

Grado en Ingeniería en Inteligencia Artificial

SEÑALES Y SISTEMAS

Clase de teoría y problemas nº 11



DFESTS

UA

UNIVERSITAT D'ALACANT
UNIVERSIDAD DE ALICANTE

Antonio Valle Sánchez

© *Protegidos derechos de autor*

TEMA 4.- TRANSFORMADA DE FOURIER EN TIEMPO DISCRETO

...

4.3. Respuesta en frecuencia de los filtros ideales

4.3.1.- Filtro paso BAJO ideal

4.3.2.- Filtro paso ALTO ideal

4.3.3.- Filtro PASO BANDA ideal

4.3.4.- Filtro ELIMINA BANDA ideal

4.3.5.- Filtros con VARIAS BANDAS de paso

4.3.6. Propiedades para obtener filtros reales

4.3. Respuesta en frecuencia de los filtros ideales

Algunas de las aplicaciones de los filtros son:

- mejorar la calidad de las señales, disminuyendo el ruido
- separar las frecuencias bajas y altas en sistemas de sonido
- transmitir distintos canales de radio o televisión por un mismo medio, utilizando distintas bandas de frecuencia

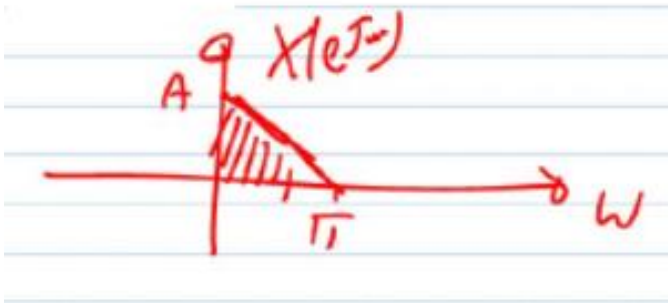
Los filtros ideales son sistemas LTI que reciben el nombre según los componentes en frecuencia que dejen pasar o eliminan.

Existen 4 tipos:

- 1.- Filtros paso bajo
- 2.- Filtros paso alto
- 3.- Filtros paso banda
- 4.- Filtros elimina banda

Señales y sistemas - Teoría y problemas 11

Dada una señal

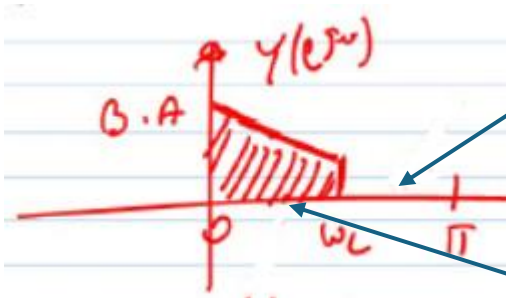


Y un filtro



El espectro de respuesta es:

$$Y(e^{j\omega}) = X(e^{j\omega}) \cdot H(e^{j\omega})$$



Componentes eliminados (banda eliminada)

$$\omega_c \leq \omega \leq \pi$$

Pasan las frecuencias por debajo de ω_c

→ **FILTRO PASO BAJO**

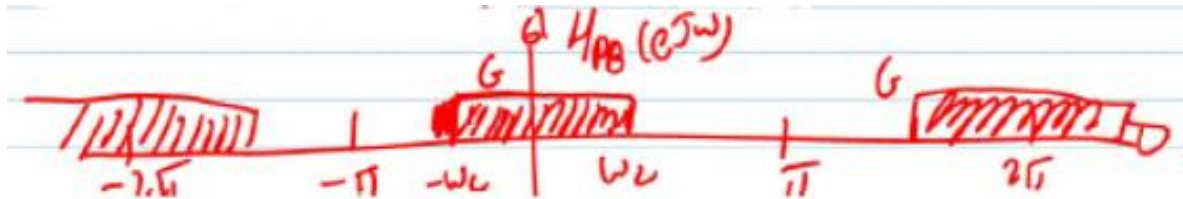
Componentes que pasan

$$0 \leq \omega \leq \omega_c$$

4.3.1.- Filtro paso BAJO ideal

Deja pasar las frecuencias bajas y atenúa las frecuencias altas.

Se suele utilizar para eliminar ruido en las señales.



La zona marcada, indica las frecuencias que pasan.

$$0 \leq \omega \leq \omega_c \quad (0 \leq f \leq f_c) \Rightarrow \text{banda de paso}$$

$$\omega_c \leq \omega \leq \pi \Rightarrow \text{banda eliminada}$$

(la respuesta es simétrica para $f \leq 0$ y $\omega \leq 0$)

En este tipo de filtro existe solamente una banda de paso.

Señales y sistemas - Teoría y problemas 11

Expresión analítica
de la respuesta en
frecuencia (**FPB**)

$$H_{PB}(e^{j\omega}) = G e^{-j\omega n_0} \sum_{k=-\infty}^{\infty} \Pi\left(\frac{\omega - 2\pi k}{2\omega_c}\right)$$

Centrado en $\omega = 0$

Duración $2\omega_c$ (anchura)

respuesta en
frecuencia

$$H_{PB}(e^{j\omega})$$

$\xrightarrow{\text{DTFT}^{-1}}$

$$h_{PB}(n)$$

respuesta
impulsiva

Ejemplo de filtro paso bajo:

Observar como en el tema [Musique](#) se utiliza un FPB para generar cambios tímbricos

0:00 (sin filtro) - 0:13 FPB - (abriendo y cerrando filtro) - 1:02 (sin filtro)



Señales y sistemas - Teoría y problemas 11

Aplicando la transformada inversa de la secuencia sinc

$$\boxed{X(e^{j\omega}) = \sum_{K=-\infty}^{\infty} \Pi\left(\frac{\omega - 2\pi k}{2\omega_c}\right)} \xrightarrow{\text{DTFT}^{-1}} \boxed{x[n] = \frac{\omega_c}{\pi} \text{sinc}\left(\frac{\omega_c n}{\pi}\right)}$$

y la propiedad de desplazamiento

$$x[n] = \delta[n - n_0] \xrightarrow{\text{DTFT}} X(e^{j\omega}) = e^{-j\omega n_0}$$

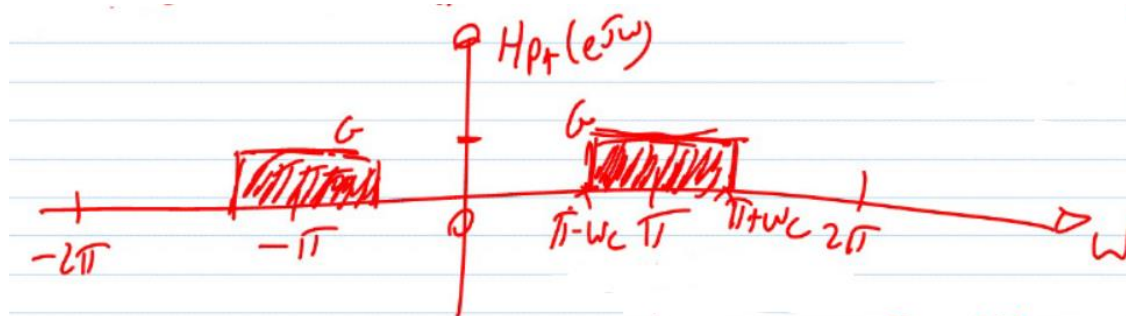
$$\boxed{h_{PB}[n] = G \frac{\omega_c}{\pi} \text{sinc}\left(\frac{\omega_c}{\pi}(n - n_0)\right)}$$

Respuesta impulsiva de un Filtro Paso Bajo Ideal

4.3.2.- Filtro paso ALTO ideal

Deja pasar las frecuencias altas y atenúa las frecuencias bajas

Los FPA se utilizan, p.e. para redirigir las señales con frecuencias más altas a los altavoces adecuados (tweeter), en los sistemas de sonido. Igual que los FPB redirigen las frecuencias más bajas a los los (woofer).



La zona marcada, indica las frecuencias que pasan.

(FPA)
$$H_{PA}(e^{j\omega}) = G e^{-j\omega n_0} \sum_{k=-\infty}^{\infty} \Pi\left(\frac{\omega - \pi - 2\pi k}{2(\pi - \omega_c)}\right)$$

Centrado en $\omega = \pi$

Duración $2(\pi - \omega_c)$ (anchura)

Señales y sistemas - Teoría y problemas 11

Por el mismo par de transformadas que el caso anterior:

Y aplicando:

DTFT⁻¹

$$h_{PA}[n] = G \frac{\omega_c}{\pi} \text{sinc} \left(\frac{\omega_c}{\pi} (n - n_0) \right) e^{j\omega_0(n-n_0)}$$

$$h_{PA}[n] = G \frac{(\pi - \omega_c)}{\pi} \text{sinc} \left(\frac{(\pi - \omega_c)}{\pi} (n - n_0) \right) e^{j\pi(n-n_0)}$$

Respuesta impulsiva de un
Filtro Paso Alto Ideal

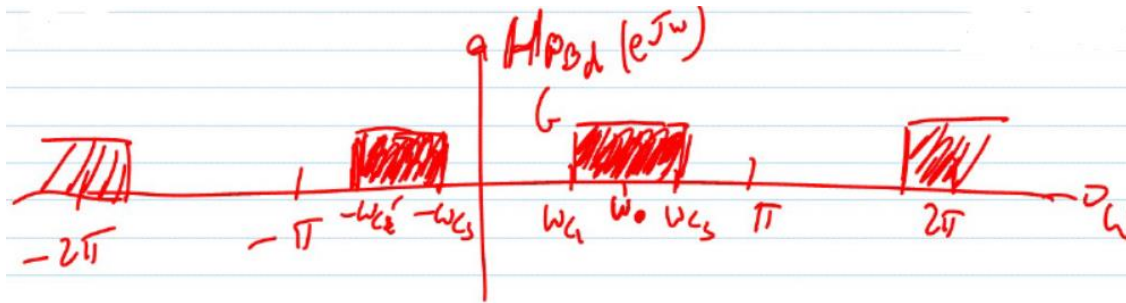
Anchura: $\omega_0 = (\pi - \omega_c)$

Desplazamiento: $\omega_0 = \pi$

4.3.3.- Filtro PASO BANDA ideal

Deja pasar cierto rango de frecuencias.

En radio y tv se pueden utilizar para separar las emisoras y canales, según la frecuencia.



La zona marcada, indica las frecuencias que pasan.

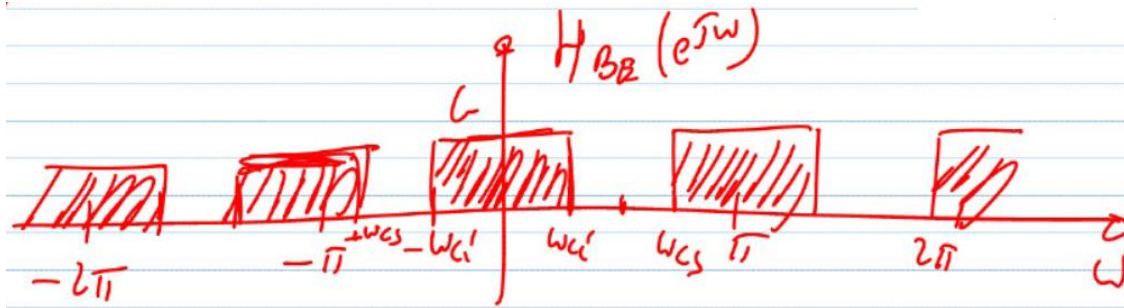
$\omega_{ci} \leq \omega \leq \omega_{cs} \Rightarrow$ banda de paso (con ω_0 como pulsación central)

el resto de ω \Rightarrow banda eliminada

$$\text{(FPBd)} \quad H_{PBD}(e^{j\omega}) = G e^{-j\omega n_0} \sum_{k=-\infty}^{\infty} \left[\Pi \left(\frac{\omega + \omega_0 - 2\pi k}{(\omega_{cs} - \omega_{ci})} \right) + \Pi \left(\frac{\omega - \omega_0 - 2\pi k}{(\omega_{cs} - \omega_{ci})} \right) \right]$$

4.3.4.- Filtro ELIMINA BANDA ideal

No deja pasar cierto rango de frecuencias

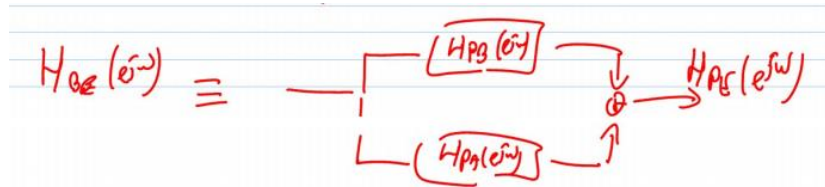


La zona marcada, indica las frecuencias que pasan.

$$(FBE) \quad H_{BE}(e^{j\omega}) = G e^{-j\omega n_0} \sum_{k=-\infty}^{\infty} \left[\Pi\left(\frac{\omega - 2\pi k}{2\omega_{ci}}\right) + \Pi\left(\frac{\omega - \pi - 2\pi k}{2(\pi - \omega_{cs})}\right) \right]$$

4.3.5.- Filtros con VARIAS BANDAS de paso

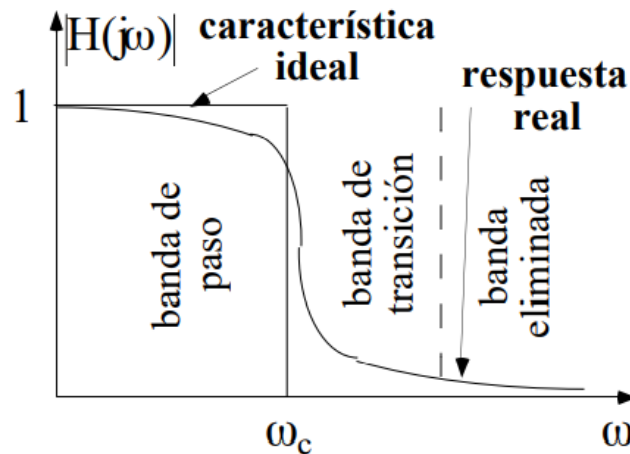
Se logran combinando arbitrariamente en paralelo y en cascada filtros de los tipos anteriores



FILTROS IDEALES vs REALES

Un filtro ideal sería el que tiene unas bandas de paso y eliminada totalmente planas, y unas zonas de transición entre ambas nulas, pero esto nunca se consigue.

En la práctica los filtros ideales no son realizables.

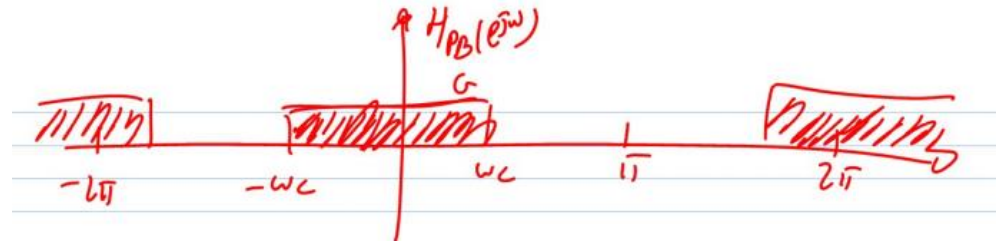


$$\text{FILTROS IDEALES} \left\{ \begin{array}{ll} \text{NO SON CAUSALES} & \rightarrow h(n) \neq 0 \text{ para } n < 0 \\ \text{NO SON ESTABLES} & \rightarrow \sum_{n=-\infty}^{\infty} [h(n)] = \infty \end{array} \right.$$

Señales y sistemas - Teoría y problemas 11

El objetivo será conseguir filtros reales a partir de los ideales.

Por ejemplo,
un Filtro Paso Bajo Ideal



$$h_{PBideal}[n] = G \frac{\omega_c}{\pi} \operatorname{sinc} \left(\frac{\omega_c}{\pi} (n - n_0) \right)$$

Respuesta impulsiva de un
Filtro Paso Bajo Ideal



Este filtro no es estable ni es causal. Por lo tanto, se aplicarán técnicas para que llegue a cumplir ambas propiedades.

4.3.6. Propiedades para obtener filtros reales

Par obtener un Filtro Paso Bajo **Real**, a partir de un Filtro Paso Bajo **Ideal**, hay que conseguir que se cumplan una serie de **propiedades**:

$$h_{PBi}[n] \rightarrow h_{PB r}[n] \equiv (h_{PB FIR}[n])$$

$$\text{IDEAL} \rightarrow \text{REAL} \equiv (\text{REAL})$$

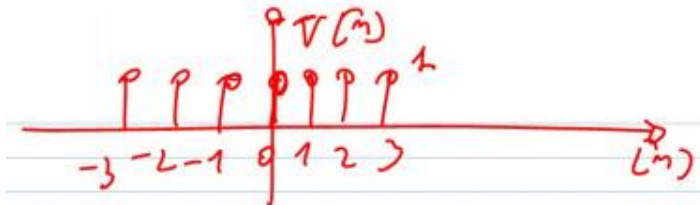
Se deben cumplir 3 propiedades:

- 1.- Estabilidad
- 2.- Causalidad
- 3.- Rizado en amplitud

1.- ESTABILIDAD

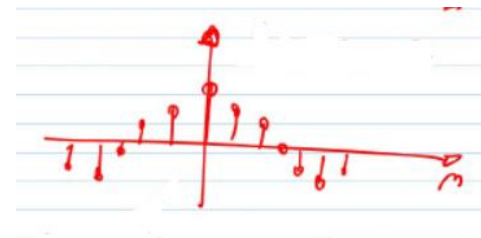
Para conseguir la ESTABILIDAD se hace un enventanado o truncamiento, es decir, se toman un n^o finito de muestras.

$$h_{\text{ideal}}[n] \cdot V[n] \quad V[n] = \Pi \left(\frac{n + L/2}{L + 1} \right) \quad \begin{array}{l} \nearrow \text{desplazamiento} \\ \searrow \text{duración} \end{array} \quad \text{Con } L, \text{ un número par}$$



Por ejemplo, si $L = 6$
la duración es $L+1=7$

$$h_{\text{ideal}}[n] \cdot V[n] \rightarrow$$



Se obtiene un filtro de duración finita y por lo tanto **ESTABLE**.

2.- CAUSALIDAD

Para conseguir la CAUSALIDAD, se toman solo los valores que están en instancias positivas de la señal

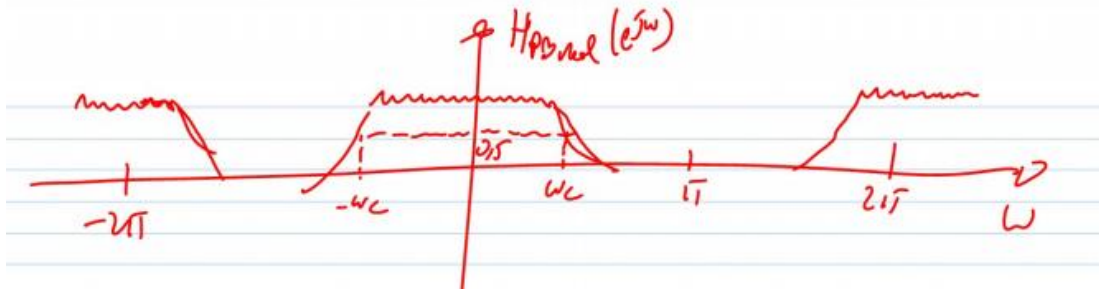
$$(h_{\text{ideal}}[n] \cdot V(n)) * \left[\delta\left(n - \frac{L}{2}\right) \right]$$

$$H_{PB_{\text{real}}}(e^{j\omega}) = \left(\left(H_{\text{ideal}}(e^{j\omega}) \right) * V(e^{j\omega}) \right) \cdot e^{-j\omega \frac{L}{2}}$$

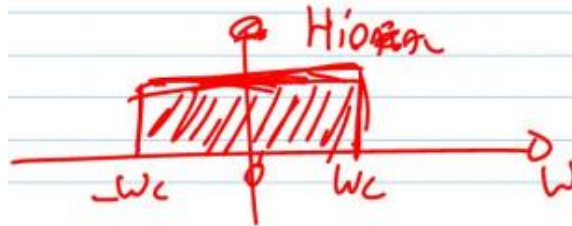


Se obtiene un filtro con todos los valores positivos, por lo tanto, **CAUSAL**.

3.- RIZADO EN AMPLITUD (factor de rizado)



En un filtro real, la transición entre la banda de paso y la eliminada no es abrupta, hay un “rizado”.



Margen de seguridad

Se pretende obtener un **factor de RIZADO** lo más pequeño posible, porque cuanto menor sea el factor de rizado, mejor será el filtro.

Problema 1.

A partir de la señal $\widehat{x[n]} = 2\delta(n) + \delta(n - 1) + \delta(n - 3)$

se forma la
señal
$$x[n] = \sum_{k=-\infty}^{\infty} \hat{x}(n - 4k)$$

1.- Calcula la DSF (*Tema 1*)

2.- Calcula la DTFT de $x[n]$ y representa el espectro de amplitud y fase para $-2\pi \leq \omega \leq 2\pi$ (*Tema 4*)

3.- Considera el filtro cuya respuesta en frecuencia es

$$H(e^{j\omega}) = 2 \sum_{k=-\infty}^{\infty} \left[\Pi \left(\frac{\omega - \pi - 2\pi k}{1,2 \pi} \right) \right] \quad (\text{Tema 4})$$

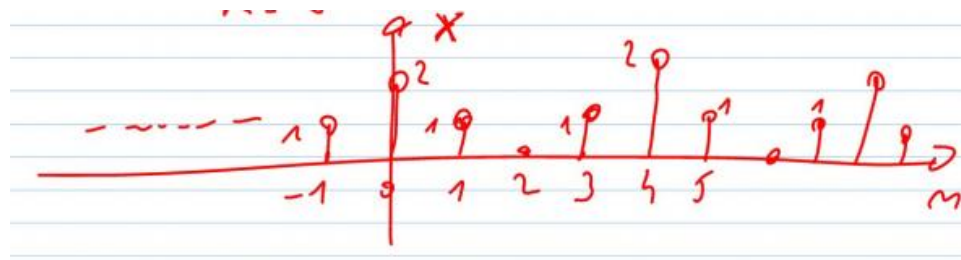
Representa $H(e^{j\omega})$ entre $-2\pi \leq \omega \leq 2\pi$, ¿qué tipo de filtro es?

4.- Se hace pasar $x[n]$ por el filtro, ¿cuál sería la salida $y[n]$?

Señales y sistemas - Teoría y problemas 11

1) Calcula la DSF

$$x[n] = \sum_{k=-\infty}^{\infty} \hat{x}(n - 4k)$$



$$x[n] = \{2, 1, 0, 1\} \Rightarrow N_0 = 4 \quad (\text{Empezando en 0 y con periodo 4, por } 4k)$$

$$C_K = \frac{1}{N_0} \sum_{n=0}^3 x[n] e^{-j \frac{2\pi kn}{4}} = \frac{1}{4} (2 + 1e^{-j \frac{\pi k}{2}} + 0 + 1e^{-j \frac{\pi k 3}{2}})$$

$$C_0 = 1, C_1 = \frac{1}{2}, C_2 = 0, C_3 = \frac{1}{2} \quad x[n] = \sum_{k=0}^3 C_k e^{j \frac{2\pi kn}{4}} = C_0 e^0 + C_1 e^{j \frac{2\pi n}{4}} + C_3 e^{j \frac{3\pi n}{2}}$$

$$x[n] = 1 + \frac{1}{2} e^{j \frac{\pi n}{2}} + \frac{1}{2} e^{j \frac{3\pi n}{2}}$$

Expresión del DSF, después de aplicar la ecuación de análisis y de síntesis

Señales y sistemas - Teoría y problemas 11

2) Calcula la DTFT de $x[n]$ y representa el espectro de amplitud y fase

Aplicar el par de transformadas de la secuencia periódica

$$x[n] = \sum_{k=0}^{N_0-1} C_K e^{j\frac{2\pi K}{N_0}n} \xrightarrow{\text{DTFT}} X(e^{j\omega}) = \sum_{k=0}^{N_0-1} 2\pi C_K \sum_{l=-\infty}^{\infty} \delta\left(\omega - \frac{2\pi k}{N_0} - 2\pi l\right)$$

$$x[n] = 1 + \frac{1}{2}e^{j\frac{\pi}{2}n} + \frac{1}{2}e^{j\frac{3}{2}\pi n}$$

Se sustituye $\left(\frac{2\pi k}{N_0}\right)$ por la fase $(0, \frac{\pi}{2}, \frac{3\pi}{2})$

$$X(e^{j\omega}) = 2\pi \cdot 1 \sum_{l=-\infty}^{\infty} \delta(\omega - 0 - 2\pi l) +$$

$$-2\pi, 0, 2\pi \rightarrow 2\pi$$

(Esta componente se anula, porque no hay π)

$$+ 2\pi \cdot \frac{1}{2} \sum_{l=-\infty}^{\infty} \delta(\omega - \frac{\pi}{2} - 2\pi l) +$$

$$-\frac{\pi}{2}, +\frac{\pi}{2} \rightarrow \pi$$

$$+ 2\pi \cdot \frac{1}{2} \sum_{l=-\infty}^{\infty} \delta(\omega - \frac{3}{2}\pi - 2\pi l)$$

$$-\frac{3\pi}{2}, +\frac{3\pi}{2} \rightarrow \pi$$

Se representa el valor en los instantes determinados



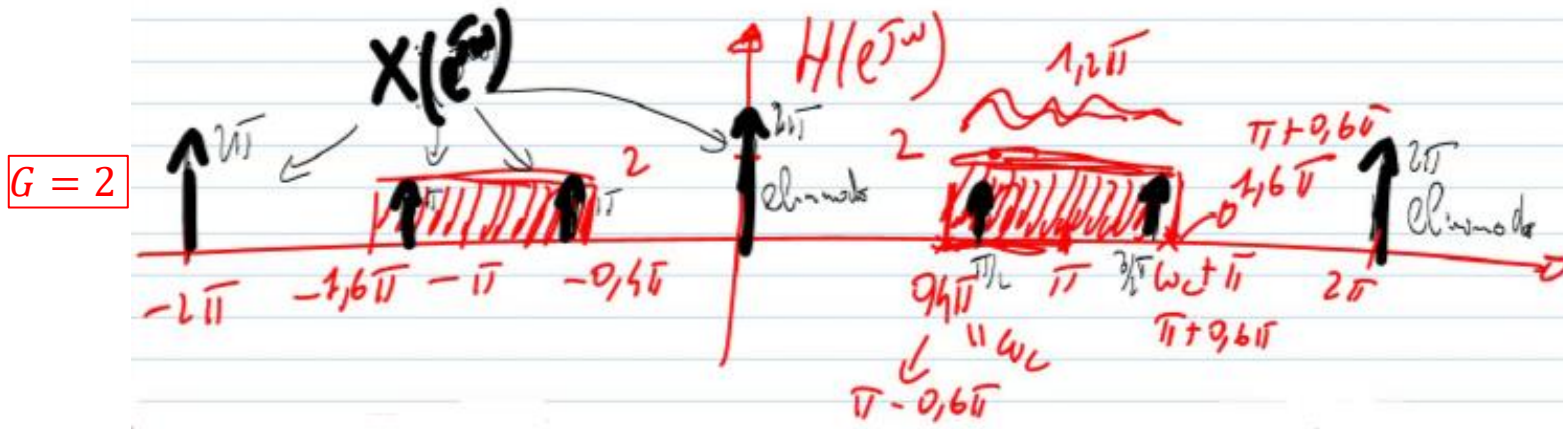
Señales y sistemas - Teoría y problemas 11

- 3) Representa $H(e^{j\omega})$ entre $-2\pi \leq \omega \leq 2\pi$. ¿Qué tipo de filtro es? FPBd y FBE, son dobles
Y FPB, centrado en 0, no en π

$$H(e^{j\omega}) = 2 \sum_{k=-\infty}^{\infty} \Pi\left(\frac{\omega - \pi - 2\pi k}{1,2\pi}\right)$$

$$H_{PA}(e^{j\omega}) = G e^{-j\omega n_0} \sum_{k=-\infty}^{\infty} \Pi\left(\frac{\omega - \pi - 2\pi k}{2(\pi - \omega_c)}\right)$$

De la respuesta en frecuencia de **FPA**,
tenemos: $2(\pi - \omega_c) = 1,2\pi$ de duración



$$2(\pi - \omega_c) = 1,2\pi; \quad \pi - \omega_c = 1,2\pi/2; \quad -\omega_c = -\pi + 0,6\pi; \quad \omega_c = \pi - 0,6\pi = 0,4\pi$$

$$\omega_c = 0,4\pi$$

Se trata de un Filtro Paso Alto. Deja pasar las frecuencias entre $0,4\pi$ y $1,6\pi$

Señales y sistemas - Teoría y problemas 11

4) Se hace pasar $x[n]$ por el filtro $H(e^{j\omega})$, ¿cuál sería la salida $y[n]$?

$$H(e^{j\omega}) = 2 \sum_{k=-\infty}^{\infty} \Pi\left(\frac{\omega - \pi - 2\pi k}{1,2\pi}\right)$$

$$x[n] = 1 + \frac{1}{2}e^{j\frac{\pi}{2}n} + \frac{1}{2}e^{j\frac{3}{2}\pi n}$$

$$Y(e^{j\omega}) = H(e^{j\omega})X(e^{j\omega}) = 2\pi \left[\sum_{k=-\infty}^{\infty} \delta\left(\omega - \frac{\pi}{2} - 2\pi k\right) + \sum_{k=-\infty}^{\infty} \delta\left(\omega - \frac{3}{2}\pi - 2\pi k\right) \right]$$

Por la DTFT⁻¹ obtenemos la respuesta al impulso $y[n]$

A partir de la expresión obtenida en 2) $X(e^{j\omega})$, pág. 20 se aplica el **par de transformadas de la senoide compleja (3)**

$$2\pi A \sum_{k=-\infty}^{\infty} \delta(\omega - \omega_c - 2\pi k) \leftrightarrow A e^{j\omega_c n}$$

$$A = 1; \omega_c = \left(\frac{\pi}{2}, \frac{3\pi}{2}\right)$$

$$\frac{3}{2}\pi - 2\pi = -\frac{1}{2}\pi$$

$$y[n] = e^{j(\frac{\pi}{2})n} + e^{j(\frac{3}{2}\pi)n} = e^{j\frac{\pi}{2}n} + e^{-j(\frac{\pi}{2})n}$$

$$\frac{e^{j\varphi} + e^{-j\varphi}}{2} = \cos \varphi$$

$$y[n] = 2 \cos\left(\frac{\pi}{2}n\right)$$

Problema 2. Considerar el sistema:

$$y[n] = 0,9 y[n - 1] + b x[n]$$

a) Calcular su respuesta en frecuencia y después determina la constante b para que $H(e^{j \cdot 0}) = 1$.

b) Representar el diagrama de bloque del sistema ¿Es un filtro IIR o FIR?

c) Suponer que $b=0,1$ y calcular la respuesta $y[n]$ ante la señal:

$$x_1[n] = \left(\frac{1}{2}\right)^{n-1} u[n - 1]$$

d) Para $b=0,1$, calcular la respuesta $y_2[n]$ ante la señal:

$$x_2[n] = 5 + \cos\left(\frac{\pi}{2}n\right)$$

Señales y sistemas - Teoría y problemas 11

a) Calcular su respuesta en frecuencia y después determina la constante b para que $H(e^{j \cdot 0}) = 1$.

$$y[n] = 0,9 y[n - 1] + b x[n]$$

Secuencia impulso unidad desplazado (1.1)

Aplicamos la DTFT sobre la ecuación en diferencias.

$$x[n] = A\delta[n \pm n_0] \leftrightarrow X(e^{j\omega}) = Ae^{\pm j\omega n_0}$$

$$1Y(e^{j\omega}) = 0,9 \cdot Y(e^{j\omega}) \cdot e^{-j\omega} + b X(e^{j\omega}); Y(e^{j\omega}) \cdot (1 - 0,9 \cdot e^{-j\omega}) = b X(e^{j\omega})$$

$$Y(e^{j\omega}) = X(e^{j\omega}) \cdot \frac{b}{(1 - 0,9 \cdot e^{-j\omega})}$$

$$Y(e^{j\omega}) = X(e^{j\omega}) H(e^{j\omega}); H(e^{j\omega}) = \frac{Y(e^{j\omega})}{X(e^{j\omega})}$$

$$H(e^{j\omega}) = \frac{Y(e^{j\omega})}{X(e^{j\omega})} = \frac{b}{(1 - 0,9 \cdot e^{-j\omega})};$$

$$H(e^{j\omega}) = \frac{b}{(1 - 0,9 \cdot e^{-j\omega})}$$

$$H(e^{j \cdot \omega})_{\omega = 0} = 1$$

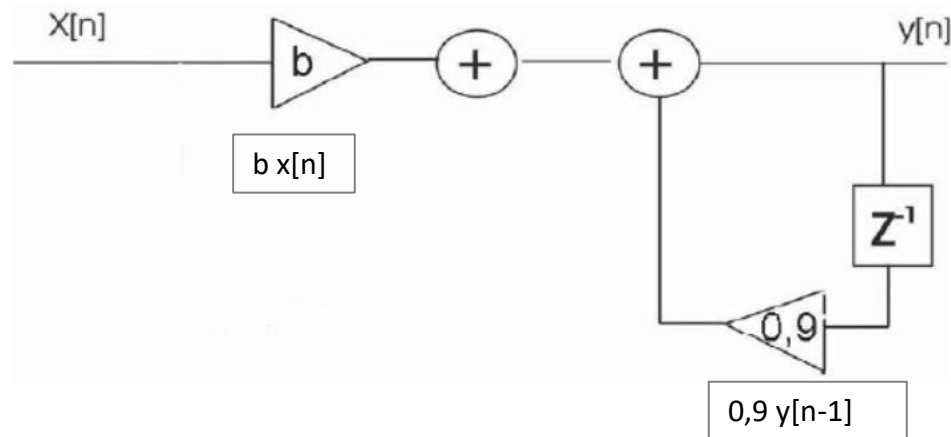
$$1 = \frac{b}{(1 - 0,9 \cdot e^{-j0})}; \quad 1 = \frac{b}{(1 - 0,9 \cdot 1)} = \frac{b}{0,1}; b = 1 \cdot 0,1 = 0,1$$

$$b = 0,1$$

$$H(e^{j\omega}) = \frac{0,1}{(1 - 0,9 \cdot e^{-j\omega})}$$

Señales y sistemas - Teoría y problemas 11

b) Representar el diagrama de bloques del sistema ¿Es un filtro IIR o FIR?



$$y[n] = 0,9 y[n - 1] + b x[n]$$

El diagrama de bloques tiene sólo una celda de retardo en la parte recurrente mientras que la excitación no tiene retardo

Es un **filtro IIR** de orden $N=1$, ya que tiene parte recurrente.

IIR (Infinite Impulse Response, Respuesta infinita al impulso). Si la entrada es una señal impulso, la salida tendrá un *número infinito de términos no nulos*, es decir, nunca vuelve al reposo, porque tiene parte recurrente.

FIR (Finite Impulse Response, Respuesta finita al impulso). La respuesta a una señal impulso como entrada tendrá un *número finito de términos no nulos*.

Señales y sistemas - Teoría y problemas 11

c) Suponer que $b=0,1$ y calcular la respuesta $y[n]$ ante la señal:

$$x_1[n] = \left(\frac{1}{2}\right)^{n-1} u[n-1]$$

$$y[n] = \begin{cases} x[n] * h[n] \\ X(e^{j\omega}) \cdot H(e^{j\omega}) \xrightarrow{\text{DTFT}^{-1}} y[n] \end{cases}$$

Para calcular $Y=H \cdot X$, utilizamos H del apartado anterior y el espectro de la señal de excitación X .

Espectros de la secuencia exponencial acotada (5 y 5.1)

$$X(e^{j\omega}) = \frac{e^{-j\omega}}{1 - \frac{1}{2} e^{-j\omega}}$$

$$a^n \cdot u[n] \leftrightarrow \frac{1}{1 - a \cdot e^{-j\omega}}$$

$$a^{n-1} \cdot u[n-1] \leftrightarrow \frac{e^{-j\omega}}{1 - a \cdot e^{-j\omega}}$$

DTFT - Transformada de Fourier en Tiempo Discreto

DTFT⁻¹ - Transformada Inversa de Fourier en Tiempo Discreto

Señales y sistemas - Teoría y problemas 11

$$Y(e^{j\omega}) = H(e^{j\omega}) \cdot X(e^{j\omega}) = \frac{0,1}{(1 - 0,9 \cdot e^{-j\omega})} \cdot \frac{e^{-j\omega}}{(1 - \frac{1}{2} e^{-j\omega})}$$

La respuesta se obtiene aplicando el método de descomposición en fracciones simples.

$$Y(e^{j\omega}) = \frac{A_1}{(1 - 0,9 \cdot e^{-j\omega})} + \frac{A_2}{(1 - 0,5 \cdot e^{-j\omega})}$$

$$e^{j\omega} = 0,9; e^{-j\omega} = 1/0,9$$

$$A_1 = \lim_{e^{j\omega} \rightarrow 0,9} Y(e^{j\omega}) (1 - 0,9 \cdot e^{-j\omega}) = \lim_{e^{j\omega} \rightarrow 0,9} \frac{0,1 \cdot e^{-j\omega} \cdot (1 - 0,9 \cdot e^{-j\omega})}{(1 - 0,9 \cdot e^{-j\omega}) \cdot (1 - 0,5 \cdot e^{-j\omega})} = \frac{0,1 \cdot (1/0,9)}{1 - 0,5 \cdot (1/0,9)} = \frac{0,11}{0,44} = \mathbf{0,25}$$

$$e^{j\omega} = 0,5; e^{-j\omega} = 1/0,5$$

$$A_2 = \lim_{e^{j\omega} \rightarrow 0,5} Y(e^{j\omega}) (1 - 0,5 \cdot e^{-j\omega}) = \lim_{e^{j\omega} \rightarrow 0,5} \frac{0,1 \cdot e^{-j\omega} \cdot (1 - 0,5 \cdot e^{-j\omega})}{(1 - 0,5 \cdot e^{-j\omega}) \cdot (1 - 0,9 \cdot e^{-j\omega})} = \frac{0,1 \cdot (1/0,5)}{1 - 0,9 \cdot (1/0,5)} = \frac{0,2}{-0,8} = \mathbf{-0,25}$$

$$Y(e^{j\omega}) = \frac{(0,25) \cdot 1}{(1 - 0,9 \cdot e^{-j\omega})} + \frac{(-0,25) \cdot 1}{(1 - 0,5 \cdot e^{-j\omega})}$$

DTFT-1

$$\frac{1}{1 - a \cdot e^{-j\omega}} \leftrightarrow a^n \cdot u[n]$$

$$\mathbf{y[n] = 0,25(0,9)^n \cdot u[n] - 0,25(0,5)^n \cdot u[n]}$$

Señales y sistemas - Teoría y problemas 11

d) Para $b=0,1$, calcular la respuesta $y_2[n]$ ante la señal:

$$x_2[n] = 5 + \cos\left(\frac{\pi}{2}n\right)$$

$$x_2[n] = x_{2a}[n] + x_{2b}[n] = 5 + \cos\left(\frac{\pi}{2}n\right); \quad x_{2a} = 5; \quad A=5, \varphi=0 \rightarrow \omega=0$$

Dominio de la
frecuencia
($\varphi(\omega_{d1}, \omega_{d2})$)

$$\cos \varphi = \frac{e^{j\varphi} + e^{-j\varphi}}{2}$$

$$x_{2b} = \cos\left(\frac{\pi}{2}n\right); \quad \cos\left(\frac{\pi}{2}n\right) = \frac{1}{2}e^{j\frac{\pi}{2}n} + \frac{1}{2}e^{-j\frac{\pi}{2}n}; \quad A=\frac{1}{2}, \varphi=0 \left\{ \begin{array}{l} \omega_{d1} = \pi/2 \\ \omega_{d2} = -\omega_{d1} = -\pi/2 \end{array} \right.$$

$$Y(e^{j\omega}) = X(e^{j\omega}) H(e^{j\omega}) \quad y_2[n] = (x_{2a}[n] + x_{2b}[n]) \cdot H(e^{j\omega})$$

$$y_2[n] = \overset{\textcircled{1}}{(5 H(e^{j\omega})_{\omega=0})} + \overset{\textcircled{2}}{(\frac{1}{2}e^{j\frac{\pi}{2}n} H(e^{j\omega})_{\omega=\pi/2})} + \overset{\textcircled{3}}{(\frac{1}{2}e^{-j\frac{\pi}{2}n} H(e^{j\omega})_{\omega=-\pi/2})}$$

$$H(e^{j\omega}) = \frac{0,1}{(1 - 0,9 \cdot e^{-j\omega})}$$

$$\textcircled{1} \quad H(e^{j\omega})_{\omega=0} = \frac{0,1}{1 - 0,9e^{-j\omega}} \Big|_{\omega=0} = \frac{0,1}{1 - 0,9} = 1 \left\{ \begin{array}{l} \parallel = 1 \\ \varphi = 0 \end{array} \right.$$

Señales y sistemas - Teoría y problemas 11

$$e^{-j\varphi} = \cos \varphi - j \operatorname{sen} \varphi$$

$$\textcircled{2} \quad H(e^{j\omega})_{\omega = \pi/2} = \frac{0,1}{1 - 0,9e^{-j\omega}} \Big|_{\omega = \pi/2} = \frac{0,1}{1 - 0,9e^{-j\pi/2}} = \frac{0,1}{1 - 0,9(\cos \pi/2 - j \operatorname{sen} \pi/2)} =$$

(Ver problema n^{os} complejos)

$$= \frac{0,1}{1 - 0,9 \cdot (-j)} = \frac{0,1}{1 + j0,9} \cdot \frac{1 - j0,9}{1 - j0,9} = \dots = 0,0552 + j0,0497;$$

$$\begin{aligned} \parallel &= \sqrt{(0,0552)^2 + (0,0497)^2} & \left\{ \begin{array}{l} \parallel = 0,074 \\ \varphi = -0,732 \end{array} \right. \\ \varphi &= \arctan \frac{-0,0497}{0,0552} \end{aligned}$$

$$H(e^{j\omega})_{\omega = \pi/2} = 0,074 \cdot e^{-j0,732} \quad \text{*por el conjugado}$$

$$\textcircled{3} \quad H(e^{j\omega})_{\omega = -\pi/2} = (H(e^{j\omega})_{\omega = \pi/2})^* = 0,074 \cdot e^{+j0,732}$$

Por último, sustituimos:

$$y_2[n] = 5 \cdot 1 + \frac{1}{2} \cdot e^{j\pi/2 n} \cdot 0,074 \cdot e^{-j0,732} + \frac{1}{2} \cdot e^{-j\pi/2 n} \cdot 0,074 \cdot e^{+j0,732} =$$

$$= 5 + \frac{0,074}{2} \left(e^{j\left(\frac{\pi}{2}n - 0,732\right)} + e^{-j\left(\frac{\pi}{2}n - 0,732\right)} \right);$$

$$\frac{e^{j\varphi} + e^{-j\varphi}}{2} = \cos \varphi$$

$$x[n] = 5 + \cos \frac{\pi}{2} n$$

$$y_2[n] = 5 + 0,074 \cos \left(\frac{\pi}{2} n - 0,732 \right)$$

Señales y sistemas - Teoría y problemas 11

Problema 3. Considerar un sistema discreto lineal e invariante causal, descrito por la ecuación en diferencias:

$$y[n] - \frac{1}{9} y[n-2] = x[n]$$

a) Determinar la función de transferencia $H(e^{j\omega})$ y la respuesta impulsiva $h[n]$

$$Y(e^{j\omega}) = X(e^{j\omega})H(e^{j\omega}) \quad y[n] = x[n] * h[n]$$

$$x[n] = A\delta[n \pm n_0] \leftrightarrow X(e^{j\omega}) = Ae^{\pm j\omega n_0}$$

$$1Y(e^{j\omega}) - \frac{1}{9}Y(e^{j\omega}) \cdot e^{-2j\omega} = X(e^{j\omega})$$

$$Y(e^{j\omega}) = H(e^{j\omega})X(e^{j\omega})$$

$$Y(e^{j\omega}) \left(1 - \frac{1}{9} \cdot e^{-2j\omega}\right) = 1X(e^{j\omega}); \quad Y(e^{j\omega}) = \frac{1X(e^{j\omega})}{\left(1 - \frac{1}{9} \cdot e^{-2j\omega}\right)}$$

$$Y(e^{j\omega}) = \frac{1}{1 - \frac{1}{9} \cdot e^{-2j\omega}} X(e^{j\omega})$$

$$H(e^{j\omega}) = \frac{1}{1 - \frac{1}{9} \cdot e^{-2j\omega}}$$

Función de
transferencia

Señales y sistemas - Teoría y problemas 11

Para calcular la respuesta impulsiva, tenemos que resolver la ecuación de 2º grado:

$$H(e^{j\omega}) = \frac{1}{1 - \frac{1}{9} \cdot e^{-2j\omega}} \quad (e^{-2j\omega} = x^{-2}) \cdot (x^2) \quad 1 - \frac{1}{9} \cdot x^{-2} = 0; \quad x^2 - \frac{1}{9} = 0; \quad \left\{ \begin{array}{l} x_1 = +\frac{1}{3} \\ x_2 = -\frac{1}{3} \end{array} \right.$$

$$1 - \frac{1}{9} \cdot e^{-2j\omega} = 0 \quad \longrightarrow \quad \left(1 - \frac{1}{3} \cdot e^{-j\omega}\right) \left(1 + \frac{1}{3} \cdot e^{-j\omega}\right) = 0$$

Para calcular la respuesta, aplicamos el método de descomposición en fracciones simples

$$\begin{aligned} H(e^{j\omega}) &= \frac{1}{1 - \frac{1}{9} \cdot e^{-2j\omega}} = \frac{1}{\left(1 - \frac{1}{3} \cdot e^{-j\omega}\right) \left(1 + \frac{1}{3} \cdot e^{-j\omega}\right)} = \\ &= \frac{A_1}{\left(1 - \frac{1}{3} \cdot e^{-j\omega}\right)} + \frac{A_2}{\left(1 + \frac{1}{3} \cdot e^{-j\omega}\right)} \end{aligned}$$

Señales y sistemas - Teoría y problemas 11

$$H(e^{j\omega}) = \frac{1}{\left(1 - \frac{1}{3} \cdot e^{-j\omega}\right) \left(1 + \frac{1}{3} \cdot e^{-j\omega}\right)}$$

$$e^{j\omega} = 1/3; e^{-j\omega} = 3$$

$$A_1 = \lim_{e^{j\omega} \rightarrow 1/3} H(e^{j\omega}) \left(1 - \frac{1}{3} \cdot e^{-j\omega}\right) = \frac{1}{\left(1 + \frac{1}{3} \cdot e^{-j\omega}\right)} \Big|_{e^{j\omega} = 1/3} = \frac{1}{1 + \frac{1}{3} \cdot \frac{3}{1}} = \frac{1}{2}$$

$$e^{j\omega} = -1/3; e^{-j\omega} = -3$$

$$A_2 = \lim_{e^{j\omega} \rightarrow -1/3} H(e^{j\omega}) \left(1 + \frac{1}{3} \cdot e^{-j\omega}\right) = \frac{1}{\left(1 - \frac{1}{3} \cdot e^{-j\omega}\right)} \Big|_{e^{j\omega} = -1/3} = \frac{1}{1 - \frac{1}{3} \cdot \left(-\frac{3}{1}\right)} = \frac{1}{2}$$

$$H(e^{j\omega}) = \frac{1/2}{\left(1 - \frac{1}{3} \cdot e^{-j\omega}\right)} + \frac{1/2}{\left(1 + \frac{1}{3} \cdot e^{-j\omega}\right)}$$

DTFT-1

$$\frac{1}{1 - a \cdot e^{-j\omega}} \leftrightarrow a^n \cdot u[n]$$

$$h[n] = \frac{1}{2} \left(\frac{1}{3}\right)^n u[n] + \frac{1}{2} \left(-\frac{1}{3}\right)^n u[n]$$

Respuesta impulsiva