# МИНОБРНАУКИ РОССИИ САНКТ-ПЕТЕРБУРГСКИЙ ГОСУДАРСТВЕННЫЙ ЭЛЕКТРОТЕХНИЧЕСКИЙ УНИВЕРСИТЕТ «ЛЭТИ» ИМ. В.И. УЛЬЯНОВА (ЛЕНИНА) Кафедра МО ЭВМ

### ОТЧЕТ

## по лабораторной работе №3 по дисциплине «Организация систем и ЭВМ» Тема «Представление и обработка целых чисел. Организация ветвящихся процессов»

Студент гр. 1303	Кропотов Н.Д.
Преподаватель	Ефремов М.А.

Санкт-Петербург

### Цель работы.

Разработать на языке Ассемблера программу, которая по заданным целочисленным значениям параметров вычисляется значения функций.

### Задание.

Разработать на языке Ассемблера программу, которая по заданным целочисленным значениям параметров a, b, i, k вычисляет:

- а) значения функций i1 = f1(a, b, i) и i2 = f2(a, b, i);
- b) значения результирующей функции res = f3(i1, i2, k),

где вид функций f1 и f2 определяется из табл. 2, а функции f3 – из табл. 3 по цифрам шифра индивидуального задания (n1, n2, n3), приведенным в табл. 4.

Значения a, b, i, k являются исходными данными, которые должны выбираться студентом самостоятельно и задаваться в процессе исполнения программы в режиме отладки. При этом следует рассмотреть всевозможные комбинации параметров a, b и k, позволяющие проверить различные маршруты выполнения программы, а также различные знаки параметров a и b.

### Выполнение работы.

- 1. Из таблицы получен вариант набора функций, которые необходимо реализовать, приведенного в каталоге Задания.
- 2. Программа протранслирована с различными значениями переменных, результат выполнения набора функций зафиксирован в таблице.
- 3. Программа выполнена в пошаговом режиме под управлением отладчика с фиксацией значений используемых переменных.

Для выполнения данного задания были использованы такие команды общего назначения как:

Команды передачи данных.

1. Mov – присваивание.

Двоичные арифметические команды.

- 1. Add сложение;
- 2. Sub вычитание;
- 3. Стр сравнение;
- 4. Neg смена знака.

Команды побитового сдвига.

1. Sal – арифметический сдвиг влево.

Команды передачи управления.

- 1. Jmp безусловный переход;
- 2. Int вызов программного прерывания;
- 3. Jge (jump greater equal) выполняет короткий переход, если первый операнд больше второго операнда или равен ему при выполнении операции сравнения с помощью команды стр;
- 4. Jg (jump greater) выполняет короткий переход, если первый операнд больше второго операнда при выполнении операции сравнения с помощью команды стр;
- 5. Jne (jump negative equal) выполняет короткий переход, если первый операнд не равен второму операнду при выполнении операции сравнения с помощью команды стр.

Также были использованы метки (для примера B2), для перехода между некоторыми командами. Метка — это символьное имя, обозначающее ячейку памяти, которая содержит некоторую команду.

```
C:\>MASM.EXE LAB3.ASM
Microsoft (R) Macro Assembler Version 5.10
Copyright (C) Microsoft Corp 1981, 1988. All rights reserved.

Object filename [LAB3.OBJ]:
Source listing [NUL.LST]:
Cross-reference [NUL.CRF]:

50124 + 459186 Bytes symbol space free

O Warning Errors
O Severe Errors

C:\>S
```

Рис. 1 – Трансляция программы с созданием файла диагностических сообщений

## Вывод.

В ходе выполнения лабораторной работы были получены навыки разработки программы с заданными целочисленными значениями на языке программирования Ассемблер.

### ПРИЛОЖЕНИЕ А

### Тексты исходных файлов программ lab3.asm.

ASSUME CS:CODE, SS:AStack, DS:DATA

AStack SEGMENT STACK

DW 32 DUP(0)

AStack ENDS

DATA SEGMENT

a DW ?

b DW ?

i DW ?

k DW ?

i1 DW ? ;f3

i2 DW ? ;f5

res DW ? ;f3

DATA ENDS

CODE SEGMENT

;f3 = 7-4i, a>b

; 8-6i, a<=b

;f5 = 20-4i, a>b

; -(6i-6), a<=b

;f3 = |i1+i2|, k=0

; min(i1,i2), k/=0

Main PROC FAR

mov AX, DATA

mov DS, AX

;Вычисление f1 и f2

то ах, а ; заносим значение а в ах

```
mov cx,i
              ;заносим і в сх
     cmp ax,b ; сравнение значений а и b
     jg PART1 ;если a>b, то на PART1
                     ;если a<=b
               ;умножение і на 2 \implies cx = i*2
     sal cx,1
     add cx,i ; cx = 2*i + i = 3*i
              sal cx,1
     neg cx
              ; cx = -6*i
     add cx,8 ; cx = -6*i + 8
     точ і1,сх ;сохранение результата в і1
     sub cx,2
              ;cx = -6*i + 8 - 2 = -6*i + 6
     точ і2,сх ;сохраняем результат в і2
     jmp PART2 ;пропускаем следующие шаги
PART1:
               ;если a>b
     mov cl, 2
     mov dx, i ; восстановление значения i в dx
     sal dx, cl ; dx = i*4
     mov ax, 7 ; ax = 7
     sub ax, dx; ax = ax - dx = 7 - 4i
     тоу і1, ах ; сохраняем результат в і1
     mov ax,20; ax = 20
     sub ax, dx ; ax = ax - dx = 20 - 4*i
     тоу і2, ах ; сохраняем результат в і2
;Вычисление f3
PART2:
     mov ax, k
     стр ах, 0 ; сравниваем к и 0
     JNe PART4 ;если k не равно 0 то перйти на PART4
               ;решение при к = 0
     mov dx, i1 ; dx = i1
     add dx, i2; dx = i1 + i2
     cmp dx, 0
```

```
JGe PART3 ;если i1+ i2 >= 0 то перейти на PART3
     neg dx ; если i1 + i2 < 0 то меняем знак на противоположный
     mov res, dx ; res = dx
     jmp ENDPART
PART3:
     mov res,dx
     jmp ENDPART
PART4:
     mov ax,il ;если k не равно 0
     mov bx,i2
     cmp ax,bx
     JGe PART5 ;если i1 >= i2 то перейти на PART5
     mov res,ax
     jmp ENDPART
PART5:
    mov res,bx ;если i1 >= i2
ENDPART:
     int 20h
Main
        ENDP
CODE ENDS
        END Main
```