Vektorräume über einem beliebigen Körper K

Im Egrandich werden <u>reelle Vektorräume</u> betrachtet, d. h., es liegt der Körper IR der reellen Zahlen augrunde. Hier soll nun der allgemeinere Fall betrachtet werden, dass ein behebiger Körper Kangrunde liegt.

Ander gesagt: Im Egrandich wird immer der Spezialfall K = R betrachtet, im Allgemeinen kann K aber auch ein anderer Körper sein, beispielsweise Zz oder Zz oder (allgemeiner) Zp für eine Primzahl p.

Wir beginnen mit einigen <u>Beispielen</u>, wobti wir mit dem bereits bekannten Beispiel des reellen Vektorraums R"starten

1. Für ein nEN betrachten wir die Henge Rund definieren auf dieser Hunge auf die übliche Art eine Addition:

Für zwei n-Tupel $x=(x_1,\ldots,x_n)$ und $y=(y_1,\ldots,y_n)$ definieren wir deren Summe durch $x+y=(x_1,\ldots,x_n)+(y_1,\ldots,y_n):=(x_1+y_1,\ldots,x_n+y_n).$

Die Summe zweier n-Tupel ist wieder ein n-Tupel; bei der Addition handelt es sich also um eine Abbildung vom Typ $+: \mathbb{R}^n \times \mathbb{R}^n \longrightarrow \mathbb{R}^n$.

Beispiel. n = 4, x = (3, 4, 7, -1), y = (4, 0, 2, 4). Dann gilt x + y = (7, 4, 9, 3).

-E.31-

Man sagt, die Addition zweier n-Tupel erfolgt komponentenweise, d.h., man addiert die erste Komponente von x zur ersten Komponente von y, die zweite Komponente von x zur zweiten Komponente von y usw.

Ähnlich (d.h. ebenfalls komponentenweise) definiert man, wie ein n-Tupel $x=(x_1,\ldots,x_n)$ mit einer reellen Zahl λ multipliziert wird:

$$\lambda x = \lambda(x_1, \ldots, x_n) = (\lambda x_1, \ldots, \lambda x_n).$$

D.h., jede Komponente wird mit λ multipliziert.

Das Ergebnis $(\lambda x_1, \dots, \lambda x_n)$ ist wieder ein n-Tupel, es liegt also eine Abbildung vom Typ

$$: \mathbb{R} \times \mathbb{R}^n \longrightarrow \mathbb{R}^n.$$

vor.

Beispiel. $n = 4, x = (3, 4, 7, -1), \lambda = 3$. Dann gilt $\lambda x = (9, 12, 21, -3)$.

Für die soeben definierte Addition und Multiplikation gelten gewisse Rechenregeln, die alle direkt aus der Definition folgen (sowie aus der Tatsache, dass ähnliche Rechenregeln für $\mathbb R$ gelten):

- (1) (x+y)+z=x+(y+z) für alle $x,y,z\in\mathbb{R}^n$.
- (2) x + y = y + x für alle $x, y \in \mathbb{R}^n$.
- (3) Schreiben wir (wie üblich) kurz 0 statt $(0, ..., 0) \in \mathbb{R}^n$, so gilt x + 0 = x für alle $x \in \mathbb{R}^n$.
- (4) Ist $x = (x_1, ..., x_n)$ und schreiben wir -x für $(-x_1, ..., -x_n)$, so gilt x + (-x) = 0 für alle $x \in \mathbb{R}^n$.
- (5) $\lambda(\mu x) = (\lambda \mu)x$ für alle $\lambda, \mu \in \mathbb{R}, x \in \mathbb{R}^n$.
- (6) 1x = x für alle $x \in \mathbb{R}^n$.
- (7) $\lambda(x+y) = \lambda x + \lambda y$ für alle $\lambda \in \mathbb{R}, x, y \in \mathbb{R}^n$.
- (8) $(\lambda + \mu)x = \lambda x + \mu x$ für alle $\lambda, \mu \in \mathbb{R}, x \in \mathbb{R}^n$.

Die Regeln (1) - (4) beziehen sich ausschließlich auf die Addition; wir können diese ersten vier Regeln auch so zusammenfassen:

$$(\mathbb{R}^n,+)$$
 ist eine abelsche Gruppe.

2. Mit [-1,1] bezeichnen wir das Intervall $I=\left\{x\in\mathbb{R}:-1\leq x\leq 1\right\}$; wir betrachten die Menge M aller Funktionen $f:[-1,1]\to\mathbb{R}$. Es sei also

$$M = \Big\{ f : f \text{ ist eine Funktion } [-1,1] \to \mathbb{R} \Big\}.$$

Beispiele:

- Die Funktion f, die durch f(x) = x für alle $x \in [-1, 1]$ gegeben ist.
- Die Funktion g, die durch $g(x) = x^2$ für alle $x \in [-1, 1]$ gegeben ist.
- Die konstante Funktion h, für die h(x) = 5 für alle $x \in [-1, 1]$ gilt.

Man kann für 2 Funktionen $f,g\in M$ auf nahe liegende Art eine Funktion f+g definieren, die man die Summe von f und g nennt:

$$(f+g)(x) := f(x) + g(x)$$
 für alle $x \in [-1, 1]$.

Die Funktion f + g ordnet also jedem $x \in [-1, 1]$ die Summe von f(x) und g(x) zu. Die so definierte Funktion f + g ist wieder in M; bei der Addition handelt es sich also um eine Abbildung vom Typ

$$+: M \times M \longrightarrow M.$$

-E.32-

Ähnlich definiert man zu einer reellen Zahl λ und einer Funktion $f:[-1,1] \to \mathbb{R}$ eine Funktion λf :

$$(\lambda f)(x) := \lambda f(x)$$
 für alle $x \in [-1, 1]$.

Die so definierte Funktion λf ist wieder in M; die Abbildung, die jedem $\lambda \in \mathbb{R}$ und jedem $f \in M$ die neue Funktion λf zuordnet, ist also vom Typ

$$\cdot: \mathbb{R} \times M \longrightarrow M$$

Mit 0 wollen wir die konstante Funktion aus M bezeichnen, die jedes Element $x \in [-1,1]$ auf die Zahl $0 \in \mathbb{R}$ abbildet. Für jedes $f \in M$ sei mit -f die Abbildung aus M bezeichnet, für die (-f)(x) = -f(x) gilt. Mit diesen Bezeichnungen gelten genau die Rechenregeln, denen wir schon im ersten Beispiel begegnet sind: Für alle $f, g, h \in M, \lambda, \mu \in \mathbb{R}$ gilt:

- (1) (f+g)+h=f+(g+h)
- (2) f + g = g + f
- (3) f + 0 = f
- (4) f + (-f) = 0
- (5) $\lambda(\mu f) = (\lambda \mu)f$
- (6) 1f = f
- (7) $\lambda(g+f) = \lambda f + \lambda g$
- (8) $(\lambda + \mu)f = \lambda f + \mu f$

Die Regeln (1) - (4) lassen sich wieder zusammenfassen zu der Feststellung, dass (M, +) eine abelsche Gruppe ist.

Obwohl in den beiden obigen Beispielen die auftretenden Objekte recht unterschiedlich sind, wird doch mit diesen Objekten nach den gleichen formalen Regeln gerechnet.

Wir wollen anstelle des ersten Beispiels nun ein etwas allgemeineres Beispiel betrachten. Es ist ohne Weiteres möglich, den Körper $\mathbb R$ der reellen Zahlen durch einen beliebigen Körper K zu ersetzen.

3. Gegeben sei der Körper K. Für ein $n \in \mathbb{N}$ betrachten wir die Menge K^n aller n-Tupel $x = (x_1, \ldots, x_n)$ mit Komponenten $x_i \in K$ $(i = 1, \ldots, n)$.

Für zwei n-Tupel $x=(x_1,\ldots,x_n),y=(y_1,\ldots,y_n)$ kann man dann wieder deren Summe definieren durch:

$$x + y = (x_1, \ldots, x_n) + (y_1, \ldots, y_n) := (x_1 + y_1, \ldots, x_n + y_n).$$

Beispiele zur soeben definierten Addition:

- (i) $K = \mathbb{Z}_2, x = (1, 0, 0, 1), y = (0, 1, 1, 1) \Rightarrow x + y = (1, 1, 1, 0).$
- (ii) $K = \mathbb{C}, x = (1, 2+i, 3, i), y = (0, 1+4i, 2i, 0) \Rightarrow x+y = (1, 3+5i, 3+2i, i)$.

Das Produkt eines Körperelements $\lambda \in K$ mit $x = (x_1, \dots, x_n)$ wird durch

$$\lambda x = \lambda(x_1, \ldots, x_n) = (\lambda x_1, \ldots, \lambda x_n)$$

definiert.

Beispiele hierzu:

- (i) $K = \mathbb{Z}_2, x = (1, 0, 0, 1) \Rightarrow 0x = (0, 0, 0, 0), 1x = (1, 0, 0, 1).$
- (ii) $K = \mathbb{Z}_3, x = (2, 0, 1, 2), \lambda = 2 \Rightarrow \lambda x = 2x = (1, 0, 2, 1).$
- Derartige Doppelbezeichnungen sind nicht unüblich in der Mathematik; wichtig ist, dass aus dem Zusammenhang immer eindeutig hervorgeht, was mit dem Zeichen 0 in einer bestimmten Situation gemeint ist.
- 2) Mit I beseichnet man den Körper der komplexen Zahlen. Diezenigen, die sich mit komplexen Jahlen nicht auskennen, können dieses Beispiel übergehen.

(iii)
$$K = \mathbb{C}, x = (1, 2+i, 3-4i, i), \lambda = i \Rightarrow \lambda x = ix = (i, -1+2i, 4+3i, -1).$$

Analog zum ersten Beispiel ist dann die Addition eine Abbildung vom Typ

$$+: K^n \times K^n \longrightarrow K^n$$

und die Multiplikation (die man übrigens skalare Multiplikation nennt) ist eine Abbildung vom Typ

$$: K \times K^n \longrightarrow K^n.$$

Auch gelten dieselben Rechenregeln wie im ersten Beispiel: Man hat in den Regeln (1) bis (8) des Beispiels 1 nur das Symbol $\mathbb R$ gegen K auszutauschen.

4. Ebenfalls kann man das zweite Beispiel verallgemeinern: Man kann ohne weiteres den Körper $\mathbb R$ der reellen Zahlen durch einen beliebigen Körper K ersetzen und darüber hinaus an die Stelle der etwas speziellen Menge I=[-1,1] eine beliebige Menge A setzen (,wobei noch nicht einmal $A\subseteq K$ gelten muss, sondern A völlig beliebig sein kann).

Man definiert dann ebenso wie zuvor für $M = \{f : f \text{ ist eine Funktion } A \to K\}$ eine Addition $+: M \times M \longrightarrow M$ und eine skalare Multiplikation $\cdot: K \times M \longrightarrow M$, für die dann die Rechenregeln (1) - (8) gelten.

Diese und viele weitere Beispiele führen zum Begriff des Vektorraums über einem Körper K, der wie folgt definiert wird.

Definition.

Gegeben sei ein Körper K. Ein Tripel $(V, +, \cdot)$, bestehend aus einer Menge V, einer Abbildung (genannt Addition)

$$\begin{array}{cccc} +: V \times V & \longrightarrow & V, \\ (x,y) & \longmapsto & x+y \end{array}$$

und einer Abbildung (genannt skalare Multiplikation)

$$\begin{array}{cccc} \cdot : K \times V & \longrightarrow & V, \\ (\lambda, x) & \longmapsto & \lambda x \end{array}$$

heißt ein Vektorraum "über" K, wenn für die Abbildungen + und \cdot Folgendes gilt:

- (I) Bezüglich der Addition + ist V eine abelsche Gruppe. Im Einzelnen bedeutet dies, dass die folgenden Axiome gelten:
 - (1) (x + y) + z = x + (y + z) für alle $x, y, z \in V$.
 - (2) x + y = y + x für alle $x, y \in V$.
 - (3) Es gibt ein neutrales Element $0 \in V$ (genannt "Null" oder "Nullvektor") mit x + 0 = x für alle $x \in V$.
 - (4) Zu jedem $x \in V$ gibt es ein Element $-x \in V$ mit x + (-x) = 0.
- (II) Darüber hinaus sollen vier weitere Axiome gelten:
 - (5) $\lambda(\mu x) = (\lambda \mu)x$ für alle $\lambda, \mu \in K, x \in V$.
 - (6) 1x = x für alle $x \in V$.
 - (7) $\lambda(x+y) = \lambda x + \lambda y$ für alle $\lambda \in K, x, y \in V$.
 - (8) $(\lambda + \mu)x = \lambda x + \mu x$ für alle $\lambda, \mu \in K, x \in V$.

Die Elemente von V heißen Vektoren und die Elemente von K werden $K\"{o}rperelemente$ oder Skalare genannt. Den K\"{o}rper K nennt man auch den zugrundeliegenden $K\"{o}rper$.

Ist der zugrunde liegende Körper R oder C, so spricht man von einem reellen bzw. komplexen Vektorraum.

3) Ebenso vie anvor gilt für dieses Beispiel und für alle weiseren Beispiele, in denen K= Cgilt Wenn Sie sich mit komplexen Fahlen noch nicht auskennen, so übergehen sie das entDurch die obigen Beispiele ist bereits angedeutet worden, dass es Vektorräume ganz unterschiedlicher Art gibt. Hier einige weitere Beispiele, die zeigen, dass Vektorräume in den unterschiedlichsten Zusammenhängen auftreten.

5. Die Menge K[x] der *Polynome* über einem Körper K bilden einen Vektorraum über K, wenn man die Addition zweier Polynome auf die übliche Art definiert (siehe Abschnitt \mathcal{F} .3 des DM-Skripts) und die skalare Multiplikation auf die nahe liegende Art wie folgt erklärt: Für $a(x) \in K[x]$ mit $a(x) = a_0 + a_1 x + \ldots + a_n x^n$ und $\lambda \in K$ sei

$$\lambda a(x) := \lambda a_0 + \lambda a_1 x + \ldots + \lambda a_n x^n.$$

- 6. Die Menge $M(m \times n, K)$ der $m \times n$ Matrizen über einem Körper K bilden einen Vektorraum über K, wenn Addition und skalare Multiplikation auf die übliche Art erklärt werden (siehe Abschnitt 5.3 des DM-Skripts).
- 7. Es sei U(K) die Menge der unendlichen Folgen

$$u_0,u_1,u_2,\ldots$$

wobei die Folgenglieder u_i aus K stammen $(i=0,1,\ldots)$. Besonders wichtig ist für uns dabei der Fall, dass $K=\mathbb{R}$ gilt, dass es sich also um unendliche Folgen reeller Zahlen handelt.

Als eine kompakte Schreibweise für Folgen u_0, u_1, u_2, \ldots aus U(K) wählen wir die Schreibweise $(u_i)_{i=0,1,\ldots}$ oder (noch kürzer) (u_i) . Für $(u_i), (u_i) \in U(K)$ und $\lambda \in K$ definiert man Addition und skalare Multiplikation gliedweise durch:

$$(u_i) + (u'_i) := (u_i + u'_i) \in U(K),$$
$$\lambda(u_i) := (\lambda u_i) \in U(K).$$

Dadurch wird U(K) zu einem Vektorraum über K.

Wir haben bislang eine Reihe unterschiedlichster Vektorräume kennengelernt, u.a.

- K^n , den Vektorraum aller n-Tupel über K,
- die Menge M aller Funktionen $f: [-1,1] \to \mathbb{R}$,
- die Menge K[x] aller Polynome über K,
- die Menge $M(m \times n, K)$ aller $m \times n$ -Matrizen über K und
- die Menge $U(\mathbb{R})$ aller reellen unendlichen Folgen,

wobei die Addition und skalare Multiplikation jeweils wie zuvor beschrieben definiert sind. Oft interessiert man sich allerdings gar nicht so sehr für die Menge aller Vektoren eines Vektorraums V, sondern viel mehr für interessante Teilmengen von V, die für sich genommen bereits einen Vektorraum bilden; man spricht in diesem Zusammenhang von Untervektorräumen.

Beispiele für derartige Untervektorräume:

- die Menge aller stetigen Funktionen $f: [-1, 1] \to \mathbb{R}$
- \bullet die Menge aller differenzierbaren Funktionen $f:[-1,1]\to \mathbb{R}$
- die Menge aller $(x_1, \ldots, x_n) \in K^n$, die Lösung eines gegebenen homogenen linearen Gleichungssystems sind.

Beispiele für interessante Untervektorräume von $U(\mathbb{R})$:

- die Menge derjenigen unendlichen Folgen u_0, u_1, u_2, \ldots aus $U(\mathbb{R})$, die einer gegebenen homogenen linearen Rekursionsgleichung (ohne Anfangsbedingungen) genügen. Ψ)
- die Menge der konvergenten Folgen aus $U(\mathbb{R})$.

4) Nit linearen Rekursionsgleichungen werden wir unssofen es die Zeit blaubt- in diesem oder im
kommenden Semester befassen. Da Rekursionsgleikommenden besonders in der Informatik eine
klungen besonders in der Informatik eine
wichtige Rolle spielen, sei dieses Beispiel bereits
bier erwähnt.

In Egrannlich werden in erster Linie die reellen Vektorräume R' und deren Unterräume betrachtet. Es giet jedoch: Alles, was im Egrannlich über die Vektorräume R' und ihre Unterräume gesagt wird, lässt sich entsprechend anch auf die Vektorräume K' und ihre Unterräume übertragen (für beliebige Körper K).

Wer nehr iber all gemeine Vektorrämme wissen müchte, greife an einem der bekannten Lehrbricher der Linearen Algebra (siehe Literaturverzeichnisse im egramlich und im DM-Skript).

Em offensichtlicher Unterschied zwischen den Vektorräumen Q, Rund C' einerseits sowie den Vektorräumen Zp andererseits besteht in der Anzahl der Elemente: Während Q, Rund C' unendlich viele Elemente enthalten, handelt es sich bei K' um eine endliche Hense, falls K = Zp gilt.

Fragen: 1. Wie viele Elemente enthalt der Korper K = Zp?

2. Wie viele Elemente enthält der Vektorraum K, falls K = Zp gilt?

3. Geben Sie die Elemente folgender Vektorräume K" durch Anfrahlung an:

3,

(i)
$$K=\mathbb{Z}_2 \Rightarrow K^2=\{$$

(ii) $K = \mathbb{Z}_2 \Rightarrow K^3 =$

(iii)
$$K = \mathbb{Z}_3 \Rightarrow K^2 =$$

4. Es sei K=Z5 mod V= K, Finn, v, weV mit M=(4,3,0,1), v=(3,2,4,4) md w=(2,0,3,4) berechnen man M+2 and 3M+2V+4w: