EDO's escalares, lineares e de ordem superior

Definição

Uma equação diferencial da forma

$$y^{(n)} + a_{n-1}(t) y^{(n-1)} + a_{n-2}(t) y^{(n-2)} + \dots + a_1(t) y^{0} + a_0(t) y = b(t)$$
 (1)

onde os coeficientes $a_0(t),\ldots,a_{n-1}(t)$ e b(t) são funções reais contínuas num intervalo aberto $I\subset\mathbb{R}$, dizem-se equações diferenciais lineares de ordem n.

Note-se que a incógnita y=y(t) é uma função, com valores reais, definida no intervalo I, assim como as suas derivadas

$$y' = \frac{dy}{dt}$$

$$\vdots$$

$$y^{(n-1)} = \frac{d^{(n-1)}y}{dt^{(n-1)}}$$

$$y^{(n)} = \frac{d^ny}{dt^n}.$$

Exemplo: Equação linear de 2ª ordem

Considere-se como exemplo a equação

$$\frac{d^2y}{dt^2}+\underbrace{(1+t^2)}\frac{dy}{dt}+\underbrace{y}=\sin t$$
 onde $n=2$ com $a_1(t)=\underbrace{1+t^2},a_0(t)$

Note-se que a equação (1) é equivalente ao sistema de EDO's lineares

$$\begin{cases}
\frac{dy_1}{dt} = y_2 \\
\frac{dy_2}{dt} = y_3 \\
\vdots \\
\frac{dy_n}{dt} = -a_0(t) y_1 - a_1(t) y_2 - \dots - a_{n-1}(t) y_{n-1} + b(t)
\end{cases}$$

onde

$$y_1 = y$$
, $y_2 = y'$, ..., $y_{n-1} = y^{(n-2)}$, $y_n = y^{(n-1)}$.

Então o teorema de Picard-Lindelof é ainda aplicável

Proposição: Existência e unicidade de solução

Sejam $a_0(t),\ldots,a_{n-1}(t)$ e b(t) funções reais contínuas no intervalo aberto $I\subset\mathbb{R}.$ Então o problema de valor inicial

$$\begin{cases} y^{(n)} + a_{n-1}(t) y^{(n-1)} + a_{n-2}(t) y^{(n-2)} + \dots + a_1(t) y' + a_0(t) y = b(t) \\ y(t_0) = y_0, \\ y'(t_0) = y_1, \\ \vdots \\ y^{(n-1)}(t_0) = y_{n-1}, \end{cases}$$

tem solução única para qualquer $t_0 \in I$ e quaisquer $y_0, y_1, \ldots, y_{n-1} \in \mathbb{R}$

Considere-se no exemplo anterior a equação com dados iniciais

$$\frac{d^2y}{dt^2} + (1+t^2)\frac{dy}{dt} + y = \operatorname{sen} t, \qquad y(1) = 1, \quad y'(1) = 2$$

Este problema tem solução única y = y(t) definida para t em \mathbb{R} .

EDO's de ordem superior homogéneas

Consideremos a equação (1) com b(t) = 0. Decorre da equivalência a um sistema:

Proposição

O conjunto das soluções da equação homogénea

$$y^{(n)} + a_{n-1}(t) y^{(n-1)} + a_{n-2}(t) y^{(n-2)} + \dots + a_1(t) y' + a_0(t) y = 0$$
 (2)

é um espaço vectorial de dimensão n.

Para resolver (2) basta encontrar n soluções linearmente independentes.

Duas soluções $y_1=y_1(t)$ e $y_2=y_2(t)$ de (2) são linearmente independentes se e só se

$$W[y_1, y_2] \stackrel{\text{def}}{=} \begin{vmatrix} y_1 & y_2 \\ y_1' & y_2' \end{vmatrix} = y_2 y_1' - y_2 y_1'$$

é não-nulo para qualquer $t \in I$, i. e. $W[y_1, y_2](t) \neq 0$, $\forall t \in I$.

O determinante $W[y_1, y_2]$ diz-se o Wronskiano de y_1 e y_2 .

Equação de 2ª ordem linear homogénea

No caso da equação de 2ª ordem homogénea

$$y'' + a_1(t) y' + a_0(t) y = 0, (3)$$

o wronskiano de quaisquer duas soluções $W[y_1,y_2]$ obtém-se do

Lema de Abel

O wronskiano W de quaisquer duas soluções y_1 e y_2 da equação (3) satisfaz

$$W' + a_1(t)W = 0$$

e é dado por $W(t) = \underline{ce^{-\int a_1(t)dt}}$, para qualquer $t \in I$ e c constante real.

Exemplo

Considere-se a equação

$$y'' - 2t^{-2}y = 0.$$
 (4)

Note-se que $a_1(t)=0$ pelo que $W(t)=c\,e^{-\int 0dt}=c$ para algum c constante. Observa-se que $y(t)=t^{-1}$, $y_2(t)=t^2$ são duas soluções distintas de (4) com

$$y_1(t) = t^{-1}, \quad y_2(t) = t$$

$$W[y_1, y_2](t) = \begin{vmatrix} t^{-1} & t^2 \\ -t^{-2} & 2t \end{vmatrix} = 3$$

Dado que o wronskiano destas duas soluções é não-nulo (vale 3) conclui-se u_1 e y_2 são linearmente independentes e portanto a solução geral de (4) é dada por

$$y(t) = c_1 y_1(t) + c_2 y_2(t) = c_1 t^{-1} + c_2 t^2$$

para qualquer t no intervalo $]0, +\infty[$ ou $]-\infty, 0[$.

Equação de 2º ordem linear homogénea e coeficientes constantes

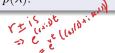
Proposição

Considere-se a equação

$$y'' + \alpha y' + \beta y = 0$$
 com α e β constantes reais (5)

O polinómio $p(\lambda) = \lambda^2 + \alpha \lambda + \beta$ diz-se o polinómio caracteristico da equação.

- Então duas soluções de (5) linearmente independentes são dadas por: $y_1(t) = e^{r_1 t} \text{ e } y_2(t) = e^{r_2 t} \text{ se } r_1 \text{ e } r_2 \text{ são raizes distintas de } p(\lambda);$
 - 2 $y_1(t) = e^{rt}$ e $y_2(t) = te^{rt}$ se r é raiz dupla de $p(\lambda)$;
 - $y_1(t)=e^{rt}\cos{(st)}$ e $y_2(t)=e^{rt}\sin{(st)}$ se $r\pm is$ são raizes complexas de $y_1(t)=e^{rt}\cos{(st)}$ $p(\lambda)$.



Exemplo

Resolva a equação de segunda ordem: x'' - 8x' + 16x = 0

Exemplo

Resolva o PVI:

$$y'' + y = 0,$$
 $y(0) = 1; y'(0) = 1.$

Notação

É conveniente introduzir o operador de derivação D:

A uma função f define-se Df = f', $D^2f = f''$, etc.

e em geral,

$$D^n f(t) = \frac{d^n f}{dt^n}.$$

Exemplo: y'' - y = 0 pode escrever-se $(D^2 - 1)y = 0$

Equações de ordem $\geqslant 2$, lineares, homogéneas e de coeficientes constantes

A equação diferencial da forma

$$y^{(n)} + a_{n-1} y^{(n-1)} + a_{n-2} y^{(n-2)} + \dots + a_1 y' + a_0 y = 0$$
 (*)

é equivalente a

$$(D^{n} + a_{n-1} D^{(n-1)} + a_{n-2} D^{(n-2)} + \dots + a_{1} D + a_{0}) = 0 \Leftrightarrow p(D) = 0.$$

O polinómio p diz-se o polinómio caracteristico da equação (*).

A seguinte correspondência entre cada polinómio e soluções linearmente independentes de (*) deduz-se do tipo de raiz (real ou complexa) e da sua multiplicidade

Se
$$r$$
 é raiz real com multiplicidade $k+1$: $(D-r)^{k+1}$ $(D-r)^{k+1}$

Exemplo

Encontre a solução geral de $(D^2 + 2D + 3)^2(D+1)^3y = 0$.

Exemplo

Resolva o PVI: y''' + y'' = 0, y(0) = 1; y'(0) = 0, y''(0) = 1.



Cálculo Diferencial e Integral III

1º Semestre 2021/2022

aula 7 - problemas

1. Determine a solução geral da seguinte equação de ordem 2:

$$x'' - 8x' + 16x = 0.$$

2. Encontre a solução do problema de valores iniciais

$$\begin{cases} y'' + y = 0 \\ y(0) = 1, \quad y'(0) = 1. \end{cases}$$

3. Determine a solução geral de cada uma das equações:

(a)
$$(D^2 + 2D + 3)^2(D+1)^3 y = 0$$
;

(b)
$$y^{(3)} - 2y^{(2)} = 0$$
;

(c)
$$y^{(4)} + 2y^{(2)} + y = 0$$
.

4. Resolva os problemas de valores iniciais:

(a)
$$y''' + y'' = 0$$
 verificando $y(0) = 1$; $y'(0) = 0$; $y''(0) = 1$;

(b)
$$y''' - y'' + y' - y = 0$$
 verificando $y(0) = y'(0) = -y''(0) = 1$;

(c)
$$y''' - 5y'' + 8y' - 4y = 0$$
 verificando $y(0) = y'(0) = 1$ e $y''(0) = 4$;

(d)
$$y''' + 5y'' + y' = 0$$
 verificando $y(0) = y'(0) = y''(0) = 0$.

Soluções

1.
$$x(t) = \alpha e^{4t} + \beta t e^{4t}$$
 com α e β constantes reais.

2.
$$y(t) = \cos t + \sin t$$
.

$$\textbf{3.} \quad \textbf{(a)} \quad y(t) = e^{-t} \left(c_1 + c_2 \, t + c_3 \, t^2 + c_4 \cos \left(t \sqrt{2} \right) + c_5 \, t \cos \left(t \sqrt{2} \right) + c_6 \, \text{sen} \left(t \sqrt{2} \right) + c_7 \, t \, \text{sen} \left(t \sqrt{2} \right) \right) \\ \quad \text{com} \quad c_1, c_2, c_3, c_4, c_5, c_6, c_7 \in \mathbb{R};$$

(b)
$$y(t) = c_1 + c_2 t + c_3 e^{2t} \text{ com } c_1, c_2, c_3 \in \mathbb{R};$$

(c)
$$y(t) = c_1 \cos t + c_2 t \cos t + c_3 \sin t + c_4 t \sin t \cos c_1, c_2, c_3, c_4 \in \mathbb{R}$$
.

4. (a)
$$y(t) = e^{-t} + t$$
;

(b)
$$y(t) = \cos t + \sin t$$
;

(c)
$$y(t) = 4e^t - 3e^{2t} + 3te^{2t}$$
;

(d)
$$y(t) = 0$$
.