

Ejercicio : ¿ U es subespacio vectorial de \mathbb{R}^3 ?

$$U = \{ (x, y, z) \in \mathbb{R}^3 / x = 2 + 4t, y = 1 - 2t, z = t, t \in \mathbb{R} \}$$

a) $\vec{0} = (0, 0, 0) \notin U$? $\begin{matrix} x & y & z \end{matrix}$ $\begin{matrix} 2 + 4t = 0 & 1 - 2t = 0 & t = 0 \end{matrix}$

$$\downarrow \quad \quad \quad \times$$
$$2t = 1 \rightarrow t = \frac{1}{2}$$

U no es subespacio de \mathbb{R}^3

NOTAS :

- sub. trivial sub. total
- ↑ ↑
- Los subconjuntos $\{\vec{0}\}$ y V son subespacios vectoriales de V .

• Subespacios de \mathbb{R}^2 :

- $\{(0, 0)\}$

- \mathbb{R}^2

- Rectas que pasan por el origen

↑
ec. lineales homogéneas

• Subespacios de \mathbb{R}^3 :

- $\{(0, 0, 0)\}$

- \mathbb{R}^3

- Rectas y planos que pasan por el origen



• Combinación lineal:

Un vector \vec{v} es combinación lineal de los vectores $\vec{v}_1, \vec{v}_2, \dots, \vec{v}_k$ si existen escalares $\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_k$ tales que:

$$\vec{v} = \alpha_1 \cdot \vec{v}_1 + \alpha_2 \cdot \vec{v}_2 + \dots + \alpha_k \cdot \vec{v}_k \rightarrow \text{SCD} \circ \text{SCI}.$$

Ejemplo $\vec{u} = (-7, 7, 7)$ es una combinación lineal de los vectores

$\vec{v} = (-1, 2, 4)$ y $\vec{w} = (5, -3, 1)$, ya que:

$$\vec{u} = 2\vec{v} - \vec{w} = \underset{\substack{\uparrow \\ \alpha_1 = 2}}{2}(-1, 2, 4) - \underset{\substack{\uparrow \\ \alpha_2 = -1}}{(5, -3, 1)} = (-7, 7, 7)$$

Ejercicio: Escribir el vector $\vec{v} = (1, 1, 1)$ como combinación lineal de los vectores $\vec{v}_1 = (1, 2, 3)$, $\vec{v}_2 = (0, 1, 2)$ y $\vec{v}_3 = (-1, 0, 1)$.

Ejercicio: ¿Puede expresarse el vector $\vec{u} = (1, -2, 2)$ como combinación lineal de $\vec{u}_1 = (1, 2, 3)$, $\vec{u}_2 = (0, 1, 2)$ y $\vec{u}_3 = (-1, 0, 1)$?

• Dependencia e independencia lineal:

Un conjunto de vectores $S = \{\vec{v}_1, \vec{v}_2, \dots, \vec{v}_k\} \in V$ es

linealmente independiente (L.I) si la ecuación vectorial:

$$\alpha_1 \cdot \vec{v}_1 + \alpha_2 \cdot \vec{v}_2 + \dots + \alpha_k \cdot \vec{v}_k = \vec{0} \rightarrow \text{SISTEMA HOMOGÉNEO.}$$

Tiene solamente la solución trivial:

$$\alpha_1 = \alpha_2 = \dots = \alpha_k = 0$$

si también hay otras soluciones, el conjunto de vectores S es

linealmente dependiente (L.D).

Ejercicio: En \mathbb{R}^4 se consideran los vectores:

$$\vec{v}_1 = (1, -1, 2, 0), \vec{v}_2 = (-3, -1, 2, 1), \vec{v}_3 = (1, 3, -6, -1)$$

a) Son \vec{v}_1 y \vec{v}_2 linealmente independientes?

b) ¿ \times \vec{v}_1, \vec{v}_2 y \vec{v}_3 ?

Ejercicio: ¿ El conjunto $S = \{(1, 1, 0), (1, 0, 1), (0, 1, 1)\}$ de \mathbb{R}^3 es
linealmente independiente ?

Propiedades de dependencia e indep. lineal:

- si S contiene al vector $\vec{0} \rightarrow S$ es **L.D.**
- si $S = \{\vec{u}\}$, $\vec{u} \neq \vec{0} \rightarrow S$ es **L.I.**
- si $S = \{\vec{u}, \vec{v}\}$, con \vec{u} y \vec{v} proporcionales $\rightarrow S$ es **L.D.**
- si S es **L.D.** y le añadimos vectores $\rightarrow S$ será **L.D.**
- si S es **L.D.**, quitando vectores que sean C.L. $\rightarrow S$ será **L.I.**
- si S es **L.I.**, y quitamos vectores $\rightarrow S$ será **L.I.**
- si S es **L.I.**, y añadimos un vector C.L. $\rightarrow S$ será **L.D.**

* Para comprobar si S es **L.I.** o **L.D.** \rightarrow Gauss

- Sistema generador: conjunto de vectores que generan un e.v.

Consideremos un conjunto de vectores $S = \{\vec{v}_1, \vec{v}_2, \dots, \vec{v}_k\} \in V$.

* Conjunto de todas las C.L de S : $L(S)$
↑
SUBESPACIO GENERADO POR S

* S es un sistema generador de V si todo vector de V

se puede escribir como C.L de vectores de S . Es decir, si:

$$V = L(S)$$

Ejercicio: ¿ El conjunto $S = \{(0, 2), (1, 4)\}$ genera a \mathbb{R}^2 ?

Ejercicio: ¿ El conjunto $S = \{(1, 0, 3), (2, 0, -1), (4, 0, 5), (2, 0, 6)\}$
 es sistema generador de \mathbb{R}^3 ?

Ejercicio: Obtener un sistema generador del subespacio

$$U = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 / 2x + y - z = 0\}$$

• Base y dimensión:

Un conjunto de vectores $B = \{\vec{v}_1, \vec{v}_2, \dots, \vec{v}_n\} \in V$ es una base de V si:

① B es un sistema generador de V .

② B es L.I.

Ejemplo: Una base de \mathbb{R}^2 es $B = \{(1,0), (0,1)\}$.

① B es sistema generador:

② B es L.I.

$$(2,3) = 2(1,0) + 3(0,1)$$

:

$$(x,y) = x(1,0) + y(0,1)$$

$B = C_{\mathbb{R}^2}$ es la base canónica de \mathbb{R}^2

Ejemplo: la base canónica de \mathbb{R}^3 es:

$$B = C_{\mathbb{R}^3} = \{(1,0,0), (0,1,0), (0,0,1)\}$$

$$(x,y,z) = x(1,0,0) + y(0,1,0) + z(0,0,1)$$

Ejemplo : El conjunto $S = \{(1,1,1), (2,2,2)\}$ no es base.

porque S es L.D.

Ejemplo : Vimos que $S = \{(0,2), (1,4)\}$ es s. generador de \mathbb{R}^2 . Como S es L.I \rightarrow es una base de \mathbb{R}^2 .

$n^\circ \text{ vec. sistema gen.} \geq n^\circ \text{ vec. base}$

Ejercicio : Hallar una base del subespacio de \mathbb{R}^3 :

$$U = L \{ (3, -1, -4), (1, 2, 1), (4, 3, -1) \}$$

Ejercicio : Determinar una base del subespacio U de \mathbb{R}^4 generado por

los vectores $(1, 4, -1, 3)$, $(1, 3, -1, 2)$, $(2, -1, -2, -3)$ y

$(-3, 2, 3, 5)$. Extender dicha base a una base de \mathbb{R}^4 si

es necesario.

* Dimensión de V : $\dim(V) = n^{\circ}$ de vectores de una base de V

Todas las bases de V tienen el mismo n° de vectores.
(∞)

$$\text{Si } V = \{\vec{0}\} \rightarrow \dim(V) = 0$$

subespacio de V

$$\dim(U) \leq \dim(V)$$

Ejercicio : Hallar una base y la dimensión del subespacio :

$$U = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 / x = z, y = z\}$$

Ejercicio : Obtener una base del subespacio W y su dimensión :

$$W = \{(-\beta, \alpha - \beta, \alpha, \beta) \in \mathbb{R}^4 / \alpha, \beta \in \mathbb{R}\}$$

- Coordenadas de un vector respecto a una base :

Sea $B = \{\vec{v}_1, \vec{v}_2, \dots, \vec{v}_n\}$ una base de V . Entonces, para cada

vector $\vec{v} \in V$ existen números únicos $\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_n$ tales

que :

$$\vec{v} = \alpha_1 \cdot \vec{v}_1 + \alpha_2 \cdot \vec{v}_2 + \dots + \alpha_n \cdot \vec{v}_n$$

* $\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_n$ son las coordenadas de \vec{v} respecto a la base B .

Ejercicio : Se consideran en \mathbb{R}^3 la base canónica y la base

$$B = \{(1, 0, 3), (1, 1, 4), (0, 1, 3)\}.$$

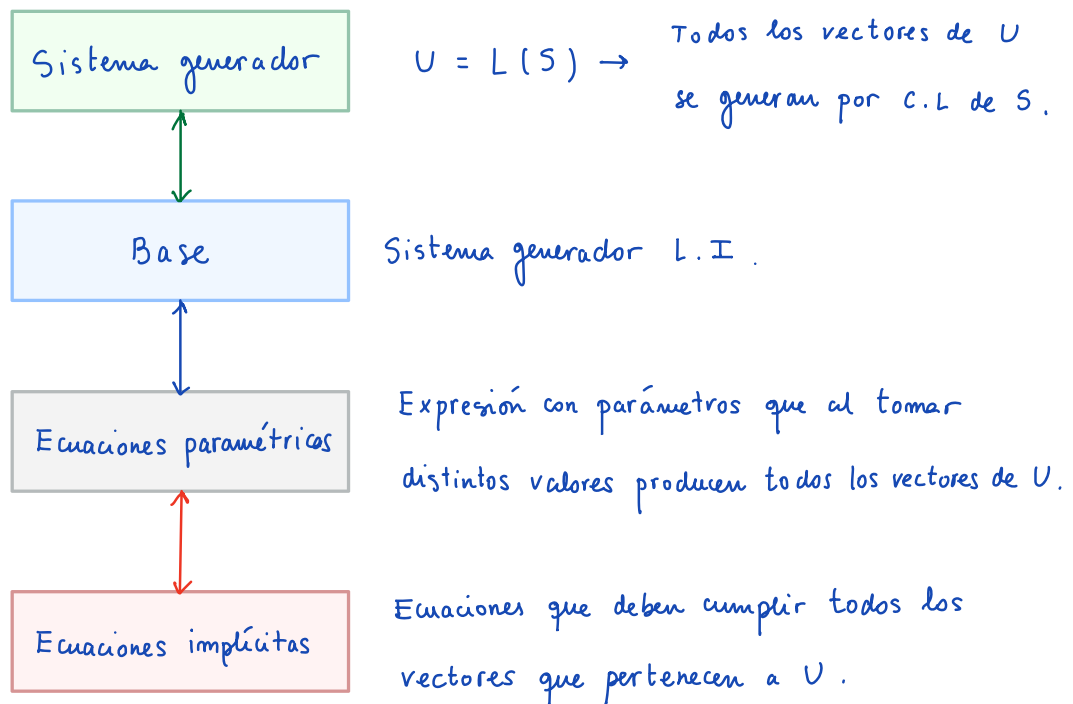
a) ¿cuáles son las coordenadas de $\vec{u} = (-1, -1, 1)$ en la base B ?

b) Si las coordenadas de \vec{v} en la base B son $(3, -2, 2)$,

determinar sus coordenadas en la base canónica.

• Ecuaciones implícitas y paramétricas:

Las formas más comunes de dar un subespacio U de V son:

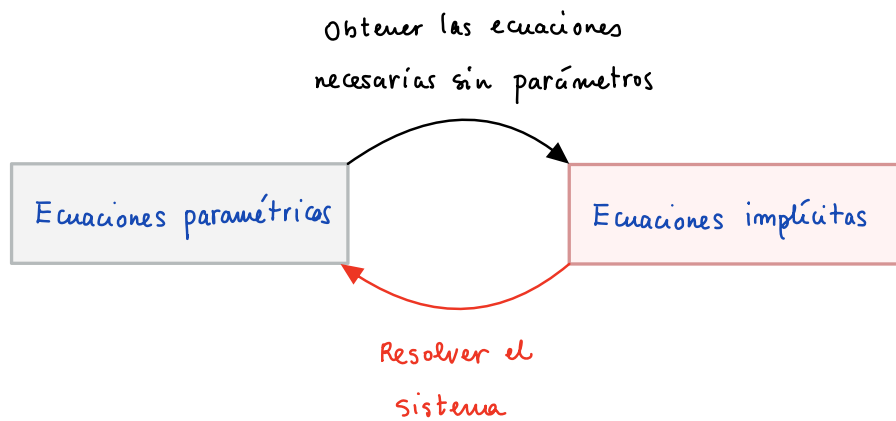


* Cuantas más ecuaciones implícitas haya \rightarrow + pequeño será U .
(+ restricciones)

* Importante:

$$\text{N}^{\circ}\text{-ec. implícitas} = \dim(V) - \dim(U)$$

\uparrow
¡ no redundantes !
las del sistema escalonado



Ejercicio : Calcular unas ecuaciones implícitas del subespacio vectorial
de \mathbb{R}^5 : $U = L \{ (1, 2, 0, 1, 3), (2, 1, 1, 2, -1) \}$

Ejercicio : Determinar unas ecuaciones paramétricas, una base y la
dimensión del subespacio de \mathbb{R}^4

$$U = \begin{cases} x + y - z - t = 0 \\ 2x - y + z = 0 \end{cases}$$