

Grado en Ingeniería en Inteligencia Artificial

SEÑALES Y SISTEMAS

Clase de teoría y problemas nº 10



DFESTS

UA

UNIVERSITAT D'ALACANT
UNIVERSIDAD DE ALICANTE

Antonio Valle Sánchez

© *Protegidos derechos de autor*

TEMA 4.- TRANSFORMADA DE FOURIER EN TIEMPO DISCRETO

...

4.2. Sistemas discretos LTI en el dominio de la frecuencia. Respuesta en frecuencia

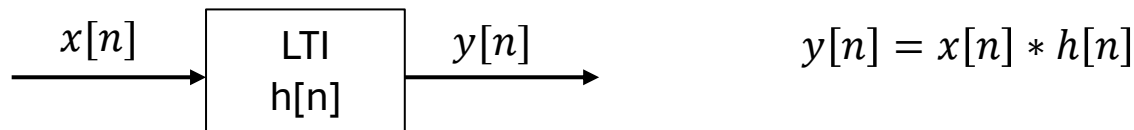
4.2.1. Agrupaciones de sistemas en el dominio de la frecuencia

4.2.2. Respuesta en frecuencia de los sistemas LTI descritos por ecuaciones en diferencias

4.2. Sistemas discretos LTI en el dominio de la frecuencia.

Respuesta en frecuencia

En el tema anterior se demostró que, en los LTI, conocida la respuesta al impulso, $\mathbf{h[n]}$, era posible conocer la respuesta a cualquier excitación calculando:



Si aplicamos la transformada de Fourier a la expresión anterior, se tendrá:

$$Y(e^{j\omega}) = X(e^{j\omega}) \cdot H(e^{j\omega}) \quad \text{donde} \quad \begin{aligned} y[n] &\leftrightarrow Y(e^{j\omega}), \text{ espectro de respuesta} \\ x[n] &\leftrightarrow X(e^{j\omega}), \text{ espectro de excitación} \\ h[n] &\leftrightarrow H(e^{j\omega}), \text{ transformada de Fourier} \end{aligned}$$

$\mathbf{H(e^{j\omega})}$ es la transformada de Fourier de la respuesta impulsiva o respuesta en frecuencia del sistema . También se le denomina función de transferencia.

$$\begin{array}{l} \text{RESPUESTA} \\ \text{DEL} \\ \text{SISTEMA} \end{array} \left\{ \begin{array}{ll} \text{en el tiempo} & \rightarrow y[n] = x[n] * h[n] \\ & \downarrow \text{DTFT} \\ \text{en la frecuencia} & \rightarrow Y(e^{j\omega}) = X(e^{j\omega}) \cdot H(e^{j\omega}) \end{array} \right. \xrightarrow{\text{DTFT}^{-1}} y[n]$$

Señales y sistemas - Teoría y problemas 10

Dado que las 3 funciones son complejas, se pueden expresar como (módulo y fase) :

$$|Y(e^{j\omega})|e^{j\phi_Y(e^{j\omega})} = |X(e^{j\omega})|e^{j\phi_X(e^{j\omega})} \cdot |H(e^{j\omega})|e^{j\phi_H(e^{j\omega})}$$

$$|Y(e^{j\omega})| = |X(e^{j\omega})| \cdot |H(e^{j\omega})|$$

$$\phi_Y(e^{j\omega}) = \phi_X(e^{j\omega}) + \phi_H(e^{j\omega})$$

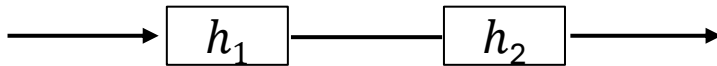
Un sistema LTI no puede crear componentes espectrales que no estén presentes en la excitación, aunque sí puede, transformar su **amplitud** y su **fase**, o incluso eliminarlas; sin embargo “ ω ” no varía.

Además, si el sistema es real, por la propiedad de simetría de la transformada de Fourier:

$$h[n] \text{ es real} \rightarrow H(e^{j\omega}) \text{ es simétrica} \rightarrow \begin{cases} |H(e^{j\omega})| \text{ es simétrica par} \\ \phi_H(e^{j\omega}) \text{ es simétrica impar} \end{cases}$$

4.2.1. Agrupaciones de sistemas en el dominio de la frecuencia

SISTEMAS EN CASCADA (serie)

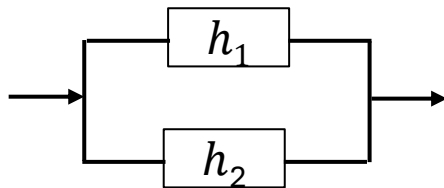


EN EL TIEMPO $h_{ceq}[n] = h1[n] * h2[n]$

EN FRECUENCIA $H_{cep}(e^{j\omega}) = H_1(e^{j\omega}) \cdot H_2(e^{j\omega})$

La respuesta en frecuencia de la conexión de dos sistemas en **cascada** es el **producto** de las respuestas de ambos.

SISTEMAS EN PARALELO



EN EL TIEMPO $h_{ceq}[n] = h1[n] + h2[n]$

EN FRECUENCIA $H_{cep}(e^{j\omega}) = H_1(e^{j\omega}) + H_2(e^{j\omega})$

La respuesta en frecuencia de la conexión de dos sistemas en **paralelo** es la **suma** de las respuestas de ambos.

4.2.2. Respuesta en frecuencia de los sistemas LTI descritos por ecuaciones en diferencias

La siguiente expresión es la respuesta en frecuencia de cualquier sistema lineal e invariante.

$$H(e^{j\omega}) = \frac{Y(e^{j\omega})}{X(e^{j\omega})} = \frac{\sum_{k=0}^M b_k e^{-j\omega k}}{1 - \sum_{k=1}^N a_k e^{-j\omega k}}.$$

Escogiendo adecuadamente los coeficientes b_k y a_k podremos hacer que el módulo y la fase de la respuesta en frecuencia se parezcan a las de un filtro ideal con mayor o menor fidelidad.

Para obtener la respuesta impulsiva de un sistema LTI hay que aplicar la transformada inversa de Fourier a la anterior expresión.

Señales y sistemas - Teoría y problemas 10

El objetivo va a ser calcular $h[n]$, $H(e^{j\omega})$ e $y[n]$

A) Filtro de duración finita - FIR

$$y[n] = b_0x[n] + b_1x[n-1] + \dots + b_nx[n-m]$$

$$y[n] = x[n] * h[n] = x[n] * b_0\delta[n] + b_1\delta[n-1] + \dots + b_n\delta[n-m]$$

Par de transformadas conocidas

$$\begin{array}{l} \delta[n] \rightarrow 1 \\ A\delta[n-n_0] \rightarrow Ae^{-j\omega n_0} \end{array}$$

$$h[n] = b_0\delta[n] + b_1\delta[n-1] + \dots + b_n\delta[n-m]$$

↓ DTFT

$$H(e^{j\omega}) = b_0 + b_1e^{-j\omega} + \dots + b_ne^{-j\omega n}$$

Ejemplo 1: $y[n] = x[n] + 2x[n-1] + 3x[n-2]$

Calcular: $h[n]$ y $H(e^{j\omega})$

$$y[n] = x[n] * h[n]; \quad y[n] = x[n] * (\delta[n] + 2\delta[n-1] + 3\delta[n-2])$$

$$h[n] = \delta[n] + 2\delta[n-1] + 3\delta[n-2]$$

(h se calcula como los δ en x)

$$H(e^{j\omega}) = 1 + 2e^{-j\omega} + 3e^{-j2\omega}$$

(y luego se aplica la DTFT)

Señales y sistemas - Teoría y problemas 10

B) Filtro de duración infinita - IIR

$$y[n] = b_0x[n] + b_1x[n-1] + \dots + b_Mx[n-M] + a_1y[n-1] + a_2y[n-2] + \dots + a_Ny[n-N]$$

Calcular $h[n]$

En este caso no es posible sacar $y[n] = h[n] * x[n]$

Primero hay que pasar a frecuencia $H(e^{j\omega})$, y luego aplicar DTFT^{-1} para obtener $h[n]$

$$\begin{aligned} y[n] - a_1y[n-1] - a_2y[n-2] - \dots - a_Ny[n-N] &= \\ &= b_0x[n] + b_1x[n-1] \dots + b_Mx[n-M] \end{aligned}$$

DTFT
↓

$a_1y[n-1] \rightarrow a_1Y(e^{j\omega})e^{-j\omega}$ $b_0x[n] \rightarrow b_0X(e^{j\omega})$
--

$$\begin{aligned} Y(e^{j\omega}) - a_1Y(e^{j\omega})e^{-j\omega} - a_2Y(e^{j\omega})e^{-2j\omega} - \dots - a_NY(e^{j\omega})e^{-jN\omega} &= \\ &= b_0X(e^{j\omega}) + b_1X(e^{j\omega})e^{-j\omega} + \dots + b_MX(e^{j\omega})e^{-jM\omega} \end{aligned}$$

Se saca factor común

$$\begin{aligned} Y(e^{j\omega})(1 - a_1e^{-j\omega} - a_2e^{-j2\omega} - \dots - a_Ne^{-jN\omega}) &= \\ &= X(e^{j\omega})(b_0 + b_1e^{-j\omega} + \dots + b_Me^{-jM\omega}) \end{aligned}$$

Señales y sistemas - Teoría y problemas 10

$$Y(e^{j\omega}) = X(e^{j\omega}) \frac{(b_0 + b_1 e^{-j\omega} + \dots + b_M e^{-jM\omega})}{(1 - a_1 e^{-j\omega} - a_2 e^{-j2\omega} - \dots - a_N e^{-jN\omega})} = X(e^{j\omega}) * H(e^{j\omega})$$

Se despeja la Y

$$\begin{array}{ccc} & \downarrow & \\ H(e^{j\omega}) & \xrightarrow{\text{DTFT}^{-1}} & h[n] \end{array}$$

Ejemplo 2: $y[n] = x[n] - 0,25x[n-1] - 0,5y[n-1]$

Calcular: $h[n]$

Es una ecuación en diferencias IIR de orden $N=1$

$$\begin{array}{l} x[n] \rightarrow X(e^{j\omega}) \\ y[n] \rightarrow Y(e^{j\omega}) \end{array}$$

Y luego se usan las propiedades:

$$\begin{array}{l} x[n-1] \rightarrow X(e^{j\omega})e^{-j\omega} \\ x[n-2] \rightarrow X(e^{j\omega})e^{-2j\omega} \end{array}$$

Primero se pasa al dominio de la frecuencia

$$Y(e^{j\omega}) = X(e^{j\omega}) - 0,25X(e^{j\omega})e^{-j\omega} - 0,5Y(e^{j\omega})e^{-j\omega}$$

Señales y sistemas - Teoría y problemas 10

$$Y(e^{j\omega})(1 + 0,5e^{-j\omega}) = X(e^{j\omega})(1 - 0,25e^{-j\omega})$$

Se saca factor común
y se despeja **Y**

$$Y(e^{j\omega}) = X(e^{j\omega}) \frac{(1 - 0,25e^{-j\omega})}{(1 + 0,5e^{-j\omega})} = X(e^{j\omega}) \cdot H(e^{j\omega})$$

$$H(e^{j\omega}) = \frac{1 - 0,25e^{-j\omega}}{1 + 0,5e^{-j\omega}} = \frac{N(e^{j\omega})}{D(e^{j\omega})} = \frac{1er \text{ grado}}{1er \text{ grado}}$$

DTFT⁻¹
grado 1

El objetivo es calcular **h[n]**

Usamos el Par de transformadas conocidas (5 y 5.1)

$$H(e^{j\omega}) = \frac{1}{1 + 0,5e^{-j\omega}} + \frac{-0,25e^{-j\omega}}{1 + 0,5e^{-j\omega}}$$

+=(-)(-); a = -0,5

$$a^n U[n] \leftrightarrow \frac{1}{1 - a e^{-j\omega}} \text{ con } |a| < 1$$

$$a^{(n-n_0)} U[n - n_0] \leftrightarrow \frac{1 e^{-j\omega n_0}}{1 - a e^{-j\omega n_0}}$$

$$h[n] = \text{DTFT}^{-1}[H(e^{j\omega})]$$

$$h[n] = (-0,5)^n U[n] - 0,25(-0,5)^{(n-1)} U[n - 1]$$

$$Ax[n - n_0] \leftrightarrow AX(e^{j\omega})e^{-j\omega n_0}$$

Señales y sistemas - Teoría y problemas 10

Problema 1.- Dado un sistema LTI que tiene como respuesta impulsiva:

$$h[n] = \left(\frac{1}{2}\right)^n U[n] + \frac{1}{2} \left(\frac{1}{4}\right)^n U[n]$$

Calcular: la respuesta en frecuencia $H(e^{j\omega})$, la ecuación en diferencias que relaciona la respuesta y la excitación ($y[n]$ y $x[n]$), y dibuja el **diagrama de bloques** del sistema.

Solución:

$$a^n U[n] \leftrightarrow \frac{1}{1 - ae^{-j\omega}}$$

$$\text{Con } |a| < 1$$

$$\begin{aligned} H(e^{j\omega}) &= \frac{1}{1 - \left(\frac{1}{2}\right)e^{-j\omega}} + \frac{\frac{1}{2} \cdot 1}{1 - \left(\frac{1}{4}\right)e^{-j\omega}} = \frac{(1 - \frac{1}{4}e^{-j\omega}) + (\frac{1}{2}(1 - \frac{1}{2}e^{-j\omega}))}{(1 - \frac{1}{2}e^{-j\omega})(1 - \frac{1}{4}e^{-j\omega})} \\ &= \frac{\frac{3}{2} - \frac{1}{2}e^{-j\omega}}{1 - \frac{1}{2}e^{-j\omega} - \frac{1}{4}e^{-j\omega} + \frac{1}{8}e^{-2j\omega}} = \frac{N(e^{j\omega})}{D(e^{j\omega})} \end{aligned}$$

Sumas y productos de polinomios

$x = e^{-2j\omega}$; el denominador es de grado 2

$$H(e^{j\omega}) = \frac{Y(e^{j\omega})}{X(e^{j\omega})} = \frac{3/2 - 1/2 e^{-j\omega}}{1 - 3/4 e^{-j\omega} + 1/8 e^{-2j\omega}}$$

$$H(e^{j\omega}) = \frac{Y(e^{j\omega})}{X(e^{j\omega})}$$

$$Y(e^{j\omega}) \left(1 - 3/4 e^{-j\omega} + 1/8 e^{-2j\omega}\right) = X(e^{j\omega}) \left(3/2 - 1/2 e^{-j\omega}\right)$$

$$1Y(e^{j\omega}) - 3/4 Y(e^{j\omega})e^{-j\omega} + 1/8 Y(e^{j\omega})e^{-2j\omega} = 3/2 X(e^{j\omega}) - 1/2 X(e^{j\omega})e^{-j\omega}$$

DTFT⁻¹



Aplicando el par de transformadas 2,
en sentido inverso

Ecuación en diferencias:

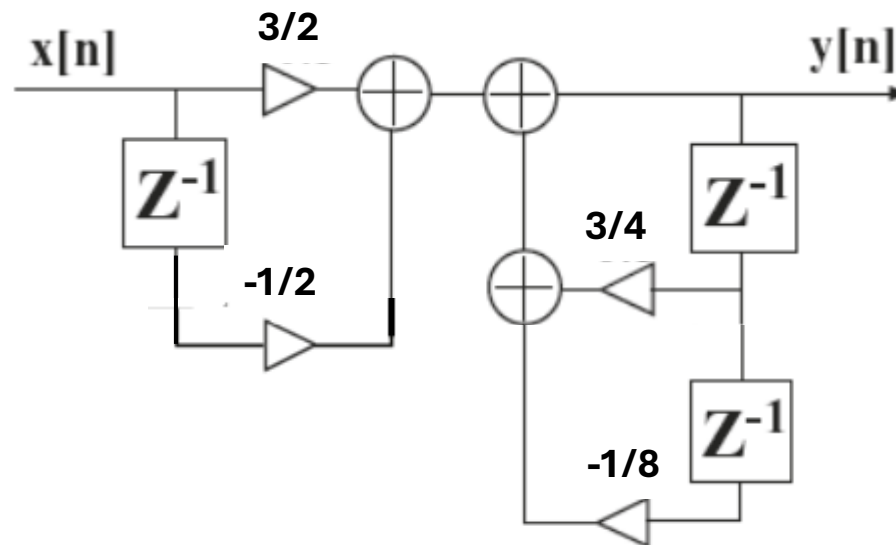
$$y[n] - 3/4 y[n-1] + 1/8 y[n-2] = 3/2 x[n] - 1/2 x[n-1]$$

Señales y sistemas - Teoría y problemas 10

$$y[n] = \frac{3}{2}x[n] - \frac{1}{2}x[n-1] + \frac{3}{4}y[n-1] - \frac{1}{8}y[n-2]$$

Se trata de un filtro IIR (infinito, porque tiene parte recurrente) de orden 2.

Diagrama de bloques:



Señales y sistemas - Teoría y problemas 10

Por último, a partir de $Y(e^{j\omega})$, se puede calcular $y[n]$ realizando los siguientes pasos:

$$Y(e^{j\omega}) = \frac{3/2 - 1/2 e^{j\omega}}{1 - 3/4 e^{j\omega} + 1/8 e^{-2j\omega}}$$

← Orden N=1

← Orden N=2

$x = e^{-j\omega}$

1.- Buscar los polos del denominador (resolviendo la ecuación de 2º grado):

$$ax^2 + bx + c = 0 \qquad x_{1,2} = \frac{-b \pm \sqrt{b^2 - 4ac}}{2a}$$

2.- Descomponer en fracciones parciales:

$$Y(e^{j\omega}) = \frac{3/2 - 1/2 e^{-j\omega}}{(1 - a_1 e^{-j\omega})(1 - a_2 e^{-2j\omega})} = \frac{A_1}{(1 - a_1 e^{-j\omega})} + \frac{A_2}{1 - a_2 e^{-2j\omega}}$$

↑
↑

En este formato, no tiene
par de transformadas

De esta forma, sí tiene
par de transformadas

Y mediante \mathbf{DTFT}^{-1} , se puede obtener $\mathbf{h}[n]$

Señales y sistemas - Teoría y problemas 10

Problema 2.- Dado el sistema LTI definido por la siguiente ecuación en diferencias:

$$y(n) - 7/12 y(n-1) + 1/12 y(n-2) = x(n) - 1/2 x(n-1)$$

Calcular la respuesta impulsiva **h(n)**.

Solución: Ecuación en diferencias de un IIR de orden N= 2

$$1Y(e^{j\omega}) - 7/12 Y(e^{j\omega})e^{-j\omega} + 1/12 Y(e^{j\omega})e^{-j2\omega} = 1X(e^{j\omega}) - 1/2 X(e^{j\omega})e^{-j\omega}$$

$$Y(e^{j\omega})(1 - 7/12 e^{-j\omega} + 1/12 e^{-j2\omega}) = X(e^{j\omega})(1 - 1/2 e^{-j\omega})$$

$$Y(e^{j\omega}) = X(e^{j\omega}) \frac{(1 - 1/2 e^{-j\omega})}{1 - 7/12 e^{-j\omega} + 1/12 e^{-j2\omega}} = X(e^{j\omega}) H(e^{j\omega})$$

$$H(e^{j\omega}) = \frac{(1 - 1/2 e^{-j\omega})}{(1 - 7/12 e^{-j\omega} + 1/12 e^{-j2\omega})} = \frac{N(e^{j\omega})}{D(e^{j\omega})}$$

→ ORDEN 1
→ ORDEN 2

Señales y sistemas - Teoría y problemas 10

Se calcula como: $h[n] = \text{DTFT}^{-1}\{H(e^{j\omega})\}$, con $x = e^{j\omega}$;

cuando el denominador es de GRADO ≥ 2 , hay que utilizar el

Método de descomposición en fracciones parciales

$$H(e^{j\omega}) = \frac{N(e^{j\omega})}{D(e^{j\omega})} = \left(\frac{A_1}{1-p_1 e^{-j\omega}} \right) + \left(\frac{A_2}{1-p_2 e^{-j\omega}} \right)$$

$$\downarrow \text{DTFT}^{-1}$$

$$h[n] = A_1(p_1)^n U[n] + A_2(p_2)^n U[n]$$

Primero se pasa a este formato y luego se aplica el par de transformadas

$$\frac{1}{1 - a e^{-j\omega}} \rightarrow a^n U[n]$$

A_1 y A_2 son constantes (números)
 p_1 y p_2 son polos del denominador, $D(e^{j\omega})$

$$H(e^{j\omega}) = \frac{1 - \frac{1}{2} e^{-j\omega}}{1 - \frac{7}{12} e^{-j\omega} + \frac{1}{12} e^{-2j\omega}}$$

Señales y sistemas - Teoría y problemas 10

1) Hallar los polos p_1, p_2

Hacemos las sustituciones necesarias para obtener una ecuación de 2º grado, y la resolvemos

$$\boxed{x = e^{j\omega}} \longrightarrow D(e^{j\omega}) = 1 - 7/12 e^{-j\omega} + 1/12 e^{-2j\omega} = 0$$

$$\begin{cases} 1 - 7/12 x^{-1} + 1/12 x^{-2} = 0 & (e^{-j\omega} = x^{-1}) \\ 1x^2 - 7/12 x^1 + 1/12 x^0 = 0 & * (x^2) \\ x^2 - 7/12 x + 1/12 = 0 & \text{Ecuación 2º} \end{cases}$$

$$Ax^2 + Bx + C = 0$$

$$p_1, p_2 = \frac{-B \pm \sqrt{B^2 - 4AC}}{2A} = \frac{7/12 \pm \sqrt{(-7/12)^2 - 4 \cdot 1 \cdot (1/12)}}{2} = \frac{7/12 \pm 1/12}{2} =$$

$$\boxed{p_1 = 1/3}$$

$$\boxed{p_2 = 1/4}$$

$$\begin{aligned} & \nearrow 1/3 = p_1 \\ & \searrow 1/4 = p_2 \end{aligned}$$

$$\boxed{Ax^2 + Bx + C = 0 ; (x - x_1) \cdot (x - x_2)}$$

Señales y sistemas - Teoría y problemas 10

$$\boxed{1 - 7/12 e^{-j\omega} + 1/12 e^{-2j\omega} = (1 - p_1 e^{-j\omega})(1 - p_2 e^{-j\omega}) = (1 - 1/3 e^{-j\omega})(1 - 1/4 e^{-j\omega})}$$

$$H(e^{j\omega}) = \frac{1 - 1/2 e^{-j\omega}}{(1 - 1/3 e^{-j\omega})(1 - 1/4 e^{-j\omega})} = \frac{A_1}{(1 - 1/3 e^{-j\omega})} + \frac{A_2}{(1 - 1/4 e^{-j\omega})}$$

2) Hallar A_1 y A_2 (método de fracciones simples)

$$A_1 = \lim_{e^{j\omega} \rightarrow p_1} H(e^{j\omega})(1 - p_1 e^{-j\omega})$$

$$A_2 = \lim_{e^{j\omega} \rightarrow p_2} H(e^{j\omega})(1 - p_2 e^{-j\omega})$$

$$\boxed{e^{j\omega} = 1/3}$$

$$\begin{aligned} A_1 &= \lim_{e^{j\omega} \rightarrow 1/3} H(e^{j\omega}) \left(1 - 1/3 e^{-j\omega}\right) = \frac{(1 - 1/2 e^{-j\omega})}{(1 - 1/3 e^{-j\omega})(1 - 1/4 e^{-j\omega})} \cdot \cancel{\left(1 - 1/3 e^{-j\omega}\right)} = \\ &= \frac{(1 - 1/2 \cdot 3)}{(1 - 1/4 \cdot 3)} \left| \frac{e^{j\omega} = 1/3}{e^{-j\omega} = 3} \right| = \frac{-1/2}{1/4} = -2 \end{aligned}$$

$$\boxed{A_1 = -2}$$

Señales y sistemas - Teoría y problemas 10

$$A_2 = \lim_{e^{j\omega} \rightarrow 1/4} H(e^{j\omega})(1 - 1/4 e^{-j\omega}) = \frac{(1 - 1/2 e^{-j\omega})}{(1 - 1/3 e^{-j\omega})(1 - 1/4 e^{-j\omega})} (1 - 1/4 e^{-j\omega})$$
$$= \frac{(1 - 1/2 \cdot 4)}{(1 - 1/3 \cdot 4)} \left| \begin{matrix} e^{j\omega} = 1/4 \\ e^{-j\omega} = 4 \end{matrix} \right| = \frac{-1}{-1/3} = 3$$

$A_2 = 3$

$$H(e^{j\omega}) = \frac{1 - 1/2 e^{-j\omega}}{(1 - 1/3 e^{-j\omega})(1 - 1/4 e^{-j\omega})} = \frac{-2}{(1 - 1/3 e^{-j\omega})} + \frac{3}{(1 - 1/4 e^{-j\omega})}$$

↓ DTFT⁻¹

$\frac{1}{1 - ae^{-j\omega}} \rightarrow a^n U[n]$

$h[n] = -2 \left(1/3\right)^n U[n] + 3 \left(1/4\right)^n U[n]$

Respuesta impulsiva

Señales y sistemas - Teoría y problemas 10

También se podrían calcular los valores de A_1 y A_2 , resolviendo el sistema. No obstante, en esta asignatura utilizaremos el método que acabamos de estudiar.

$$\begin{aligned} \frac{A_1}{1 - 1/3 e^{-j\omega}} + \frac{A_2}{1 - 1/4 e^{-j\omega}} &= \\ = \frac{A_1(1 - 1/4 e^{-j\omega}) + A_2(1 - 1/3 e^{-j\omega})}{(\dots)(\dots)} &= \frac{1 - 1/2 e^{-j\omega}}{(\dots)(\dots)} \end{aligned}$$

$$\begin{cases} A_1 + A_2 = 1 \\ -A_1/4 - A_2/3 = -1/2 \end{cases} \implies \begin{cases} A_1 = \dots \\ A_2 = \dots \end{cases} \quad \begin{array}{l} \text{Resolver el} \\ \text{sistema} \end{array}$$

Señales y sistemas - Teoría y problemas 10

Y si el grado de $N(e^{j\omega}) > \text{grado } D(e^{j\omega})$

Ejemplo:

$$H(e^{j\omega}) = \frac{1 - 2e^{-2j\omega} + 4e^{-4j\omega}}{1 - \frac{1}{4}e^{j\omega} + \frac{1}{12}e^{-2j\omega}} = \begin{array}{l} \longrightarrow \text{GRADO 4} \\ \longrightarrow \text{GRADO 2} \end{array}$$

$$H(e^{j\omega}) = c(e^{j\omega}) + \frac{R(e^{j\omega})}{D(e^{j\omega})} \quad \begin{array}{l} \longrightarrow \text{Resto de la división} \\ \longrightarrow \text{Denominador} \end{array}$$

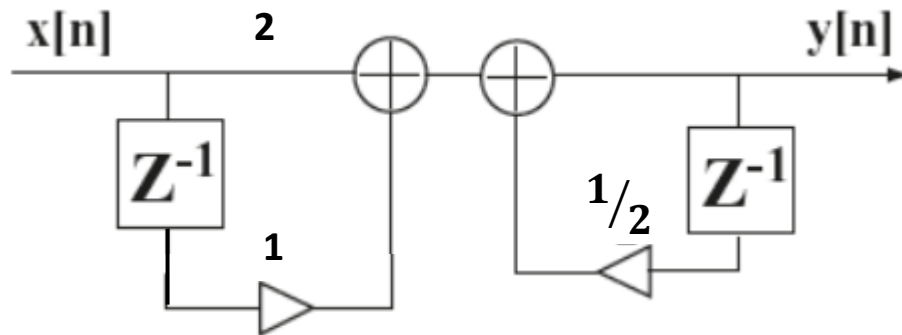
$$\downarrow$$

Cociente $\frac{M(e^{j\omega})}{D(e^{j\omega})}$

Hay que calcularlo en fracciones simples

Problema 3. Ejercicio de **filtrado de exponenciales complejas**

Dado el sistema LTI



- a) Calcular la ecuación en diferencias
- b) Calcular la transformada de Fourier $H(e^{j\omega})$
- c) Calcular la respuesta del sistema $y_1[n]$ ante la entrada $x[n] = (1/3)^n U[n]$
- d) Calcular la respuesta del sistema $y_2[n]$ ante la entrada $x[n] = 3 e^{j(3\pi n + 7/4\pi)}$

Solución:

a) $y[n] = 2x[n] + x[n-1] + \frac{1}{2}y[n-1]$ IIR de orden $N=1$

b) $1Y(e^{j\omega}) = 2X(e^{j\omega}) + 1X(e^{j\omega})e^{-j\omega} + \frac{1}{2}Y(e^{j\omega})e^{-j\omega}$

$$Y(e^{j\omega})(1 - \frac{1}{2}e^{-j\omega}) = X(e^{j\omega})(2 + 1e^{-j\omega})$$

$$Y(e^{j\omega}) = \frac{2+1e^{-j\omega}}{1-\frac{1}{2}e^{-j\omega}} X(e^{j\omega}) = H(e^{j\omega}) \cdot X(e^{j\omega})$$

$$\boxed{H(e^{j\omega}) = \frac{Y(e^{j\omega})}{X(e^{j\omega})} = \frac{2 + e^{-j\omega}}{1 - \frac{1}{2}e^{-j\omega}}} \xrightarrow{\text{DTFT}^{-1}} H(e^{j\omega})$$

Señales y sistemas - Teoría y problemas 10

c) Calcular la respuesta del sistema $y_1[n]$ ante la entrada $x[n] = (1/3)^n U[n]$

$$x[n] \longrightarrow \boxed{H(e^{j\omega})} \longrightarrow y[n]?$$

$$Y(e^{j\omega}) = H(e^{j\omega})X(e^{j\omega}) \xrightarrow{\text{DTFT}^{-1}} y(n)$$

$$x[n] = \left(\frac{1}{3}\right)^n U[n] \longrightarrow X(e^{j\omega}) = \frac{1}{1 - \frac{1}{3}e^{-j\omega}}$$

Se calcula en frecuencia y luego se pasa al tiempo

$$Y(e^{j\omega}) = H(e^{j\omega})X(e^{j\omega}) \quad \text{Por el método de fracciones simples}$$

$$A = \lim_{e^{j\omega} \rightarrow p} Y(e^{j\omega})(1 - p \cdot e^{-j\omega})$$

$$Y(e^{j\omega}) = \frac{2 + e^{-j\omega}}{(1 - \frac{1}{2}e^{-j\omega})} \cdot \frac{1}{(1 - \frac{1}{3}e^{-j\omega})} = \frac{A_1}{(1 - \frac{1}{2}e^{-j\omega})} + \frac{A_2}{(1 - \frac{1}{3}e^{-j\omega})}$$

$Y(e^{j\omega})$ se puede expresar como suma de fracciones

$$A_1 = \lim_{e^{j\omega} \rightarrow 1/2} Y(e^{j\omega})(1 - \frac{1}{2}e^{-j\omega}) = \frac{2 + e^{-j\omega}}{1 - \frac{1}{3}e^{-j\omega}} \Big|_{\substack{e^{j\omega} = 1/2 \\ e^{-j\omega} = 2}} \Rightarrow \frac{2 + 2}{1 - \frac{1}{3} \cdot 2} = \frac{4}{1/3} = 12$$

$$A_2 = \lim_{e^{j\omega} \rightarrow 1/3} Y(e^{j\omega})(1 - \frac{1}{3}e^{-j\omega}) = \frac{2 + e^{-j\omega}}{1 - \frac{1}{2}e^{-j\omega}} \Big|_{\substack{e^{j\omega} = 1/3 \\ e^{-j\omega} = 3}} \Rightarrow \frac{2 + 3}{1 - \frac{1}{2} \cdot 3} = \frac{5}{-1/2} = -10$$

Señales y sistemas - Teoría y problemas 10

$$Y(e^{j\omega}) = \frac{A_1}{(1 - p_1 e^{-j\omega})} + \frac{A_2}{(1 - p_2 e^{-j\omega})} = \frac{12}{(1 - 1/2 e^{-j\omega})} + \frac{-10}{(1 - 1/3 e^{-j\omega})}$$

$$\xrightarrow{\text{DTFT}^{-1}} \boxed{y[n] = 12(1/2)^n U[n] - 10(1/3)^n U[n]}$$

d) Calcular la respuesta del sistema $y_2[n]$ ante la entrada $x[n] = 3 e^{j(3\pi n + 7/4\pi)}$

$x[n] = 3 e^{j(3\pi n + 7/4\pi)}$ Exponencial compleja

$$x[n] = A e^{j(\omega d_n + \varphi)} \xrightarrow{\text{LTI}} \boxed{H(e^{j\omega})} \longrightarrow y[n] = A' e^{j(\omega d_n + \varphi')}$$

Las sinusoides son autofunciones de los sistemas LTI. Por ello se cumple, en estos sistemas, que ante una excitación de la forma: $x[n] = A e^{j(\omega d n + \varphi_d)}$

Se obtiene una respuesta, de esta forma: $y[n] = A' e^{j(\omega d n + \varphi')}$. Donde

$$\left\{ \begin{array}{l} A' = A \cdot H(e^{j\omega})_{\omega = \omega d} \\ \varphi' = \varphi_d + \varphi_h(e^{j\omega})_{\omega = \omega d} \end{array} \right\} \begin{array}{l} \text{Prop. de los} \\ \text{Sistemas} \\ \text{LTI} \end{array}$$

$$x[n] = 3 e^{j(3\pi n + 7/4\pi)} \left\{ \begin{array}{l} A = 3 \\ \omega d = 3\pi \\ \varphi d = 7/4\pi \end{array} \right. \begin{array}{l} \text{En este caso } \omega d = 3\pi \end{array}$$

$y(n) = x(n) \cdot H(e^{j\omega})_{\omega = \omega d}$ *Se sustituye el valor de ω en $H(e^{j\omega})$ por el de ωd en $x[n]$*

Señales y sistemas - Teoría y problemas 10

$$H(e^{j\omega})_{\omega = 3\pi = \pi} = \frac{2+e^{-j\omega}}{1-\frac{1}{2}e^{-j\omega}} \Big|_{\omega = \pi} \Rightarrow \frac{2+e^{-j\pi}}{1-\frac{1}{2}e^{-j\pi}} =$$

$$\begin{aligned} \varphi - 2\pi &= \varphi = \varphi + 2\pi \\ \varphi &= 3\pi - 2\pi = \pi \end{aligned}$$

$$e^{\pm j\omega} = \cos(\omega) \pm j \cdot \sin(\omega)$$

$$\frac{2 + \cos(\pi) - j \sin(\pi)}{1 - \frac{1}{2}(\cos(\pi) - j \sin(\pi))} = \frac{1}{3/2} = \frac{2}{3}$$

$$|H(e^{j\omega})|_{\omega = \pi} = 2/3; \quad \varphi_H(e^{j\omega})_{\omega = \pi} = \varphi_H(e^{j\pi}) = 0 \quad \text{En este caso H no tiene fase}$$

$$A' = A \cdot |H(e^{j\omega})|_{\omega = \pi} = 3 \cdot 2/3 = 2$$

$$\varphi' = \varphi + \varphi_H(e^{j\omega})_{\omega = \pi} = 7/4 \pi + 0 = 7/4 \pi$$

$$y[n] = A' e^{j(\omega d n + \varphi')} = 2 \cdot e^{j(3\pi n + 7/4 \pi)}$$

$$y[n] = 2e^{j(3\pi n + 7/4 \pi)}$$

El filtro ha modificado la amplitud de la entrada (de 3 a 2).

Pero mantiene el ángulo y la fase

La entrada era: $(x[n] = 3e^{j(3\pi n + 7/4 \pi)})$

Problema 4. Ejercicio de **filtrado de sinusoides reales**

Considera el sistema LTI cuya respuesta es

$$h[n] = \delta[n] - \left(\frac{1}{2}\right)^n U[n-1]$$

- a) Calcular $H(e^{j\omega})$
- b) Calcular $y[n]$ cuando $x[n] = \cos(\frac{\pi}{4}n)$

Solución:

a) Calcular $H(e^{j\omega})$

Para calcular $H(e^{j\omega})$ utilizaremos el par de transformadas de la exponencial acotada a la izda, pero antes hay que poner el sistema en el formato adecuado, de n a $n-1$

$$\text{¿} \left(\frac{1}{2}\right)^n U[n-1] \text{?}$$

$$a^{(n-1)} U[n-1] \xrightarrow{DTFT} \frac{e^{-j\omega}}{1 - ae^{-j\omega}}$$

Señales y sistemas - Teoría y problemas 10

Multiplicamos y dividimos por 1/2, para llevarlo a n-1

$$h[n] = \delta(n) - \left(\frac{1}{2}\right)^n U[n-1] = \delta[n] - \left(\left(\frac{1}{2}\right) \cdot \left(\frac{1}{2}\right)^{-1}\right) \cdot \left(\frac{1}{2}\right)^n U[n-1] =$$

$$\delta(n) - \frac{1}{2} \left(\frac{1}{2}\right)^{n-1} U[n-1]$$

$$\begin{array}{c} \downarrow \text{DTFT} \\ 1 \end{array}$$

$$\begin{array}{c} \downarrow \text{DTFT} \\ + \frac{1}{2} \frac{e^{-j\omega}}{1 - \frac{1}{2} e^{-j\omega}} \end{array}$$

$$a^{(n-1)} U[n-1] \xrightarrow{\text{DTFT}} \frac{e^{-j\omega}}{1 - a e^{-j\omega}}$$

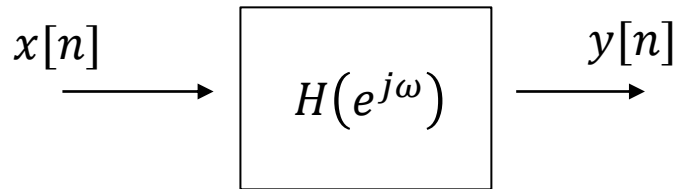
$$H(e^{j\omega}) = 1 - \frac{1}{2} \frac{e^{-j\omega}}{1 - \frac{1}{2} e^{-j\omega}} = \frac{1 - \frac{1}{2} e^{-j\omega} - \frac{1}{2} e^{-j\omega}}{1 - \frac{1}{2} e^{-j\omega}} \quad (1/2 + 1/2) = 1$$

$$H(e^{j\omega}) = \frac{1 - e^{-j\omega}}{1 - \frac{1}{2} e^{-j\omega}}$$

Respuesta en frecuencia del sistema

Señales y sistemas - Teoría y problemas 10

b) Calcular $y[n]$ cuando $x[n] = \cos(\frac{\pi}{4}n)$



Se pasa primero a formato exponencial

$$x[n] = \cos(\pi/4 n) = \frac{1}{2} e^{j\pi/4 n} + \frac{1}{2} e^{-j\pi/4 n}$$

$$\cos \varphi = \frac{e^{j\varphi} + e^{-j\varphi}}{2}$$

$$\begin{aligned} \omega d_1 = \pi/4 &\rightarrow A_1 = 1/2 & \varphi_1 &= 0 \\ \omega d_2 = \pi/4 &\rightarrow A_2 = 1/2 & \varphi_2 &= 0 \end{aligned}$$

$$x[n] = x_1[n] + x_2[n]$$

$$y[n] = y_1[n] + y_2[n] = x_1[n] H(e^{j\omega})_{\omega = \omega d_1} + x_2[n] H(e^{j\omega})_{\omega = \omega d_2}$$

Señales y sistemas - Teoría y problemas 10

Además, a partir de $H(e^{j\omega}) = H(e^{j\omega})^*$ si $h[n]$ es real

$$H(e^{j\omega})_{\omega = \omega d1} = H(e^{j\omega})^*_{\omega = -\omega d1 = \omega d2}$$

$$H(e^{j\omega}) = \frac{1 - e^{-j\omega}}{1 - 1/2 e^{-j\omega}}$$

$$|H(e^{j\omega d1})| = |H(e^{j\omega d2})|$$

$$\varphi_H(e^{j\omega d1}) = -\varphi_H(e^{j\omega d2})$$

Luego se sustituye ω en $H(e^{j\omega})$ por $(\omega d_1 = \pi/4)$, el valor en $X[n]$

$$e^{-j\phi} = \cos \phi - j \sin \phi$$

$$H(e^{j\omega d1}) \Big|_{\omega d1 = \pi/4} = \frac{1 - e^{-j\omega}}{1 - 1/2 e^{-j\omega}} \Big|_{\omega = \pi/4} = \frac{1 - e^{-j\pi/4}}{1 - 1/2 e^{-j\pi/4}} =$$

$$\cos(\pi/4) = \sin(\pi/4) = \frac{\sqrt{2}}{2} = 0,707$$

$$= \frac{1 - (\cos(\pi/4) - j \sin(\pi/4))}{1 - 1/2 (\cos(\pi/4) - j \sin(\pi/4))} = \frac{0,293 + j0,707}{0,646 + j0,353}$$

Y se convierte a formato
cartesiano (a+jb) para operar

Señales y sistemas - Teoría y problemas 10

Ahora se calcula el módulo y la fase, del número complejo del numerador y del denominador.

$$\frac{0,293 + j0,707}{0,646 + j0,353}$$

$$r = \sqrt{a^2 + b^2}, \phi = \arctan \frac{b}{a}$$

$$H(e^{j\omega})_{\omega = \omega_d} = \frac{\underset{r}{|Num|} e^{j\underset{\phi}{\varphi N}}}{|Den| e^{j\varphi D}} = \frac{|Num|}{|Den|} e^{j(\varphi N - \varphi D)}$$

$$H(e^{j\omega})_{\omega = \pi/4} = \frac{|0,765| e^{j1,178}}{|0,736| e^{j0,505}} = 1,038 \cdot e^{j0,677}$$

Se dividen los módulos y se restan las fases

$$H(e^{j\omega})_{\omega = \pi/4} = |1,038| e^{j0,677}$$

Después se sustituye ω en $H(e^{j\omega})$ por $(\omega d_2 = -\pi/4)$, el valor en $X[n]$

$$H(e^{j\omega})|_{\omega = -\pi/4} = H(e^{j\omega})^*_{\omega = \pi/4} = |1,038| e^{-j0,677}$$

*Por el conjugado

Señales y sistemas - Teoría y problemas 10

$$y[n] = x_1[n] \cdot H(e^{j\pi/4}) + x_2[n] \cdot H(e^{-j\pi/4}) =$$

$$\frac{1}{2} e^{j\pi/4 n} \cdot 1,038 e^{j0,677} + \frac{1}{2} e^{-j\pi/4 n} \cdot 1,038 e^{-j0,677} =$$

$$\frac{1,038}{2} \left(e^{j(\frac{\pi}{4}n + 0,677)} + e^{-j(\frac{\pi}{4}n + 0,677)} \right)$$

$$\left(\frac{A}{2} e^{j\omega} + \frac{A}{2} e^{-j\omega} \right) = A \cos(\omega)$$

$$y[n] = 1,038 \cos\left(\frac{\pi}{4}n + 0,677\right)$$

El sistema ha modificado ligeramente la amplitud de $x[n]$ y ha añadido una fase.

La entrada era: $x[n] = 1\cos(\pi/4 n)$