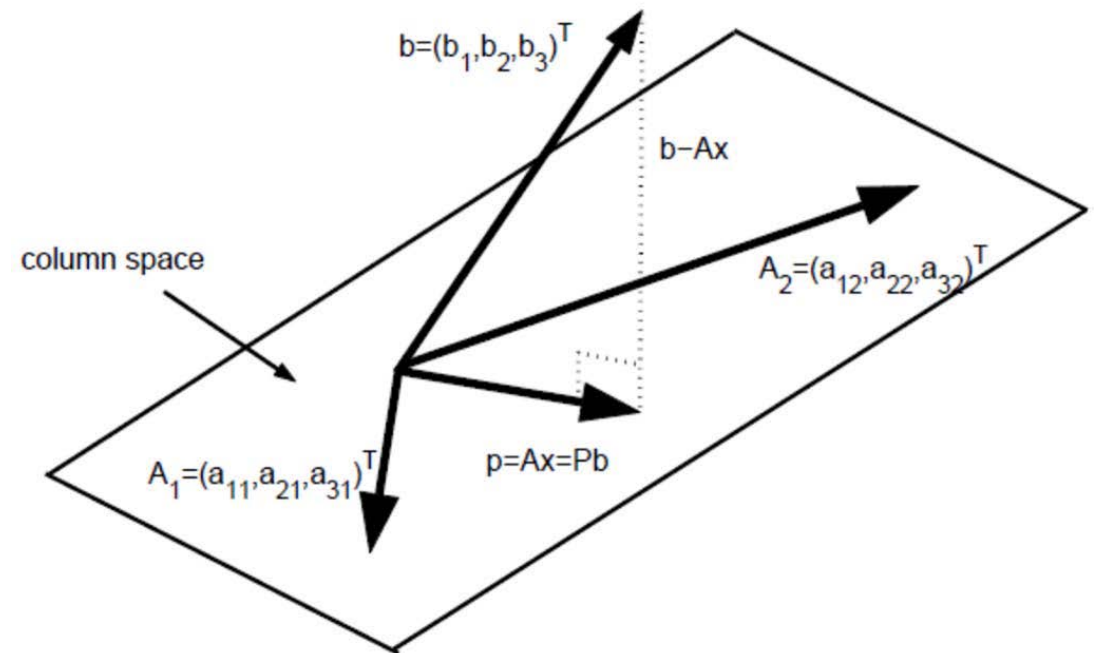
■ 임의의 벡터 x 는 행렬 A 에 대해 다음과 같이 수직 분해될 수 있다.

■ $x = x_r + x_n$

■ 단, $x_r \in R(A)$ & $x_n \in N(A^T)$

■ $x_n = Px = A(A^T A)^{-1} A^T x$

■ $= \text{orthogonal projection}$



Least Squares

■ Theorem (Least Square Solution)

- $\min ||Ax - b||$
- $p = A(A^T A)^{-1} A^T b = Ax$
- $\hat{x} = (A^T A)^{-1} A^T b : \text{normal equations}$

