

# Boletín xv6-1: Arranque y Depuración de xv6

Ampliación de Sistemas Operativos

Dpto. Ingeniería y Tecnología de Computadores (DITEC)

Universidad de Murcia

Curso 2024/2025

- 1 Introducción
- 2 Depuración del arranque de xv6
  - Compilación, arranque y carga del kernel
  - Configuración de la memoria virtual
  - Configuración de las interrupciones
- 3 Implementación de procesos e hilos en xv6
- 4 Depurando la creación el primer proceso en xv6

# 1. Introducción

# El Proceso de Arranque de xv6 I

- El propósito de esta primera práctica será el de estudiar el arranque de xv6 y el de familiarizarnos con las herramientas que utilizaremos en el resto de prácticas:
  - QEMU/GDB y el Sistema Operativo xv6
- Usaremos el emulador QEMU para ejecutar el sistema operativo y utilizaremos GDB para depurar remotamente el sistema mientras se ejecuta

- Xv6 es un sistema operativo inspirado en UNIX V6 y desarrollado por el MIT en el 2006 con el objetivo de ser usado en la enseñanza
- Se trata de sistema operativo con un kernel monolítico en donde todas las llamadas al sistema se ejecutan en modo núcleo y, por tanto, todo el sistema operativo se ejecuta con acceso total al hardware
- Xv6 se compila usando el compilador de C GNU, generando binarios en formato ELF para la arquitectura x86
- Aunque xv6 puede arrancar sobre hardware real, lo usaremos sobre el emulador QEMU

# De modo real a modo protegido I

- Después de que el gestor de arranque IA32 carga el kernel, debe cambiar del modo de direccionamiento real a modo protegido
  - Esto es técnicamente *código de inicio del núcleo*
- **Paso 1:** El código de inicio debe pasar el procesador de modo real a protegido para acceder a >1MB de memoria
  - El primer PC, con el procesador i8086 no podía tener >1MB de RAM
  - Algunos gestores de arranque en sus etapas iniciales se encargan de esto (por ejemplo GRUB).
  - Las nuevas BIOS EFI se encargan también de esto
- **Paso 2:** El modo protegido necesita tener la memoria virtual configurada adecuadamente. El modelo de memoria de Intel es segmentación paginada, por lo que hay que establecer los segmentos y la tabla de páginas iniciales
  - Como mínimo, debe inicializar los descriptores de segmento del código y los datos del kernel y establecer `%cs`, `%ds`, `%es` y `%ss`
  - También puede desear establecer la tabla de páginas para la traducción de direcciones virtuales a físicas

# De modo real a modo protegido II

- **Paso 3:** Cambiar de modo real a modo protegido
  - Este paso es más complicado de lo que parece ...
- A grandes rasgos, el proceso es el siguiente (se han omitido algunos detalles):
  - ❶ ¡Deshabilitar las interrupciones! Si se produce alguna interrupción durante la transición se desatará el caos
  - ❷ Cargar el registro de la tabla global de descriptores (GDTR) con un puntero a la GDT que contiene descriptores de los segmentos del Sistema Operativo
  - ❸ Cargar el Registro de Tareas (%tr) con un segmento de estado de tarea, para que el manejo de interrupciones funcione correctamente en modo protegido
  - ❹ Activar el modo protegido (y, opcionalmente, permitir el sistema de memoria virtual paginada) escribiendo en el registro de control %cr0
    - Si está habilitada la paginación, también debe configurar una tabla de páginas inicial haciendo que el registro %cr3 apunte a ella

# De modo real a modo protegido III

- 5 Forzar la CPU para cargar los selectores de segmento de 32 bits en modo protegido mediante la realización de un salto largo a la siguiente instrucción
    - El salto largo especifica un nuevo valor del selector de segmento del código del núcleo, que también carga en `%cs` el selector de segmento
  - 6 Establecer los demás registros de segmento al valor del selector del segmento de datos del núcleo
  - 7 Cargar la tabla de descriptores de registro de interrupción (IDTR) con un puntero a la tabla de descriptores de interrupción para el sistema operativo
  - 8 ¡Volver a habilitar las interrupciones!
- Una vez hecho esto el núcleo del sistema operativo está listo para tomar el control



## **2. Depuración del arranque de xv6**

- Comenzaremos compilando xv6 mediante la orden `make`

```
$ make
....
dd if=/dev/zero of=xv6.img count=10000
10000+0 registros leídos
10000+0 registros escritos
512000 bytes (5,1 MB, 4,9 MiB) copied, 0,0154357 s, 332 MB/s
dd if=bootblock of=xv6.img conv=notrunc
1+0 registros leídos
1+0 registros escritos
512 bytes copied, 0,000105803 s, 4,8 MB/s
dd if=kernel of=xv6.img seek=1 conv=notrunc
350+1 registros leídos
350+1 registros escritos
179424 bytes (179 kB, 175 KiB) copied, 0,000484832 s, 370 MB/s
```

- Como se puede observar, tras la compilación, rellenamos con ceros la imagen del xv6 con la instrucción
  - `dd if=/dev/zero of=xv6.img count=10000`
- A continuación escribimos el sector de arranque, `bootblock`, en el primer sector de la imagen (donde buscará la BIOS)
  - `dd if=bootblock of=xv6.img conv=notrunc`

# Compilación e inicio de xv6 II

- Y el resto del kernel a partir del segundo sector
  - `dd if=kernel of=xv6.img seek=1 conv=notrunc`
- Podemos desensamblar el sector de arranque con la orden `objdump -d bootblock.o`:

Desensamblado de la sección `.text`:

```
00007c00 <start>:
 7c00:      fa                cli
 7c01:      31 c0             xor    %eax,%eax
 7c03:      8e d8             mov    %eax,%ds
 7c05:      8e c0             mov    %eax,%es
 7c07:      8e d0             mov    %eax,%ss
```

- Si volcamos el contenido del sector de arranque mediante la orden `hexdump bootblock` veremos que termina con la firma `0x55 0xaa` que lo identifica como un sector de arranque:

# Compilación e inicio de xv6 III

```
$ hexdump -C bootblock
00000000 fa 31 c0 8e d8 8e c0 8e d0 e4 64 a8 02 75 fa b0 |.1.....d..u..|
00000010 d1 e6 64 e4 64 a8 02 75 fa b0 df e6 60 0f 01 16 |..d.d..u....'...|
00000020 78 7c 0f 20 c0 66 83 c8 01 0f 22 c0 ea 31 7c 08 |x|. .f....".1|. |
00000030 00 66 b8 10 00 8e d8 8e c0 8e d0 66 b8 00 00 8e |.f.....f....|
...
*
000001f0 00 00 00 00 00 00 00 00 00 00 00 00 00 55 aa |.....U.|
00000200
```

- El cargador del xv6, **bootblock**, se construye compilando dos ficheros fuente:
  - El **bootasm.S** escrito en una combinación de ensamblador de x86 de 16 y 32 bits y que la BIOS carga a partir de la dirección física **0x7c00** y que es el encargado de pasar a modo protegido activando la segmentación
  - Y el **bootmain.c** escrito en C y que es el encargado de cargar en memoria el kernel del sistema operativo

- El punto de entrada al kernel es `_start`. Podemos encontrar la dirección del mismo con el comando `nm`:

```
$ nm kernel | grep _start
8010b4ec D _binary_entryother_start
8010b4c0 D _binary_initcode_start
0010000c T _start
```

- Podemos comprobar que se trata del punto de entrada ejecutando el comando:

```
$ readelf -h kernel
Encabezado ELF:
Mágico:   7f 45 4c 46 01 01 01 00 00 00 00 00 00 00 00 00
...
Dirección del punto de entrada:                0x10000c
Inicio de encabezados de programa:             52 (bytes en el fichero)
Inicio de encabezados de sección:             160424 (bytes en el fichero)
...
```

- El siguiente paso será ejecutar el kernel dentro de QEMU GDB. Para ello:
  - Configura **gdb** para permitir la carga automática de ficheros:
    - Añadir al fichero **.gdbinit** la línea **set auto-load safe-path /:**

```
$ echo 'set auto-load safe-path /' >> ~/.gdbinit
```

- Desde la consola ejecuta **make qemu-gdb**

```
$ make qemu-gdb
sed "s/localhost:1234/localhost:26000/" < .gdbinit.tmpl > .gdbinit
*** Now run 'gdb'.
qemu-system-i386 -serial mon:stdio -drive file=fs.img,index=1,media=disk,format=raw
                -drive file=xv6.img,index=0,media=disk,format=raw -smp 1 -m 512 -S -gdb tcp
                ::26000
```

- En una nueva terminal entra al directorio del xv6 y ejecuta **gdb**

```
$ gdb
GNU gdb (Ubuntu 7.11.1-0ubuntu1~16.04) 7.11.1
Copyright (C) 2016 Free Software Foundation, Inc.
...
+ target remote localhost:26000
aviso: A handler for the OS ABI "GNU/Linux" is not built into this configuration
of GDB. Attempting to continue with the default i8086 settings.

Se asume que la arquitectura objetivo es i8086
[f000:fff0] 0xffff0: jmp 0xf000,0xe05b
0x0000fff0 in ?? ()
+ symbol-file kernel
(gdb)
```

- El *stub* de depuración remota de QEMU detiene la máquina virtual antes de ejecutar la primera instrucción, incluso el código de la BIOS
- El procesador se encuentra en modo real en la dirección **0xffff0** (dirección de la primera instrucción a ejecutar en la arquitectura x86 tras un *reset*)

# Compilación e inicio de xv6 VII

- Añade un *breakpoint* en `0x7c00`, justo en el comienzo del bloque de arranque (en el fichero `bootasm.S`)
- A continuación carga la tabla de símbolos del sector de arranque (escribe `file bootblock.o` en el `gdb`) y ejecuta las instrucciones paso a paso con `s`).

```
(gdb) b *0x7c00
Punto de interrupción 1 at 0x7c00
(gdb) file bootblock.o
A program is being debugged already.
Are you sure you want to change the file? (y or n) y
¿Cargar una tabla de símbolos nueva desde «bootblock.o»? (y or n) y
Leyendo símbolos desde bootblock.o...hecho.
(gdb) c
Continuando.
[ 0:7c00] => 0x7c00 <start>: cli

Thread 1 hit Breakpoint 1, start () at bootasm.S:13
13      cli                                # BIOS enabled interrupts; disable
```



# Compilación e inicio de xv6 VIII

- Nos encontramos ejecutando el código que pasará la máquina a modo protegido. Para ello:
  - ❶ Primero se deshabilitan las interrupciones y se inicializan los segmentos de datos:

```
#include "asm.h"
#include "memlayout.h"
#include "mmu.h"

# Start the first CPU: switch to 32-bit protected mode, jump into C.
# The BIOS loads this code from the first sector of the hard disk into
# memory at physical address 0x7c00 and starts executing in real mode
# with %cs=0 %ip=7c00

.code16                                # Assemble for 16-bit mode
.globl start
start:
    cli                                # BIOS enabled interrupts; disable

    # Zero data segment registers DS, ES, and SS
    xorw    %ax,%ax                    # Set %ax to zero
    movw    %ax,%ds                    # -> Data Segment
    movw    %ax,%es                    # -> Extra Segment
    movw    %ax,%ss                    # -> Stack Segment
```

- 2 Al final de un corto código terminamos pasamos a modo protegido de 32 bits:

```
# Switch from real to protected mode. Use a bootstrap GDT that makes
# virtual addresses map directly to physical addresses so that the
# effective memory map remains unchanged during the transition
lgdt    gdtdesc
movl    %cr0, %eax
orl     $CR0_PE, %eax
movl    %eax, %cr0

# Complete the transition to 32-bit protected mode by using a long jmp
# to reload %cs and %eip. The segment descriptors are set up with no
# translation, so that the mapping is still the identity mapping
ljmp    $(SEG_KCODE<<3), $start32
```

La GDT está configurada para no usar direcciones virtuales de la siguiente forma (cada entrada ocupa 8 bytes):

```
# Bootstrap GDT
.p2align 2                                # force 4 byte alignment
gdt:
    SEG_NULLASM                           # null seg
    SEG_ASM(STA_X|STA_R, 0x0, 0xffffffff) # code seg
    SEG_ASM(STA_W, 0x0, 0xffffffff)       # data seg

gdtdesc:
    .word    (gdtdesc - gdt - 1)          # sizeof(gdt) - 1
    .long    gdt                          # address gdt
```

# Compilación e inicio de xv6 X

- Finalmente inicializamos los registros de segmento de datos en modo protegido y saltamos a la función en C **bootmain()**

```
.code32 # Tell assembler to generate 32-bit code now
start32:
    # Set up the protected-mode data segment registers
    movw $(SEG_KDATA<<3), %ax    # Our data segment selector
    movw %ax, %ds                # -> DS: Data Segment
    movw %ax, %es                # -> ES: Extra Segment
    movw %ax, %ss                # -> SS: Stack Segment
    movw $0, %ax                 # Zero segments not ready for use
    movw %ax, %fs                # -> FS
    movw %ax, %gs                # -> GS

    # Set up the stack pointer and call into C
    movl $start, %esp
    call bootmain
```

- Continúa paso a paso hasta la llamada a **bootmain()**:

```
(gdb) s
=> 0x7c48 <start32+23>: call    0x7d3b <bootmain>
66      call    bootmain
(gdb) s
=> 0x7d44 <bootmain+9>: push    $0x0
bootmain () at bootmain.c:28
28      readseg((uchar*)elf, 4096, 0);
```

- La función `bootmain()` carga una imagen de kernel en formato ELF a partir del sector 1 del disco y a continuación salta a la rutina de entrada del kernel

```
void
bootmain(void)
{
    struct elfhdr *elf;
    struct proghdr *ph, *eph;
    void (*entry)(void);
    uchar* pa;

    elf = (struct elfhdr*)0x10000; // scratch space

    // Read 1st page off disk
    readseg((uchar*)elf, 4096, 0);

    // Is this an ELF executable?
    if(elf->magic != ELF_MAGIC)
        return; // let bootasm.S handle error

    ...

    // Call the entry point from the ELF header
    // Does not return!
    entry = (void*)(void)(elf->entry);
    entry();
}
```

- Añade otro breakpoint en `_start` y continua la ejecución del programa. Para ello carga la tabla de símbolos del kernel y a continuación añade el breakpoint

```
(gdb) file kernel
A program is being debugged already.
Are you sure you want to change the file? (y or n) y
¿Cargar una tabla de símbolos nueva desde «kernel»? (y or n) y
Leyendo símbolos desde kernel...hecho.
(gdb) b _start
Punto de interrupción 2 at 0x10000c
(gdb) c
Continuing.
The target architecture is assumed to be i386
=> 0x10000c:    mov    %cr4,%eax

Breakpoint 2, 0x0010000c in ?? ()
(gdb)
```

- Carga la tabla de símbolos de código de entrada del kernel y lista el contenido a partir del punto de entrada al kernel:

```
(gdb) file entry.o
A program is being debugged already.
Are you sure you want to change the file? (y or n) y
¿Cargar una tabla de símbolos nueva desde «entry.o»? (y or n) y
Leyendo símbolos desde entry.o...hecho.
(gdb) list entry
42
43     # Entering xv6 on boot processor, with paging off.
44     .globl entry
45     entry:
46     # Turn on page size extension for 4Mbyte pages
47     movl    %cr4, %eax
48     orl     $(CR4_PSE), %eax
49     movl    %eax, %cr4
50     # Set page directory
51     movl    $(V2P_W0(entrypgdir)), %eax
```

# La configuración de la memoria virtual en xv6 I

- El kernel se carga a partir de la dirección física **0x100000** (justo después del primer mega de memoria) ya que la paginación todavía no está habilitada (dir. físicas = dir. virtuales)
  - El kernel residirá en todo momento en la dirección virtual a partir de **KERNBASE**, (**0x80000000**)
  - No podemos usar la dirección **0x80100000** (no sabemos si la máquina tendrá tanta memoria física)
  - Tampoco a partir de la dirección **0x0** ya que el rango **0xa0000:0x100000** contiene los dispositivos de E/S
- El proceso de arranque continua a partir de **\_start** definido en el fichero **entry.S**
- Para ejecutar el resto del kernel, **entry** crea una tabla de páginas que mapea dir. virtuales a partir de la **0x80000000**, **KERNBASE**, a las dir. físicas a partir de la dirección **0x0**
  - Tendremos dos rangos de direcciones virtuales apuntando al mismo rango de direcciones físicas

# La configuración de la memoria virtual en xv6 II

```
# Entering xv6 on boot processor, with paging off
.globl entry
entry:
    # Turn on page size extension for 4Mbyte pages
    movl    %cr4, %eax
    orl     $(CR4_PSE), %eax
    movl    %eax, %cr4
    # Set page directory
    movl    $(V2P_W0(entrypgdir)), %eax
    movl    %eax, %cr3
    # Turn on paging
    movl    %cr0, %eax
    orl     $(CR0_PG|CR0_WP), %eax
    movl    %eax, %cr0

    # Set up the stack pointer
    movl    $(stack + KSTACKSIZE), %esp

    # Jump to main(), and switch to executing at
    # high addresses. The indirect call is needed because
    # the assembler produces a PC-relative instruction
    # for a direct jump
    mov     $main, %eax
    jmp     *%eax

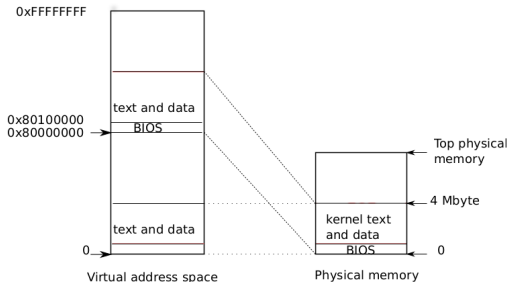
.comm     stack, KSTACKSIZE
```



# La configuración de la memoria virtual en xv6 III

- donde `entrypgdir` se encuentra definido en el fichero `main.c` de la siguiente forma:

```
__attribute__((__aligned__(PGSIZE)))
pde_t entrypgdir[NPENTRIES] = {
    // Map VA's [0, 4MB) to PA's [0, 4MB)
    [0] = (0) | PTE_P | PTE_W | PTE_PS,
    // Map VA's [KERNBASE, KERNBASE+4MB) to PA's [0, 4MB)
    [KERNBASE >> PDXSHIFT] = (0) | PTE_P | PTE_W | PTE_PS,
};
```



- Carga de nuevo la tabla de símbolos del kernel y añade otro breakpoint a la función `main()`:

```
(gdb) file kernel
(gdb) b main
Punto de interrupción 3 at 0x8010385d: file main.c, line 19.
(gdb) c
Continuando.
Se asume que la arquitectura objetivo es i386
=> 0x8010385d <main>:  lea    0x4(%esp),%ecx

Breakpoint 3, main () at main.c:19
19      {
```

# Proceso de inicialización del kernel II

- Observa como se van llamando a las distintas funciones que inicializan las diversas estructuras que conforman el sistema operativo:

```
(gdb) list main
18     main(void)
19     {
20         kinit1(end, P2V(4*1024*1024)); // phys page allocator
21         kvmalloc();                    // kernel page table
22         mpinit();                      // detect other processors
23         lapicinit();                  // interrupt controller
24         seginit();                    // segment descriptors
25         picinit();                    // disable pic
26         ioapicinit();                 // another interrupt controller
27         consoleinit();                // console hardware
28         uartinit();                   // serial port
29         pinit();                      // process table
30         tvinit();                     // trap vectors
31         binit();                      // buffer cache
32         fileinit();                   // file table
33         ideinit();                    // disk
34         startothers();                 // start other processors
35         kinit2(P2V(4*1024*1024), P2V(PHYSTOP)); // must come after startothers()
36         userinit();                   // first user process
37         mpmain();                     // finish this processor's setup
38     }
```

# Inicialización de las interrupciones I

- Un aspecto importante en el proceso de inicialización es la programación del IOAPIC (p.e., se especifica que el temporizador lance interrupciones periódicas)
- También se inicializa todos los vectores de interrupción cuando se llama a la función `tvinit()`

```
void
tvinit(void)
{
    int i;

    for(i = 0; i < 256; i++)
        SETGATE(idt[i], 0, SEG_KCODE<<3, vectors[i], 0);
    SETGATE(idt[T_SYSCALL], 1, SEG_KCODE<<3, vectors[T_SYSCALL], DPL_USER);

    initlock(&tickslock, "time");
}
```

- Inicialmente rellena los valores de `idt` con la entrada de `vectors` correspondiente que podemos consultar en el fichero `vectors.S`
- La entrada para el `T_SYSCALL` es especial

- Finalmente, se carga con la instrucción `lidt`:

```
void  
idtinit(void)  
{  
    lidt(idt, sizeof(idt));  
}
```

### **3. Implementación de procesos e hilos en xv6**

# Implementación de procesos e hilos en xv6 I

- La unidad de aislamiento en **xv6** es el proceso
- La abstracción de proceso permite evitar que un proceso pueda acceder a los datos de otro proceso y del kernel
- Los mecanismos utilizados por el núcleo para implementar dicha abstracción incluye el flag de modo usuario/núcleo, los espacios de direcciones y la división en el tiempo de los hilos
- El núcleo de xv6 mantiene en la estructura **proc** la información relativa al estado de cada proceso. Entre los aspectos más importantes que se guardan en esta estructura está la tabla de páginas, su pila kernel y su estado de ejecución

# Implementación de procesos e hilos en xv6 II

```
enum procstate { UNUSED, EMBRYO, SLEEPING, RUNNABLE, RUNNING, ZOMBIE };

// Per-process state
struct proc {
    uint sz;                      // Size of process memory (bytes)
    pde_t* pgdir;                 // Page table
    char *kstack;                 // Bottom of kernel stack for this process
    enum procstate state;         // Process state
    int pid;                      // Process ID
    struct proc *parent;          // Parent process
    struct trapframe *tf;         // Trap frame for current syscall
    struct context *context;      // switch() here to run process
    void *chan;                   // If non-zero, sleeping on chan
    int killed;                   // If non-zero, have been killed
    struct file *ofile[NOFILE];  // Open files
    struct inode *cwd;            // Current directory
    char name[16];                // Process name (debugging)
};
```

- Cada proceso tiene un hilo de ejecución que ejecuta las instrucciones del proceso
- La mayor parte del estado de un hilo (variables locales, dirección de retorno de la función) se almacena en las pilas del hilo



- Cada proceso tiene dos pilas
  - Una pila de usuario que se usa cuando el proceso está en modo usuario
  - Una pila kernel que se usa cuando el proceso entra en el kernel

## **4. Depurando la creación el primer proceso en xv6**

# La creación del primer proceso en xv6 I

- Tras la inicialización de varios dispositivos y subsistemas el kernel pasa a crear el primer proceso llamando a **userinit()**
- Añade otro breakpoint en la función **userinit()** y continúa con la ejecución del kernel. Cuando llegues al breakpoint entra dentro de la función para estudiar cómo xv6 crea el primer proceso

```
(gdb) b userinit
Punto de interrupción 4 at 0x8010321a: file proc.c, line 122.
(gdb) c
Continuando.
=> 0x8010321a <userinit>:      push    %ebp

Thread 1 hit Breakpoint 4, userinit () at proc.c:122
122      {
(gdb)
```

- `userinit()` llama a `allocproc()`, que busca una entrada libre en la tabla de procesos e inicializa las partes del estado del proceso necesarias para que se ejecute su hilo *kernel*

```
static struct proc* allocproc(void)
{
    struct proc *p;
    char *sp;

    acquire(&ptable.lock);

    for(p = ptable.proc; p < &ptable.proc[NPROC]; p++)
        if(p->state == UNUSED)
            goto found;

    release(&ptable.lock);
    return 0;
found:
    p->state = EMBRYO;
    p->pid = nextpid++;
    release(&ptable.lock);
}
```

- A continuación reserva una pila kernel para el hilo *kernel* del proceso

```
// Allocate kernel stack.  
if((p->kstack = kalloc()) == 0){  
    p->state = UNUSED;  
    return 0;  
}  
sp = p->kstack + KSTACKSIZE;
```

- En dicha función también se deja espacio para el *trap frame*, y se hace coincidir con la estructura **trapframe**:

```
// Leave room for trap frame.  
sp -= sizeof *p->tf;  
p->tf = (struct trapframe*)sp;
```

# La creación del primer proceso en xv6 IV

- Así como el punto en donde comenzará a ejecutarse dicho hilo y el espacio para el contexto

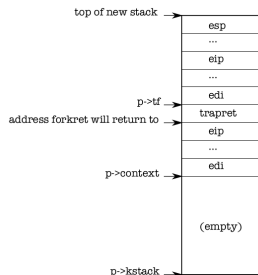
```
// Set up new context to start executing at forkret,  
// which returns to trapret.  
sp -= 4;  
*(uint*)sp = (uint)trapret;  
  
sp -= sizeof *p->context;  
p->context = (struct context*)sp;  
memset(p->context, 0, sizeof *p->context);  
p->context->eip = (uint)forkret;
```

- Al terminar la ejecución de `allocproc()` tendremos en la variable `p` la estructura del proceso inicial ya parcialmente inicializada:

```
(gdb) print *p  
$1 = {sz = 0, pgdir = 0x0, kstack = 0x8dfff000 "", state = EMBRYO, pid = 1,  
parent = 0x0, tf = 0x8dffffb4, context = 0x8dffff9c, chan = 0x0, killed = 0,  
ofile = {0x0 <repeats 16 times>}, cwd = 0x0,  
name = '\000' <repetidos 15 veces>}
```

# La creación del primer proceso en xv6 V

- A la derecha se muestra el estado final de la pila tras la inicialización
  - Inicializando `p->context->eip` a `forkret` hace que el hilo kernel empiece su ejecución al comienzo de `forkret`
  - Terminado `forkret` regresará a `trapret` que restaura los registros de usuario y salta al código del proceso
- El primer proceso ejecuta un pequeño programa (`initcode.S`)
  - Este programa necesita memoria física en donde copiarse y una tabla de páginas que mapee las direcciones de usuario a dicha memoria
  - `userinit()` llama a `setupkvm()` para crear una tabla de páginas para el proceso. Posteriormente carga el binario del programa y deja todo preparado para que el proceso se pueda ejecutar



```
initvm(p->pgdir, _binary_initcode_start, (int)_binary_initcode_size);
```

# La creación del primer proceso en xv6 VI

- Finalmente marcamos el proceso como **RUNNABLE**. El contenido la estructura proceso en este punto es:

```
(gdb) print *p
$4 = {sz = 4096, pgdir = 0x8dffe000, kstack = 0x8dfff000 "", state = RUNNABLE,
      pid = 1, parent = 0x0, tf = 0x8dffffb4, context = 0x8dffff9c, chan = 0x0,
      killed = 0, ofile = {0x0 <repeats 16 times>}, cwd = 0x80111a94 <icache+52>,
      name = "initcode\000\000\000\000\000\000\000\000"}
(gdb) print ...
```

- El cometido de este primer programa es, como se puede observar, ejecutar el proceso **init** mediante la llamada al sistema **exec()** (sería equivalente a ejecutar **exec("/init", argv)**)



# La creación del primer proceso en xv6 VII

```
#include "syscall.h"
#include "traps.h"

# exec(init, argv)
.globl start
start:
    pushl $argv
    pushl $init
    pushl $0 // where caller pc would be
    movl $SYS_exec, %eax
    int $T_SYSCALL

# for(;;) exit();
exit:
    movl $SYS_exit, %eax
    int $T_SYSCALL
    jmp exit

# char init[] = "/init\0";
init:
    .string "/init\0"

# char *argv[] = { init, 0 };
.p2align 2
argv:
    .long init
    .long 0
```

# La creación del primer proceso en xv6 VIII

- Cuando el planificador entre en acción, verá que existe un proceso listo para ser ejecutado. Se realizará un cambio de contexto y se la pasará el control al mismo
- Añade un breakpoint dentro del planificador y observa como se pasa el control al proceso recién creado:

```
(gdb) list scheduler
...
335     for(p = ptable.proc; p < &ptable.proc[NPROC]; p++){
336         if(p->state != RUNNABLE)
337             continue;
338
(gdb)
339         // Switch to chosen process.  It is the process's job
340         // to release ptable.lock and then reacquire it
341         // before jumping back to us.
342         c->proc = p;
343         switchvm(p);
344         p->state = RUNNING;
345
346         swtch(&(c->scheduler), p->context);
347         switchkvm();
348
(gdb) b 342
Punto de interrupción 5 at 0x8010349e: file proc.c, line 342.
```

# La creación del primer proceso en xv6 IX

```
(gdb) c
Continuando.
=> 0x8010349e <scheduler+41>:   mov     %ebx,0xac(%esi)

Thread 1 hit Breakpoint 5, scheduler () at proc.c:342
342             c->proc = p;
(gdb) n
=> 0x801034a4 <scheduler+47>:   sub     $0xc,%esp
343             switchvm(p);
(gdb) print *p
$3 = {sz = 4096, pgdir = 0x8dffe000, kstack = 0x8dfff000 "", state = RUNNABLE,
      pid = 1, parent = 0x0, tf = 0x8dffffb4, context = 0x8dffff9c, chan = 0x0,
      killed = 0, ofile = {0x0 <repeats 16 times>}, cwd = 0x8010fa14 <icache+52>,
      name = "initcode\000\000\000\000\000\000\000\000"}
(gdb)
```

# La creación del primer proceso en xv6 X

- El punto en donde empezará a ejecutarse será el que guardamos en la pila (**forkret**). Para comprobarlo añade un *breakpoint* en **forkret()** y continúa la ejecución del kernel:

```
(gdb) b forkret
Punto de interrupción 6 at 0x80103122: file proc.c, line 398.
(gdb) c
Continuando.
=> 0x80103122 <forkret>:          push    %ebp

Thread 1 hit Breakpoint 6, forkret () at proc.c:398
398     {
(gdb) list
393
394     // A fork child's very first scheduling by scheduler()
395     // will switch here.  "Return" to user space.
396     void
397     forkret(void)
398     {
399         static int first = 1;
400         // Still holding ptable.lock from scheduler.
401         release(&ptable.lock);
402
```

# La creación del primer proceso en xv6 XI

- Tras terminar `forkret()` regresaremos a `trapret()` (véase `allocproc()`) que está definida en `trapasm.S`:

```
# Return falls through to trapret...  
.globl trapret  
trapret:  
    popal  
    popl %gs  
    popl %fs  
    popl %es  
    popl %ds  
    addl $0x8, %esp # trapno and errcode  
    iret
```

- Momento en que regresaremos a modo usuario y ejecutaremos la instrucción almacenada en la dirección 0 del espacio de memoria virtual del proceso (que es donde comienza nuestro programa)