超声波测距：

/\*

[url=http://www.openjumper.com/]www.openjumper.com[/url]

日期:2013.5.18

IDE 版本:1.0.1

功能：利用SR04超声波传感器进行测距，并用串口显示测出的距离值

\*/

// 设定SR04连接的Arduino引脚

const int TrigPin = 2;

const int EchoPin = 3;

float distance;

void setup()

{ // 初始化串口通信及连接SR04的引脚

Serial.begin(9600);

pinMode(TrigPin, OUTPUT);

// 要检测引脚上输入的脉冲宽度，需要先设置为输入状态

pinMode(EchoPin, INPUT);

//Serial.println("Ultrasonic sensor:");

}

void loop()

{

// 产生一个10us的高脉冲去触发TrigPin

digitalWrite(TrigPin, LOW);

delayMicroseconds(2);

digitalWrite(TrigPin, HIGH);

delayMicroseconds(10);

digitalWrite(TrigPin, LOW);

// 检测脉冲宽度，并计算出距离

distance = pulseIn(EchoPin, HIGH,5000) / 58.00;

Serial.print(distance);

Serial.print("cm");

Serial.println();

delay(1000);

}

函数pulseIn（）；