

MÓDULO 4: PROYECTO 11 "Bola de Cristal"

CURSO PROGRAMACIÓN DE PLACAS ROBÓTICAS

A solid orange horizontal bar at the bottom of the slide.

Introducción

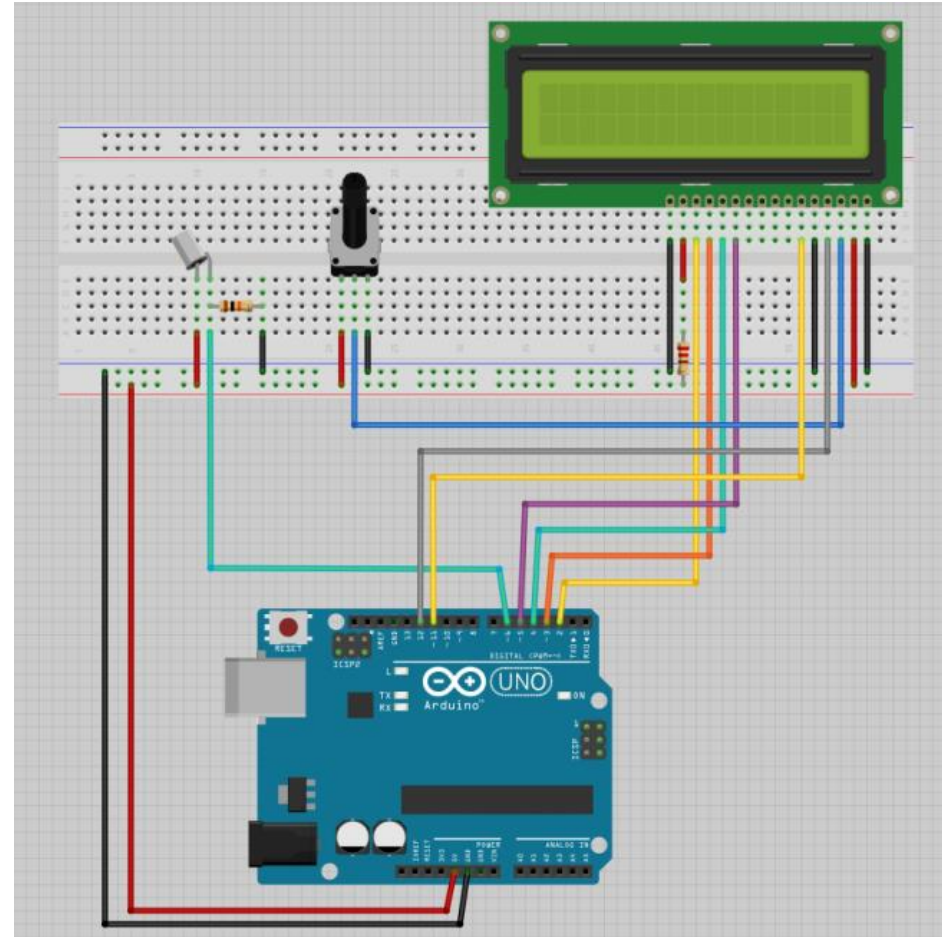
- Establecemos las constantes `const` para los pines que se utilizarán para las salidas del LED y los pines para las entradas de las fotorresistencias. Utilizamos el tipo de dato `int`.
- Añadimos las variables de los valores entrantes de los sensores y los valores de salida que utilizarán para apagar gradualmente el LED.
- En la función **`setup()`** comienza la comunicación con el monitor serie a *9600 bps* donde se verán los valores de los sensores. También, se definen los pines del LED como salidas con `pinMode()`.
- En la función **`loop()`** se leen los valores de los sensores en A0, A1 y A2 con `analogRead()` y se almacenan en las variables apropiadas. Hay que poner un pequeño `delay()` entre cada lectura ya que el *ADC* toma unas milésimas de segundo para funcionar correctamente.

Comentario del código

- Establecemos las constantes `const` para los pines que se utilizarán para las salidas del LED y los pines para las entradas de las fotorresistencias. Utilizamos el tipo de dato `int`.
- Añadimos las variables de los valores entrantes de los sensores y los valores de salida que utilizarán para apagar gradualmente el LED.
- En la función **`setup()`** comienza la comunicación con el monitor serie a *9600 bps* donde se verán los valores de los sensores. También, se definen los pines del LED como salidas con `pinMode()`.
- En la función **`loop()`** se leen los valores de los sensores en A0, A1 y A2 con `analogRead()` y se almacenan en las variables apropiadas. Hay que poner un pequeño `delay()` entre cada lectura ya que el *ADC* toma unas milésimas de segundo para funcionar correctamente.

Montando el circuito

Componentes	
Sensor de inclinación	1
LCD	1
Resistencias 220 Ω	3
Resistencias 10 K Ω	3



Comentario del código

- Establecemos las constantes `const` para los pines que se utilizarán para las salidas del LED y los pines para las entradas de las fotorresistencias. Utilizamos el tipo de dato `int`.
- Añadimos las variables de los valores entrantes de los sensores y los valores de salida que utilizarán para apagar gradualmente el LED.
- En la función **`setup()`** comienza la comunicación con el monitor serie a *9600 bps* donde se verán los valores de los sensores. También, se definen los pines del LED como salidas con `pinMode()`.
- En la función **`loop()`** se leen los valores de los sensores en A0, A1 y A2 con `analogRead()` y se almacenan en las variables apropiadas. Hay que poner un pequeño `delay()` entre cada lectura ya que el *ADC* toma unas milésimas de segundo para funcionar correctamente.