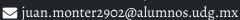
# Patch modifications and separation axioms in point-free topology

Seminario de avance de tesis III 6 de diciembre de 2024

Juan Carlos Monter Cortés Luis Ángel Zaldívar Corichi

Universidad de Guadalajara



# Lo que veremos hoy ©

Lo que si sabemos

Espacio de parches vs ensamble de parches

Los problemas que tenemos

La conjetura

Las alternativas que hemos pensado

# Espacio de parches

## Definición:

Un espacio topológico *S* es *empaquetado* si todo conjunto compacto saturado es cerrado.

# Espacio de parches

## Definición:

Un espacio topológico *S* es *empaquetado* si todo conjunto compacto saturado es cerrado.

$$pbase = \{U \cap Q' \mid U \in \mathcal{O}S, \ Q \in \mathcal{Q}S\}.$$

# Espacio de parches

## Definición:

Un espacio topológico *S* es *empaquetado* si todo conjunto compacto saturado es cerrado.

$$pbase = \{U \cap Q' \mid U \in \mathcal{O}S, \ Q \in \mathcal{Q}S\}.$$

## Definición:

Para un espacio topológico S, sea  ${}^pS$  (espacio de parches), el espacio con los mismos puntos que S y la topología  $({}^pS$  generada por la pbase.

LO QUE SI SABEMOS

•  $T_2 \Rightarrow T_0 + \text{empaqueta} \Rightarrow T_1$ .

- $T_2 \Rightarrow T_0 + \text{empaqueta} \Rightarrow T_1$ .
- Si S es  $T_0 \Rightarrow {}^pS$  es  $T_1$  y si S es  $T_1 \Rightarrow {}^pS = {}^{pp}S$ .

- $T_2 \Rightarrow T_0 + \text{empaqueta} \Rightarrow T_1$ .
- Si S es  $T_0 \Rightarrow {}^pS$  es  $T_1$  y si S es  $T_1 \Rightarrow {}^pS = {}^{pp}S$ .
- Si S es  $T_{\circ} \Rightarrow {}^{pp}S = {}^{ppp}S$ .

- $T_2 \Rightarrow T_0 + \text{empaqueta} \Rightarrow T_1$ .
- Si S es  $T_0 \Rightarrow {}^pS$  es  $T_1$  y si S es  $T_1 \Rightarrow {}^pS = {}^{pp}S$ .
- Si S es  $T_0 \Rightarrow {}^{pp}S = {}^{ppp}S$ .
- Si S es  $T_2 \Rightarrow S = {}^pS$ .

- $T_2 \Rightarrow T_0 + \text{empaqueta} \Rightarrow T_1$ .
- Si S es  $T_0 \Rightarrow {}^pS$  es  $T_1$  y si S es  $T_1 \Rightarrow {}^pS = {}^{pp}S$ .
- Si S es  $T_{\circ} \Rightarrow {}^{pp}S = {}^{ppp}S$ .
- Si S es  $T_2 \Rightarrow S = {}^pS$ .
- S es empaquetado  $\Leftrightarrow S = {}^{p}S$ .

- $T_2 \Rightarrow T_0 + \text{empaqueta} \Rightarrow T_1$ .
- Si S es  $T_0 \Rightarrow {}^pS$  es  $T_1$  y si S es  $T_1 \Rightarrow {}^pS = {}^{pp}S$ .
- Si S es  $T_{\circ} \Rightarrow {}^{pp}S = {}^{ppp}S$ .
- Si S es  $T_2 \Rightarrow S = {}^pS$ .
- S es empaquetado  $\Leftrightarrow S = {}^{p}S$ .

¿Cuál es el análogo de empaquetado en Frm?

# Filtros, núcleos y el Teorema de H.-M.

## Definition

Sea  $A \in \mathbf{Frm}$ . Para  $F \subseteq A$ , decimos que F es un filtro si:

- 1.  $1 \in F$ .
- 2.  $a \leq b$ ,  $a \in F \Rightarrow b \in F$ .
- 3.  $a, b \in F \Rightarrow a \land b \in F$ .

# Filtros, núcleos y el Teorema de H.-M.

## Definition

Sea  $A \in \mathbf{Frm}$ . Para  $F \subseteq A$ , decimos que F es un filtro si:

- 1.  $1 \in F$ .
- 2.  $a \leqslant b$ ,  $a \in F \Rightarrow b \in F$ .
- 3.  $a, b \in F \Rightarrow a \land b \in F$ .

Existen diferentes tipos de filtros:

- Propio
- Primo

- (Scott) abierto
- Admisible ( $\nabla(j)$ )

• Completamente primo

1. 
$$a \leqslant b \Rightarrow j(a) \leqslant j(b)$$

- 1.  $a \leq b \Rightarrow j(a) \leq j(b)$
- 2.  $a \leq j(a)$

LO QUE SI SABEMOS

- 1.  $a \leq b \Rightarrow j(a) \leq j(b)$
- 2.  $a \leq j(a)$

LO QUE SI SABEMOS 000000000000

3.  $j^2(a) = j(a)$ 

1. 
$$a \leqslant b \Rightarrow j(a) \leqslant j(b)$$

2.  $a \leq j(a)$ 

LO QUE SI SABEMOS 000000000000

- 3.  $j^2(a) = j(a)$
- 4.  $j(a \wedge b) = j(a) \wedge j(b)$

- 1.  $a \leqslant b \Rightarrow j(a) \leqslant j(b)$
- $2. \ a \leqslant j(a)$
- 3.  $j^2(a) = j(a)$
- 4.  $j(a \wedge b) = j(a) \wedge j(b)$

- 1.  $a \leqslant b \Rightarrow j(a) \leqslant j(b)$
- $2. \ a \leqslant j(a)$
- 3.  $j^2(a) = j(a)$
- 4.  $j(a \wedge b) = j(a) \wedge j(b)$

#### **Observaciones:**

•  $NA = \text{conjunto de todos los núcleos en } A \text{ y } NA \in \mathbf{Frm}.$ 

- 1.  $a \leqslant b \Rightarrow j(a) \leqslant j(b)$
- 2.  $a \leqslant j(a)$
- 3.  $j^2(a) = j(a)$
- 4.  $j(a \wedge b) = j(a) \wedge j(b)$

- $NA = \text{conjunto de todos los núcleos en } A \text{ y } NA \in \mathbf{Frm}.$
- $u_a(x) = a \lor x$ ,  $v_a(x) = (a \succ x)$ ,  $w_a = ((x \succ a) \succ a) \in NA$ .

1. 
$$a \leqslant b \Rightarrow j(a) \leqslant j(b)$$

- 2.  $a \leqslant j(a)$
- 3.  $j^2(a) = j(a)$
- 4.  $j(a \wedge b) = j(a) \wedge j(b)$

- $NA = \text{conjunto de todos los núcleos en } A \text{ y } NA \in \mathbf{Frm}.$
- $u_a(x) = a \lor x$ ,  $v_a(x) = (a \succ x)$ ,  $w_a = ((x \succ a) \succ a) \in NA$ .
- $\eta_A: A \to NA$ ,  $a \mapsto u_a$ .

- 1.  $a \leqslant b \Rightarrow j(a) \leqslant j(b)$
- 2.  $a \leqslant j(a)$
- 3.  $j^2(a) = j(a)$
- 4.  $j(a \wedge b) = j(a) \wedge j(b)$

- $NA = \text{conjunto de todos los núcleos en } A \text{ y } NA \in \mathbf{Frm}.$
- $u_a(x) = a \lor x$ ,  $v_a(x) = (a \succ x)$ ,  $w_a = ((x \succ a) \succ a) \in NA$ .
- $\eta_A: A \to NA$ ,  $a \mapsto u_a$ .
- Si  $f = f^* \in \mathbf{Frm} \Rightarrow k = f_* f^* \in NA$ .

- 1.  $a \leqslant b \Rightarrow j(a) \leqslant j(b)$
- 2.  $a \leq j(a)$
- 3.  $j^2(a) = j(a)$
- $4. \ j(a \wedge b) = j(a) \wedge j(b)$

- $NA = \text{conjunto de todos los núcleos en } A \text{ y } NA \in \mathbf{Frm}.$
- $u_a(x) = a \lor x$ ,  $v_a(x) = (a \succ x)$ ,  $w_a = ((x \succ a) \succ a) \in NA$ .
- $\eta_A: A \to NA$ ,  $a \mapsto u_a$ .
- Si  $f = f^* \in \mathbf{Frm} \Rightarrow k = f_*f^* \in NA$ .
- Para  $U_A^*: A \to \mathcal{O}S$ ,  $sp = (U_A)_* U_A^* \in NA$ .

## Definición:

Sea  $j \in NA$ . El filtro de admisibilidad de j es el conjunto

$$\nabla(j) = \{a \in A \mid j(a) = 1\}.$$

## Definición:

Sea  $j \in NA$ . El filtro de admisibilidad de j es el conjunto

$$\nabla(j) = \{ a \in A \mid j(a) = 1 \}.$$

## Definición:

Sea  $j \in NA$ . El filtro de admisibilidad de j es el conjunto

$$\nabla(j) = \{a \in A \mid j(a) = 1\}.$$

#### **Observaciones:**

•  $j, k \in NA, j \sim k \Leftrightarrow \nabla(j) = \nabla(k)$ .

## Definición:

Sea  $j \in NA$ . El filtro de admisibilidad de j es el conjunto

$$\nabla(j) = \{ a \in A \mid j(a) = 1 \}.$$

- $j, k \in NA, j \sim k \Leftrightarrow \nabla(j) = \nabla(k)$ .
- $j \in NA$  es *ajustado* si es el menor elemento de su bloque.

## Definición:

Sea  $j \in NA$ . El filtro de admisibilidad de j es el conjunto

$$\nabla(j) = \{ a \in A \mid j(a) = 1 \}.$$

- $j, k \in NA, j \sim k \Leftrightarrow \nabla(j) = \nabla(k)$ .
- $j \in NA$  es *ajustado* si es el menor elemento de su bloque.
- $F \in A^{\wedge} \Rightarrow F = \nabla(j)$  para algún  $j \in NA$ .

## Definición:

Sea  $j \in NA$ . El filtro de admisibilidad de j es el conjunto

$$\nabla(j) = \{ a \in A \mid j(a) = 1 \}.$$

- $j, k \in NA, j \sim k \Leftrightarrow \nabla(j) = \nabla(k)$ .
- $j \in NA$  es *ajustado* si es el menor elemento de su bloque.
- $F \in A^{\wedge} \Rightarrow F = \nabla(j)$  para algún  $j \in NA$ .
- $F \in A^{\wedge} \Rightarrow [v_F, w_F]$ .

## Teorema (Hoffman-Mislove):

Sean  $A \in \mathbf{Frm}$  y  $S = \mathsf{pt}(A)$ , entonces existe una correspondencia biyectiva entre:

- 1. QS = compactos saturados en S
- 2.  $A^{\wedge}$  = filtros abiertos en A

# Teorema (Hoffman-Mislove extendido):

Sean  $A \in \mathbf{Frm}$  y  $S = \mathsf{pt}(A)$ , entonces existe una correspondencia biyectiva entre:

- 1. QS = compactos saturados en S
- 2.  $A^{\wedge}$  = filtros abiertos en A
- 3.  $v_F = \text{núcleos ajustados}$

# Teorema (Hoffman-Mislove extendido):

Sean  $A \in \mathbf{Frm}$  y  $S = \mathsf{pt}(A)$ , entonces existe una correspondencia biyectiva entre:

- 1. QS = compactos saturados en S
- 2.  $A^{\wedge}$  = filtros abiertos en A
- 3.  $v_F = \text{núcleos ajustados}$

El Teorema de H.-M. nos proporciona  $(F, Q, \nabla(Q))$ 

$$F \in A^{\wedge} \leftrightarrow Q \in \Omega S \leftrightarrow \nabla(Q) \in \mathcal{O}S^{\wedge}$$

$$x \in F \Leftrightarrow Q \subseteq U_A(x) \Leftrightarrow U_A(x) \in \nabla(Q)$$

# El ensamble parches

Basados en el Teorema de H.-M. se introduce el ensamble de parches.

$$p\text{-base}(A) = \{u_a \wedge v_F \mid a \in A, F \in A^{\wedge}\}.$$

# El ensamble parches

Basados en el Teorema de H.-M. se introduce el ensamble de parches.

$$p-base(A) = \{u_a \wedge v_F \mid a \in A, F \in A^{\wedge}\}.$$

Sea  $PA = \langle p\text{-base}(A) \rangle$ , es decir, tomamos supremos arbitrarios de elementos en p-base(A)

$$A \xrightarrow{i} PA \xrightarrow{\iota} NA$$

# El ensamble parches

Basados en el Teorema de H.-M. se introduce el ensamble de parches.

$$p-base(A) = \{u_a \wedge v_F \mid a \in A, F \in A^{\wedge}\}.$$

Sea  $PA = \langle p\text{-base}(A) \rangle$ , es decir, tomamos supremos arbitrarios de elementos en p-base(A)

$$A \xrightarrow{i} PA \xrightarrow{\iota} NA$$

$${\mathcal E}$$
Cuándo  $A \cong PA$ ?

## Definición:

 $A \in \mathbf{Frm}$  es parche trivial si  $i: A \to P(A)$  es un isomorfismo.

## Definición:

 $A \in \mathbf{Frm}$  es parche trivial si  $i: A \to P(A)$  es un isomorfismo.

¿Bajo qué circunstancias es el marco A parche trivial?

## Definición:

 $A \in \mathbf{Frm}$  es parche trivial si  $i: A \to P(A)$  es un isomorfismo.

¿Bajo qué circunstancias es el marco A parche trivial?

## Definición:

 $A \in \mathbf{Frm}$  es parche trivial si  $i: A \to P(A)$  es un isomorfismo.

¿Bajo qué circunstancias es el marco A parche trivial?

## Observaciones:

•  $S = {}^{p}S \leftrightarrow A \cong PA$ .

## Definición:

 $A \in \mathbf{Frm}$  es parche trivial si  $i: A \to P(A)$  es un isomorfismo.

¿Bajo qué circunstancias es el marco A parche trivial?

- $S = {}^{p}S \leftrightarrow A \cong PA$ .
- Si  $j \in NA$ ,  $j = \bigvee \{v_x \land u_{j(x)} \mid x \in A\}$ .

## Definición:

 $A \in \mathbf{Frm}$  es parche trivial si  $i: A \to P(A)$  es un isomorfismo.

¿Bajo qué circunstancias es el marco A parche trivial?

- $S = {}^{p}S \leftrightarrow A \cong PA$ .
- Si  $j \in NA$ ,  $j = \bigvee \{v_x \land u_{j(x)} \mid x \in A\}$ .
- Si  $j \in PA$ ,  $j = \bigvee \{v_F \land u_d \mid F \in A^{\land} \text{ y } d \in A\}$ .

## Definición:

 $A \in \mathbf{Frm}$  es parche trivial si  $i: A \to P(A)$  es un isomorfismo.

¿Bajo qué circunstancias es el marco A parche trivial?

- $S = {}^{p}S \leftrightarrow A \cong PA$ .
- Si  $j \in NA$ ,  $j = \bigvee \{v_x \land u_{j(x)} \mid x \in A\}$ .
- Si  $j \in PA$ ,  $j = \bigvee \{v_F \land u_d \mid F \in A^{\land} \text{ y } d \in A\}$ .
- *A* es parche trivial  $\Leftrightarrow v_F = u_d$ .

## Definición:

 $A \in \mathbf{Frm}$  es parche trivial si  $i: A \to P(A)$  es un isomorfismo.

¿Bajo qué circunstancias es el marco A parche trivial?

- $S = {}^{p}S \leftrightarrow A \cong PA$ .
- Si  $j \in NA$ ,  $j = \bigvee \{v_x \land u_{j(x)} \mid x \in A\}$ .
- Si  $j \in PA$ ,  $j = \bigvee \{v_F \land u_d \mid F \in A^{\land} \text{ y } d \in A\}$ .
- *A* es parche trivial  $\Leftrightarrow v_F = u_d$ .
- $\forall a \in A$ ,  $u_a \leq v_a \vee v_a \leq j \Leftrightarrow j(a) = 1$ .

#### Teorema:

Supongamos que A es un marco regular y sea  $j \in NA$  tal que  $\nabla(j)$ es abierto. Entonces  $i = u_d$ , donde d = i(0)

#### Teorema:

Supongamos que A es un marco regular y sea  $j \in NA$  tal que  $\nabla(j)$  es abierto. Entonces  $j = u_d$ , donde d = j(0)

#### Teorema:

Supongamos que A es un marco regular y sea  $j \in NA$  tal que  $\nabla(j)$  es abierto. Entonces  $j = u_d$ , donde d = j(0)

### Demostración

1. A es regular  $\Rightarrow A$  es ajustado.

#### Teorema:

Supongamos que A es un marco regular y sea  $j \in NA$  tal que  $\nabla(j)$  es abierto. Entonces  $j = u_d$ , donde d = j(0)

- 1. A es regular  $\Rightarrow A$  es ajustado.
- 2.  $x = \bigvee \{y \in A \mid (\exists z)[z \land y = o \ y \ z \lor x = 1]\}$  es dirigido.

#### Teorema:

Supongamos que A es un marco regular y sea  $j \in NA$  tal que  $\nabla(j)$  es abierto. Entonces  $j = u_d$ , donde d = j(0)

- 1. A es regular  $\Rightarrow A$  es ajustado.
- 2.  $x = \bigvee \{y \in A \mid (\exists z)[z \land y = 0 \text{ y } z \lor x = 1]\}$  es dirigido.
- 3.  $\nabla(u_d) = \nabla(j) \Rightarrow j \sim u_d$ .

#### Teorema:

Supongamos que A es un marco regular y sea  $j \in NA$  tal que  $\nabla(j)$  es abierto. Entonces  $j = u_d$ , donde d = j(0)

- 1. A es regular  $\Rightarrow A$  es ajustado.
- 2.  $x = \bigvee \{y \in A \mid (\exists z)[z \land y = 0 \text{ y } z \lor x = 1]\}$  es dirigido.
- 3.  $\nabla(u_d) = \nabla(j) \Rightarrow j \sim u_d$ .
- 4. A es ajustado  $\Rightarrow u_d$  es el único en su bloque.

#### Teorema:

Supongamos que A es un marco regular y sea  $j \in NA$  tal que  $\nabla(j)$  es abierto. Entonces  $j = u_d$ , donde d = j(0)

- 1. A es regular  $\Rightarrow A$  es ajustado.
- 2.  $x = \bigvee \{y \in A \mid (\exists z)[z \land y = 0 \text{ y } z \lor x = 1]\}$  es dirigido.
- 3.  $\nabla(u_d) = \nabla(j) \Rightarrow j \sim u_d$ .
- 4. A es ajustado  $\Rightarrow u_d$  es el único en su bloque.
- 5.  $j = u_d$ .

# Marcos arreglados

## Definición:

Sea  $A \in \mathbf{Frm}$  y  $\alpha$  un ordinal, un filtro abierto F en A es  $\alpha$ -arreglado si

$$x \in F \Rightarrow u_{d(\alpha)}(x) = d(\alpha) \lor x = 1$$
,

donde 
$$d(\alpha) = f^{\alpha}(0)$$
 y  $f = \bigvee \{v_a \mid a \in F\}$ .

# Marcos arreglados

## Definición:

Sea  $A \in \mathbf{Frm}$  y  $\alpha$  un ordinal, un filtro abierto F en A es  $\alpha$ -arreglado si

$$x \in F \Rightarrow u_{d(\alpha)}(x) = d(\alpha) \lor x = 1$$
,

donde 
$$d(\alpha) = f^{\alpha}(0) \text{ y } f = \dot{\bigvee} \{v_a \mid a \in F\}.$$

• Un marco A es  $\alpha$ -arreglado si  $\forall F \in A^{\wedge} \Rightarrow F$  es  $\alpha$ -arreglado.

# Marcos arreglados

## Definición:

Sea  $A \in \mathbf{Frm}$  y  $\alpha$  un ordinal, un filtro abierto F en A es  $\alpha$ -arreglado si

$$x \in F \Rightarrow u_{d(\alpha)}(x) = d(\alpha) \lor x = 1$$
,

donde 
$$d(\alpha) = f^{\alpha}(0) \text{ y } f = \dot{\bigvee} \{v_a \mid a \in F\}.$$

- Un marco A es  $\alpha$ -arreglado si  $\forall$   $F \in A^{\wedge} \Rightarrow F$  es  $\alpha$ -arreglado.
- Parche trivial ⇔ Arreglado

Sea S un espacio  $T_0$ , éste tiene marco de abiertos 1-arreglado si y solo si S es  $T_2$ .

Sea S un espacio  $T_0$ , éste tiene marco de abiertos 1-arreglado si y solo si S es  $T_2$ .

Sea S un espacio  $T_0$ , éste tiene marco de abiertos 1-arreglado si y solo si S es  $T_2$ .

Arreglado es una noción que caracteriza marcos por medio de propiedades espaciales.

Sea S un espacio  $T_0$ , éste tiene marco de abiertos 1-arreglado si y solo si S es  $T_2$ .

Arreglado es una noción que caracteriza marcos por medio de propiedades espaciales.

Sea S un espacio  $T_0$ , éste tiene marco de abiertos 1-arreglado si y solo si S es  $T_2$ .

Arreglado es una noción que caracteriza marcos por medio de propiedades espaciales.

### **Observaciones:**

• Arreglado  $\Rightarrow T_1$ .

Sea S un espacio  $T_0$ , éste tiene marco de abiertos 1-arreglado si y solo si S es  $T_2$ .

Arreglado es una noción que caracteriza marcos por medio de propiedades espaciales.

- Arreglado  $\Rightarrow T_1$ .
- Arreglado ⇒ empaquetado y Empaquetado ⇒ Arreglado.

Sea S un espacio  $T_0$ , éste tiene marco de abiertos 1-arreglado si y solo si S es  $T_2$ .

Arreglado es una noción que caracteriza marcos por medio de propiedades espaciales.

- Arreglado  $\Rightarrow T_1$ .
- Arreglado  $\Rightarrow$  empaquetado y Empaquetado  $\Rightarrow$  Arreglado.
- Arreglado  $\Leftrightarrow$  Empaquetado + Apilado.

Sea S un espacio  $T_0$ , éste tiene marco de abiertos 1-arreglado si y solo si S es  $T_2$ .

Arreglado es una noción que caracteriza marcos por medio de propiedades espaciales.

- Arreglado  $\Rightarrow T_1$ .
- Arreglado  $\Rightarrow$  empaquetado y Empaquetado  $\Rightarrow$  Arreglado.
- Arreglado ⇔ Empaquetado + Apilado.

## Definición:

1. Para un espacio S decimos que una propiedad P es conservativa si y solo si OS tiene la propiedad  $P_S$ .

## Definición:

- 1. Para un espacio S decimos que una propiedad P es conservativa si y solo si OS tiene la propiedad  $P_S$ .
- 2. Decimos que una propiedad en marcos *P* es suficientemente *Hausdorff* si y solo si *P* implica la propiedad Hausdorff espacial.

## Definición:

- 1. Para un espacio S decimos que una propiedad P es conservativa si y solo si OS tiene la propiedad  $P_S$ .
- 2. Decimos que una propiedad en marcos *P* es suficientemente *Hausdorff* si y solo si *P* implica la propiedad Hausdorff espacial.
- 3. Decimos que una propiedad en marcos *P* es de 1° *orden* si y solo si *P* es enunciada como una fórmula para elementos del marco.

## Definición:

- 1. Para un espacio S decimos que una propiedad P es conservativa si y solo si OS tiene la propiedad  $P_S$ .
- 2. Decimos que una propiedad en marcos *P* es suficientemente *Hausdorff* si y solo si *P* implica la propiedad Hausdorff espacial.
- 3. Decimos que una propiedad en marcos *P* es de 1° *orden* si y solo si *P* es enunciada como una fórmula para elementos del marco.
- 4. Decimos que una propiedad en marcos *P* es de 2° *orden* si y solo si *P* es enunciada como una caracterización de sublocales.

(**dH**) 
$$a \lor b = 1$$
 y  $a, b \ne 1$ ,  $\exists u, v$  tales que  $u \nleq a, v \nleq b$  y  $u \land v = 0$ .

- (**dH**)  $a \lor b = 1$  y  $a, b \ne 1$ ,  $\exists u, v$  tales que  $u \nleq a, v \nleq b$  y  $u \land v = 0$ .
- (**H**)  $1 \neq a \nleq b \in L$ ,  $\exists u, v \in L$  tales que  $u \nleq a, v \nleq b$  y  $u \land v = 0$ .

- (**dH**)  $a \lor b = 1$  y  $a, b \ne 1$ ,  $\exists u, v$  tales que  $u \nleq a, v \nleq b$  y  $u \land v = 0$ .
- (**H**)  $1 \neq a \nleq b \in L$ ,  $\exists u, v \in L$  tales que  $u \nleq a, v \nleq b$  y  $u \land v = 0$ .
- (**Hp**) Cada elemento semiprimo en *L* es máximo.

- (**dH**)  $a \lor b = 1$  y  $a, b \ne 1$ ,  $\exists u, v$  tales que  $u \nleq a, v \nleq b$  y  $u \land v = 0$ .
- (**H**)  $1 \neq a \nleq b \in L$ ,  $\exists u, v \in L$  tales que  $u \nleq a, v \nleq b$  y  $u \land v = 0$ .
- (**Hp**) Cada elemento semiprimo en *L* es máximo.

 $[(\mathbf{fH})]$  El sublocal diagonal  $\Delta[L]$  es cerrado en  $L \oplus L$ .

$$\Leftrightarrow \Delta[L] = \uparrow d_L$$

donde  $d_L$  es el menor elemento de  $\Delta[L]$ , es decir,

$$d_L = \Delta(o) = \{(x, y) \mid x \land y \leqslant o\} = \downarrow \{(x, x^*) \mid x \in L\}.$$

## El razonamiento

## Definición:

Decimos que un marco A es espacial si  $A = \mathfrak{O}S$ , para S un espacio topológico.

## El razonamiento

## Definición:

Decimos que un marco A es espacial si  $A = \mathfrak{O}S$ , para S un espacio topológico.

### Teorema:

Si A es un marco espacial entonces

A es 1-arreglado si y solo si S es T2

• Si S es  $T_2 \Rightarrow OS$  es parche trivial

- Si S es  $T_2 \Rightarrow OS$  es parche trivial
- Un marco A es arreglado  $\Leftrightarrow$  A parche trivial.

- Si S es  $T_2 \Rightarrow OS$  es parche trivial
- Un marco A es arreglado  $\Leftrightarrow$  A parche trivial.
- **(H)** es conservativa

- Si S es  $T_2 \Rightarrow OS$  es parche trivial
- Un marco A es arreglado  $\Leftrightarrow$  A parche trivial.
- **(H)** es conservativa

 $OS \text{ es } (\mathbf{H}) \Leftrightarrow S \text{ es } T_2 \Rightarrow OS \text{ parche trivial } \Leftrightarrow OS \text{ arreglado}$ 

- Si S es  $T_2 \Rightarrow OS$  es parche trivial
- Un marco A es arreglado  $\Leftrightarrow$  A parche trivial.
- **(H)** es conservativa

OS es  $(\mathbf{H}) \Leftrightarrow S$  es  $T_2 \Rightarrow OS$  parche trivial  $\Leftrightarrow OS$  arreglado

### Conjetura

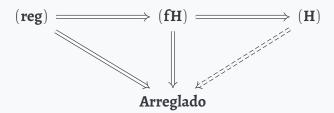
Todo marco Hausdorff es 1-arreglado.

#### Teorema:

Para A un marco espacial,  $\bigcirc S$  es un marco Hausdorff si y solo si A es 1—arreglado.

#### Teorema:

Todo marco fuertemente Hausdorff es arreglado.



 $Si A \in \mathbf{Frm} \ y j \in NA \Rightarrow A_j \in \mathbf{Frm}.$ 

Si  $A \in \mathbf{Frm} \ y \ j \in NA \Rightarrow A_i \in \mathbf{Frm}$ .

Si  $A \in \mathbf{Frm} \ y \ j \in NA \Rightarrow A_i \in \mathbf{Frm}$ .

#### Observaciones:

•  $A_j$  es un cociente de A.

 $Si A \in \mathbf{Frm} \ y j \in NA \Rightarrow A_i \in \mathbf{Frm}.$ 

- $A_j$  es un cociente de A.
- $A_j$  es compacto  $\Leftrightarrow \nabla(j) \in A^{\wedge}$ .

 $Si A \in \mathbf{Frm} \ y j \in NA \Rightarrow A_i \in \mathbf{Frm}.$ 

- $A_i$  es un cociente de A.
- $A_j$  es compacto  $\Leftrightarrow \nabla(j) \in A^{\wedge}$ .
- $F \in A^{\wedge} \Rightarrow F = \nabla(j)$ .

Si  $A \in \mathbf{Frm} \ y \ j \in NA \Rightarrow A_j \in \mathbf{Frm}$ .

- $A_i$  es un cociente de A.
- $A_j$  es compacto  $\Leftrightarrow \nabla(j) \in A^{\wedge}$ .
- $F \in A^{\wedge} \Rightarrow F = \nabla(j)$ .
- *A* es arreglado si todo cociente compacto es cerrado.

Si  $A \in \mathbf{Frm} \ y \ j \in NA \Rightarrow A_i \in \mathbf{Frm}$ .

#### **Observaciones:**

- $A_i$  es un cociente de A.
- $A_j$  es compacto  $\Leftrightarrow \nabla(j) \in A^{\wedge}$ .
- $F \in A^{\wedge} \Rightarrow F = \nabla(j)$ .
- A es arreglado si todo cociente compacto es cerrado.

¿Existen ejemplos de marcos (locales) Hausdorff y compactos que sean cerrados?

# ¿Qué significa apilado en marcos?

$$extstyle extstyle ex$$

### Definición:

Sea  $S \in \textbf{Top}$  y  $Q \in \mathcal{Q}S$ . Decimos que  $X \in \mathcal{C}S$  es Q-irreducible (denotado por " $Q \ltimes X$ "), si

$$Q\subseteq U\Rightarrow X\subseteq \overline{(X\cap U)}$$

Equivalentemente  $Q \subseteq U \Rightarrow X = \overline{(X \cap U)}$ , para cada  $U \in \mathfrak{O}S$ .

### Definición:

•  $S \in \mathbf{Top}$  es apilado si

$$Q \ltimes X \Rightarrow X \subseteq \overline{Q}$$

se cumple para cada  $Q \in QS$  y  $X \in CS$ .

### Definición:

•  $S \in \mathbf{Top}$  es apilado si

$$Q \ltimes X \Rightarrow X \subseteq \overline{Q}$$

se cumple para cada  $Q \in QS$  y  $X \in CS$ .

•  $S \in \textbf{Top}$  es fuertemente apilado si

$$Q \ltimes X \Rightarrow X \subseteq \overline{X \cap Q}$$

se cumple para cada  $Q \in QS$  y  $X \in CS$ .

### Definición:

•  $S \in \mathbf{Top}$  es apilado si

$$Q \ltimes X \Rightarrow X \subseteq \overline{Q}$$

se cumple para cada  $Q \in QS$  y  $X \in CS$ .

•  $S \in \textbf{Top}$  es fuertemente apilado si

$$Q \ltimes X \Rightarrow X \subseteq \overline{X \cap Q}$$

se cumple para cada  $Q \in QS$  y  $X \in CS$ .

¿Qué relación tiene esta noción espacial con las nociones en marcos?

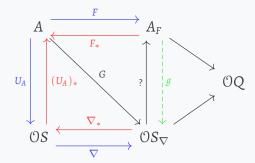
### EL Q-cuadrado

### Ingredientes:

- $U_A$ : OS
- $F \in A^{\wedge} \to v_F$
- $\bullet \ A_F = A_{\nu_F}$

- $\nabla \in \mathfrak{O}S \to \nu_{\nabla}$
- $OS_{\nabla} = OS_{\nu_{\nabla}}$ 
  - $G = \nabla U_A$

- $\bullet$   $Q = \operatorname{pt} A_F$
- $ullet g = G_{|A_F}$
- $?: \mathcal{O}S_{\nabla} \to A_F$



• El Q—cuadrado está definido para cada  $F \in A^{\wedge}$ .

- El Q—cuadrado está definido para cada  $F \in A^{\wedge}$ .
- Si A es espacial  $\Rightarrow A \rightarrow A_F \rightarrow \mathcal{O}Q$ .

- El Q—cuadrado está definido para cada  $F \in A^{\wedge}$ .
- Si A es espacial  $\Rightarrow A \rightarrow A_F \rightarrow \mathcal{O}Q$ .
- Si? =  $g_*$  y  $g_*g = sp \Rightarrow A \rightarrow A_F \rightarrow OQ$ .

- El Q—cuadrado está definido para cada  $F \in A^{\wedge}$ .
- Si A es espacial  $\Rightarrow A \rightarrow A_F \rightarrow \mathcal{O}Q$ .
- Si? =  $g_*$  y  $g_*g = sp \Rightarrow A \rightarrow A_F \rightarrow OQ$ .
- En general, ¿quién es "?"?

- El Q—cuadrado está definido para cada  $F \in A^{\wedge}$ .
- Si A es espacial  $\Rightarrow A \rightarrow A_F \rightarrow \mathcal{O}Q$ .
- Si? =  $g_*$  y  $g_*g = sp \Rightarrow A \rightarrow A_F \rightarrow OQ$ .
- En general, ¿quién es "?"?
- Si conocemos todos los  $F \in A^{\wedge}$ , conocemos todos los Q—cuadrados.

- El Q—cuadrado está definido para cada  $F \in A^{\wedge}$ .
- Si A es espacial  $\Rightarrow A \rightarrow A_F \rightarrow \mathcal{O}Q$ .
- Si? =  $g_*$  y  $g_*g = sp \Rightarrow A \rightarrow A_F \rightarrow OQ$ .
- En general, ¿quién es "?"?
- Si conocemos todos los  $F \in A^{\wedge}$ , conocemos todos los Q—cuadrados.
- Existen ejemplos donde se conocen todos los  $F \in A^{\wedge}$



### References I

- P. T. Johnstone, *Stone spaces*, Cambridge Studies in Advanced Mathematics, vol. 3, Cambridge University Press, Cambridge, 1982. MR 698074
- J. Monter; A. Zaldívar, El enfoque locálico de las reflexiones booleanas: un análisis en la categoría de marcos [tesis de maestría], 2022. Universidad de Guadalajara.
- J. Picado and A. Pultr, *Frames and locales: Topology without points*, Frontiers in Mathematics, Springer Basel, 2012.
- J. Picado and A. Pultr, Separation in point-free topology, Springer, 2021.



### References II

- Rosemary A Sexton, A point free and point-sensitive analysis of the patch assembly, The University of Manchester (United Kingdom), 2003.
- Harold Simmons, *The assembly of a frame*, University of Manchester (2006).
- RA Sexton and H. Simmons, *Point-sensitive and point-free* patch constructions, Journal of Pure and Applied Algebra **207** (2006), no. 2, 433-468.
- A. Zaldívar, *Introducción a la teoría de marcos* [notas curso], 2024. Universidad de Guadalajara.