ACT-11302: Cálculo Actuarial III Sesion 01 - Modelos de Probabilidad

Juan Carlos Martínez-Ovando

ITAM

Primavera 2019

Agenda

Modelo de probabilidad Definición

Modelo de probabilidad

Notación

- X se refiere a una variable aleatoria observable (discreta o continua)
- x se refiere a un valor específico de esta variable

Modelo de probabilidad

Sin pérdida de generalidad, refirámonos a X. El modelo de probabilidad se define como la distribución de probabilidades de X indizada por θ , i.e.

$$X \sim F(x|\theta).$$
 (1)

El soporte de X, denotado por \mathcal{X} , se define como,

$$\mathcal{X} = \{x : F(x|\theta) > 0\},\tag{2}$$

donde $\mathcal X$ forma un subconjunto de un espacion Euclidiano de dimensión finita. El parámetro θ , toma valores en el espacio parametral Θ (generalmente de dimensión finita).

Notación

- X se refiere a una variable aleatoria observable (discreta o continua)
- x se refiere a un valor específico de esta variable

Modelo de probabilidad

Sin pérdida de generalidad, refirámonos a X. El modelo de probabilidad se define como la distribución de probabilidades de X indizada por θ , i.e.

$$X \sim F(x|\theta).$$
 (1)

El soporte de X, denotado por \mathcal{X} , se define como,

$$\mathcal{X} = \{x : F(x|\theta) > 0\},\tag{2}$$

donde $\mathcal X$ forma un subconjunto de un espacion Euclidiano de dimensión finita. El parámetro θ , toma valores en el espacio parametral Θ (generalmente de dimensión finita).

Densidades y masa de probabilidad

1. Cuando X es absolutamente continua, $F(x|\theta)$ admite una densidad, $f(x|\theta)$, tal que

$$F(x|\theta) = \int_{-\infty}^{x} f(s|\theta)ds,$$

implicando que el soporte no tenga átomos, i.e.

$$\Pr(X = x) = 0$$

para todo $x \in \mathcal{X}$.

2. Cuando X es del tipo discreto, el soporte $\mathcal X$ está formado solamente por átomos, i.e. valores especificos de X, digamos $\mathcal X=\{x_1^*,\dots,x_n^*\}$ tales que

$$\Pr(X = x_i^*) = p_i > 0,$$

para todo $x_i^* \in \mathcal{X}$, con

$$\sum_{i=1}^{n} p_i = 1.$$



Densidades y masa de probabilidad

 $3\,$ Cuando X es del tipo mixta, el modelo de probabilidad admite una parte absolutamente continia al mismo tiempo de admitir una parte discreta, i.e.

$$\Pr(X \le x) = F(x|\theta) = F_c(x|\theta_c)o + \sum_{\substack{x_k^* \le x \\ x_k^* \le x}} p(X = x_k^*|\theta_d),$$
 (3)

donde

- $ightharpoonup F_c$ es el componente continuo de la distribución
- $\{x_k^*\}_{k\geq 1}$ son los átomos de la distribución
- $m{ heta}_c$ y $heta_d$ son los parámetros asociados con la parte continua y discreta, respectivamente.

Densidades y masa de probabilidad

En este tipo de distribuciones, el soporte \mathcal{X} está formado de una parte absolutamente continua (sin átomos), \mathcal{X}_c , y una parte discreta (formada solo de átomos), \mathcal{X}_d , i.e.

$$\mathcal{X} = \mathcal{X}_c \cup \mathcal{X}_d$$
.



Densidades y masa de probabilidad

 $3\,$ Cuando X es del tipo mixta, el modelo de probabilidad admite una parte absolutamente continia al mismo tiempo de admitir una parte discreta, i.e.

$$\Pr(X \le x) = F(x|\theta) = F_c(x|\theta_c)o + \sum_{\substack{x_k^* \le x \\ x_k^* \le x}} p(X = x_k^*|\theta_d),$$
 (3)

donde

- $ightharpoonup F_c$ es el componente continuo de la distribución
- $\{x_k^*\}_{k>1}$ son los átomos de la distribución
- $m{ heta}_c$ y $m{ heta}_d$ son los parámetros asociados con la parte continua y discreta, respectivamente.

Densidades y masa de probabilidad

En este tipo de distribuciones, el soporte \mathcal{X} está formado de una parte absolutamente continua (sin átomos), \mathcal{X}_c , y una parte discreta (formada solo de átomos), \mathcal{X}_d , i.e.

$$\mathcal{X} = \mathcal{X}_c \cup \mathcal{X}_d$$
.



Ejemplo

Ejemplo

Pensemos en el modelo de probabilidad con un átomo en $\{0\}$ que admite la posibilidad de tomar valores en la recta real positiva, i.e.

$$\mathcal{X} = \{0\} \cup (0, \infty).$$

Modelo de probabilidad

El modelo de probabilidad estará definido por una masa de probabilididad en {0}, i.e.

$$\Pr(X = 0) = \Pr(X \in \{0\}) = \theta_0,$$

y una densidad para la parte continua,

$$f(x|\theta_c) = \theta_c \exp\{-x\theta_c\} \mathbb{I}_{(0,\infty)}(x),$$

 $con 0 < \theta_0 < 1 \text{ y } \theta_c > 0.$

Ejercicio

¿Qué forma toma $F(x|\theta)$ y quién es θ



Ejemplo

Ejemplo

Pensemos en el modelo de probabilidad con un átomo en $\{0\}$ que admite la posibilidad de tomar valores en la recta real positiva, i.e.

$$\mathcal{X} = \{0\} \cup (0, \infty).$$

Modelo de probabilidad

El modelo de probabilidad estará definido por una masa de probabilididad en $\{0\}$, i.e.

$$\Pr(X = 0) = \Pr(X \in \{0\}) = \theta_0,$$

y una densidad para la parte continua,

$$f(x|\theta_c) = \theta_c \exp\{-x\theta_c\}\mathbb{I}_{(0,\infty)}(x),$$

con $0 < \theta_0 < 1$ y $\theta_c > 0$.

Ejercicio

¿Qué forma toma $F(x|\theta)$ y quién es θ ?



Ejemplo

Ejemplo

Pensemos en el modelo de probabilidad con un átomo en $\{0\}$ que admite la posibilidad de tomar valores en la recta real positiva, i.e.

$$\mathcal{X} = \{0\} \cup (0, \infty).$$

Modelo de probabilidad

El modelo de probabilidad estará definido por una masa de probabilididad en $\{0\}$, i.e.

$$\Pr(X = 0) = \Pr(X \in \{0\}) = \theta_0,$$

y una densidad para la parte continua,

$$f(x|\theta_c) = \theta_c \exp\{-x\theta_c\} \mathbb{I}_{(0,\infty)}(x),$$

con $0 < \theta_0 < 1$ y $\theta_c > 0$.

Ejercicio

¿Qué forma toma $F(x|\theta)$ y quién es θ ?



Gracias por su atención...

juan.martinez.ovando@itam.mx